Topologia Generale

Definizioni delle Proprietà

N1 Ogni punto ha una base di intorni numerabile.

N2 Lo spazio ha una base di aperti numerabile.

Sep Se esiste un sottoinsieme denso e numerabile.

T0 Dati due punti c'è un aperto che li distingue. ($\forall x, y \in X \quad \exists A$ aperto t.c. $x \in A, y \notin A$ oppure $x \notin A, y \in A$)

T1 I punti sono chiusi.

T2 Punti distinti hanno intorni disgiunti.

Reg Un punto ed un chiuso che non lo contiene hanno intorni disgiunti.

Norm Ogni coppia di chiusi disgiunti ha intorni disgiunti.

T3 Reg + T0.

T4 Norm + T1.

Cpt Ogni ricoprimento di aperti ha un sottoricoprimento finito.

Lind Ogni ricoprimento di aperti ha un raffinamento numerabile.

Conn Non esistono due aperti propri la cui unione è lo spazio intero. (Vale anche con i chiusi)

PathConn Presi due punti esiste un arco che li connette ($\forall x, y \in X \quad \exists \gamma : [0, 1] \to X$ continua t.c. $\gamma(0) = x, \gamma(1) = y$)

LocConn Ogni punto ha una base di intorni connessi.

LocPathConn Ogni punto ha una base di intorni connessi per archi.

$$\text{T4} \longrightarrow \text{T3} \longrightarrow \text{T2} \longrightarrow \text{T1} \longrightarrow \text{T0}$$

$$\begin{tikzcd}
 & \text{Lind} & \text{PathConn} \arrow[r] & \text{Conn} \\
\text{N2} \arrow[ur] \arrow[r] \arrow[dr] & \text{Sep} & \text{Reg} \arrow[r, "+\text{N2} \;/\; +\text{Lind}"] & \text{Norm} \\
 & \text{N1} & &
\end{tikzcd}$$

EQUIVALENZE

- (**Condizione equivalente per essere una base**) Dato X insieme e $\mathcal{B} \subseteq \mathcal{P}(X)$ esiste una topologia su X di cui $\mathcal{B}$ è una base se e soltanto se sono soddisfatte le seguenti due condizioni: $X = \cap\{B \mid B \in \mathcal{B}\}$ e per ogni coppia $A, B \in \mathcal{B}$ e per ogni punto $x \in A \cap B$ esiste $C \in \mathcal{B}$ tale che $x \in C \subseteq A \cap B$.
- (**Condizioni equivalenti alla continuità**) f è continua $\Leftrightarrow$ controimmagine di aperti è aperta $\Leftrightarrow \forall A \subseteq X \quad f(\bar{A}) \subseteq \overline{f(A)} \Leftrightarrow \forall x \in X \quad \forall U$ t.c. $f(x) \in U \quad \exists V$ t.c. $x \in V \quad f(V) \subseteq U$.
- (**Condizioni equivalenti ad essere un omeomorfismo**) $f : X \to Y$ continua. Allora f è un omeomorfismo $\Leftrightarrow f$ è chiusa e biggettiva $\Leftrightarrow f$ è aperta e biggettiva.
- (**Condizioni che implicano essere immersione**) Sia $f : X \to Y$ continua. Allora se f è chiusa ed iniettiva, essa è un'immersione chiusa. Se invece f è aperta ed iniettiva, allora è un'immersione aperta.
- (**Condizioni equivalenti alla sconnessione**) X è sconnesso $\Leftrightarrow X$ è unione disgiunta di due aperti propri $\Leftrightarrow X$ è unione disgiunta di due chiusi propri.

CONNESSIONE

- (**Multilemma sulla connessione**) Sia Y connesso e $f : X \to Y$ una funzione *continua* (?) e surgettiva tale che $f^{-1}(y)$ è connesso $\forall y \in Y$. Se f è aperta oppure se f è chiusa, allora anche X è connesso.
- (**Connessione della chiusura**) Sia Y un sottospazio connesso di X, e sia $Y \subseteq W \subseteq \bar{Y}$. Allora anche W è connesso.
- (**Chiusura delle componenti connesse**) Le componenti connesse sono chiuse.
- (**Estensione delle componenti connesse**) Supponiamo di avere $\{Z_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ t.c. Z_i è connesso $\forall i$ e tali che $\forall i, j \in \Lambda \quad \exists i = k_1, k_2, \dots, k_n = j \in \Lambda$ tali che $Z_{k_l} \cap Z_{k_{l+1}} \neq \emptyset$. Allora $\cup_{\lambda \in \Lambda} Z_\lambda$ è connesso.

COMPATTEZZA

- (**Heine-Borel**) Un sottospazio $K \subset \mathbb{R}^n$ è compatto se e solo se è chiuso e limitato.
- (**Multilemma sulla compattezza**) Sia Y compatto e $f : X \to Y$ una funzione chiusa. Se $f^{-1}(y)$ è compatto $\forall y \in Y$, allora anche X è compatto.
- (**Catene discendenti di compatti**) Siano K_i chiusi e compatti tali che $\dots \subset K_2 \subset K_1$ una catena discendente numerabile di chiusi non vuoti e compatti di uno spazio topologico. Allora $\cap_i K_i \neq \emptyset$.
- (**Lemma di Wallace**) X, Y spazi topologici. $A \subseteq X, B \subseteq Y$ sottospazi compatti e $W \subset X \times Y$ un aperto tale che $A \times B \subseteq W$. Allora $\exists U \subseteq X, V \subseteq Y$, aperti tali che $A \subseteq U, B \subseteq V, U \times V \subseteq W$.
- (**Compatti hanno proiezioni chiuse**) Se X è compatto, la proiezione $p : X \times Y \to Y$ è un'applicazione chiusa.
- (**Localmente compatto $\implies$ ammette un ricoprimento fondamentale in compatti**).

COMPATTIFICAZIONI

- (**La compattificazione di Alexandroff è T_2**) $\hat{X}$ è di Hausdorff se e solo se X è di Hausdorff ed ogni punto di X possiede un intorno compatto.
- (**Immersioni aperte si estendono ad Alexandroff**) $f : X \to Y$ immersione aperta. Allora l'applicazione $g : Y \to \hat{X}$ definita da $g(y) := \begin{cases} x & \text{se } y = f(x) \\ \infty & \text{se } y \notin f(X) \end{cases}$ è continua. In particolare ogni spazio topologico compatto di Hausdorff Y coincide con la compattificazione di Alexandroff di $Y \setminus \{y\} \quad \forall y \in Y$

ALTRI LEMMI

- (**Continuità e ricoprimenti fondamentali**) Sia $\mathcal{A}$ un ricoprimento fondamentale di X. Un'applicazione $f : X \to Y$ è continua $\Leftrightarrow$ $\forall A \in \mathcal{A}$ la restrizione $f\mid_A: A \to Y$ è continua.
- ($[0,1]$ **è connesso e compatto**) L'intervallo $[0,1]$ per la topologia euclidea è connesso, connesso per archi e compatto.
- (**Ricoprimenti localmente finiti**) I ricoprimenti aperti ed i ricoprimenti chiusi localmente finiti sono fondamentali.

TOPOLOGIE COMUNI

- (**Topologia discreta**) $\tau = \mathcal{P}(X)$ quindi ogni insieme è aperto. è indotta dalla distanza discreta: $d(x,y) = \begin{cases} 0 & \text{se } x = y \\ 1 & \text{se } x \neq y \end{cases}$
- (**Topologia indiscreta**) $\tau = \{\emptyset, X\}$, la meno fine tra tutte le topologie.
- (**Topologia euclidea su** $\mathbb{R}$) Un sottoinsieme $U \subseteq \mathbb{R}$ è aperto se e solo se è unione di intervalli aperti.
- (**Topologia della semicontinuità superiore di** $\mathbb{R}$) Gli aperti non vuoti sono tutti e soli i sottoinsiemi della forma $(-\infty, a)$, al variare di $a \in \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$

-

CHE PROPRIETÀ PASSANO A COSA?

Vediamo alcune proprietà degli spazi

Proprietà	**Sottospazi**	**Prodotti**	**Quozienti**	**Funzioni $\mathcal{C}^0$**	**Implica**
N1					
N2					
Sep					
T0	✓				
T1	✓				
T2	✓	Finiti			
Reg	✓				
Norm	Chiusi				
T3	✓				
T4					
Cpt	Chiusi	Arbitrari		✓	(+T2) Chiuso
Lind					
Conn		Arbitrari		✓	
PathConn		Finiti		✓	Conn
LocConn	Aperti				
LocPathConn	Aperti				