

華中科技大學

## 系統能力培養

院系：計算機學院

專業班級：CS2002

姓名：馮就康

學號：I201920029

指導教師：

2023 年 09 月 11 日

# PA1: 最简单的计算机

## 一、实验进度

PA1 的内容全部已完成。

## 二、任务描述

### P1.1 --- 实现单步执行，打印寄存器状态，扫描内存

只需要在 `ui.c` 中声明并实现相关的函数就行。添加了三个函数分别为：`cmd_si`, `cmd_info`, `cmd_x`。其中

- `cmd_si`: Single step execution
- `cmd_info`: Print information of registers
- `cmd_x`: Scan memory

### P1.2 --- 实现表达式求值功能

需要实现表达式求值功能，这是整个 PA1 的核心，表达式求值的实现 最终需要在 `expr.c` 文件中实现，在这期间，需要完成补充正则表达式、括号匹配 函数、递归求值 `eval` 函数，并最终整合到一起实现函数 `expr`。

### P1.3 --- 实现监视点的功能

需要实现监视点的功能，需要补充 `watchpoint` 结构，完成监视点的相关操作函数，然后在 `ui.c` 中完成对监视点相关命令函数的编写，最后需要实现监视点状态改变的暂停逻辑。

### 三、测试结果

#### 1. 帮助 help 指令

```
(nemu) help
help - Display informations about all supported commands
c     - Continue the execution of the program
q     - Exit NEMU
si    - Single step execution
info  - Print information of registers or watchpoints
p     - Evaluate expression
x     - Scan memory
w     - set watchpoint
d     - delete watchpoint
```

#### 2. 单步执行 si 指令

```
(nemu) si
80100000: b7 02 00 80          lui  0x80000,t0
(nemu) si 2
80100004: 23 a0 02 00          sw   0(t0),$0
80100008: 03 a5 02 00          lw   0(t0),a0
```

#### 3. 打印寄存器 info 指令和监视点 w 指令

```
(nemu) w $t0
watchpoint $t0 set success
(nemu) w $t1
watchpoint $t1 set success
(nemu) w $t2
watchpoint $t2 set success
(nemu) w $t3
watchpoint $t3 set success
(nemu) info w
NO  EXPR          DECIMAL  HEX
3   $t3           0        0x0
2   $t2           0        0x0
1   $t1           0        0x0
0   $t0           0        0x0
```

#### 4. 表达式求值 p 指令

```
(nemu) p (1+2)*(2*3)
decimal: 18
hex    : 0x12
(nemu) p --9
decimal: 9
hex    : 0x9
(nemu) p (2*5)+
expression error
```

## 四、必答题

1:

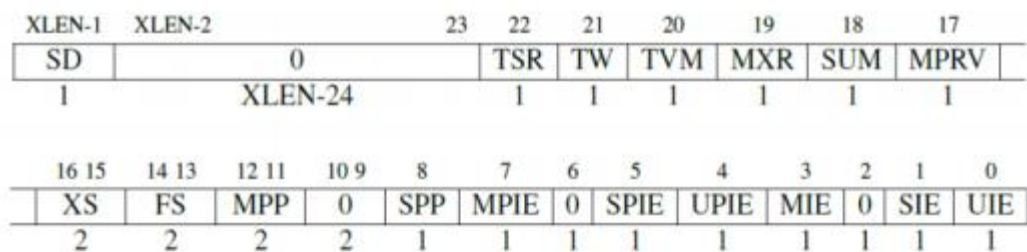
我选择的 ISA 是 RISC-V32

2:

调试需要花费的时间是  $500 \times 90\% \times 30 \times 20 = 270000s = 4500min$  简易调试器可以节约的时间为  $500 \times 90\% \times 20 \times 20 = 180000s = 3000min$

3:

- riscv32 有 R、I、S、B、U、J 6 种指令格式。
- LUI 指令是将 20 位常量加载到寄存器的高 20 位。
- Mstatus 结构如下图:



4:

- 使用命令 `find . -name "*[.h|.c]" | xargs cat | wc -l` 得出来的行数是 5467。
- 使用命令 `find -name "*[.h|.c]" | xargs cat | grep -v ^$ | wc -l` 得到 4497

5:

- Wall 的作用是打开 gcc 所有警告。
- Werror 的作用是要要求 gcc 将所有警告当成错误处理。

# PA2: 简单复杂的机器

## 一、实验进度

PA2 的内容全部已完成。

## 二、任务描述

### P2.1 --- 在 NEMU 中运行第一个 C 程序

**Step 1:** 在 `all-instr.h` 中定义相关指令函数

**Step 2:** 在 `exec.c` 的 `opcode_table` 中添加新指令

**Step 3:** 在 `decode.c` 中实现相应的译码辅助函数

**Step 4:** 在 `rtl.h` 中修改完善 `rtl` 指令

**Step 5:** 在 `compute.c` 和 `control.c` 等文件中使用 `rtl` 指令实现正确的执行辅助函数  
完成上述步骤后，编译运行可以完成 P2.1。

### P2.2 --- 实现更多的指令

**Step 1:** 过程类似于 PA2.1，只不过要实现更多的指令。更多的指令意味着更容易出错，因此首先完成 `diff-test`。

**Step 2:** 完成 `diff-test` 后，一边使用 `make` 命令测试一边查阅手册了添加新指令。过程像 PA2.1。只不过添加了 `diff-test`。

**Step 3:** 测试测试文件 `hello-str` 和 `string` 中要使用库函数 `sprintf`、`strcmp`、`strcat`、`strcpy` 和 `memset`。这些函数要在 `nexus-am/libs/klib/src/stdio.c` 以及 `string.c` 中编写。

**Step 4:** 在 `nemu/`目录下：

执行一键回归测试：`bash runall.sh ISA=riscv32`

可以测试所有程序。

### P2.3 --- 运行打字小游戏

要完成串口、时钟、键盘、VGA 四个输入输出设备程序的编写。

**Step 1:** 串口 在 `trm.c` 中已经实现，我们还需要编写 `printf` 函数以便程序运行。

**Step 2:** 时钟的功能需要在 `nemu-timer.c` 中完成，在启动 `init` 时通过 `RTC_ADDR` 获取启动时间，运行时钟功能时通过地址 `RTC_ADDR` 获取当前时间，将 `uptime->hi` 设为 0，`uptime->lo` 设为当前时间与启动时间的差值，即可完成时钟功能。

**Step 3:** 键盘的功能需要在 `nemu-input.c` 中完善，通过地址 `KBD_ADDR` 获取键盘按键信息，放入 `kbd->keycode` 中，将按键信息与 `KEYDOWN_MASK` 相与，如果值为 1 就说明是按下，值为 0 说明是松开。

**Step 4:** 需要实现的是 VGA 设备，在 nemu-video.c 中完善相关的功能，VGA 设备需  
要将 pixels 中的像素信息写入 VGA 对应的地址空间中，就能正确显示图像

### 三、测试结果

#### 1. 一键回归测试

```
[ add-longlong] PASS!  
[ add] PASS!  
[ bit] PASS!  
[ bubble-sort] PASS!  
[ div] PASS!  
[ dummy] PASS!  
[ fact] PASS!  
[ fib] PASS!  
[ goldbach] PASS!  
[ hello-str] PASS!  
[ if-else] PASS!  
[ leap-year] PASS!  
[ load-store] PASS!  
[ matrix-mul] PASS!  
[ max] PASS!  
[ min3] PASS!  
[ mov-c] PASS!  
[ movsx] PASS!  
[ mul-longlong] PASS!  
[ pascal] PASS!  
[ prime] PASS!  
[ quick-sort] PASS!  
[ recursion] PASS!  
[ select-sort] PASS!  
[ shift] PASS!  
[ shuixianhua] PASS!  
[ string] PASS!  
[ sub-longlong] PASS!  
[ sum] PASS!  
[ switch] PASS!  
[ to-lower-case] PASS!  
[ unalign] PASS!  
[ wanshu] PASS!
```

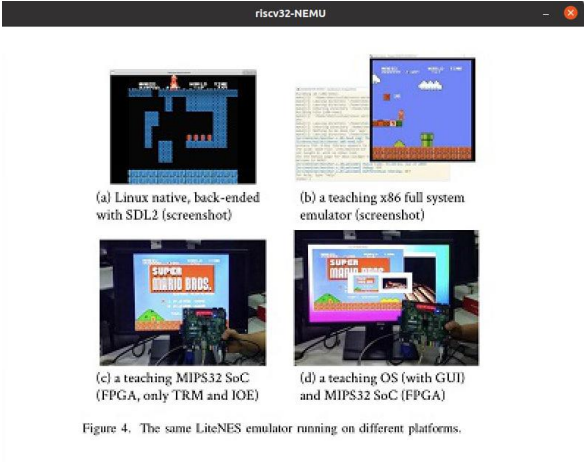
#### 2. microbench 测试:

```
===== Running MicroBench [input *ref*] =====  
[qsort] Quick sort: * Passed.  
  min time: 1181 ms [433]  
[queen] Queen placement: * Passed.  
  min time: 1643 ms [286]  
[bf] Brainf**k interpreter: * Passed.  
  min time: 9380 ms [252]  
[fib] Fibonacci number: * Passed.  
  min time: 19165 ms [147]  
[sieve] Eratosthenes sieve: * Passed.  
  min time: 19648 ms [200]  
[15pz] A* 15-puzzle search: * Passed.  
  min time: 2534 ms [177]  
[dinic] Dinic's maxflow algorithm: * Passed.  
  min time: 3301 ms [329]  
[lzip] Lzip compression: * Passed.  
  min time: 2829 ms [268]  
[ssort] Suffix sort: * Passed.  
  min time: 1159 ms [388]  
[md5] MD5 digest: * Passed.  
  min time: 16817 ms [102]  
===== MicroBench PASS 258 Marks  
vs. 100000 Marks (i7-7700K @ 4.20GHz)  
Total time: 88926 ms  
nemu: HIT GOOD TRAP at pc = 0x801041e0
```

3. 打字小游戏测试:



4. Slider 测试



5. Litenes 测试



## 四、必答题

1:

一条指令在 nemu 中执行的过程：首先根据 PC 值通过 `instr_fetch` 函数取指令，从选出的指令中选取其 `opcode`，在 `opcode_table` 中进行索引，找到该指令对应的译码辅助函数和执行辅助函数，随后通过译码辅助函数进行译码，将译码得到的相关信息保存在 `decinfo` 中，接着通过执行辅助函数执行指令，执行辅助函数通过 `rtl` 指令对译码得到的信息进行相关操作，计算、读取、保存等等，最后通过 `update_pc` 函数更新 PC 值。

2:

以 `rtl_li` 函数为例单独去掉 `static` 和单独去掉 `inline` 进行重新编译，都不会报错，但将两者同时去掉时，就会报错。原因是都去掉时，在另一个文件中也有对 `rtl_li` 的定义，会出现重复定义的错误，而具有 `static` 关键字时，函数会被限制在本文件内，不会出现重复定义的错误，具有 `inline` 关键字时，函数在预编译时就会展开，不会出现重复定义的错误，但如果将两者同时去掉，就会出现重复定义的错误。

3:

添加后，使用 `grep` 命令查看，共有 81 个 `dummy` 实体；继续添加后，重新编译运行，使用 `grep` 命令，共有 82 个 `dummy` 实体；修改代码后，重新编译报错，原因是两个都初始化后，会产生两个强符号，导致错误。

4:

敲入 `make` 后，会将 `makefile` 文件中第一个目标文件作为最终的目标文件，如果文件不存在，或是文件所依赖的后面的 `.o` 文件的修改时间比这个文件晚，就会重新编译；如果目标文件依赖的 `.o` 文件也不存在，就根据这个 `.o` 文件的生成规则生成，然后生成上一层 `.o` 文件，中间某一步出错就会直接报错



# PA3: 穿越时空的旅程

## 一、实验进度

PA3 的内容全部已完成。

## 二、任务描述

### P3.1 --- 实现自陷操作\_yield()

**Step 1:** 首先, 实现 csrrs, csrrw, ecall 和 sret 指令

**Step 2:** 在 intr.c 文件中编写 raise\_intr()

**Step 3:** 根据 trap.S 重构 \_Context 成员结构体

**Step 4:** 实现事件分发的 \_\_am\_irq\_handle() 函数

**Step 5:** 在 do\_event() 函数中识别自陷事件 EVENT\_YIELD

### P3.2 --- 实现用户程序的加载和系统调用

**Step 1:** 实现 loader() 函数, 使用 ramdisk\_read() 函数实现

**Step 2:** 完成系统调用的实现, 然后在 do\_event() 中添加 do\_syscall 的调用

**Step 3:** 根据 nanos.c 中的 ARGS\_ARRAY, 在 riscv-nemu.h 中实现 GPR 的宏

**Step 4:** 添加 SYS\_yield, SYS\_read, SYS\_write, SYS\_brk 系统调用

**Step 5:** 完成 \_sbrk() 实现堆区管理

### P3.3 --- 运行仙剑奇侠

**Step 1:** 要实现 fs\_open, fs\_read, fs\_close, fs\_lseek 函数

**Step 2:** 使用 fs 函数替换 loader() 函数中的 ramdisk\_read()

**Step 3:** 实现虚拟文件系统 VFS

**Step 5:** 实现 serial\_write(), init\_fs(), fb\_write(), fbsync\_write(), init\_device, dispinfo\_read() 等函数

## 三、测试结果

### 1. 运行 dummy 测试:

```
Welcome to riscv32-NEMU!
For help, type "help"
[/home/hust/ics2019/nanos-lite/src/main.c,14,main] 'Hello World!' from Nanos-lite
[/home/hust/ics2019/nanos-lite/src/main.c,15,main] Build time: 12:18:11, Oct 3 2023
[/home/hust/ics2019/nanos-lite/src/ramdisk.c,28,init_ramdisk] ramdisk info: start = , end
= , size = -2146425568 bytes
[/home/hust/ics2019/nanos-lite/src/device.c,55,init_device] Initializing devices...
[/home/hust/ics2019/nanos-lite/src/irq.c,15,init_irq] Initializing interrupt/exception han
dler...
[/home/hust/ics2019/nanos-lite/src/proc.c,27,init_proc] Initializing processes...
[/home/hust/ics2019/nanos-lite/src/loader.c,55,naive_uload] Jump to entry = -0x7cffd734
nemu: HIT GOOD TRAP at pc = 0x80100e10
```

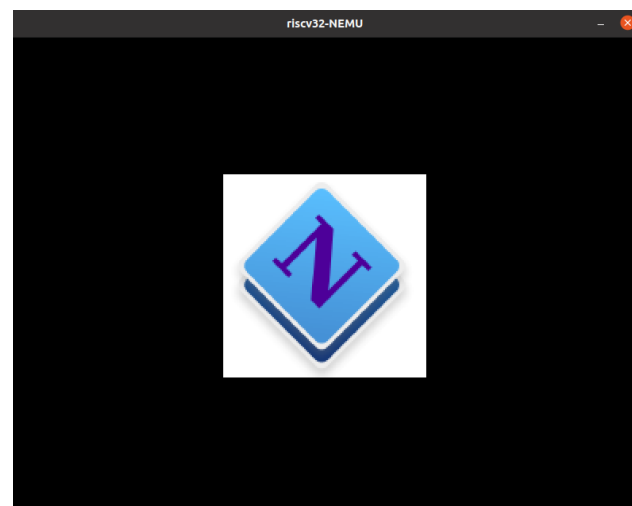
## 2. 运行 Hello 测试:

```
Hello World from Navy-apps for the 20845th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20846th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20847th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20848th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20849th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20850th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20851th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20852th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20853th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20854th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20855th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20856th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20857th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20858th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20859th time!  
Hello World from Navy-apps for the 20860th time!
```

## 3. 运行 text 测试:

```
Welcome to riscv32-NEMU!  
For help, type "help"  
[/home/hust/ics2019/nanos-lite/src/main.c,14,main] 'Hello World!' from Nanos-lite  
[/home/hust/ics2019/nanos-lite/src/main.c,15,main] Build time: 13:06:07, Oct 4 2023  
[/home/hust/ics2019/nanos-lite/src/ramdisk.c,28,init_ramdisk] ramdisk info: start = , end = , size = -2146426564 bytes  
[/home/hust/ics2019/nanos-lite/src/device.c,35,init_device] Initializing devices  
...  
[/home/hust/ics2019/nanos-lite/src/irq.c,20,init_irq] Initializing interrupt/exception handler...  
[/home/hust/ics2019/nanos-lite/src/proc.c,27,init_proc] Initializing processes..  
.  
[/home/hust/ics2019/nanos-lite/src/loader.c,35,naive_uoload] Jump to entry = -0x7cffd1ac  
PASS!!!  
nemu: HIT GOOD TRAP at pc = 0x80100bdc
```

## 4. 运行 bmptest 测试:



5. 运行仙剑奇侠传



## 四、必答题

1:

函数 `_am_irq_handle` 中,上下文结构体 `c` 是函数的参数,该函数是 `trap.S` 中通过 `call` 指令调用的。`c` 指向的上下文结构 `_Context` 包含 32 个通用寄存器, `scause`, `sstatus`, `sepc`, 在 `trap.S` 中他们会被先后压栈,成员赋值是在执行自陷操作时,通过 `trap.S` 的汇编程序运行进行赋值的。`riscv-nemu.h` 定义了结构体 `_Context`,同时确定了成员的顺序, `trap.S` 通过汇编程序对上下文结构体进行赋值,讲义则说明了流程,方便我们理解,实现的指令 `csrrw`, `csrrs`, `ecall`, `sret` 实现了异常调用,异常返回等,使得自陷操作能够正常执行。

2:

`Nanos-lite` 调用中断,操纵 `AM` 发起自陷指令的汇编代码,随后保存上下文,转入 `CPU` 自陷指令的内存区域,执行完毕后,恢复上下文,返回运行时环境。

3:

`hello` 程序在磁盘上, `hello.c` 被编译成 `ELF` 文件后,位于 `ramdisk` 中。当用户运行该程序时,通过 `naive_uoload` 函数读入指定的内存并放在正确的位置。加载完成后,操作系统从其 `ELF` 信息中获取到程序入口地址,通过上下文切换从入口地址处继续执行, `hello` 程序便获取到 `CPU` 的控制权开始执行指令。

对于字符串在终端的显示,首先调用 `printf` 等库函数,然后通过 `SYS_write` 系统调用来输出字符,系统调用通过调用外设的驱动程序最终将内容在外设中表现出来,程序执行完毕后操作系统会回收其内存空间。

4:

操作系统通过库函数读出画面的像素信息,画面通过 `VGA` 输出, `VGA` 被抽象成设备文件, `fs_wrtie` 函数在一步步执行中调用了 `draw_rect` 函数, `draw_rect` 函数把像素信息写入到 `VGA` 对应的地址空间中,最后通过 `update_screen` 函数将画面显示在屏幕上。