$$\begin{cases} t_1 = T - t_1 \\ t_2 = \frac{\sigma}{2V} \left(t_1 \right)^2 \\ t_3 = \frac{\sigma}{2V} \left(t_1 \right)^2 \end{cases}$$

brouvons tyen resolvant cett equation:

$$\frac{c_{1}}{c_{1}} = T - \frac{\sigma_{1}}{2V} (t_{1})^{2}$$

$$\frac{g}{2V} (t_{1})^{2} + t_{1} - T = 0$$

$$\Delta = 1 + 4 \cdot \frac{g}{2V} \cdot T$$

$$= 1 + \frac{4gT}{2V}$$

$$= 1 + \frac{2gT}{2V}$$

cherchons les racines R1 et R2 du Polynôme:

$$R_{1}(0) \operatorname{Can} q_{7} \circ V > 0$$

$$T_{7} \circ V = \frac{-1 - V \cdot 1 + \frac{2qT}{V}}{2V}$$

$$R_{1} = \frac{-1 + V \cdot 2qT}{V}$$

$$R_{2} = \frac{-1 + V \cdot 1 + \frac{2qT}{V}}{2V}$$

$$2 \times \frac{q}{2V}$$

$$\frac{g}{2v}\left(t_1-R_1\right)\left(t_1-R_2\right)=0$$

mais R1 < 0 donc E1 ne peut pas être égale à R1 car il n'existe pas de duries régative.

Soit: Restsolution s'il est positif ou nule: -1+V1+29T), 0
isystème:

Révolution du système:

$$\begin{cases} t_{1} = \frac{-1+\sqrt{1+\frac{2gT}{y}T}}{\frac{g}{V}} \\ t_{2} = \frac{g}{2V} \left[\frac{V}{g} \left(-1+\sqrt{1+\frac{2gT}{V}} \right) \right]^{2} \\ t_{2} = \frac{g}{2V} \left(\frac{V}{g} \right)^{2} \left(-1+\sqrt{1+\frac{2gT}{V}} \right)^{2} \\ t_{2} = \frac{V}{2g} \left(-1+\sqrt{1+\frac{2gT}{V}} \right)^{2} \end{cases}$$

or
$$g > 0$$
; $V > 0$; $T > 0$:

$$\frac{2gT}{V} > 0 \qquad | (-1+\sqrt{1+\frac{2gT}{g}}) \frac{V}{g} > 0$$

$$1+\frac{2gT}{V} > 1 \qquad | (car \frac{V}{g} > 0)|^{2}$$

$$\sqrt{1+\frac{2gT}{V}} > 1 \qquad | R_{2}ert donc tout le$$

$$-1+\sqrt{1+\frac{2gT}{V}} > 0 \qquad | temps une Dolution.$$