

Introduzione

In questo esercizio andremo a fare pratica con alcuni comandi dello Shell di Linux, imparando a muoverci bene all'interno delle directory del nostro sistema operativo.

Creare la struttura

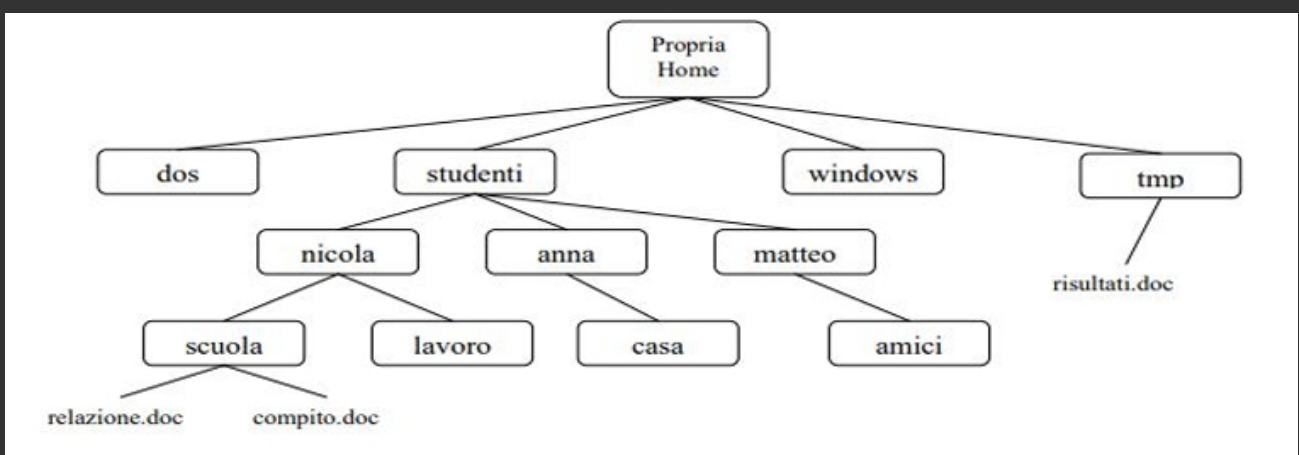
Per prima cosa si andrà a creare la struttura composta da più directory e file nella nostra home.

Ho creato il tutto seguendo questi comandi:

```
mkdir dos studenti windows tmp
cd ~/tmp
touch risultati.doc
cd ~/studenti
mkdir nicola anna matteo
cd ~/studenti/matteo
mkdir amici
cd ~/studenti/anna
mkdir casa
cd ~/studenti/nicola
mkdir scuola lavoro
cd ~/studenti/nicola/scuola
touch relazione.doc compito.doc
ls
Cd ~
```

creo nella Home le 4 cartelle
entro nella cartella tmp (situata in home)
creo risultati.doc
entro nella cartella studenti
all'interno di studenti creo altre 3 cartelle
entro nella cartella matteo
creo un'altra cartella al suo interno
entro nella cartella anna
creo la cartella casa al suo interno
entro nella cartella nicola
creo le cartelle scuola e lavoro
entro nella cartella scuola
creo i due file
utilizzo ls per vedere cosa contiene la dir.
ritorno alla home

Fatto questo, avremo la seguente struttura:



Esercizio

Trovandomi nella directory lavoro mi sono spostato nella directory casa

```
(kali㉿kali)-[~/studenti/nicola/lavoro]
$ cd ~/studenti/anna/casa

(kali㉿kali)-[~/studenti/anna/casa]
$ cd /home/kali/studenti/anna/casa

(kali㉿kali)-[~/studenti/anna/casa]
$
```

Ho copiato il file compito.doc nella dir in cui mi trovato, ovvero casa, aggiungendo un . alla fine del comando

```
(kali㉿kali)-[~/studenti/anna/casa]
$ cp ~/studenti/nicola/scuola/compito.doc .

(kali㉿kali)-[~/studenti/anna/casa]
$ ls
compito.doc
```

Ho spostato il file relazione.doc nella dir corrente

```
(kali㉿kali)-[~/studenti/anna/casa]
$ mv ~/studenti/nicola/scuola/relazione.doc .

(kali㉿kali)-[~/studenti/anna/casa]
$ ls
compito.doc  relazione.doc
```

Ho cercato di eliminare la cartella tmp, ma essendoci un file all'interno non me lo ha permesso. In questo caso o possiamo prima eliminare i file al suo interno come ho fatto ora, oppure eseguire il comando `rm -r ~/tmp`

```
(kali㉿kali)-[~/studenti/anna/casa]
$ rmdir ~/tmp
rmdir: failed to remove '/home/kali/tmp': Directory not empty

(kali㉿kali)-[~/studenti/anna/casa]
$ ls ~/tmp
risultati.doc

(kali㉿kali)-[~/studenti/anna/casa]
$ rm ~/tmp/risultati.doc

(kali㉿kali)-[~/studenti/anna/casa]
$ rmdir ~/tmp
```

Mi sono spostato nella cartella lavoro, ed ho creato il file pippo.txt

```
(kali㉿kali)-[~/studenti/anna/casa]
$ cd ~/studenti/nicola/lavoro

(kali㉿kali)-[~/studenti/nicola/lavoro]
$ touch pippo.txt

(kali㉿kali)-[~/studenti/nicola/lavoro]
$ ls
pippo.txt
```

Ho visualizzato gli attributi del file, e li ho cambiati rendendoli scrivibili e leggibili solo dal proprietario, e per gli altri solo leggibili

```
(kali㉿kali)-[~/studenti/nicola/lavoro]
$ ls -l pippo.txt
-rw-rw-r-- 1 kali kali 0 Oct 21 12:07 pippo.txt

(kali㉿kali)-[~/studenti/nicola/lavoro]
$ chmod g-w pippo.txt

(kali㉿kali)-[~/studenti/nicola/lavoro]
$ ls -l pippo.txt
-rw-r--r-- 1 kali kali 0 Oct 21 12:07 pippo.txt
```

Ho nascosto il contenuto della cartella anna, aggiungendo un . prima del file

```
(kali㉿kali)-[~/studenti/nicola/lavoro]
$ cd ~/studenti/anna

(kali㉿kali)-[~/studenti/anna]
$ ls
casa

(kali㉿kali)-[~/studenti/anna]
$ mv casa .casa

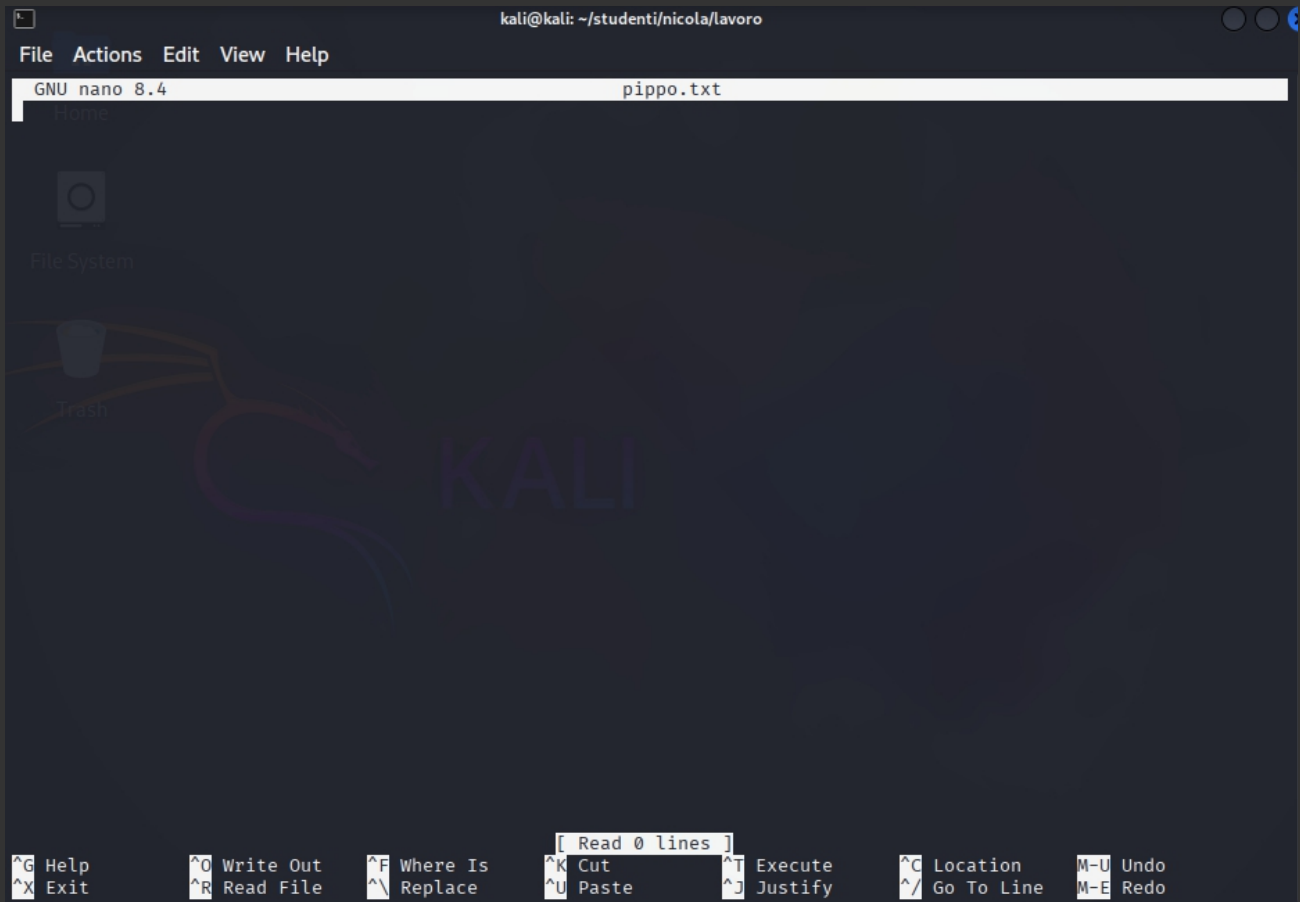
(kali㉿kali)-[~/studenti/anna]
$ ls

(kali㉿kali)-[~/studenti/anna]
$ ls -a
.  ..  .casa
```

Mi sono spostato nella cartella lavoro, e visualizzato il contenuto del file pippo.txt tramite un editor di testo (nano)

```
(kali㉿kali)-[~/studenti/nicola/lavoro]
$ cd ~/studenti/nicola/lavoro

(kali㉿kali)-[~/studenti/nicola/lavoro]
$ nano pippo.txt
```



Ho rimosso la cartella amici

```
(kali㉿kali)-[~/studenti/nicola/lavoro]
$ rmdir ~/studenti/matteo/amici

(kali㉿kali)-[~/studenti/nicola/lavoro]
$ ls ~/studenti/matteo/amici
ls: cannot access '/home/kali/studenti/matteo/amici': No such file or directory

(kali㉿kali)-[~/studenti/nicola/lavoro]
$ ls ~/studenti/matteo/
```

Infine ho eliminato tutte le altre cartelle precedentemente create

```
(kali㉿kali)-[~]
$ cd ~

(kali㉿kali)-[~]
$ ls
Desktop  Documents  dos  Downloads  Music  Pictures  Public  studenti  Templates  Videos  windows

(kali㉿kali)-[~]
$ rmdir dos

(kali㉿kali)-[~]
$ rmdir windows

(kali㉿kali)-[~]
$ rmdir studenti
rmdir: failed to remove 'studenti': Directory not empty

(kali㉿kali)-[~]
$ rm -r studenti

(kali㉿kali)-[~]
$ ls
Desktop  Documents  Downloads  Music  Pictures  Public  Templates  Videos

(kali㉿kali)-[~]
$
```

Facoltativo

Il comando `w` mostra quali utenti sono collegati, orario di login e altre informazione, `who` mostra solo chi è connesso al sistema, mentre `whoami` indica quale sto effettivamente usando nella sessione attuale.

```
(kali㉿kali)-[~]
$ w
 16:07:37 up  7:02,  1 user,  load average: 0.06, 0.09, 0.09
USER      TTY      FROM          LOGIN@   IDLE   JCPU   PCPU   WHAT
kali      pts/0    -             09:07            0.00s   0.01s  lightdm --session-child 13 24

(kali㉿kali)-[~]
$ who
kali      pts/0    2025-10-21 09:07 (:0)

(kali㉿kali)-[~]
$ whoami
kali

(kali㉿kali)-[~]
$
```

Qui tramite il comando `man` possiamo vedere il manuale dei comandi, come in questo caso del comando `ps` e `kill`

```
NAME
ps - report a snapshot of the current processes.

SYNOPSIS
ps [options]

DESCRIPTION
ps displays information about a selection of the active processes. If you want a repetitive update of the selection and the displayed information, use top instead.

This version of ps accepts several kinds of options:

1  UNIX options, which may be grouped and must be preceded by a dash.
2  BSD options, which may be grouped and must not be used with a dash.
3  GNU long options, which are preceded by two dashes.

Options of different types may be freely mixed, but conflicts can appear. There are some synonymous options, which are functionally identical, due to the many standards and ps implementations that this ps is compatible with.

By default, ps selects all processes with the same effective user ID (euid=EUID) as the current user and associated with the same terminal as the invoker. It displays the process ID (pid=PID), the terminal associated with the process (tname=TTY), the cumulated CPU time in [DD-]hh:mm:ss format (time=TIME), and the executable name (ucmd=CMD). Output is unsorted by default.

The use of BSD-style options will add process state (stat=STAT) to the default display and show the command args (args=COMMAND) instead of the executable name. You can override this with the PS_FORMAT environment variable. The use of BSD-style options will also change the process selection to include processes on other terminals (TTYs) that are owned by you; alternately, this may be described as setting the selection to be the set of all processes filtered to exclude processes owned by other users or not on a terminal. These effects are not considered when options are described as being "identical" below, so -M will be considered identical to Z and so on.

Except as described below, process selection options are additive. The default selection is discarded, and
Manual page ps(1) line 1 (press h for help or q to quit)
```

```
KILL(1) User Commands KILL(1)
NAME
kill - send a signal to a process

SYNOPSIS
kill [options] <pid> [ ... ]

DESCRIPTION
The default signal for kill is TERM. Use -l or -L to list available signals. Particularly useful signals include HUP, INT, KILL, STOP, CONT, and 0. Alternate signals may be specified in three ways: -9, -SIGKILL or -KILL. Negative PID values may be used to choose whole process groups; see the PGID column in ps command output. A PID of -1 is special; it indicates all processes except the kill process itself and init.

OPTIONS
<pid> [ ... ]
    Send signal to every <pid> listed.

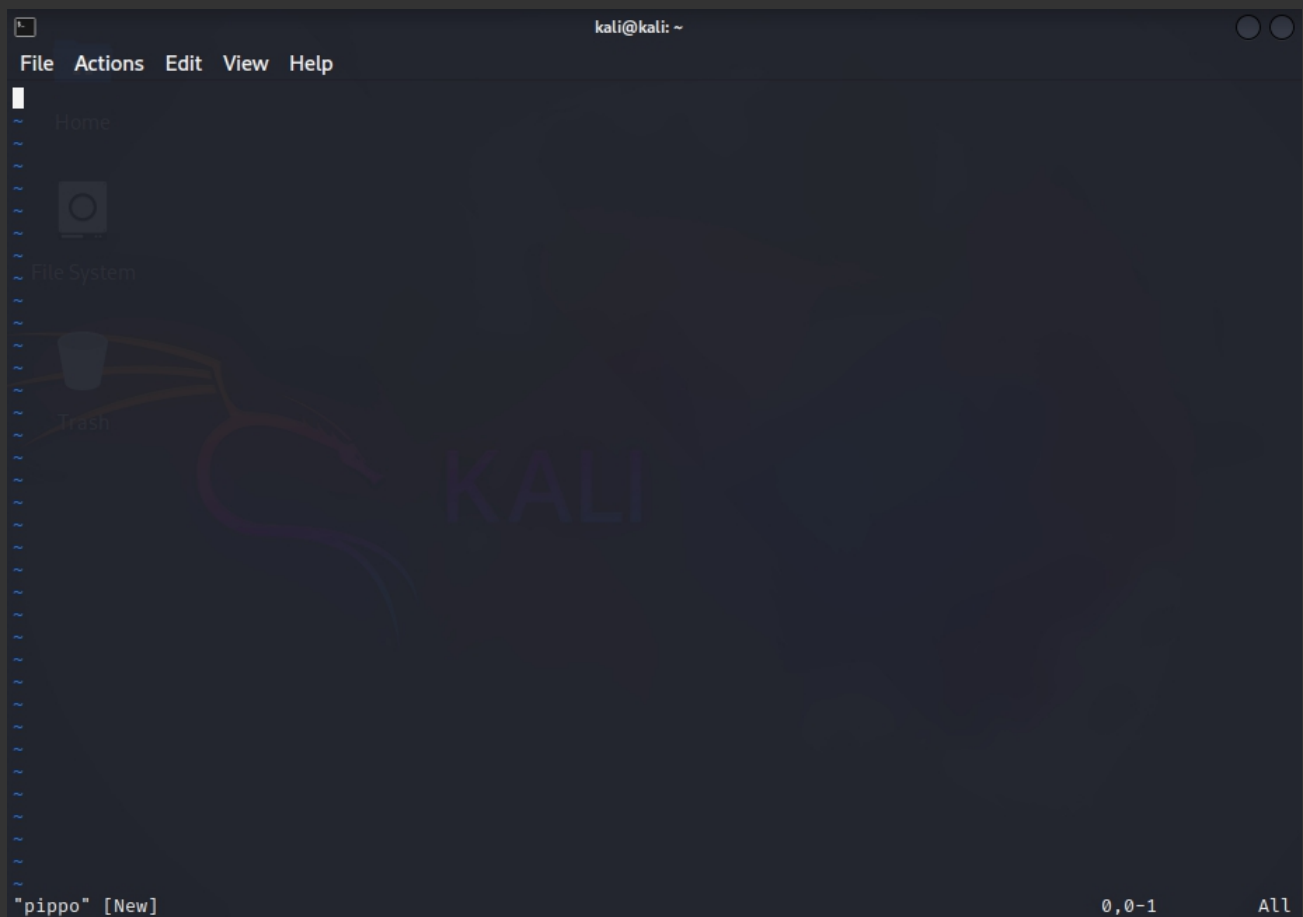
-<signal>
-s <signal>
--signal <signal>
    Specify the signal to be sent. The signal can be specified by using name or number. The behavior of signals is explained in signal(7) manual page.

-q, --queue value
    Use sigqueue(3) rather than kill(2) and the value argument is used to specify an integer to be sent with the signal. If the receiving process has installed a handler for this signal using the SA_SIGINFO flag to sigaction(2), then it can obtain this data via the si_value field of the siginfo_t structure.

-l, --list [signal]
    List signal names. This option has optional argument, which will convert signal number to signal name, or other way round.

-L, --table
    List signal names in a nice table.
Manual page kill(1) line 1 (press h for help or q to quit)
```


Ora lanciamo il comando `vi pippo`, aprendo un file tramite editor di testo



Tramite il comando `ps -e` possiamo vedere tutti i processi attivi nel sistema, e a quale PID sono associati, tra cui il terminale con cui abbiamo lanciato il comando `vi pippo`.

```
(kali@kali)-[~]
$ ps -e
  PID TTY          TIME CMD
   1 ?        00:00:04 systemd
   2 ?        00:00:00 kthreadd
   3 ?        00:00:00 pool_workqueue_release
   4 ?        00:00:00 kworker/R-kvfree_rcu_reclaim
   5 ?        00:00:00 kworker/R-rcu_gp
   6 ?        00:00:00 kworker/R-sync_wq
   7 ?        00:00:00 kworker/R-slub_flushwq
   8 ?        00:00:00 kworker/R-netns
  11 ?        00:00:01 kworker/0:0H-kblockd
  12 ?        00:00:00 kworker/u8:0-ipv6_addrconf
  13 ?        00:00:00 kworker/R-mm_percpu_wq
  14 ?        00:00:00 rcu_tasks_kthread
  15 ?        00:00:00 rcu_tasks_rude_kthread
  16 ?        00:00:00 rcu_tasks_trace_kthread
  17 ?        00:00:02 ksoftirqd/0
  18 ?        00:00:09 rcu_preempt
  19 ?        00:00:00 rcu_exp_par_gp_kthread_worker/0
  20 ?        00:00:00 rcu_exp_gp_kthread_worker
  21 ?        00:00:00 migration/0
  22 ?        00:00:00 idle_inject/0
  23 ?        00:00:00 cpuhp/0
  24 ?        00:00:00 cpuhp/1
  25 ?        00:00:00 idle_inject/1
  26 ?        00:00:02 migration/1
  27 ?        00:00:02 ksoftirqd/1
  29 ?        00:00:00 kworker/1:0H-kblockd
  31 ?        00:00:00 kworker/u10:0-events_unbound
  35 ?        00:00:00 kdevtmpfs
  36 ?        00:00:00 kworker/R-inet_frag_wq
  37 ?        00:00:00 kauditd
  38 ?        00:00:00 khungtaskd
  39 ?        00:00:00 oom_reaper
  41 ?        00:00:00 kworker/R-writeback
  42 ?        00:00:02 kcompactd0
```

```
1486 ?        00:00:00 gvfs-goa-volume
1501 ?        00:00:00 gvfsd-metadata
1505 ?        00:00:00 gvfsd-trash
16205 ? not dead 00:00:03 kworker/1:2-events
22215 ? shed     00:00:00 xdg-desktop-por
22221 ?        00:00:00 xdg-permission-
22229 ?        00:00:00 xdg-document-po
22235 ?        00:00:00 fusermount3
22241 ?        00:00:00 xdg-desktop-por
23588 ?        00:00:00 gvfsd-computer
74609 ?        00:00:00 kworker/u9:3-events_unbound
137035 ?       00:00:00 gvfsd-recent
140168 ?       00:00:00 kworker/u10:4-events_unbound
140281 ?       00:00:00 gvfsd-network
140288 ?       00:00:00 gvfsd-dnssd
155558 ?       00:00:00 kworker/u9:0-events_unbound
176651 ?       00:00:00 kworker/1:1-events
176740 ?       00:00:00 kworker/u9:1-events_unbound
202841 ?       00:00:00 kworker/0:1-ata_sff
204377 ?       00:00:00 kworker/u10:1-flush-8:0
205468 ?       00:00:00 kworker/0:0-ata_sff
209373 ?       00:00:00 qterminal
209379 pts/0      00:00:00 zsh
209514 pts/0      00:00:00 vi
210265 ?       00:00:00 kworker/u9:2-flush-8:0
210576 ?       00:00:00 kworker/1:0-events
211075 ?       00:00:00 kworker/0:2-events
211118 ?       00:00:00 xfce4-mime-help
211119 ?       00:00:00 qterminal
211126 pts/1      00:00:00 zsh
211153 pts/1      00:00:00 ps

(kali@kali)-[~] pippo
$ kill 209514
```

Una volta individuato il PID associato al comando vi possiamo chiuderlo facendo `kill vi`.

```
1486 ? 00:00:00 gvfs-goa-
(kali㉿kali)-[~] 00:00 gvfsd-met
$ vi pippo 00:00:00 gvfsd-tra
/im: Caught deadly signal TERM er/1
/im: Finished. 00:00:00 xdg-deskt
22221 ? 00:00:00 xdg-perm
22229 ? 00:00:00 xdg-docum
22235 ? 00:00:00 fusermou
22241 ? 00:00:00 xdg-deskt
23588 ? 00:00:00 gvfsd-con
74609 ? 00:00:00 kworker/0
137035 ? 00:00:00 gvfsd-rec
140168 ? 00:00:00 kworker/4
140281 ? 00:00:00 gvfsd-net
140288 ? 00:00:00 gvfsd-dn
155558 ? 00:00:00 kworker/0
176651 ? 00:00:00 kworker/3
176740 ? 00:00:00 kworker/4
202841 ? 00:00:00 kworker/0
204377 ? 00:00:00 kworker/0
205468 ? 00:00:00 kworker/0
209373 ? 00:00:00 qterminal
209379 pts/0 00:00:00 zsh
209514 pts/0 00:00:00 vi
210265 ? 00:00:00 kworker/0
210576 ? 00:00:00 kworker/3
211075 ? 00:00:00 kworker/0
211118 ? 00:00:00 xfce4-mir
211119 ? 00:00:00 qterminal
211126 pts/1 00:00:00 zsh
211153 pts/1 00:00:00 ps

zsh: terminated vi pippo
$ kill 209514

(kali㉿kali)-[~]
$ 2;43;7M
```

Ora apriamo Firefox in background, eseguendolo con `Firefox &`. In questo caso è in background, ed anche lanciando il comando `bg` Firefox questo ci comunica che è già in background. Ora passiamolo in foreground lanciando `fg` Firefox.

```
(kali㉿kali)-[~]
$ firefox &
[1] 216356

(kali㉿kali)-[~]
$ bg firefox
bg: job already in background
File System

(kali㉿kali)-[~]
$ fg firefox
[1] + running firefox
Trash
```


Per terminare il processo eseguiamo sempre `kill` e il PID, questa volta fornito quando abbiamo lanciato il comando in background.

```
(kali㉿kali)-[~]  
$ kill 216356
```

```
(kali㉿kali)-[~]  
$ firefox &  
[1] 216356  
  
(kali㉿kali)-[~]  
$ bg firefox  
bg: job already in background  
  
(kali㉿kali)-[~]  
$ fg firefox  
[1] + running      firefox  
Exiting due to channel error.  
Exiting due to channel error.  
Exiting due to channel error.  
Exiting due to channel error.  
Exiting due to channel error.  
Exiting due to channel error.  
zsh: terminated  firefox  
  
(kali㉿kali)-[~]  
$
```

Infine, verifichiamo quanto spazio sul disco si sta occupando lanciando il comando `df -h`

```
(kali㉿kali)-[~]  
$ df -h
```

Filesystem	Size	Used	Avail	Use%	Mounted on
udev	1.4G	0	1.4G	0%	/dev
tmpfs	298M	972K	297M	1%	/run
/dev/sda1	79G	17G	59G	22%	/
tmpfs	1.5G	4.0K	1.5G	1%	/dev/shm
tmpfs	5.0M	0	5.0M	0%	/run/lock
tmpfs	1.0M	0	1.0M	0%	/run/credentials/systemd-journald.service
tmpfs	1.5G	8.0K	1.5G	1%	/tmp
tmpfs	1.0M	0	1.0M	0%	/run/credentials/getty@tty1.service
tmpfs	298M	124K	298M	1%	/run/user/1000

Visual Studio Code

Qui invece si conferma l'installazione del programma Visual Studio Code sulla macchina Kali.

