

## 6. Integrale duble

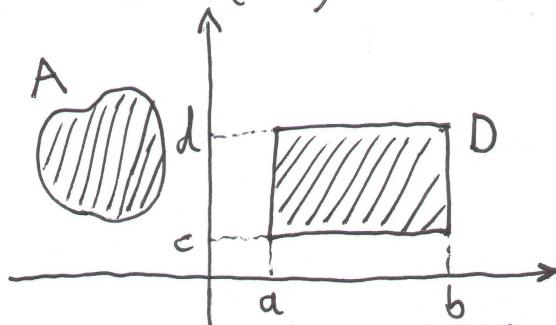
pe axa reală ( $\mathbb{R}$ )



$$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\int_a^b f(x) dx$$

în plan ( $\mathbb{R}^2$ )



$$A \subseteq \mathbb{R}^2 \text{ (compactă)}$$

$$f: A \rightarrow \mathbb{R}, f = f(x, y)$$

Def: Fie dreptunghiul  $D = [a, b] \times [c, d] \subseteq \mathbb{R}^2$ ,  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$  o funcție mărginită și  $n, m \in \mathbb{N}^*$ . Notăm  $\Delta_x = (x_0, x_1, \dots, x_m)$ ,  $\Delta_y = (y_0, y_1, \dots, y_m)$  diviziuni ale intervalului  $[a, b]$ , respective  $[c, d]$  și  $\xi = (\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_m)$ ,  $\eta = (\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_m)$  sisteme de puncte intermedii (s.p.i.) asociate diviziunii  $\Delta_x$ , respective  $\Delta_y$ .

a) Numărul real

$$\sigma_f(\Delta_x, \xi, \Delta_y, \eta) = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^m f(\xi_i, \eta_j) \cdot (x_i - x_{i-1}) \cdot (y_j - y_{j-1})$$

se numește suma Riemann a funcției  $f$  carese punzătoare diviziunilor  $\Delta_x, \Delta_y$  și s.p.i.  $\xi, \eta$ .

b) Funcția  $f$  se numește integrală Riemann pe  $D$  dacă

$$\exists I = \lim_{(\|\Delta_x\|, \|\Delta_y\|) \rightarrow (0, 0)} \sigma_f(\Delta_x, \xi, \Delta_y, \eta) \in \mathbb{R},$$

iar valoarea lui I nu depinde de alegerea p.p.i. și și y.  
 Numărul I se numește integrală Riemann a funcției f pe D  
 și se notează cu  $\iint_D f(x,y) dx dy$  sau  $\sum_a^b \sum_c^d f(x_i, y_j) \Delta x \Delta y$ .

$$\Delta x: a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$$

$$\Delta y: c = y_0 < y_1 < \dots < y_m = d$$

$$\text{matău } D_{ij} = [x_{i-1}, x_i] \times [y_{j-1}, y_j]$$

$$\Rightarrow (\xi_i, \eta_j) \in D_{ij}, i = \overline{1, n}, j = \overline{1, m}$$

$$\|\Delta x\| = \max \{x_i - x_{i-1} \mid i = \overline{1, n}\}$$

$$\|\Delta y\| = \max \{y_j - y_{j-1} \mid j = \overline{1, m}\}$$

Ex:  $f(x,y) = 1, \forall (x,y) \in D = [a,b] \times [c,d]$

$$\sigma_f(\Delta x, \xi, \Delta y, \eta) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m (x_i - x_{i-1})(y_j - y_{j-1}) =$$

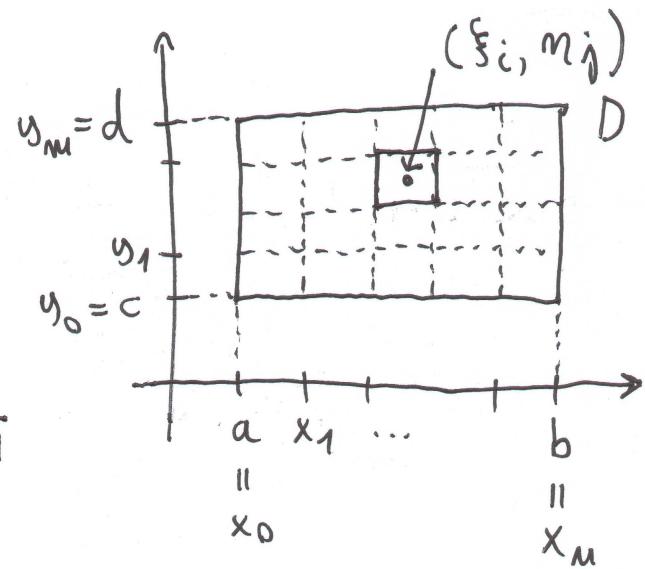
$$= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m \text{aria}(D_{ij}) = \text{aria}(D) = (b-a)(d-c)$$

$$\Rightarrow \iint_D dx dy = \text{aria}(D)$$

### I (Fubini)

Fie  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$  o funcție continuă pe dreptunghiul  $D = [a,b] \times [c,d] \subseteq \mathbb{R}^2$ . Au loc următoarele afirmații:

1°. f este integrabilă Riemann pe D



2º Funcțiile  $I(x) = \int_c^d f(x, y) dy$ ,  $\forall x \in [a, b]$  și

$J(y) = \int_a^b f(x, y) dx$ ,  $\forall y \in [c, d]$  sunt bine definite și sunt integralele Riemann pe mulțimile specificate

3º Are loc formula

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \underbrace{\int_a^b \left( \int_c^d f(x, y) dy \right) dx}_{\text{integralele iterate ale lui } f} = \underbrace{\int_c^d \left( \int_a^b f(x, y) dx \right) dy}$$

Ex: Calculați  $\iint_{[0, 1] \times [-1, 1]} (x+y) dx dy$ .

Def: Fie  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  multime compactă,  $D = [a, b] \times [c, d]$  cu proprietatea că  $A \subseteq D$  și  $f: A \rightarrow \mathbb{R}$  o funcție mărginită.

Construim funcția

$$\bar{f}: D \rightarrow \mathbb{R}, \quad \bar{f}(x, y) = \begin{cases} f(x, y), & (x, y) \in A \\ 0, & (x, y) \in D \setminus A \end{cases}$$

o extenție a lui  $f$  la  $D$ . Spunem că  $f$  este integrabilă Riemann pe  $A$  dacă  $\bar{f}$  este integrabilă Riemann pe  $D$ , iar valoarea integrali  $\iint_D \bar{f}(x, y) dx dy$  nu depinde de alegerea lui  $D$ . În acest caz definitia integrală Riemann a lui  $f$  pe  $A$  astfel

$$\iint_A f(x,y) dx dy \stackrel{\text{def}}{=} \iint_D \bar{f}(x,y) dx dy.$$

Prop: Dacă  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  este o mulțime compactă arendă frontiera și curba netedă pe partimii și  $f: A \rightarrow \mathbb{R}$  este o funcție continuă pe  $A$  atunci  $f$  este integrabilă Riemann pe  $A$ .

"curba netedă pe partimii" = reuniunea unui număr finit de curbe descrise prin funcții de clasa  $C^1$ .

Obs: În continuare vom lucra cu mulțimi care au această proprietate a frontierei, fără a preciza acest lucru.

Prop: Fie  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  mulțime compactă și  $f, g: A \rightarrow \mathbb{R}$  funcții continue pe  $A$ . Au loc afirmațiile:

1°. (monotonia integrali)

Dacă  $f(x,y) \leq g(x,y)$ ,  $\forall (x,y) \in A$  atunci

$$\iint_A f(x,y) dx dy \leq \iint_A g(x,y) dx dy$$

2°. (linearitatea integrali)

$$\iint_A (\alpha \cdot f(x,y) + \beta \cdot g(x,y)) dx dy = \alpha \cdot \iint_A f(x,y) dx dy + \beta \cdot \iint_A g(x,y) dx dy, \quad \forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}$$

3°. (aditivitatea integrali)

$$\iint_A f(x,y) dx dy = \iint_{A_1} f(x,y) dx dy + \iint_{A_2} f(x,y) dx dy,$$

$\forall A_1, A_2 \subseteq \mathbb{R}^2$  mulțimi compacte cu proprietățile

$$A_1 \cup A_2 = A \quad \text{și} \quad \text{int } A_1 \cap \text{int } A_2 = \emptyset$$

#### 4. (formula ariei)

$$\text{arie}(A) = \iint_A dx dy$$

Obs: calculul unei integrale duble depinde în mare măsură de forma mulțimii.

Def: O mulțime  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  se numește

a) simplă în raport cu axa  $Ox$  dacă  $\exists a, b \in \mathbb{R}$  și  $f_1, f_2 : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  funcții de clasă  $C^1$  pe  $(a, b)$  astfel încât

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x \leq b, f_1(x) \leq y \leq f_2(x)\}$$

b) simplă în raport cu axa  $Oy$  dacă  $\exists c, d \in \mathbb{R}$  și  $\beta_1, \beta_2 : [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$  funcții de clasă  $C^1$  pe  $(c, d)$  astfel încât

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid \beta_1(y) \leq x \leq \beta_2(y), c \leq y \leq d\}$$

Obs: a) Orice mulțime simplă în raport cu una dintre axe este compactă

b) Un dreptunghi  $D = [a, b] \times [c, d]$  este mulțime simplă în raport cu ambele axe.

Ex: Este mulțimea  $A = \bar{B}(0, 1)$  simplă în raport cu vreuna dintre axe?

(calculul integralelor duble pe mulțimi simple în raport cu o axă)

Fie  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  și  $f : A \rightarrow \mathbb{R}$  o funcție continuă pe  $A$ .

1º Dacă A este simplă în raport cu axa  $Ox$  atunci

$$\iint_A f(x_1, y) dx dy = \int_a^b \left( \int_{\alpha_1(x)}^{\alpha_2(x)} f(x_1, y) dy \right) dx.$$

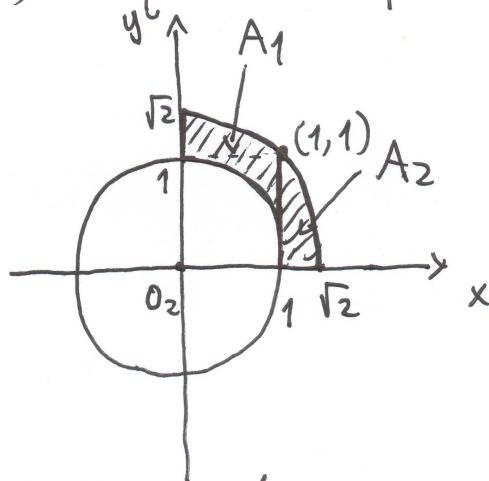
2º Dacă A este simplă în raport cu axa  $Oy$  atunci

$$\iint_A f(x_1, y) dx dy = \int_c^d \left( \int_{\beta_1(y)}^{\beta_2(y)} f(x_1, y) dx \right) dy.$$

Obs: În cazul particular  $A = D = [a, b] \times [c, d]$  teorema se reduce la teorema lui Fubini.

Ex: Evaluati integrala dublă

$$\iint_A xy dx dy, \quad A = \{(x_1, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \geq 0, y \geq 0, 1 \leq x^2 + y^2 \leq 2\}.$$



$$A = A_1 \cup A_2$$

$$\text{int } A_1 \cap \text{int } A_2 = \emptyset$$

A nu este simplă în raport cu vreo axă.

$A_1$  este simplă în raport cu  $Ox$

$A_2$  este simplă în raport cu  $Ox$  și  $Oy$

$$\text{Avem } \iint_A xy dx dy = \iint_{A_1} xy dx dy + \iint_{A_2} xy dx dy$$

$$A_1 = \{(x_1, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leq x \leq 1, \sqrt{1-x^2} \leq y \leq \sqrt{2-x^2}\}$$

$$\iint_{A_1} xy \, dx \, dy = \int_0^1 \left( \int_{\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{2-x^2}} xy \, dy \right) dx = \int_0^1 x \frac{y^2}{2} \Big|_{y=\sqrt{1-x^2}}^{y=\sqrt{2-x^2}} dx =$$

$$= \int_0^1 \frac{x}{2} \cdot (2-x^2 - 1+x^2) dx = \int_0^1 \frac{x}{2} dx = \frac{x^2}{4} \Big|_0^1 = \frac{1}{4}.$$

$$A_2 = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leq y \leq 1, \quad 1 \leq x \leq \sqrt{2-y^2} \right\}$$

$$\iint_{A_2} xy \, dx \, dy = \int_0^1 \left( \int_1^{\sqrt{2-y^2}} xy \, dx \right) dy = \int_0^1 \frac{x^2}{2} y \Big|_{x=1}^{x=\sqrt{2-y^2}} dy =$$

$$= \int_0^1 \frac{y}{2} \cdot (2-y^2 - 1) dy = \int_0^1 \left( \frac{y}{2} - \frac{y^3}{2} \right) dy = \left( \frac{y^2}{4} - \frac{y^4}{8} \right) \Big|_0^1 = \frac{1}{4} - \frac{1}{8} = \frac{1}{8}.$$

Elemente de geometrie analitică în plan:

- ecuația normală a dreptei:

$$ax + by = c, \quad a, b, c \in \mathbb{R} \text{ constante}$$

- ecuație dreptei prin două puncte  $(x_1, y_1), (x_2, y_2)$ :

$$\begin{vmatrix} x & y & 1 \\ x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \end{vmatrix} = 0.$$

- ecuație cercului de centru  $(x_0, y_0)$  și rază  $r$ :

$$(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 = r^2$$

- ecuație parabolei de vârf  $(x_0, y_0)$  și ordinare de-a lungul axei Oy:

$$y - y_0 = p \cdot (x - x_0)^2, \quad p \in \mathbb{R}^* \text{ constantă}$$

## 7. Transformări de coordonate în plan

Def: Fie  $M \subseteq \mathbb{R}^2$  o mulțime descrisă și  $g = (g_1, g_2) : M \rightarrow \mathbb{R}^2$  o funcție vectorială de variabilele  $u$  și  $v$ .

a) Corespondență

$$\begin{cases} x = g_1(u, v) \\ y = g_2(u, v) \end{cases}, \quad \forall (u, v) \in M \quad (1)$$

defineste o transformare de coordonate, de la coordonatele curviliniului  $(u, v)$  la coordonatele carteziene  $(x, y)$ .

b) Dacă  $g_1, g_2$  sunt funcții de clasă  $C^1$  pe  $M$  atunci spunem că transformarea (1) este de clasă  $C^1$  pe  $M$ .

c) Dacă funcția  $g : M \rightarrow g(M)$  este bijectivă cu inversa  $g^{-1} = h = (h_1, h_2)$ , atunci spunem că transformarea (1) este bijunecă pe  $M$ . În acest caz

$$\begin{cases} u = h_1(x, y) \\ v = h_2(x, y) \end{cases}, \quad \forall (x, y) \in g(M) \quad (2)$$

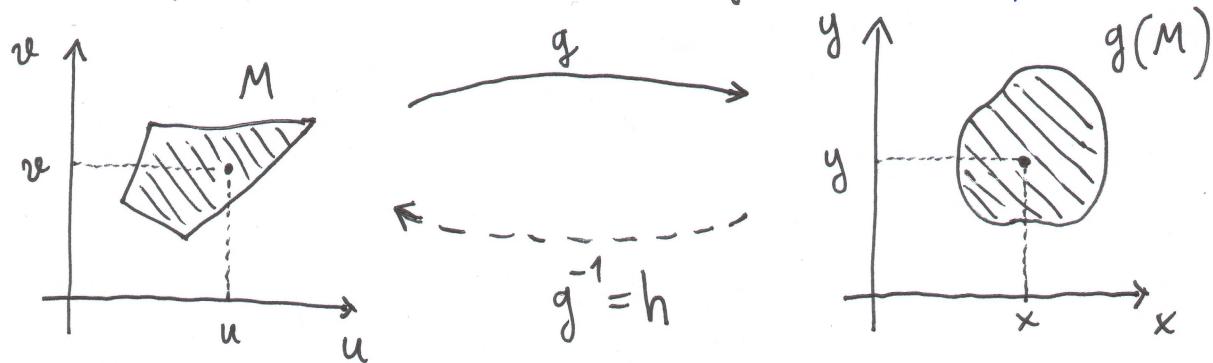
se numește transformare inversă.

d) Determinantul

$$\det J(g)(u, v) = \begin{vmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial u}(u, v) & \frac{\partial g_1}{\partial v}(u, v) \\ \frac{\partial g_2}{\partial u}(u, v) & \frac{\partial g_2}{\partial v}(u, v) \end{vmatrix}, \quad \forall (u, v) \in M$$

se numește jacobianul transformării (1).

e) Dacă  $\det J(g)(u, u) \neq 0$ ,  $\forall (u, u) \in M$  atunci spunem că transformarea (1) este nesingulară pe  $M$ .



$$(u, u) \in M \iff (x, y) \in g(M)$$

Prop: Cu notatiile din definitie anterioră, dacă transformarea (1) este de clasă  $C^1$ , bineînțocă și nesingulară atunci și transformarea inversă (2) va avea aceleși proprietăți.

Ex: (transformarea în coordonate polare)

Fie  $\begin{cases} x = u \cdot \cos v \\ y = u \cdot \sin v \end{cases}$ ,  $\forall (u, v) \in (0, +\infty) \times (0, 2\pi) = M$ .

$g(u, v) = (u \cdot \cos v, u \cdot \sin v)$  este de clasă  $C^1$  pe  $M$ .

$$\det J(g)(u, v) = \begin{vmatrix} \cos v & -u \cdot \sin v \\ \sin v & u \cdot \cos v \end{vmatrix} = u \cdot (\cos^2 v + \sin^2 v) = u$$

$\det J(g)(u, v) \neq 0$ ,  $\forall (u, v) \in M \Rightarrow$  transformarea este nesingulară.

$$x^2 + y^2 = u^2 (\cos^2 v + \sin^2 v) \Rightarrow u = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\frac{y}{x} = \tan v \Rightarrow v = \operatorname{Arctan} \frac{y}{x}, \text{ unde}$$

$$\operatorname{Arctg} \frac{y}{x} = \begin{cases} \operatorname{arctg} \frac{y}{x}, & x > 0, y \geq 0 \\ \pi + \operatorname{arctg} \frac{y}{x}, & x < 0, y \in \mathbb{R} \\ 2\pi + \operatorname{arctg} \frac{y}{x}, & x > 0, y < 0 \end{cases}$$

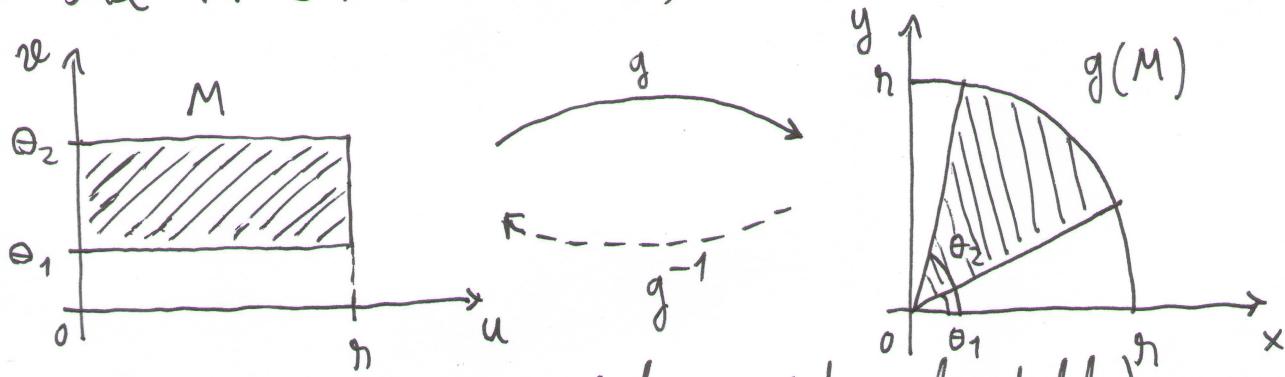
$\operatorname{arctg}: \mathbb{R} \rightarrow (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$

$\operatorname{Arctg}: \mathbb{R}^2 \setminus \{0_2\} \rightarrow [0, 2\pi)$

$\Rightarrow g$  este biunivocă pe  $M$  și  $g^{-1}(x, y) = (\sqrt{x^2 + y^2}, \operatorname{Arctg} \frac{y}{x})$

Obs: Transformarea în coordinate polare este de clasă  $C^1$ , biunivocă și nesingulată pe  $(0, +\infty) \times (0, 2\pi)$ .

Fie  $M = [0, r] \times [\theta_1, \theta_2]$ ,  $r > 0$ ,  $0 \leq \theta_1 < \theta_2 \leq 2\pi$



I (schimbarea de variabile în integrals dublu)

Fie  $M \subseteq \mathbb{R}^2$  o mulțime compactă și

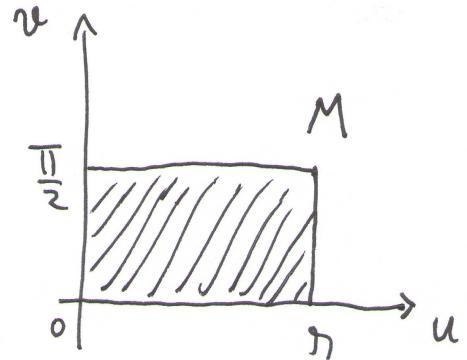
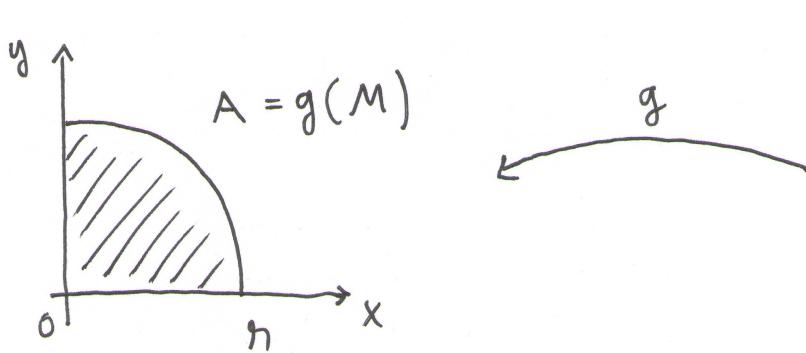
$$\begin{cases} x = g_1(u, v) \\ y = g_2(u, v) \end{cases}, \quad \forall (u, v) \in M, \quad g = (g_1, g_2)$$

o transformare de clasă  $C^1$ , biunivocă și nesingulată pe  $\text{int } M$ . Dacă  $f: M \rightarrow \mathbb{R}$  este o funcție continuă pe  $M$ , atunci are loc formula

$$\iint_{g(M)} f(x,y) dx dy = \iint_M f(g_1(u,v), g_2(u,v)) \cdot |\det J(g)(u,v)| du dv$$

Ex: Calculati  $\iint_A e^{-x^2-y^2} dx dy$ , unde

$$A = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \geq 0, y \geq 0, x^2 + y^2 \leq r^2\}, \quad r > 0.$$



$$\begin{cases} x = u \cdot \cos v \\ y = u \cdot \sin v \end{cases}, \quad (u,v) \in (0,+\infty) \times (0,2\pi)$$

$$M = [0, r] \times [0, \frac{\pi}{2}], \quad f(x,y) = e^{-x^2-y^2}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \iint_A e^{-x^2-y^2} dx dy &= \iint_M e^{-u^2} \cdot u \cdot du dv = \int_0^r \int_0^{\frac{\pi}{2}} e^{-u^2} \cdot u \cdot du dv = \\ &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( \int_0^r e^{-u^2} \cdot u \cdot du \right) dv = \int_0^{\frac{\pi}{2}} -\frac{e^{-u^2}}{2} \Big|_{u=0}^{u=r} dv = \\ &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1}{2} (1 - e^{-r^2}) dv = \frac{1}{2} (1 - e^{-r^2}) \int_0^{\frac{\pi}{2}} dv = \frac{\pi}{4} (1 - e^{-r^2}). \end{aligned}$$

Aplikatie: Integrala probabilităților și funcția Γ a lui Euler.

$$I = \int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx \quad \text{integrala probabilităților}$$

42

$$\lim_{x \rightarrow \infty} x^2 \cdot e^{-x^2} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x^2}{e^{x^2}} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{2x}{2x \cdot e^{x^2}} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{1}{e^{x^2}} = 0$$

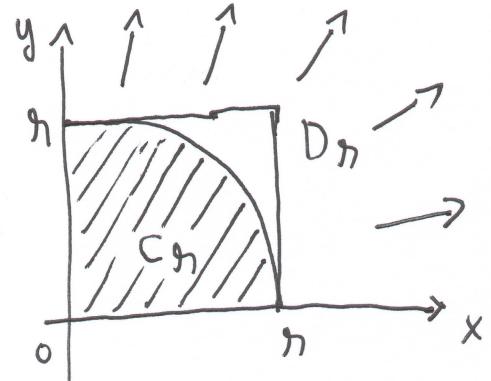
$\left. \begin{array}{l} p=2 > 1 \\ \lambda=0 < +\infty \end{array} \right\} \Rightarrow I$  integrală improprie convergentă.

$$\text{Notăm } I(n) = \int_0^n e^{-x^2} dx, \quad D_n = [0, n]^2 \text{ și}$$

$$C_n = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \geq 0, y \geq 0, x^2 + y^2 \leq n^2\}, \quad n > 0 \text{ fixat.}$$

$$I = \lim_{n \rightarrow \infty} I(n)$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} D_n = [0, +\infty)^2 = \lim_{n \rightarrow \infty} C_n$$



$$\begin{aligned} I^2 &= \lim_{n \rightarrow \infty} I(n) \cdot I(n) = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^n e^{-x^2} dx \cdot \int_0^n e^{-y^2} dy = \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^n e^{-x^2} \left( \int_0^n e^{-y^2} dy \right) dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^n \left( \int_0^n e^{-x^2-y^2} dy \right) dx = \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{D_n} e^{-x^2-y^2} dx dy = \iint_{[0, +\infty)^2} e^{-x^2-y^2} dx dy = \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{C_n} e^{-x^2-y^2} dx dy = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\pi}{4} (1 - e^{-n^2}) = \frac{\pi}{4} // \end{aligned}$$

$$\Rightarrow I = \frac{\pi}{2}$$

$$\Gamma(t) = \int_0^{+\infty} x^{t-1} e^{-x} dx, \forall t > 0$$

se numește funcție  $\Gamma$  a lui Euler.

$\Gamma(t)$  este convergentă,  $\forall t > 0$

$$\Gamma(n+1) = n!, \quad \forall n \in \mathbb{N} \quad (\text{seminar 8})$$

Se poate arăta că  $\Gamma: (0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$  este funcție continuă.

$$\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \int_0^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{x}} e^{-x} dx = \int_0^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{t}} e^{-t^2} \cdot 2t dt = 2 \int_0^{+\infty} e^{-t^2} dt =$$

$x = t^2, t > 0$   
 $dx = 2t dt$

$$= 2 \cdot \frac{\sqrt{\pi}}{2} = \sqrt{\pi}.$$

Cap.I. Siruri și serii de numere reale

1. Numere reale
2. Siruri de numere reale
3. Serii de numere reale
4. S.t.p.
5. Serii alternante

Cap. II. Funcții reale de variabilă reală

1. Limită și continuitate
2. Derivabilitate
3. Derivate de ordin superior
4. Serii Taylor și serii de puteri
5. Operații cu serii de puteri
6. Integrala Riemann
7. Integrale improprii

Cap III. Funcții vectoriale de variabilă vectorială

1. Topologie spațiului  $\mathbb{R}^m$
2. Siruri în  $\mathbb{R}^P$
3. Limită și continuitate
4. Derivate partiiale și diferențială
5. Extreme locale
6. Integrale duble
7. Transformări de coordonate în plan