

# FATTI GENERALI DI ANALISI 1

**Definizione ( $F_\sigma$ )** Si dice  $F_\sigma$  un sottoinsieme  $I \subseteq \mathbb{R}$  che sia unione numerabile di chiusi, ovvero se si può scrivere

$$I = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} C_n$$

**Definizione (Insieme trascurabile)** Si dice che un sottoinsieme  $E \subseteq \mathbb{R}$  è trascurabile (ovvero ha misura di Lebesgue nulla) se  $\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \{(a_n, b_n)\}_{n \in \mathbb{N}} \text{ t.c. } E \subseteq \bigcup_{n \in \mathbb{N}} (a_n, b_n)$

**Definizione (Funzione oscillazione)** Di una funzione  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  (dove  $\Omega$  è uno spazio metrico) si definisce la funzione oscillazione  $\Theta_f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  come:

$$\Theta_f(x) := \lim_{r \rightarrow 0^+} \text{diam}(f(B_r(x)))$$

Proprietà importanti:

- $\bar{x}$  è un punto di discontinuità  $\Leftrightarrow \Theta_f(\bar{x}) > 0$ .
- $\Theta_f$  è una funzione semicontinua inferiormente.
- Definizione equivalente:  $\Theta_f(x) = (\limsup_{y \rightarrow x} f(y)) - (\liminf_{y \rightarrow x} f(y))$ .

**Caratterizzazione della Riemann-integrabilità** Una funzione è Riemann-integrabile se e solo se l'insieme dei suoi punti di discontinuità è trascurabile.

**Teorema fondamentale del calcolo integrale, versione pro**  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  derivabile in  $(a, b)$  e  $f'$  Riemann-integrabile. Allora vale  $f(b) - f(a) = \int_a^b f'(t) dt$

**Teorema di Darboux** Le derivate mappano connessi in connessi.

Sia  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  ovunque derivabile, e si ponga  $\alpha := f'(a), \beta := f'(b)$ . Possiamo wlog supporre che  $\alpha \leq \beta$ . Allora si ha,  $\forall \alpha < \lambda < \beta \quad \exists \xi \in (a, b) \text{ t.c. } f'(\xi) = \lambda$ .

**Dimostrazione** Si consideri la funzione  $g(x) := f(x) - \lambda x$ . Questa funzione è continua (essendo  $\lambda$  fissato e  $f$  continua) e definita sul compatto  $[a, b]$ . Quindi ammette massimo e/o minimo. Siccome  $g$  è anche derivabile si ha, nel punto di massimo  $0 = g'(M) = f'(M) - \lambda \Rightarrow f'(M) = \lambda$ .

**Punti di discontinuità di una funzione reale** Una funzione  $f$  ha punti di discontinuità che sono un  $F_\sigma$

**Dimostrazione** Si consideri la funzione oscillazione di  $f$ :  $\Theta_f(x)$ . Fissata una "soglia di oscillazione"  $\nu$  si ha che  $\text{Disc}_f^{\geq \nu} := \{x \mid \Theta_f(x) \geq \nu\}$  è un chiuso (Si dimostri che se c'è un punto  $y$  sul quale si accumula una successione  $(y_n)$  di punti t.c.  $\Theta_f(y_n) \geq \nu$  allora si ha  $\Theta_f(y) \geq \nu$ ). Ora, siccome i punti di discontinuità sono tutti e soli quelli con oscillazione maggiore di zero, si ha  $\text{Disc}_f = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \text{Disc}_f^{\geq \frac{1}{n}}$ , ovvero unione numerabile di chiusi.

**Discontinuità di una funzione semicontinua inferiormente** I punti di discontinuità di una funzione semicontinua inferiormente sono di prima categoria (ovvero unione numerabile di chiusi a parte interna vuota).

**Prima Categoria - Misura di Lebesgue nulla** Non c'è nessuna implicazione tra queste due; ovvero esistono insiemi di prima categoria ma di misura positiva ed insiemi a misura nulla di seconda categoria.

## OPERATORI DIFFERENZIALI

---

### COME CAMBIANO I DIFFERENZIALI

#### Cartesiane $\rightarrow$ Polari

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial r} \\ \frac{\partial}{\partial \theta} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -r \sin \theta & r \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \end{pmatrix}$$

#### LAPLACIANO

$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2}$$

$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2}$$