

Linearno programiranje, metoda Simplex

1. Splošna predstavitev problema

Linearno programiranje je matematična metoda za iskanje načina, kako doseči najboljši možni rezultat. V ekonomiji je to tipičen problem, kako doseči maksimalni dobiček ali minimalne stroške. Linearni program je tehnika za optimizacijo linearne ciljne oziroma kriterijske funkcije glede na linearne enakosti in neenakosti. Linearni program lahko v kanonični obliki zapišemo kot:

Poišči maksimum za: $c^T x$

glede na omejitve: $Ax \leq b$.

Linearno programiranje služi predvsem za reševanje problemov v ekonomiji, ni pa zgolj omejeno na to področje in ga lahko najdemo tudi v tehniki. Sam problem reševanja sistemov linearnih neenačb datira v čas francoskega matematika Fouriera, medtem ko je sama tehnika linearnega programa veliko mlajša, saj je bila razvita med 2. svetovno vojno, uporabljena pa je bila za upravljanje izdatkov za vojsko, z namenom zmanjšanja stroškov in povečanja izgub pri sovražniku. Sama metoda Simplex pa je bila objavljena po koncu vojne, leta 1947.

Kot primer problema, ki ga lahko rešimo s pomočjo linearnega programiranja vzemimo problem kmeta, ki ima 70 hektarjev zemlje, ki jo mora posejati s koruzo, pšenico in sojo. Pri tem ima s setvijo koruze 60 evrov stroškov, s setvijo pšenice 80 evrov, s setvijo soje pa 120 evrov po hektaru. Za setev ima na voljo 6000 evrov. Za spravilo potrebuje za koruzo po hektaru 6 m³, za pšenico 4 m³ in za sojo 5 m³, na voljo pa ima 330 m³ veliko skladišče. Pri koruzi znaša dobiček po hektarju 80 evrov, pri pšenici 95 evrov in pri soji 110 evrov. Koliko hektarov mora kmet zasejati z vsako izmed poljščin, da bo njegov dobiček največji? Iz danega primera lahko zapišemo kriterijsko funkcijo, za katero želimo poiskati maksimum. Ta je naslednja:

$$80x_1 + 95x_2 + 110x_3.$$

Ob tem imamo naslednje omejitve:

$$\begin{aligned}x_1 + x_2 + x_3 &\leq 70, \\ 60x_1 + 80x_2 + 120x_3 &\leq 6000, \\ 6x_1 + 4x_2 + 5x_3 &\leq 330 \text{ in} \\ x_1, x_2, x_3 &\geq 0.\end{aligned}$$

Pri tem spremenljivke x_1, x_2, x_3 predstavljajo število hektarov posejanih s koruzo, s pšenico in s sojo. Prva omejitev izhaja iz velikosti kmetijskega zemljišča, ki ga ima kmet na voljo, druga omejitev izhaja iz stroškov za setev in razpoložljivih sredstev s katerimi razpolaga, tretja omejitev izhaja iz skladiščnega prostora, s katerim razpolaga, zadnja omejitev pa izhaja iz same narave problema.

Da lahko poiščemo rešitev problema z metodo Simplex, je potrebno enačbe zapisati v posebni obliki, ki ji pravimo tudi ohlapna oblika. Do te oblike pridemo tako, da vrednost kriterijske funkcije označimo s črko z . V neenačbah pa potem uvedemo nove spremenljivke, ki jih rečemo tudi ohlapne spremenljivke x_4, x_5, x_6 . Tako dobimo:

$$\begin{aligned}z &= 80x_1 + 95x_2 + 110x_3, \\ x_4 &= 70 - x_1 - x_2 - x_3, \\ x_5 &= 6000 - 60x_1 - 80x_2 - 120x_3,\end{aligned}$$

$$x_6 = 330 - 6x_1 - 4x_2 - 5x_3,$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6 \geq 0.$$

Spremenljivke v sistemu enačb razdelimo v dve skupini, in sicer neosnovne spremenljivke, to so tiste spremenljivke, s katerimi smo na začetku sestavili osnovni sistem neenačb. Indekse teh spremenljivk označujemo z množico N . Za razliko od tega spremenljivke, ki smo jih dodali ob pretvorbi sistema neenačb v ohlapno obliko, imenujemo osnovne spremenljivke, njihove indekse pa shranjujemo v množico B . Moč množice N označujemo z n , moč množice B pa z m . V splošnem vrednosti m in n nista enaki. Sistem v ohlapni obliki lahko zapišemo v matriko A velikosti $(m+n) \times (m+n)$ ter dva vektorja b in c , oba velikosti $(m+n) \times 1$. Pri tem indeksi osnovnih spremenljivk določajo vrstico, indeksi neosnovnih spremenljivk pa stolpec v matriki A . Indeks osnovnih spremenljivk določa tudi indeks vrstice v vektorju b , indeksi neosnovnih spremenljivk pa indekse vrstic v vektorju c . Opisana matrika A , vektorja b in c ter množici N in B so tako naslednji:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 60 & 80 & 120 & 0 & 0 & 0 \\ 6 & 4 & 5 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 70 \\ 6000 \\ 330 \end{bmatrix}, \quad c = \begin{bmatrix} 80 \\ 95 \\ 110 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad N = \{1, 2, 3\}, \quad B = \{4, 5, 6\}.$$

Izhodiščna vrednost kriterijske funkcije $v=z$ je enaka 0. To vrednost izračunamo tako, da v kriterijsko funkcijo vstavimo izhodiščne vrednosti. Ker kmet v našem primeru ni posejal še ničesar, so vrednosti spremenljivk x_1 , x_2 in x_3 enake 0. Če to vstavimo v kriterijsko funkcijo, dobimo:

$$z = 80 \cdot 0 + 95 \cdot 0 + 110 \cdot 0.$$

Naša naloga je povečati vrednost kriterijske funkcije in sicer tako, da vzamemo eno izmed neosnovnih spremenljivk, x_e , za katero velja, da je vrednost $c_e > 0$. Ker so v našem primeru vse neosnovne spremenljivke takšne, se odločimo za x_1 . To spremenljivko moramo sedaj izraziti z ustrezno osnovno spremenljivko in sicer takšno, da je pogoj neničelnosti zagotovo izpolnjen. To spremenljivko poiščemo tako, da v enačbe ohlapne oblike vse neosnovne spremenljivke, razen spremenljivke x_e , (v našem primeru je to x_1) zamenjamo z vrednostmi 0 in izračunamo rešitve enačb, ki jih tako dobimo. V našem primeru so to enačbe:

$$\begin{aligned} 0 &= 70 - x_1 && \text{; pri spremenljivki } x_4 \\ 0 &= 6000 - 60x_1 && \text{; pri spremenljivki } x_5 \\ 0 &= 330 - 6x_1 && \text{; pri spremenljivki } x_6 \end{aligned}$$

Iz treh enačb dobimo naslednje tri rešitve $x_1 = 70$, $x_1 = 100$ in $x_1 = 55$. Da ne presežemo podanih omejitev, izberemo najmanjšo, to pa dobimo pri enačbi, ki določa spremenljivko x_6 . To pa pomeni, da bomo spremenljivko x_1 izrazili s spremenljivko x_6 in to spremembo vstavili v vse enačbe ohlapnega formata. Tako dobimo naslednji sistem enačb.

$$z = 41.67x_2 + 43.33x_3 - 13.33x_6,$$

$$x_1 = 55 - \frac{2}{3}x_2 - \frac{5}{6}x_3 - \frac{1}{6}x_6,$$

$$x_4 = 15 - \frac{1}{3}x_2 - \frac{1}{6}x_3 + \frac{1}{6}x_6,$$

$$x_5 = 2700 - 40x_2 - 70x_3 + 10x_6.$$

S spremembo enačb v sistemu, se spremenijo tudi vrednosti v matriki **A** in vektorjih **b** in **c**. Te so naslednje:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & \frac{2}{3} & \frac{5}{6} & 0 & 0 & \frac{1}{6} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & \frac{1}{6} & 0 & 0 & -\frac{1}{6} \\ 0 & 40 & 70 & 0 & 0 & -10 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 55 \\ 0 \\ 0 \\ 15 \\ 2700 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad c = \begin{bmatrix} 0 \\ 41.67 \\ 43.33 \\ 0 \\ 0 \\ -13.33 \end{bmatrix}.$$

Ker sta spremenljivki x_1 in x_6 zamenjali strani enačb, sta zamenjali tudi množici osnovnih in neosnovnih spremenljivk. Tako sta množici N in B sedaj naslednji: $N = \{2, 3, 6\}$, $B = \{1, 4, 5\}$. Preden nadaljujemo je potrebno izračunati še novo vrednost kriterijske funkcije. To lahko izračunamo preprosto tako, da k predhodni vrednosti kriterijske funkcije prištejemo doprinos spremenljivke x_1 , to pa je produkt stare vrednosti c_1 in na novo izračunane vrednosti b_1 . V našem primeru je to $80 \cdot 55$. Trenutni dobiček, ki ga kmet dosega tako znaša 4400 evrov.

Ker imamo v vektorju **c** še vedno nenegativne vrednosti, je izračunani dobiček mogoče še izboljšati, zato vzamemo naslednjo neosnovno spremenljivko, za katero velja, da je ustrezna komponenta vektorja **c** večja od 0. Naslednja neosnovna spremenljivka, ki jo bomo zamenjali z eno od osnovnih bo tako vrednost x_2 . Spet gremo iskat, katera od osnovnih spremenljivk bo za to ustrezna, kar lahko storimo na že zgoraj opisan način, ali pa smo nekoliko bolj direktni in preprosto izračunamo kvocient Δ_i , ki je definiran z naslednjo enačbo:

$$\Delta_i = \frac{b_i}{a_{ie}},$$

pri čemer velja, da $i \in B$, e pa je indeks izbrane neosnovne spremenljivke. a_{ei} predstavlja element matrike **A**. V kolikor je a_{ei} negativen, dobi kvocient Δ_i vrednost ∞ . Indeks i , pri katerem je kvocient Δ_i najmanjši, je indeks iskane osnovne spremenljivke. V našem primeru je e enak 2, B pa vsebuje elemente $\{1, 4, 5\}$. Tako izračunamo tri kvociente in sicer:

$$\Delta_1 = \frac{b_1}{a_{12}} = \frac{55}{\frac{2}{3}} = 82.5$$

$$\Delta_4 = \frac{b_4}{a_{42}} = \frac{15}{\frac{1}{3}} = 45$$

$$\Delta_5 = \frac{b_5}{a_{52}} = \frac{2700}{40} = 67.5$$

Δ_i je najmanjši pri vrednosti indeksa $i = 4$, zato spremenljivko x_2 zamenjamo s spremenljivko x_4 . Pri tem dobimo:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \frac{1}{2} & -2 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & 3 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 50 & -120 & 0 & 10 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 25 \\ 45 \\ 0 \\ 0 \\ 900 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad c = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 22.5 \\ -125 \\ 0 \\ 7.5 \end{bmatrix}.$$

Množici N in B sta naslednji: $N = \{3, 4, 6\}$, $B = \{1, 2, 5\}$. Trenutna vrednost kriterijske funkcije pa je naslednja: $v = 4400 + 41.67 \cdot 45 = 6275.15$.

Ker imamo v vektorju c še vedno nenegativne vrednosti, lahko kriterijsko funkcijo še izboljšamo. Tako je treba iz množice N izbrati tak indeks e , da bo veljalo, da je $c_e > 0$. Če izberemo za e vrednost 3, je pogoj izpolnjen, poiskati pa moramo ustrezno osnovno spremenljivko, s katero bomo nadomestili spremenljivko x_3 . Tudi v tem primeru bomo izračunali ustrezne kvociente Δ_i , $i \in \{1, 2, 5\}$, ki so v tem primeru naslednji:

$$\Delta_1 = \frac{b_1}{a_{13}} = \frac{25}{\frac{1}{2}} = 50$$

$$\Delta_2 = \frac{b_2}{a_{23}} = \frac{45}{\frac{1}{2}} = 90$$

$$\Delta_5 = \frac{b_5}{a_{53}} = \frac{900}{50} = 18$$

Vidimo, da je iskani indeks i enak 5, kar pomeni, da spremenljivko x_3 izrazimo s spremenljivko x_5 . Pri tem se znova spremeni matrika A in vektorja b in c , ki so sedaj naslednji:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & -0.8 & -0.01 & 0.40 \\ 0 & 0 & 0 & 4.2 & -0.01 & -0.6 \\ 0 & 0 & 0 & -2.4 & 0.02 & 0.2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 16 \\ 36 \\ 18 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad c = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ -71 \\ -0.45 \\ 3 \end{bmatrix}.$$

Pri tem sta množici N in B naslednji: $N = \{4, 5, 6\}$, $B = \{1, 2, 3\}$. Poveča se pa tudi vrednost kriterijske funkcije in sicer za vrednost $22.5 \cdot 18$ in sedaj znaša 6680.15, ker pa v vektorju c še vedno nimamo samih negativnih vrednosti, ali pa vrednosti 0, lahko kriterijsko funkcijo še izboljšamo. Edina možnost, ki nam v tem primeru ostane, je spremenljivka x_6 , ki jo moramo nadomestiti z eno od osnovnih spremenljivk. V ta namen zopet izračunamo kvocient Δ_i , kjer $i \in \{1, 2, 3\}$. Tako dobimo:

$$A_1 = \frac{b_1}{a_{16}} = \frac{16}{0.4} = 40$$

$$A_2 = \infty, \text{ saj je } a_{26} < 0 \text{ in}$$

$$A_3 = \frac{b_3}{a_{36}} = \frac{18}{0.2} = 90.$$

Kvocijent je minimalen pri vrednosti $i = 1$, kar pomeni, da je treba spremenljivko x_1 izraziti s spremenljivko x_6 . Matrika **A** in vektorja **b** in **c** dobijo naslednjo obliko:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1.5 & 0 & 0 & 3 & -0.025 & 0 \\ -0.5 & 0 & 0 & -2 & 0.025 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2.5 & 0 & 0 & -2 & -0.025 & 0 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 0 \\ 60 \\ 10 \\ 0 \\ 0 \\ 40 \end{bmatrix}, \quad c = \begin{bmatrix} -7.5 \\ 0 \\ 0 \\ -65 \\ -0.375 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Množici N in B sta sedaj enaki $N = \{1, 4, 5\}$ in $B = \{2, 3, 6\}$. Vrednost kriterijske funkcije se poveča za vrednost $3 \cdot 40$ na 6800.15.

Ker so sedaj vse vrednosti v vektorju **c** manjše ali enake 0, vrednosti kriterijske funkcije ne moremo več izboljšati in vektor **b** postane naš vektor rešitve. Odtod lahko razberemo, da bo kmet najuspešnejši tedaj, če bo svoje njive zasejal s 60 hektarji pšenice in 10 hektarji soje. Njegov dobiček bo znašal 6800 evra. Razlika, ki je nastala med našo kriterijsko funkcijo in dejanskim izračunom je posledica zaokroževanja števil na dve decimali natančno.

2. Pomoč pri implementaciji

Opisani postopek lahko zapišemo v obliki psevdokoda, ki je prikazan v izpisu 1.

```
function SIMPLEX(A, b, c)
begin
  (A, b, c, N, B, v) = INITIALIZE_SIMPLEX(A, b, c)

  while obstaja  $c_k > 0$ ,  $k \in N$  do
    begin
      Izberi  $e \in N$ , tako da velja  $c_e > 0$ ;
      for vsak  $j \in B$  do
        if  $a_{je} > 0$  then  $\Delta_j := b_j / a_{je}$ ;
        else  $\Delta_j := \infty$ ;
      Izberi indeks  $l \in B$  od minimalne vrednosti v  $\Delta$ 

      if  $\Delta_l = \infty$  then
        return ERROR(Neomejen program);
      else
        (A, b, c, N, B, v) = PIVOT(A, b, c, N, B, v, l, e);
      end

      for  $i := 1$  to  $|N| + |B|$  do
        if  $i \in B$  then
           $x_i := b_i$ 
        else
           $x_i := 0$ ;

       $z := v$ ;
      return (x, z)
    end
```

Izpis 1: Reševanje linearnega programa z metodo Simplex

Kot vhod v funkcijo Simplex dobimo linearni program v ohlapni obliki, zapisan v matriki **A** ter vektorjih **b** in **c**. Funkcija kot izhod vrne vektor rešitev **x** in maksimalno vrednost kriterijske funkcije. Pri tem je treba poudariti, da so za uporabnika v rešitvi zanimive le tiste komponente, ki so nastopale v izhodiščnem sistemu pred njegovim zapisom v ohlapno obliko. Funkcija v izpisu 1 izbira med ustreznimi neosnovnimi spremenljivkami in nato poišče ustrezno osnovno spremenljivko, s katero bo izbrano neosnovno spremenljivko nato izrazila. Iz prej opisanega vemo, da se kot posledica spremenijo matrika **A**, vektorja **b** in **c**, množici **N** in **B** ter vrednost kriterijske funkcije. Vse to opravi funkcija PIVOT, katere psevdokod je prikazan v izpisu 2.

```

function PIVOT(A, b, c, N, B, v, l, e)
  begin
    n_be := bl/ale;

    for vsak j ∈ N - {e} do
      n_aej := alj/ale;
    n_ael := 1/ale;

    for vsak i ∈ B - {l} do
      begin
        n_bi := bi - aie*n_be;
        for vsak j ∈ N - {e} do
          n_aij := aij - aie*n_aej;
        n_ail := -aie*n_ael;
      end

    n_v := v + ce*n_be;
    for vsak j ∈ N - {e} do
      n_cj := cj - ce*n_aej;
    n_cl := -ce*n_ael

    n_N := N-{e} ∪ {l};
    n_B := B-{l} ∪ {e};

    return (n_A, n_b, n_c, n_N, n_B, n_v)
  end

```

Izpis 2: Psevdokod funkcije PIVOT

Funkcija PIVOT ima kot vhodne parametre matriko **A**, vektorja **b** in **c**, množici N in B, indeksa neosnovne in osnovne spremenljivke ter trenutno vrednost kriterijske funkcije. V proceduri se vsi ti parametri, razen obeh indeksov, določijo na novo. Novo izračunane vrednosti matrike **A** shranjujemo v matriki **n_A**, enako pa je tudi z vektorjema **b** in **c**, kjer nove vrednosti shranjujemo v vektorja **n_b** in **n_c**. V izpisu 2 je izračun obeh vektorjev in matrike podan po komponentah. Na novo določimo tudi indekse v množicah N in B, kjer se izmenjata indeksa *e* in *l*. Indeks *e* tako postane član množice B, brez indeksa *l* seveda, indeks *l* pa postane član množice N, ki je manjša za indeks *e*.

V funkciji SIMPLEX pa lahko zasledimo klic še ene funkcije, to je funkcije INITIALIZE_SIMPLEX. Ta klic funkcije v primeru našega linearnega programa ne bi imel nobenega vpliva, saj so vse vrednosti vektorja **b** pozitivne. Če temu ne bi bilo tako, bi bil lahko linearni program nerešljiv, obstajajo pa tudi primeri, kjer lahko program preoblikujemo iz nedopustne v dopustno obliko in rešitev tako tudi najdemo, vendar se pri naših vajah s tovrstnimi linearnimi programi ne bomo ukvarjali, saj so precej bolj redki od teh, ki smo jih uporabili kot naše učne primere. Psevdokod funkcije INITIALIZE_SIMPLEX bo tako nekoliko poenostavljen in ga lahko vidimo v izpisu 3.

```
function INITIALIZE_SIMPLEX(A, b, c)
begin
    if min(b) ≥ 0 then
        begin
            N := {1, 2, ..., n};
            B := {n+1, n+2, ..., n+m};
            v := 0;
            return (A, b, c, N, B, v)
        end
    else
        return ERROR(Negativna vrednost v vektorju b);
    end
end
```

Izpis 3: Psevdokod funkcije INITIALIZE_SIMPLEX

Funkcija INITIALIZE_SIMPLEX nam poleg inicializacije preveri, ali je začetna rešitev dopustna ali pa ne. Čeprav obstajajo tudi rešljivi linearni programi z nedopustno začetno rešitvijo, pa bomo to možnost v naši vaji zanemarili.

3. Zahteve naloge

Izdelati je potrebno aplikacijo, ki bo reševala linearne programe z metodo Simplex. Linearni program v ohlapni obliki bo podan v tekstovni datoteki, v naslednji obliki:

$$n \ m$$

$$A$$

$$b^T$$

$$c^T$$

Primer datoteke z opisom našega linearnega programa je prikazan v izpisu 4.

```
3 3
0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0
1 1 1 0 0 0
60 80 120 0 0 0
6 4 5 0 0 0
0 0 0 70 6000 330
80 95 110 0 0 0
```

Izpis 4: Primer datoteke z linearnim programom

Privzeto ime datoteke z linearnim programom naj bo *lprogram.txt*, aplikacija pa naj omogoča nalaganje tudi ostalih datotek z linearnim programom. Program naj kot rezultat izpiše vektor rešitev v naslednji obliki:

x1: 0
x2: 60
x3: 10
x4: 0
x5: 0
x6: 40

z: 6800

Tudi v tem primeru je rezultat vezan na naš primer. V kolikor rešitev ne obstaja, mora program izpisati, ali gre v tem primeru za neomejen sistem, ali pa je zgolj začetna rešitev nedopustna.

Pri tej nalogi nas še zanima obnašanje programa pri različnih vseh in robnih primerih. Pri metodi Simplex lahko podobno kot pri Gaussovi eliminaciji pričakujemo težave z numerično stabilnostjo¹, kar lahko preverite s spremembo vrstnega reda omejitev. Posvetili pa se bomo predvsem časovni zahtevnosti. Glede na to, da je časovna zahtevnost algoritma Simplex odvisna ne samo od velikosti vhodnega problema temveč tudi od samih vhodnih vrednosti, izmerite **območje** časa trajanja glede na velikost vhodnega problema. **Narišite** torej graf največjega, najmanjšega in srednjega časa trajanja algoritma glede na velikost matrike A . To naredite tako, da pri vsaki velikosti matrike A večkrat (vsaj 10-krat) tvorite naključno matriko A ter vektorja b in c (najbolje je uporabiti same pozitivne vrednosti), nato izmerite čas trajanja algoritma Simplex. Pri tem predpostavite $n=m$. Predlagani postopek testiranja je prikazan v izpisu 5.

Narisani graf oddajte na sistem za vaje. Pri tej vaji zadostuje en graf s tremi krivuljami (največji, najmanjši in srednji čas trajanja). Alternativni boljši način prikaza izmerjenih podatkov je škatla z brki (angl. box plot).

```
function TEST_SIMPLEX()
begin
  for n:=2 to maksimalna_velikost_problema do
    begin
      for ponovitev:=1 to stevilo_ponovitev do
        begin
          ustvari naključno matriko A (n x n) ter vektorja b in c
          izmeri čas trajanja funkcije SIMPLEX(A, b, c)
        end
        Pri n na graf nariši največji, najmanjši in srednji čas trajanja
      end
    end
  end
```

Izpis 5: Predlagani postopek merjenja časovne zahtevnosti algoritma Simplex

Vrednost naloge: 7 točk:

- Metoda Simplex (6 točk)
 - Procedura INITIALIZE_SIMPLEX (1 točka)
 - Procedura PIVOT (3 točke)

¹ Ogryczak, Włodzimierz. "The simplex method is not always well behaved." *Linear Algebra and its Applications* 109 (1988): 41-57.

- Analiza časovne zahtevnosti (1 točka)