Calcul parallèle distribué

Architecture des calculateurs à mémoire distribuée

Définition: Nœud de calcul - Une ou plusieurs unités de calculs et une mémoire vive;

Définition: **Calculateur à mémoire distribuée** - Calculateur contenant plusieurs nœuds de calcul pouvant communiqués entre eux au travers d'un bus spécialisé ou un réseau éthernet.

Programmation sur calculateur parallèle à mémoire distribuée

Topologie d'un réseau

Définition: **Distance entre deux nœuds** - Nombre minimal de nœuds intermédiaire par lesquels doit passer le message;

Définition: **Diamètre d'un réseau** - Distance maximale possible entre deux nœuds du calculateur parallèle.

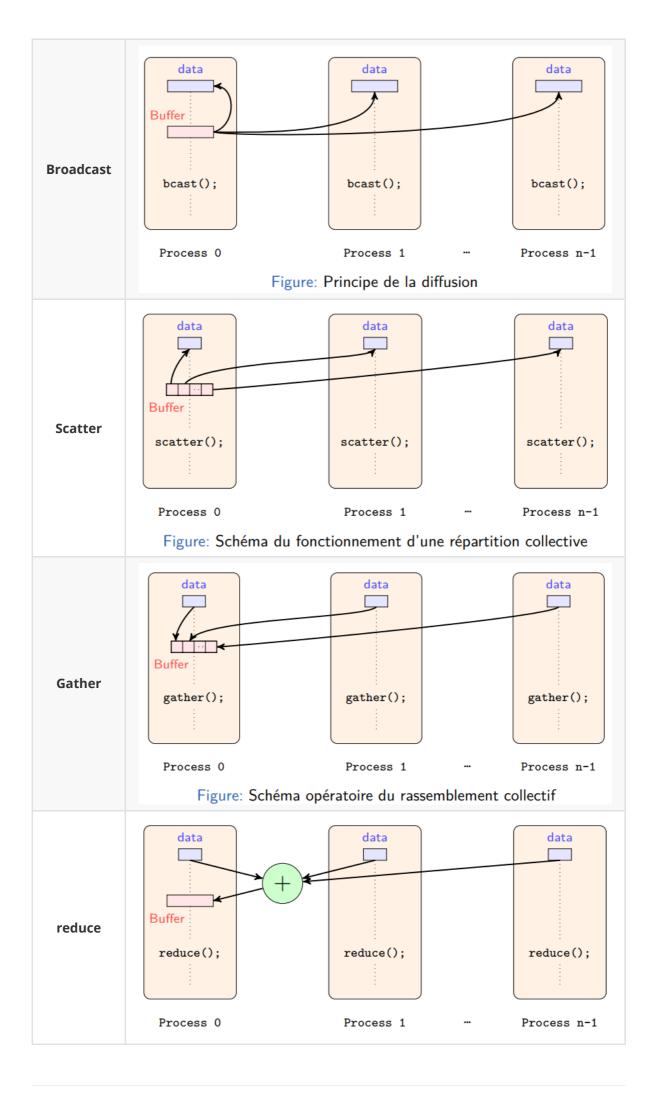
• ex : Réseau hypercube - Diamètre d'un réseau = Dimension du cube

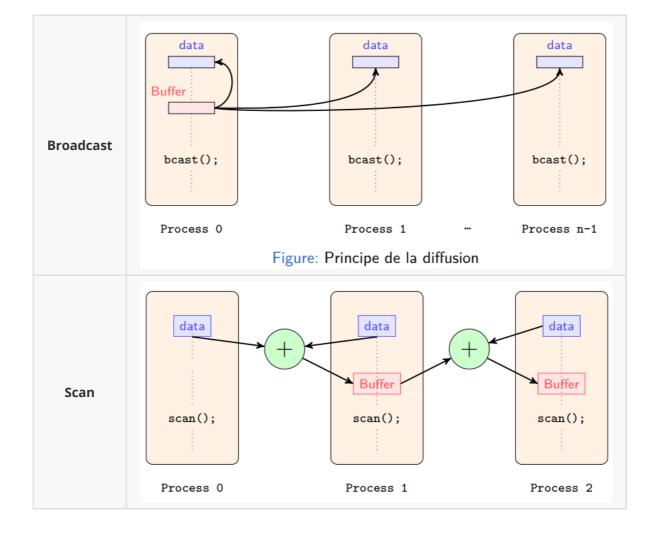
Modèles de programmation

- SPSD (Simple Program Simple Data) : programmation séquentielle classique
- **SPMD** (Simple Program Multiple Data): Même programme exécuté sur chaque nœud, Données différentes
- **MPMD** (Multiple Program Multiple Data) : Chaque nœud exécute un programme différent avec des données différentes

Communications collectives

- Envoi/Réception synchrone (slides : p.16)
- Envoi/Réception asynchrone (slides : p.20)
- Interblocage (deadlock) (slides: p.18): tous les processus envoient message bloquant à un autre processus avant d'effectuer une réception; Ou cas symétrique où tous les processus attendent un message en réception avant d'effectuer un envoi.





Mesures de performances

- Accélération (speedup) (slides : p.33)
- Loi d'Amdahl
- Loi de Gustafson
- Efficacité
- Coût d'un calcul parallèle
- Scalabilité

Optimisation d'un code parallèle

- Équilibrage des charges : Tous les processus mettent le même temps de traitement de leurs données
- Équilibrage dynamique des charges : **Squelette algorithme maître-esclave (important)**
- Granularité parallèle : Rapport du nombre d'opérations effectuées sur le nombre de données échangés

Travaux dirigés n°2 - MPI