

Løsningsforslag + Teori Øving 4

Simen Hustad

October 5, 2021

Oppgave 1

a)

Kjerneregelen for to variabler x og y er gitt ved:

$$\tau'(t) = T_x(\vec{r}(t))x'(t) + T_y(\vec{r}(t))y'(t) \quad (1)$$

Skrevet litt mer forståelig:

$$z'(t) = f_x(x, y) * x'(t) + f_y(x, y) * y'(t)$$

$$\begin{aligned} f_x &= \frac{\delta f}{\delta x} & x'(t) &= \frac{\delta x}{\delta t} \\ f_y &= \frac{\delta f}{\delta y} & y'(t) &= \frac{\delta y}{\delta t} \end{aligned}$$

For å løse oppgaven må dere regne ut $f_x(x, y)$ og $f_y(x, y)$. Deretter setter dere inn i uttrykket for $z'(t)$ over.

b)

Sammenhenger mellom kartesiske og sylinderkoordinater:

$$\begin{aligned} x &= r \cos(\theta) \\ y &= r \sin(\theta) \\ z &= z \end{aligned}$$

Vi kan dermed betrakte x og y som funksjoner av r og θ . Da kan vi gjøre følgende:

$$\begin{aligned}
\frac{\delta z}{\delta x} &= \frac{\delta z}{\delta x(r, \theta)} & \frac{\delta z}{\delta y} &= \frac{\delta z}{\delta y(r, \theta)} \\
x'(\theta) &= -r * \sin(\theta) & y'(\theta) &= r * \cos(\theta) \\
x'(r) &= \cos(\theta) & y'(r) &= \sin(\theta)
\end{aligned}$$

Finner da bidraget til r og θ fra både x og y ved bruk av kjerneregelen:

$$\begin{aligned}
z &= g(r, \theta) \\
z'(\theta) &= g_x(r, \theta) * x'(\theta) + g_y(r, \theta) * y'(\theta) \\
z'(r) &= g_x(r, \theta) * x'(r) + g_y(r, \theta) * y'(r)
\end{aligned}$$

Spesifikt for oppgaven sin del:

$$\begin{aligned}
\frac{\delta z}{\delta \theta} &= \frac{\delta z}{\delta x} * x'(\theta) + \frac{\delta z}{\delta y} * y'(\theta) \\
\frac{\delta z}{\delta \theta} &= \frac{\delta z}{\delta x} * (-r * \sin(\theta)) + \frac{\delta z}{\delta y} * (r * \cos(\theta)) \\
\frac{\delta z}{\delta r} &= \frac{\delta z}{\delta x} * x'(r) + \frac{\delta z}{\delta y} * y'(r) \\
\frac{\delta z}{\delta r} &= \frac{\delta z}{\delta x} * (\cos(\theta)) + \frac{\delta z}{\delta y} * (\sin(\theta))
\end{aligned}$$

Oppgave 2

a)

En vektor er gitt ved $\vec{v} = (v_x, v_y)$. For å finne tilsvarende enhetsvektor:

$$\begin{aligned}\vec{v} &= \frac{(v_x, v_y)}{|(v_x, v_y)|} \\ \vec{v} &= \frac{(v_x, v_y)}{\sqrt{v_x^2 + v_y^2}}\end{aligned}\tag{2}$$

Tolkningen av det som skjer over er at man endrer koordinatene i vektoren slik at *lengden* av vektoren blir 1. Retningen (vinkelen) til vektoren forblir uendret.

Stigningstallet til grafen f i punktet \vec{p} som peker i retning \vec{v} er gitt ved skalarproduktet:

$$D_{\vec{v}}f(\vec{p}) = \nabla f(\vec{p}) * \vec{v} = |\nabla f(\vec{p})||\vec{v}|\cos(\theta)\tag{3}$$

Den høyeste stigningen til grafen f i et punkt \vec{p} er gitt når retningen \vec{v} peker samme retning som gradienten $\nabla f(\vec{p})$ (fordi da er $\cos(\theta)$ lik 1). I tillegg vet vi at \vec{v} er en enhetsvektor med lengde 1:

$$D_{\vec{v}}f(\vec{p}) = \nabla f(\vec{p}) * \vec{v} = |\nabla f(\vec{p})|$$

For at dette stykket skal gå opp må (dette har med skalaprodukt å gjøre):

$$\vec{v} = \frac{\nabla f(\vec{p})}{|\nabla f(\vec{p})|} \quad (4)$$

For å løse oppgaven kan vi da bruke oppgitt stigningsverdier til punktet. For enkelhetsskyld kaller vi stigning i x for v_x , og stigning i y for v_y :

$$\begin{aligned} \nabla f(\vec{p}) &= (v_x, v_y) \\ \vec{v} &= \frac{\nabla f(\vec{p})}{|\nabla f(\vec{p})|} \\ \vec{v} &= \frac{(v_x, v_y)}{|(v_x, v_y)|} \end{aligned}$$

b)

Den minste stigningen til grafen f er i motsatt retning av den maksimale retningen, gitt ved:

$$D_{\vec{v}}f(\vec{p}) = -\nabla f(\vec{p}) * \vec{v} = -|\nabla f(\vec{p})|$$

Dermed blir:

$$\vec{v}_{min} = -\vec{v}_{max} = -\frac{(v_x, v_y)}{|(v_x, v_y)|}$$

c)

Sørøst retning tilsvarer å bevege seg østover (x -retning) og sørover ($-y$ -retning):

$$\vec{v} = \frac{(1, -1)}{|(1, -1)|} = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, -1)$$

Nordvest retning tilsvarer å bevege seg vestover ($-x$ -retning) og nordover (y -retning):

$$\vec{v} = \frac{(-1, 1)}{|(-1, 1)|} = \frac{1}{\sqrt{2}}(-1, 1)$$

Finner da stigningstallet til f gitt retning \vec{v} i punktet \vec{p} . Bruker som tidligere at stigning i x er v_x , og stigning i y er v_y :

$$\begin{aligned} D_{\vec{v}}f(\vec{p}) &= \nabla f(\vec{p}) * \vec{v} \\ D_{\vec{v}}f(\vec{p}) &= (v_x, v_y) * \vec{v} \end{aligned}$$

Da er det bare å bytte ut \vec{v} med ønsket retning og regne ut skalarproduktet. Skalarprodukt regnes slik på generell form:

$$\begin{aligned} \vec{x} * \vec{y} &= [x_1, y_1, z_1] * [x_2, y_2, z_2] \\ \vec{x} * \vec{y} &= x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2 \end{aligned}$$

d)

Et generelt plan kan beskrives ved bruk av skalarproduktet mellom normalvektoren til planet og en linje på planet. Likningen til planet er på formen:

$\vec{n} = [a, b, c]$	<i>Normalvektor</i>
$\vec{x} = [x, y, z]$	Punkt på planet
$\vec{x} - \vec{p} = [x - x_0, y - y_0, z - z_0]$	Linje på planet
$\vec{n} * (\vec{x} - \vec{p}) = 0$	<i>Skalarprodukt</i>
$a(x - x_0) + b(y - y_0) + c(z - z_0) = 0$	<i>Likning</i>

Ettersom gradienten til en flate eller kurve beskriver normalvektoren:

$$\begin{aligned}\vec{n} * (\vec{x} - \vec{p}) &= 0 \\ \nabla f(\vec{p}) * (\vec{x} - \vec{p}) &= 0\end{aligned}\tag{5}$$

I oppgaven jobber vi med en funksjon av to variabler, mens et plan krever tre variabler. Bruker fortsatt stigning i x som v_x og stigning i y som v_y . En litt cheeky operasjon:

$$\begin{aligned}z &= h(x, y) \\ g(x, y, z) &= z - h(x, y) = 0 \\ \nabla g(x, y, z) &= \left(\frac{\delta g}{\delta x}, \frac{\delta g}{\delta y}, \frac{\delta g}{\delta z} \right) \\ \nabla g(x, y, z) &= (-h_x(x, y), -h_y(x, y), 1) \\ \nabla g(x, y, z) &= (-\nabla h(x, y), 1) \\ \nabla g(x, y, z) &= (-v_x, -v_y, 1)\end{aligned}\tag{6}$$

Normalvektoren til tangentplanet blir dermed:

$$\vec{n} = \nabla g(a, b, c)$$

$$\nabla g(a, b, c) = (-v_x, v_y, 1)$$

Finner da likning for tangentplanet:

$$\vec{n} * (\vec{x} - \vec{p}) = 0$$

$$\nabla g * (\vec{x} - \vec{p}) = (-v_x, -v_y, 1) * ((x, y, z) - (x_0, y_0, z_0)) = 0$$

$$-v_x x - v_y y + z = -v_x x_0 - v_y y_0 + z_0$$

Merk: Alle verdier på høyre siden er konstante.

e)

For å finne likningen til tangentlinjen i punktet \vec{p} gjør vi nesten det samme som for planet, men enklere og i to dimensjoner. Husk at:

$\nabla h(x, y) = (v_x, v_y)$	<i>Normalvektor</i>
$\vec{x} - \vec{p} = (x - x_0, y - y_0)$	<i>Tangentlinje</i>
$\vec{n} * (\vec{x} - \vec{p}) = 0$	<i>Skalaprodukt</i>

Grunnen til det ikke blir noe $g(x, y, z) = z - h(x, y)$ hibi jibis er fordi vi leter etter en tangentlinje (en linje kan beskrives med to koordinater) og vi har allerede gradienten til både x og y .

$$\vec{n} * (\vec{x} - \vec{p}) = 0$$

$$\nabla h(x, y) * (\vec{x} - \vec{p}) = 0$$

$$(v_x, v_y) * ((x, y) - (x_0, y_0)) = 0$$

$$v_x x + v_y y = v_x x_0 + v_y y_0$$

f)

Stigningstallet til f i retning \vec{v} fra punktet \vec{p} er gitt ved skalarproduktet:

$$D_{\vec{v}}f(\vec{p}) = \nabla f(\vec{p}) * \vec{v} = |\nabla f(\vec{p})||\vec{v}|\cos(\theta)$$

Når vi ser på tangentlinjen til f i punktet \vec{p} vet vi fra forrige oppgave at $\nabla f(\vec{p})$ er normalvektoren til tangentlinjen, og dermed også gradienten til denne tangentlinjen. Dette betyr at $\nabla f(\vec{p})$ står 90° på retningen tangentlinjen beveger seg i, slik at:

$$D_{\vec{v}}f(\vec{p}) = |\nabla f(\vec{p})||\vec{v}|\cos(90^\circ)$$

$$D_{\vec{v}}f(\vec{p}) = 0$$

Intuitivt kan du tenke deg at tangentlinjen er en nivåkurve til funksjonen, og høyden til nivåkurven er konstant langs hele kurven. Derfor har kurven ingen stigning langs tangentlinjen.

Oppgave 3

a)

Første del av oppgaven er relativt rett frem. De fire oppgitte punktene er som følger:

$$T(x_0, y_0, z_0) = \text{Utgangspunkt (pun intended)}$$

$$T(x_1, y_0, z_0) = \text{Endring i x}$$

$$T(x_0, y_1, z_0) = \text{Endring i y}$$

$$T(x_0, y_0, z_1) = \text{Endring i z}$$

Her finner man de første verdiene av å sette inn i lineariseringen:

$$\frac{\delta T}{\delta x} = \frac{T(x + \Delta x, y, z) - T(x, y, z)}{\Delta x}$$

Merk: Formelen over er definisjonen av den deriverte, men ettersom endringen, Δx , ikke går mot null er dette i praksis en linearisering.

b)

Vi husker fra tidligere at stigningen til grafen er det samme som gradienten til grafen (det nevnes også i oppgaven). Formelen for stigning til grafen f i retning \vec{v} fra punktet \vec{p} er slik (også beskrevet i formel 3):

$$D_{\vec{v}}f(\vec{p}) = \nabla f(\vec{p}) * \vec{v} = |\nabla f(\vec{p})||\vec{v}|\cos(\theta)$$

Når vi ser på den maksimale stigningen, vil \vec{v} gå i samme retning som gradienten ∇f til funksjonen f og vi får følgende sammenheng (utledet i formel 4):

$$\vec{v} = \frac{\nabla f(\vec{p})}{|\nabla f(\vec{p})|}$$

Her er retningen \vec{v} den retningen som gir *maksimal* stigning til grafen f i punktet \vec{p} . Merk at denne retningsvektoren er også en *enhetsvektor*.

I oppgave a) fant vi en tilnærming til gradienten ∇T . For å finne *enhetsvektoren* kan vi bare dele hver koordinat til gradienten på lengden av gradienten, som beskrevet i formelen overfor. Vi får da:

$$\begin{aligned}\vec{v}_{max} &= \frac{\nabla T}{|\nabla T|} \\ \vec{v}_{max} &= \frac{(\frac{\delta T}{\delta x}, \frac{\delta T}{\delta y}, \frac{\delta T}{\delta z})}{|\nabla T|}\end{aligned}$$

c)

For å finne stigningstallet $D_{\vec{v}}$ til grafen f når vi beveger oss i retning \vec{v} fra punktet \vec{p} kan vi bruke skalarproduktet fra formel 3:

$$D_{\vec{v}}f(\vec{p}) = \nabla f(\vec{p}) * \vec{v} = |\nabla f(\vec{p})||\vec{v}|\cos(\theta)$$

Vi får da:

$$\begin{aligned}D_{\vec{v}}f(\vec{p}) &= [x, y, z] * [x_1, y_1, z_1] \\ D_{\vec{v}}f(\vec{p}) &= xx_1 + yy_1 + zz_1\end{aligned}$$

HUSK: \vec{v} er en *enhetsvektor*. Pass på å omgjøre den oppgitte vektoren til en enhetsvektor som beskrevet i formel 2.

d)

Linearisering brukes gjerne når vi ikke vet eksplisitte uttrykk, (for eksempel $f(x, y) = 2x + y$), men vi vet verdier og sammenhenger (som for eksempel at $f(1, 2) = 10$ mens $f(2, 1) = 20$). Linearisering kan være et kraftig verktøy for å analysere en funksjon f med tilnærmede verdier rundt et arbeidspunkt \vec{p} .

Den generelle fremstillingen for linearisering til en funksjon med flere variabler skrives slik:

$$\begin{aligned} w &= f(\vec{x}) \\ w &\approx f(\vec{p}) + \nabla f(\vec{p}) * (\vec{x} - \vec{p}) \end{aligned} \quad (7)$$

Forklaring:

\vec{p}	Arbeidspunkt
\vec{x}	Generelt punkt (x, y, z)
$f(\vec{p})$	Verdi til f i punktet \vec{p}
$\nabla f(\vec{p})$	Gradienten til f i punkt \vec{p}
*	Skalarprodukt

Ved å sette inn kjente verdier i formel 7 får vi en likning på formen:

$$w \approx ax + by + cz + C$$

Oppgave 4

a)

Stigning til grafen er det samme som gradienten til grafen. Retningen som gir maksimal stigning (formel 4) er beskrevet slik:

$$\vec{v} = \frac{\nabla f(\vec{p})}{|\nabla f(\vec{p})|}$$

Gradienten til en funksjon f i punktet \vec{p} med variabler x_1, x_2, \dots, x_n finner man slik:

$$\nabla f(\vec{p}) = \left(\frac{\delta f}{\delta x_1}, \frac{\delta f}{\delta x_2}, \dots, \frac{\delta f}{\delta x_n} \right) \quad (8)$$

Skrevet på en mer kjent måte:

$$\begin{aligned} \nabla f(\vec{p}) &= \left(\frac{\delta f}{\delta x}, \frac{\delta f}{\delta y}, \frac{\delta f}{\delta z} \right) \\ \nabla f(\vec{p}) &= (f_x(\vec{p}), f_y(\vec{p}), f_z(\vec{p})) \end{aligned}$$

HUSK: \vec{v} er en enhetsvektor med koordinater (x, y, z) og ∇f er en vektor med samme dimensjon som \vec{v} , altså (x, y, z) (kan være andre dimensjoner, men ikke tenkt på det akkurat nå).

b)

Stigningstallet $D_{\vec{v}}$ til grafen f i retning \vec{v} fra punktet \vec{p} er beskrevet slik (formel 3):

$$D_{\vec{v}}f(\vec{p}) = \nabla f(\vec{p}) * \vec{v} = |\nabla f(\vec{p})| |\vec{v}| \cos(\theta)$$

Siden vi ser på maksimal stigning blir vinkelen $\theta = 0$.
 $|\vec{v}| = 0$ ettersom \vec{v} er en enhetsvektor. Vi får da:

$$D_{\vec{v}}f(\vec{p}) = |\nabla f(\vec{p})|$$

c)

En tangentflate kan beskrives ved hjelp av normalvektoren \vec{n} og en linje på planet $\vec{x} - \vec{p}$ gjennom punktet \vec{p} . Vi vet fra formel 5 at normalvektoren til tangentplanet i punktet \vec{p} er gradienten ∇f til funksjonen f i punktet \vec{p} :

$$\begin{aligned}\nabla f(\vec{p}) * (\vec{x} - \vec{p}) &= 0 \\ \vec{x} &= (x, y, z)\end{aligned}\tag{9}$$

Oppgaven prøver å forvirre ved å si at $T(x, y, z) = T(x_0, y_0, z_0)$. I praksis blir dette som å følge formel 9 uten å tenke mer over utsagnet. Her er uansett en forklaring hvorfor:

$$\begin{array}{ll}T(x, y, z) = T(x_0, y_0, z_0) & \text{Likning for plan} \\ T(\vec{p}) - T(\vec{p}_0) = 0 & \text{Skrevet om} \\ T(\vec{p}) - T(\vec{p}_0) = 0 = g(\vec{p}) & \text{Definerer en ny funksjon } g(\vec{p})\end{array}$$

Tar i bruk det generelle uttrykket for gradient (formel 8):

$$\begin{aligned}\nabla g(\vec{p}) &= \left(\frac{\delta g}{\delta x}(\vec{p}), \frac{\delta g}{\delta y}(\vec{p}), \frac{\delta g}{\delta z}(\vec{p})\right) \\ \nabla g(\vec{p}) &= \nabla T(\vec{p})\end{aligned}$$

Gradienten $\nabla g(\vec{p})$ til funksjonen $g(\vec{p})$ er den samme som gradienten $T(\vec{p})$, ettersom $T(\vec{p}_0)$ er en konstant og blir lik 0 når vi deriverer. Tolkningen av denne konklusjonen er at hvis vi spanner ut et plan fra punktet $T(\vec{p}_0)$ i retning $T(\vec{p})$ vil normalvektoren til planet $\vec{n} = \nabla g(\vec{p})$ forbli den samme som normalvektoren til punktet $T(\vec{p})$.

Oppgave 5

Alle deler av denne oppgaven kan løses ved å bare gjennomføre det oppgaven sier :).

Oppgave 6

For å finne Jacobimatrisen til en invertert funksjon, kan vi invertere Jacobimatrisen. Da bruker vi generell matriseinvertering. Vi ser kun på 2x2 matriser:

$$A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$
$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$$
$$A^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$$

a)

Vi ønsker å finne Jacobimatrisen til transformasjonen:

$$(h \circ f)(x, y) = \begin{bmatrix} s(u(x, y)) & s(v(x, y)) \\ t(u(x, y)) & t(v(x, y)) \end{bmatrix}$$

Jacobimatrisen til transformasjonen finner vi ved bruk av kjerneregelen:

$$D((h \circ f)(x, y)) = D(h \circ f)(x, y) * Df(x, y)$$

For oppgaven sin del har vi allerede fått oppgitt både $Df(x, y)$ og $D(h \circ f)(x, y)$. Den første matrisen $Df(x, y)$ er relativt åpenbar å se i oppgaveteksten (det er den første matrisen med tall :). Den andre matrisen er Jacobimatrisen til h som en funksjon av f som en funksjon av x og y . Den andre matrisen med tall i oppgaven er

nemlig denne matrisen. Da er det bare å gjennomføre matrisemultiplikasjonen. Her er de generelle reglene for matrisemultiplikasjon i to dimensjoner:

$$A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$

$$B = \begin{bmatrix} k & j \\ m & n \end{bmatrix}$$

$$A * B \neq B * A$$

$$A * B = \begin{bmatrix} a * k + b * m & a * j + b * n \\ c * k + d * m & c * j + d * n \end{bmatrix}$$

$$AB = \begin{bmatrix} ak + bm & aj + bn \\ ck + dm & cj + dn \end{bmatrix}$$

Oppgave 7

Implisitt derivasjon er når vi deriverer et uttrykk med en variabel som ikke nødvendigvis tilhører uttrykket. Det er vanlig å se implisitt derivasjon i sammenhenger hvor vi ønsker å derivere med hensyn på tiden t . I dette tilfelle ønsker vi å derivere med hensyn på z .

Ettersom derivasjon er en lineær operasjon, kan vi gjennomføre implisitt derivasjon på ett ledd om gangen. En vanlig fallgrube ved implisitt derivasjon er å glemme kjerneregelen: altså å gange uttrykket med den deriverte av kjernen.

Implisitt derivasjon er best forståelig ved bruk av eksempel.

HUSK: $z'(x) = \frac{dz}{dx}$. De er like, og kan brukes om hverandre.

Eksempel 1

Vi har en funksjon $f(x, y) = g(x) + h(y)$ hvor $g(x)$ og $h(y)$ er vilkårlige funksjoner som er avhengig av x og y .

$$f(x, y) = g(x) + h(y)$$

Hvis vi skal derivere uttrykket med hensyn på en variabel t kan vi bruke implisitt derivasjon. Vi må da huske kjerneregelen!

$$\frac{df}{dt} = \frac{dg}{dt} * x'(t) + \frac{dh}{dt} * y'(t)$$

Eventuelt kunne vi derivert uttrykket med hensyn på y :

$$\begin{aligned}\frac{df}{dy} &= \frac{dg}{dy} * x'(y) + \frac{dh}{dy} * y'(y) \\ \frac{df}{dy} &= \frac{dg}{dy} * x'(y) + \frac{dh}{dy}\end{aligned}$$

Ettersom $y'(y) = 1$, samme som vanlig derivasjon, blir uttrykket litt annerledes. Fremgangsmåten er lik.

Eksempel 2

Vi har uttrykket $z + x + y = 0$. Dette uttrykket kan løses $z = g(x, y) = -x - y$, slik at vi da antar z som en funksjon av x og y . Da kan vi derivere z med hensyn på x og y respektivt:

$$\begin{aligned}\frac{d(z)}{dx} + \frac{d(x)}{dx} + \frac{d(y)}{dx} &= \frac{d(0)}{dx} \\ \frac{dz}{dx} + 1 + 0 &= 0 \\ z'(x) + 1 &= 0\end{aligned}$$

Siden vi vet hva z er kan vi også sette inn for $z'(x)$:

$$z'(x) = -x'(x) - y'(x) = -1 - 0 = -1$$

Vi ser att dette stemmer ettersom:

$$\begin{aligned}z'(x) + 1 &= 0 \\ -1 + 1 &= 0\end{aligned}$$

Når du kan implisitt derivasjon er oppgavene litt mer rett frem. Deriver uttrykkene med hensyn på x , hvor $z = z(x, y)$ er avhengig av x og y (altså ikke en konstant når du deriverer). Deretter løser du uttrykket du får med hensyn på $\frac{dz}{dx}$. Gjenta det samme for y . Kan vise med min egen oppgave som eksempel:

Eksempel 3

$$\begin{aligned}
 z^4 + y^4 + x^3 - 18x^2 + 108x - 216 &= 0 \\
 \frac{d(z^4)}{dx} + \frac{d(y^4)}{dx} + \frac{d(x^3)}{dx} + \frac{d(-18x^2)}{dx} + \frac{d(108x)}{dx} + \frac{d(-216)}{dx} &= \frac{d(0)}{dx} \\
 4z^3 * z'(x) + 0 + 3x^2 * x'(x) - 36x * x'(x) + 108 + 0 &= 0 \\
 4z^3 * \frac{dz}{dx} + 3x^2 - 36x + 108 &= 0 \\
 4z^3 * \frac{dz}{dx} &= 36x - 3x^2 - 108 \\
 \frac{dz}{dx} &= \frac{36x - 3x^2 - 108}{4z^3}
 \end{aligned}$$