

Aufgabe 3:

Machen Sie mehrere Messungen. Sind die Ergebnisse ausreichend konstant?

Messungen bei waste_msecs mit 2000 als Parameter das gleiche Ergebnis:

```
Messung mit 2000ms:  
thread priority: 255  
Verbrauchte Zeit s: 2,0  
Verbrauchte Zeit s: 2,0  
Verbrauchte Zeit s: 2,0  
Verbrauchte Zeit s: 2,0  
Verbrauchte Zeit s: 2,0
```

```
Messung mit 3000ms:  
thread priority: 255  
Verbrauchte Zeit s: 3,0  
Verbrauchte Zeit s: 3,0  
Verbrauchte Zeit s: 3,0  
Verbrauchte Zeit s: 3,0  
Verbrauchte Zeit s: 3,0
```

Auffällig ist, dass die Messergebnisse abhängig sind von der Thread-Priorität (je höher die Priorität, umso „schneller“ läuft waste_msecs). Wenn waste_msecs allerdings mit niedriger Priorität gestartet wird, wird die Abweichung zunehmend größer (das Programm läuft „länger“).

```
Messung mit 2000ms:  
thread priority: 10  
Verbrauchte Zeit s: 2,90  
Verbrauchte Zeit s: 2,90  
Verbrauchte Zeit s: 2,37  
Verbrauchte Zeit s: 2,14  
Verbrauchte Zeit s: 2,10
```

```
Messung mit 3000ms:  
thread priority: 10  
Verbrauchte Zeit s: 3,40  
Verbrauchte Zeit s: 3,14  
Verbrauchte Zeit s: 3,41  
Verbrauchte Zeit s: 3,19  
Verbrauchte Zeit s: 3,42
```

Sourcecode

```
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <time.h>

#include <pthread.h>

#include <errno.h>

void measurement(void*);
void waste_msecs(unsigned int msecs);

int main(int argc, char *argv[]) {

    int ret;
    struct sched_param param;
    pthread_attr_t attr;
    pthread_attr_init(&attr);
    pthread_attr_setinheritsched(&attr, PTHREAD_EXPLICIT_SCHED);

    pthread_attr_getschedparam(&attr, &param);
    param.sched_priority = 10;
    ret = pthread_attr_setschedparam(&attr, &param);

    if (ret != EOK)
    {
        fprintf(stderr, "pthread_attr_setschedparam: %s\n", strerror(ret));
        return EXIT_FAILURE;
    }
    pthread_t thread;
    ret = pthread_create(&thread, &attr, &measurement, NULL);
    if (ret != EOK)
    {
        fprintf(stderr, "pthread create: %s\n", strerror(ret));
        return EXIT_FAILURE;
    }
    ret = pthread_join(thread, NULL);
    if (ret != EOK)
    {
        fprintf(stderr, "pthread join: %s\n", strerror(ret));
        return EXIT_FAILURE;
    }
    return EXIT_SUCCESS;
}

void measurement(void* arg)
{
    int ret;
    struct timespec startTime;
    struct timespec endTime;
    struct sched_param param;

    ret = pthread_getschedparam(pthread_self(), NULL, &param );
    if (ret != EOK)
    {
        fprintf(stderr, "pthread_getschedparam: %s\n", strerror(ret));
        exit(EXIT_FAILURE);
    }
    printf("thread priority: %d\n", param.sched_curpriority);
}
```

```

int i;
for (i = 0; i < 5; i++)
{
    ret = clock_gettime(CLOCK_REALTIME, &startTime);
    if (ret != EOK)
    {
        fprintf(stderr, "error time: %s\n", strerror(ret));
        exit(EXIT_FAILURE);
    }
    waste_msecs(3000);
    ret = clock_gettime(CLOCK_REALTIME, &endTime);
    if (ret != EOK)
    {
        fprintf(stderr, "error time: %s\n", strerror(ret));
        exit(EXIT_FAILURE);
    }
    unsigned long BILLION = 1000000000L;
    long seconds = endTime.tv_sec - startTime.tv_sec;
    long nanos = endTime.tv_nsec - startTime.tv_nsec;
    if (nanos < 0)
    {
        nanos+=BILLION;
        seconds--;
    }
    printf("Verbrauchte Zeit s: %lu,%lu\r\n", seconds, nanos);
}

}

void waste_msecs(unsigned int msecs)
{
    unsigned int i = 0;
    unsigned int max = msecs * 99843;
    int tmp;
    for (i = 0; i < max; i++)
    {
        tmp+=1;
    }
}

```