







sd ref1	«bondary» AfstandsSensor	«boundary» FarveSensor	«boundary» Motor	«controller» Motor_SW	
	Aistaliusoelisoi	l aivedelisoi	Wiotol	Wotol_3vv	
			Start motor		
	loop Navigeret til	ensket position	position		
		·			
				<u> </u>	
		Aktiverer sensor			
		Ļ	Sender farve signal		
		Anmode	er om afstand		
		Sender	info om afstand		
			opt Hvis afstand til na	ermeste objekt er < 50 cm	
			HVIS AISTAND (II NA	ermeste objekt er < 50 cm	
			Stop	motor	
		į			

