



universität  
wien

# Komplexe und Harmonische Analysis WS2023

Simon Garger - [simon.garger@gmail.com](mailto:simon.garger@gmail.com)

3. Oktober 2023, Wien

# Inhaltsverzeichnis

1	Grundlagen	3
2	Holomorphie	4

# Komplexe Analysis

*Bemerkung.* Im Folgenden wird immer  $z_k = x_k + iy_k = r_k \cdot e^{i\theta_k}$  gelten.

## 1 Grundlagen

### Definition 1.1 (Komplexe Zahlen):

Wir definieren den komplexen Zahlenkörper als die Menge

$$\mathbb{C} := \{z = x + iy \mid x, y \in \mathbb{R}\}$$

Dabei bezeichnet  $i$  die komplexe Einheit mit  $i^2 = -1$ . Man nennt  $x = \Re(z)$  den Realteil und  $y = \Im(z)$  den Imaginärteil. Der Betrag einer komplexen Zahl wird geschrieben durch  $|z| = \sqrt{x^2 + y^2}$ . Wir definieren  $\bar{z} := x - iy$  als das komplex Konjugierte von  $z$ .

### Proposition 1.2:

Die komplexen Zahlen erfüllen folgende Rechenregeln:

1.  $z_1 + z_2 = (x_1 + x_2) + i(y_1 + y_2)$   
(Interpretation: Vektoraddition)
2.  $z_1 z_2 = (x_1 x_2 - y_1 y_2) + i(x_1 y_2 + x_2 y_1) = r_1 r_2 \cdot e^{i(\theta_1 + \theta_2)}$   
(Interpretation: Streckung und Drehung)
3.  $|z_1 + z_2| \leq |z_1| + |z_2|$
4.  $|z|^2 = z \bar{z} \Rightarrow \frac{1}{z} = \frac{\bar{z}}{|z|^2}$

### Definition 1.3:

Da  $\mathbb{C} \cong \mathbb{R}^2$  gilt, können wir die topologischen Eigenschaften von  $\mathbb{R}^2$  in  $\mathbb{C}$  übertragen und werden auch im Weiteren öfter die komplexen Zahlen mit der zweidimensionalen Zahlenebene identifizieren. Weiter werden wir eine Teilmenge von  $\mathbb{C}$  meist mit  $\Omega$  bezeichnen. Wir erhalten damit:

1. Die komplexen Zahlen sind vollständig, es konvergiert also jede Cauchy-Folge.
2. Eine Folge konvergiert in  $\mathbb{C}$  genau dann, wenn Real- und Imaginärteil konvergieren und genau dann, wenn es eine Cauchy-Folge ist.
3. Das Innere von  $\Omega$  ist  $\Omega^\circ := \{a | \exists B_r: a \in B_r \subset \Omega\}$
4. Wir nennen  $\Omega$  kompakt, sofern die Menge beschränkt und abgeschlossen ist.
5. Wir nennen  $\Omega$  offen (abgeschlossen) zusammenhängend, wenn für  $\Omega_1, \Omega_2$  offen (abgeschlossen) gilt:

$$\Omega = \Omega_1 \cup \Omega_2 \quad \wedge \quad \emptyset = \Omega_1 \cap \Omega_2 \quad \Rightarrow \quad \Omega_1 = \emptyset \quad \vee \quad \Omega_2 = \emptyset$$

6. Wir nennen eine Funktion stetig, wenn gilt:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} z_n = z \quad \Rightarrow \quad \lim_{n \rightarrow \infty} f(z_n) = f(z)$$

## 2 Holomorphie

### Definition 2.1:

Sei  $z_0 \in \Omega$ , dann nennen wir  $f$  holomorph ("komplex differenzierbar") in  $z_0$  falls

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(z_0 + h) - f(z_0)}{h} = f'(z_0) \in \mathbb{C}$$

existiert.

Eine Funktion heißt auf  $\Omega$  holomorph, wenn sie in jedem Punkt  $z \in \Omega$  holomorph ist oder einfach "ganz", falls sie für alle  $z \in \mathbb{C}$  holomorph ist.

*Beispiel.* Beispiele für holomorphe Funktionen sind:

- Konstante Funktionen
- Potenzfunktionen
- Polynomfunktionen
- Potenzreihen

**Proposition 2.2 (Cauchy-Riemann Gleichungen):**

Sei  $f$  eine auf  $\Omega$  holomorphe Funktion. Identifizieren wir nun  $f(z) = u(z) + iv(z)$ , wobei  $u, v: \mathbb{C} \cong \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  sind, so gelten folgende Beziehungen:

$$\begin{aligned}\frac{\partial u}{\partial x}(x, y) &= \frac{\partial v}{\partial y}(x, y) \\ \frac{\partial u}{\partial y}(x, y) &= -\frac{\partial v}{\partial x}(x, y)\end{aligned}$$

*Beweis.* Wir definieren für ein beliebiges  $x + iy = z_0 \in \Omega$ :

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(z_0 + h) - f(z)}{h} = f'(z_0) =: a + ib$$

Nun differenzieren wir nur partiell (der obige Limes beschreibt ja eine beliebige Nullfolge, also können wir auch die entlang der Achsen betrachten), indem wir die obige  $u, v$  Identifikation und  $h = (h_1, h_2)$  verwenden:

$$\begin{aligned}a + ib &= \lim_{h_1 \rightarrow 0} \frac{f(z_0 + h_1) - f(z)}{h_1} \\ &= \lim_{h_1 \rightarrow 0} \frac{u(z_0 + h_1) + iv(z_0 + h_1) - u(z_0) - iv(z_0)}{h_1} \\ &= \lim_{h_1 \rightarrow 0} \frac{u(z_0 + h_1) - u(z_0)}{h_1} + \lim_{h_1 \rightarrow 0} \frac{i(v(z_0 + h_1) - v(z_0))}{h_1} \\ &= \frac{\partial u}{\partial x}(x, y) + i \frac{\partial v}{\partial x}(x, y)\end{aligned}$$

Genauso finden wir:

$$\begin{aligned}a + ib &= \lim_{h_2 \rightarrow 0} \frac{f(z_0 + ih_2) - f(z)}{ih_2} \\ &= \lim_{h_2 \rightarrow 0} \frac{u(z_0 + ih_2) + iv(z_0 + ih_2) - u(z_0) - iv(z_0)}{ih_2} \\ &= \lim_{h_2 \rightarrow 0} \frac{u(z_0 + ih_2) - u(z_0)}{ih_2} + \lim_{h_2 \rightarrow 0} \frac{i(v(z_0 + ih_2) - v(z_0))}{ih_2} \\ &= \frac{1}{i} \frac{\partial u}{\partial y}(x, y) + \frac{\partial v}{\partial y}(x, y)\end{aligned}$$

Damit folgt:

$$\begin{aligned}a &= \frac{\partial u}{\partial x}(x, y) = \frac{\partial v}{\partial y}(x, y) \\ b &= \frac{\partial v}{\partial x}(x, y) = -\frac{\partial u}{\partial y}(x, y)\end{aligned}$$