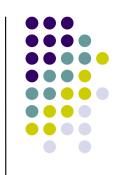




Функције у Цеу







- Основна идеја је да се сложене операције издвоје у посебну целину. Последица:
 - Једноставнији, и јаснији, код на месту примене
 - Једноставније, и сигурније, коришћење истог кода на више места
- Декларација тип повратне вредности, параметри, спецификатори
- Дефиниција исто као декларација али укључује и тело функције



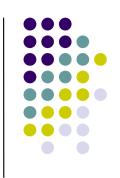
Шта ради овај код?

```
void foo(int** mat, int n, int m)
  int k;
  for (k = 0; k < m; k += 2)
    int i;
    for (i = 0; i < (n - 1); i++)
      int j;
      for (j = i + 1; j < n; j++)
        if (mat[k][i] < mat[k][j])</pre>
          int tmp;
          tmp = mat[k][i];
          mat[k][i] = mat[k][j];
          mat[k][j] = tmp;
```

```
for (k = 1; k < m; k += 2)
 int i;
 for (i = 0; i < n; i++)
   mat[k][i] = 0;
```



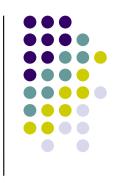
Ради ово

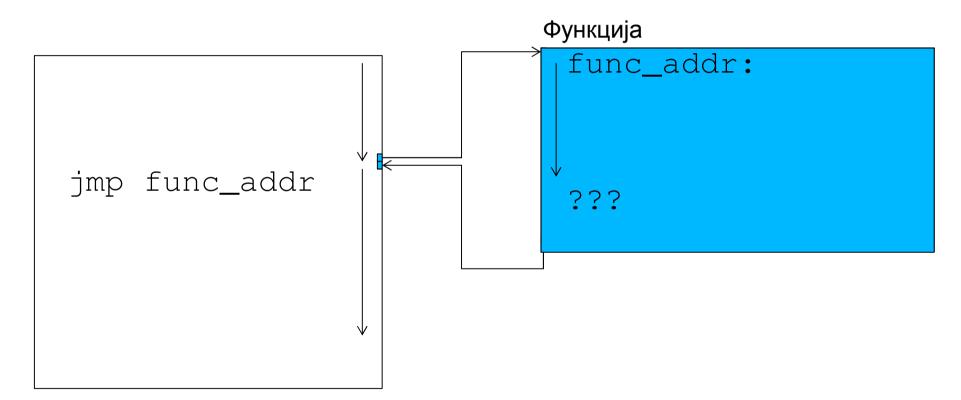


```
void foo(int** mat, int n, int m)
{
  int k;
  for (k = 0; k < m; k += 2)
  {
    sort(mat[k], n);
  }
  for (k = 1; k < m; k += 2)
  {
    zero(mat[k], n);
  }
}</pre>
```



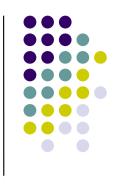
Функције

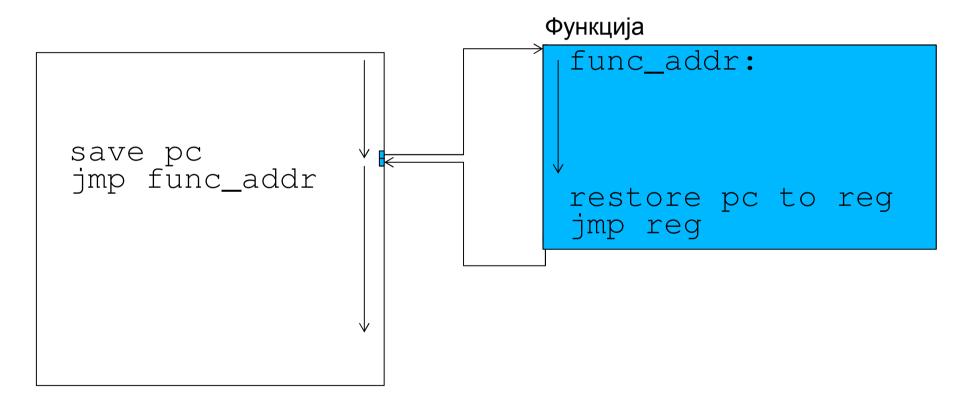






Функције







Дефиниција и декларација функције



```
type-specifier return-type function-name(parameters)
{
   declarations
   statements
   return value;
}
```

- type-specifier одређује видљивост функције (static или ништа)
- **return-type** тип повратне вредности; void ако нема повратне вредности
- **function-name** јединствено име функције (функција и променљива истог досега не могу се звати исто)
- **parameters** листа декларација променљивих које представљају параметре функције, међусобно су одвојене зарезом
- **return value**; вредност која ће бити враћена након завршетка функције (није неопходно ако је тип повратне вредности void)

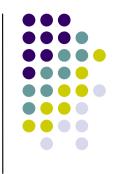
```
return-type function-name(parameter-types)
```

• **parameter-types** - листа типова параметара; за разлику од листе у декларацији са дефиницијом, овде се не морају навести имена параметара

```
int foo(float, int, const long*);
```



Преношење параметара



 При позивању функције формални параметри замењују се стварним.

```
void foo(float x, int y);
foo(15, 6);
foo(40, a);
```

- Мора постојати механизам за преношење вредности, тј. параметара функцији при њеном позиву.
- Концептуално постоје два могућа начина преношења параметара:
 - По вредности функцији се прослеђује копија стварног параметра. Последица: промена параметра унутар функције није видљива у коду који је позива.
 - По референци функцији се прослеђује баш стварни параметар. Последица: свака промена параметра унутар функције јесте виљива у коду који је позива.



Прослеђивање параметара по вредности



```
int bar(int c, int d)
{
   int res = c + d;
   c = 3;
   d = 7;
   return res;
}

int foo()
{
   int a = 5, b = 9, c;
   c = bar(a, b);
   c = c + a + b;
   return c;
}
```

ooj

а	
b	
С	
b - Arg2 - d	
a - Arg1 - c	
res	

bar

- bar не може променити променљиве а и b из функције foo.
 с и d су сасвим друге променљиве које само при позиву
 функције добијају вредност коју у том тренутку имају а и b.
- Повратна вредност из foo: 28



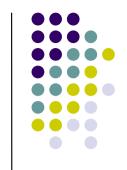
Прослеђивање параметара по референци



- Не постоји у Цеу!
- У Цеу сви параметри се прослеђују по вредности.
- И сада питање гласи: како функција утиче на "спољни свет", тј. како га мења?
 - 1. Преко повратне вредности позивајућа функција може нешто корисно урадити са повратном вредношћу... али и не мора.
 - 2. Преко глобалних променљивих свака измена глобалне променљиве утицаће и на свет ван функције. Ово се назива "бочни ефекат" или "споредни ефекат". Математичари то сматрају великим грехом, али њихова учења се у инжењерској цркви не сматрају догмом.
- Међутим, то није довољно. Преко повратне вредности се може утицати само на једну променљиву, а глобална променљива на коју се утиче је закуцана - не може се мењати од позива до позива.



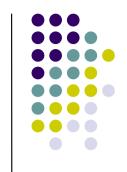
Прослеђивање параметара по референци



- Решења:
 - Структуре као повратне вредности
 - Коришћење показивача
- Када се у Цеу користи механизам показивача за приступ објектима ван функције онда се жаргонски то назива пренос по референци, јер је ефекат сличан.

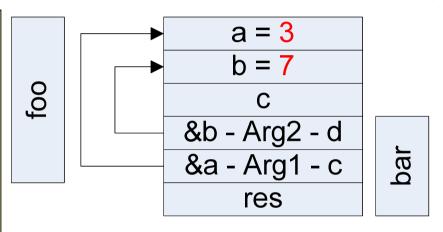


Прослеђивање параметара по референци



```
int bar(int* c, int* d)
{
   int res = *c + *d;
   *c = 3;
   *d = 7;
   return res;
}

int foo()
{
   int a = 5, b = 9, c;
   c = bar(&a, &b);
   c = c + a + b;
   return c;
}
```



- Друга и трећа линија функције bar утичу на спољни свет
- Повратна вредност из foo: 24



Ефикасност преношења по вредности



- Стварни параметри морају бити копирани на неко место на меморији, или у одговарајући регистар.
- Било како било инструкције се троше на то, да не говоримо о меморији
- Посебно постаје приметно када су променљиве велике
- Пример за MIPS архитектуру:

```
struct s
{
  int array[7];
};
int func(int a, struct s p, int e)
{
  return e;
}
```

```
struct s
{
  int array[70000];
};
int func(int a, struct s p1, int e)
{
  return e;
}
```

lw \$2,32(\$sp)

```
li $2,262144
addu $2,$sp,$2
lw $2,17860($2)
```







- Слично као преношење параметара при позиву, само обрнуто.
- Свака функција, осим void, мора имати return наредбу.
- Да ли се повратна вредност може вратити "по референци"?

```
struct S
{
  int val1;
  float val2;
};

struct S func()
{
  struct S res;
  res.val1 = 1;
  res.val2 = 2.0;
  return res;
}
```

```
struct S
{
  int val1;
  float val2;
};

struct S* func()
{
  struct S res;
  res.val1 = 1;
  res.val2 = 2.0;
  return &res;
}
```

```
struct S
  int val1;
  float val2;
struct S* func(struct S* res)
  res -> val1 = 1;
  res->val2 = 2.0;
  return res;
struct S* func()
  struct S* res;
  res = (struct S*) malloc(
    sizeof(struct S));
  res->val1 = 1;
  res->val2 = 2.0;
  return res;
```







- Добро размислити како је најповољније пренети параметре и повратне вредности.
- За правилну одлуку потребно је добро познавање циљне архитектуре и позивне конвенције.
- Генерално правило је да код наменских система, услед њихових ограничених ресурса, не треба нагомилавати параметре, а веће објекте треба преносити или "преко референце" или путем глобалних променљивих, ако је могуће.







- Када функција зове саму себе
- Може бити директна и индиректна
- Један од два разлога зашто се користи стек (који је други?)

```
void caller()
{
  int f = 3, res;
  res = factor(f);
  printf("factorial %d = %d\n", f, res);
}

long factor(long n)
{
  if (n <= 1) /* terminal condition*/
    return 1;
  else
    return(n * factor(n - 1));
}</pre>
```

(e), je Abylii.)				
		f = 3		
		res 6		
	factor	rest of caller stack frame		
		callee ret val 6		
		outgoing arg 3		
Call 1		callee ret val 2		
		outgoing arg 2		
Call 2		callee ret val 1		
0	III Z	outgoing arg 1		
Call 3				



Колико програму треба меморије



- Три главне групе меморије:
- Меморија за променљиве статичке трајности
- Радна меморија за сваку функцију
- Меморија која се динамички заузима



Меморија за податке



- Чине је све глобалне променљиве.
- Може се срачунати на основу знања основних карактеристика платформе.

```
• На пример:

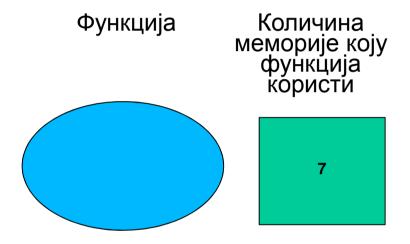
char a;
int b;
char c;
short d;

struct S
{
    char a;
    int b;
    char c;
    short d;
};
```



Меморија коју користи функција





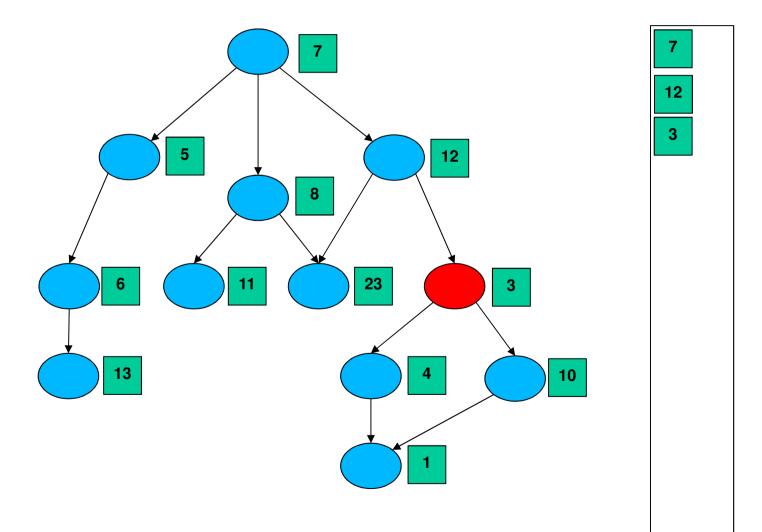
- Функцији треба меморија за:

 - Повратну адресу Локалне променљиве
 - Привремено складиштење вредности
- Због компајлерских оптимизација не можемо гледањем кода бити у потпуности сигурни колико меморије треба којој функцији <u>А</u>ли можемо има оквирни осећај
- Прецизне податке добавити од компајлера (или неког другог алата



Граф позива функција и стек

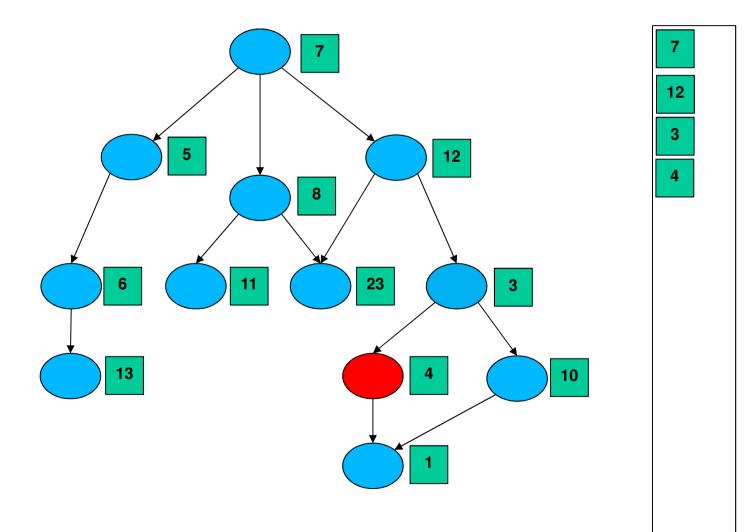






Граф позива функција и стек







Колика нам величина стека треба?



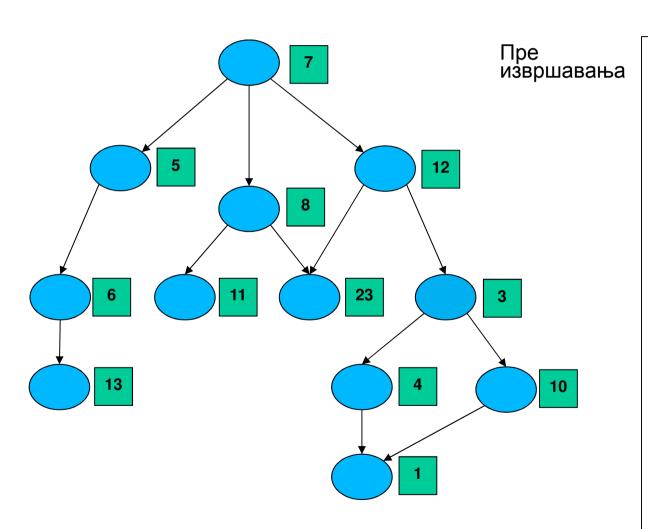
- Два приступа:
- Експериментални

• Аналитички



Експериментални





_		
	0xF123 0x5235 0x2134 0x22134 0x35B4 0x2232 0x7CCE 0xFEA3 0x7593 0xA234 0xCF56 0xDD37 0x88A9 0xCF2C 0xBA34 0xCF56 0xDD37 0xA234 0xBABA	
	0xBABA 0xBABA 0xBABA 0xBABA 0xBABA 0xBABA 0xBABA 0xBABA 0xBABA 0xBABA 0xBABA	

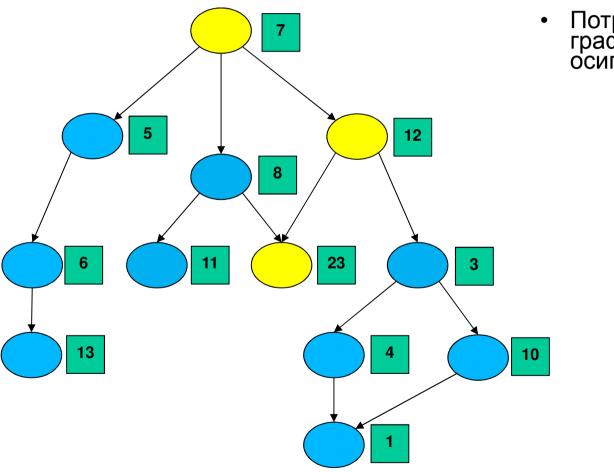
После извршавања

26









 Потребно познавање целог графа позива – што је тешко осигурати

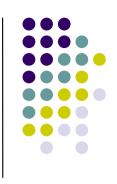
7

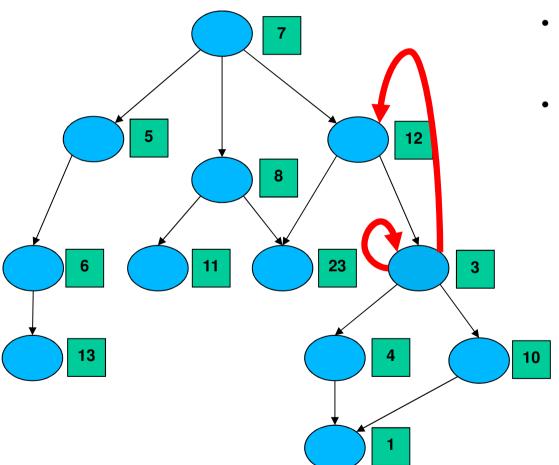
12

23



Аналитички





- Потребно познавање целог графа позива што је тешко осигурати
- Проблем се јавља уколико

 - нити итд.

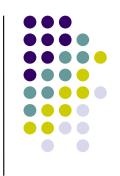
```
void (*p)(int x);
p(17);
```

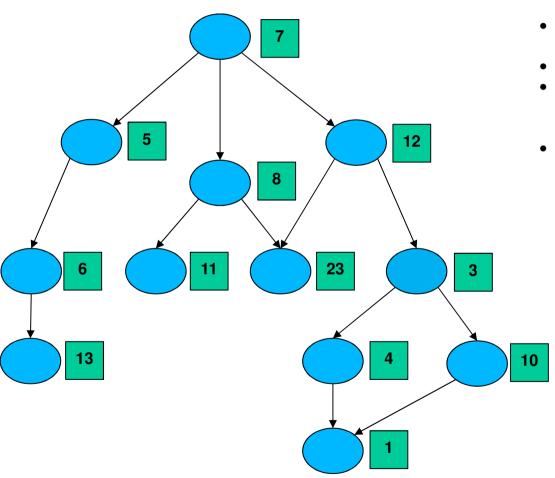








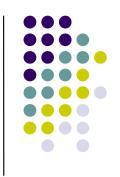


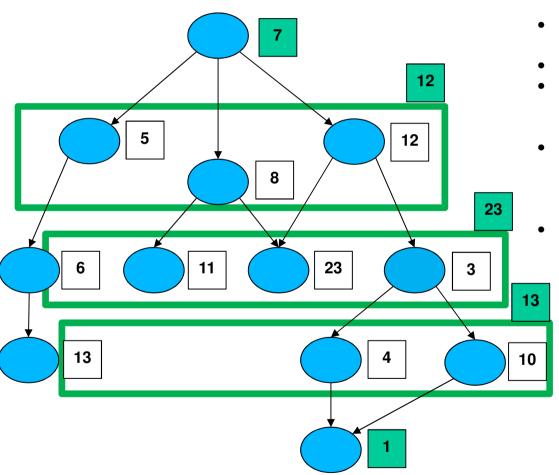


- Свака функција има своју
- меморију Рекурзија није дозвољена Позив преко показивача је мало проблематичнија
- Али, сигурни смо да нам меморије неће понестати



Организација без стека

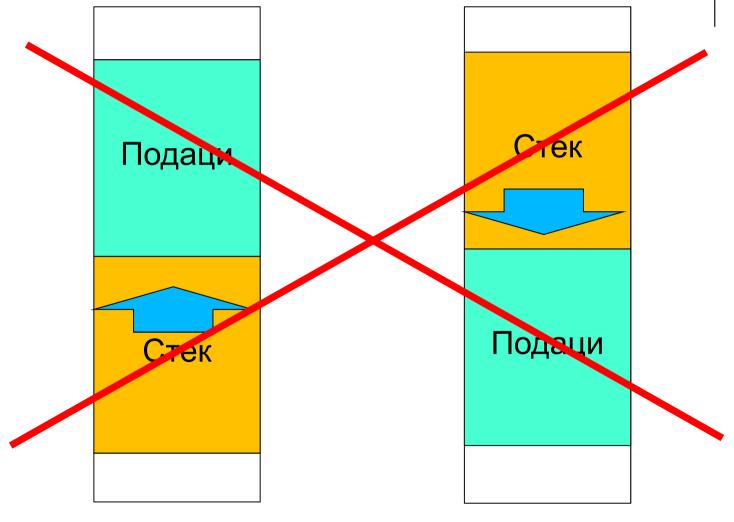




- Свака функција има своју
- меморију Рекурзија није дозвољена Позив преко показивача је мало проблематичнија
- Али, сигурни смо да нам меморије неће понестати
 - Може се оптимизовати на основу познавања графа позива тако што ће функције које сигурно не могу бити у истој линији позива делити меморију.



Где ставити стек?



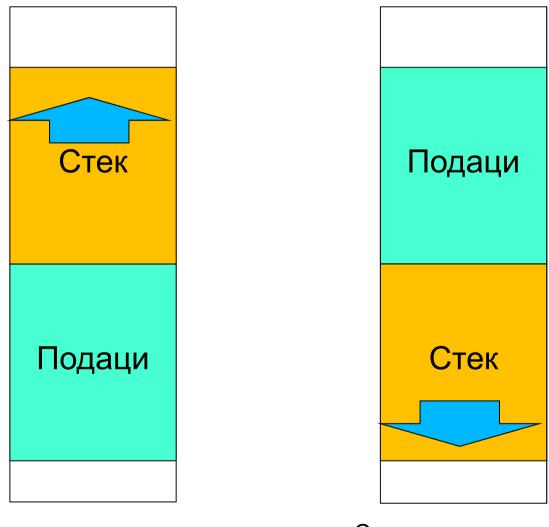
Стек расте на горе

Стек расте на доле







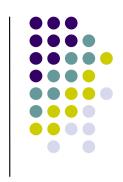


Стек расте на горе

Стек расте на доле



Рекурзија



- Рекурзија је тесно повезна са стеком, а рад са стеком код неких наменских система није баш најефикаснији.
- Уједно, код неких система постоји физичка подршка за позиве функција и тада је дубина позива ограничена физичким фактором.
- И на крају, рекурзија је ретко потребна и ретко се сусређе у раду са наменским системима. У случају и да је потребна, обично је боље, а и безбедније, направитну програмску конструкцију стека и директно га контролисати.



Рекурзија и петља

```
void foo(kont)
void foo(int i)
                     void foo(kont)
    if (i < 10)
                         if (uslov(kont))
                                                    if (uslov(kont))
        neki_kod(i);
                             neki_kod(kont);
                                                        neki_kod(kont);
        foo(i + 1);
                             foo(new_kont);
                                                        foo(new_kont);
foo(0);
                     foo(init_kont);
                                                foo(init_kont);
                                                kont = init_kont;
                                                while (uslov(kont))
                                                    neki_kod(kont);
int i = 0;
                     kont = init_kont;
                                                    push (kont);
while (i < 10)
                     while (uslov(kont))
                                                    kont = new_kont;
    neki_kod(i);
                         neki_kod(kont);
    i += 1;
                         kont = new_kont;
                                                while (stack != empty)
                                                    pop(kont);
```



Рекурзија и петља

```
void foo(int i)
    if (i < 10)
        foo(i + 1);
        neki_kod(i);
foo(0);
int i = 10;
while (i > 0)
     i -= 1;
     neki_kod(i);
 . . .
```

```
void foo(kont)
    if (uslov(kont))
        foo(new_kont);
        neki_kod(kont);
foo(init_kont);
kont = init_kont;
while (uslov(kont))
    push (kont);
    kont = new_kont;
while (stack != empty)
    pop(kont);
    neki_kod(kont);
```





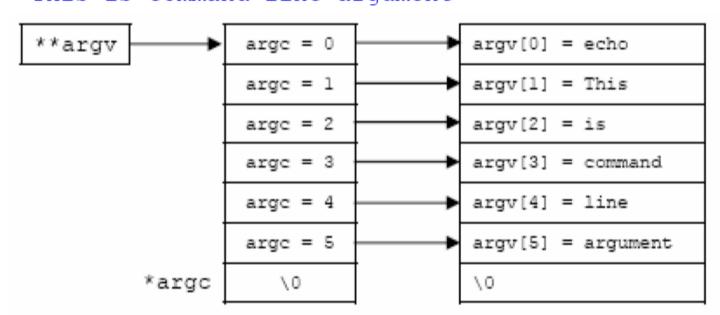


- Почетна функција
- Декларација: int main(int argc, char** argv)

void main()
void main(int argc, char** argv)
float main(long djura) ?!?!?!?!?!?

...

C:\>echo This is command line argument This is command line argument





Живот у свету без прототипова



- Прототип је потпуна декларација функције (и никакава друга декларација не би требала да се користи)
- Када функцију дефинишемо не можемо да не наведемо прототип.
- Када изоставимо прототип, или чак целу декларацију, компајлер почне да прави претпоставке, а машине које претпостављају су врло опасна ствар.
- Обично постоји опција у компајлеру да не прихвата позив функције ако њен прототип није наведе. Али пазите - неки пут је та опција подразумевано искључена.

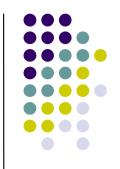
```
res = foo(3.7);
```

Компајлер сматра да је повратна вредност функције int. Ако ваља ваља, ако не - пробај да провалиш шта је проблем. Неки компајлери сматрају и да је параметар типа int, али неки ће бити "паметни" па ће на основу типа прослеђеног стварног параметра одредити тип.

```
double foo(double);
res = foo(3.7);
```



Позивна конвенција 1/2



- Позивна конвенција одређује спрегу између позване и позивајуће функције.
- Дефинише две ствари:
 - Начин преношења стварних параметара и повратне вредности
 - У које ресурсе се смештају
 - Ако у регистре: веза између редног броја параметра и конкретног регистра
 - Ако на стек: веза између редног броја параметра и редоследа на стеку
 - Договор где се који параметар смешта зависи од његовог редног броја и типа
 - Ко које ресурсе сме да дира (мења)
 - Који регистри ће гарантовано имати исту вредност пре и после позива, а који не
 - Ко ће заузимати и ослобађати меморију на стеку за параметре и повратну вредност
- Позивна конвенција је део апликационе бинарне спреге ABI (Application Binary Interface)
- ABI дефинише: величину типова и поравнање у меморији, позивну конвенцију, ствари везане за системске позиве, а некада чак и бинарни формат објектне датотеке



Позивна конвенција 2/2



- Позивна конвенција је везана за конкретну платформу (комбинација процесора, оперативног система и делимично компајлера)
- На истој платформи може постојати више позивних конвенција:
- Разлози:
 - различити програмски језици
 - различити компајлери
 - компајлерске оптимизације
 - сврха кода, итд.
- Различите позивне конвенције доводе до проблема у случају комбинације кода насталог на различите начине.
- Да би се спој могао направити АВІ моба бити задовољен, а најважнија је позивна конвенција
- Најчешћи спој са библиотекама, или комбинација асемблерког и Це кода (из Цеа се зове функција написана у асемблеру или обрнуто)







- Разлози за мешање:
 - Нешто је већ написано у асемблеру
 - За одређене ствари компајлер није довољно ефикасан
 - Приступ одређеним могућностима физичке архитектуре којима се из Цеа не може приступити
- Два начина мешања:
 - Писањем асемблера у посебној датотеци
 - Спрега је искључиво на нивоу позива функција
 - Мора се поштовати позивна конвенција
 - Коришћењем уграђеног асемблера
 - Асемблерски код у истој датотеци са Це кодом
 - Мора бити подржано од стране компајлера
 - Разни механизми подршке пошто није део стандарда
 - Асемблер може бити коришћен само у телу функције



Позив цеовске функције из асемблера



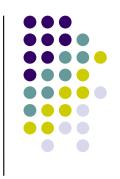
- Асемблерски код мора поштовати позивну конвенцију
- Осим тога морамо познавати како Це декорише називе Најчешће то ради додавањем _ испред имена
- Пример позива функције printf из асемблера

```
global
        main
extern
       printf
section .data
                "Hello World!", 10, 0
t.ext.
strformat db
               "%s", 0
section .code
main
          dword text
  push
          dword strformat
  push
  call
          printf
  add
          esp, 8
  ret
```

- _main симбол мора бити декларисан као јаван
- _printf симбол је декларисан као спољан



Позив асемблерске функције из Цеа



- Позивна конвенција мора бити поштована.
- Дакле, асемблерски код мора бити написан тако да поштује конвецнију коју користи компајлер
- Пример:

```
int sum(int a1, int a2);
int a1, a2, x;
x = sum(a1, a2);
```

```
_sum

push ebp ;save bp

mov ebp, esp ;new frame

mov eax, [ebp+8] ;take 1. arg

mov ecx, [ebp+12] ;take 2. arg

add eax, ecx ;

pop ebp ;restore bp

ret ;return
```

- Повратна вредност по конвенцији је у ЕАХ регистру
- По коришћеној позивној конвецији



Уграђени асемблер 1/2

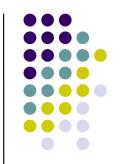


- GCC нуди следећи механизам мешања асемблера и Цеа директно у коду.
- Постоје и други механизми таквог мешања у неким другим компајлерима, али GCC-ов мехизам је постао де факто стандард.
- Синтакса GCC-овског асемблерског исказа:

- assembler template знаковни низ са асемблерским кодом
- output operands цеовски операнди који ће бити промењени када се асм код изврши
- input operands цеовски операнди који чије вредности се користе при извршавању асм кода
- clobbered registers регистри циљне платформе чије вредности асм код експлицитно мења







- %n референца на n-ти операнд из листи излазних и улазних операнада (први индекс је 0)
- %% стварно стави %
- "xy"(c_expression) connecting C variable with value used in inline assembler

a,b,c,d	eax, ebx, ecx, edx respectively
S, D	esi and edi respectively
I	constant value (0 to 31)
q	dynamically allocated register: eax, ebx, ecx, edx
r	dynamically allocated register: eax, ebx, ecx, edx, esi, edi
g	eax, ebx, ecx, edx or variable in memory
m	memory
=	will be used for storing data