



HIMax[®]

Цифровой модуль ввода
Руководство по эксплуатации

SAFETY
NONSTOP



X-DI 64 51

Все названные в данном руководстве изделия компании HIMA защищены товарным знаком. То же самое распространяется, если не указано другое, на прочих упоминаемых изготовителей и их продукцию.

Все технические характеристики и указания, представленные в данном руководстве, разработаны с особой тщательностью и с использованием эффективных мер проверки и контроля. При возникновении вопросов обращайтесь непосредственно в компанию HIMA. Компания HIMA будет благодарна за отзывы и пожелания, например, в отношении информации, которая должна быть включена дополнительно в руководство.

Право на внесение технических изменений сохраняется. Компания HIMA оставляет за собой также право обновлять написанный материал без предварительного уведомления.

Подробная информация содержится на компакт-диске и на нашем сайте <http://www.hima.de> и <http://www.hima.com>.

© Copyright 2015, HIMA Paul Hildebrandt GmbH

Все права защищены.

Контакты

Адрес компании HIMA:

HIMA Paul Hildebrandt GmbH

Postfach 1261

68777 Brühl

Тел.: +49 6202 709 0

Факс: +49 6202 709 107

Эл. почта: info@hima.com

Оригинал на немецком языке	Описание
HI 801 176 D, Rev. 4.00 (1117)	Перевод на русский язык с немецкого оригинала

Содержание

1	Введение	5
1.1	Структура и использование руководства	5
1.2	Целевая аудитория.....	5
1.3	Оформление текста	6
1.3.1	Указания по безопасности.....	6
1.3.2	Указания по применению	7
2	Безопасность	8
2.1	Применение по назначению.....	8
2.1.1	Условия окружающей среды	8
2.1.2	Меры по защите от электростатического разряда	8
2.2	Прочие опасности	9
2.3	Меры безопасности	9
2.4	Аварийная ситуация.....	9
3	Описание продукта	10
3.1	Обеспечение безопасности.....	10
3.1.1	Реакция при обнаружении ошибки	10
3.2	Комплект поставки.....	10
3.3	Заводская табличка.....	11
3.4	Конструкция	12
3.4.1	Блок-схема.....	12
3.4.2	Индикация.....	13
3.4.3	Индикация состояния модуля	14
3.4.4	Индикация системной шины.....	15
3.4.5	Индикация ввода/вывода	15
3.5	Данные о продукте	16
3.6	Соединительные панели	18
3.6.1	Механическое кодирование соединительной панели	18
3.6.2	Кодирование соединительных панелей X-SB 006 5X	19
3.6.3	Соединительные панели с винтовыми зажимами.....	20
3.6.4	Расположение клемм соединительных панелей с винтовыми зажимами	21
3.6.5	Соединительные панели с кабельным штекером	23
3.6.6	Расположение соединительных панелей с кабельными штекерами	24
3.7	Системный кабель.....	25
3.7.1	Кодирование для кабельных штекеров.....	26

4	Ввод в эксплуатацию	27
4.1	Монтаж.....	27
4.1.1	Соединение неиспользуемых входов	27
4.2	Монтаж и демонтаж модуля	28
4.2.1	Монтаж соединительных панелей.....	28
4.2.2	Монтаж и демонтаж модуля	30
4.3	Конфигурация модуля в SILworX	32
4.3.1	Вкладка Module	33
4.3.2	Вкладка I/O Submodule DI64_51	34
4.3.3	Вкладка I/O Submodule DI64_51: Channels	35
4.3.4	Submodule Status [DWORD]	36
4.3.5	Diagnostic Status [DWORD].....	37
4.4	Варианты подключения	38
4.4.1	Входные соединения.....	38
4.4.2	Соединение трансмиттера с помощью Field Termination Assembly	40
5	Эксплуатация	41
5.1	Обслуживание.....	41
5.2	Диагностика	41
6	Техническое обслуживание	42
6.1	Меры по техническому обслуживанию.....	42
6.1.1	Загрузка операционной системы.....	42
6.1.2	Повторная проверка	42
7	Вывод из эксплуатации	43
8	Транспортировка	44
9	Утилизация	45
	Приложение.....	47
	Глоссарий	47
	Перечень изображений	48
	Перечень таблиц.....	49
	Индекс.....	50

1 Введение

В настоящем руководстве описаны технические характеристики модуля и приведена информация о его применении. Руководство содержит информацию об установке, вводе в эксплуатацию и конфигурации в SILworX.

1.1 Структура и использование руководства

Содержание данного руководства является частью описания аппаратного обеспечения программируемой электронной системы HIMax.

Руководство включает в себя следующие основные главы:

- Введение
- Безопасность
- Описание продукта
- Ввод в эксплуатацию
- Эксплуатация
- Техническое обслуживание
- Вывод из эксплуатации
- Транспортировка
- Утилизация

Дополнительно необходимо ознакомиться со следующими документами:

Название	Содержание	Номер документа
HIMax System Manual	Описание аппаратного обеспечения системы HIMax	HI 801 060 RU
HIMax Safety Manual	Функции обеспечения безопасности системы HIMax	HI 801 061 RU
HIMax Communication Manual	Описание процесса передачи данных и протоколов	HI 801 062 RU
SILworX Online Help (OLH)	Обслуживание SILworX	-
SILworX First Steps Manual	Введение в SILworX	HI 801 301 RU

Таблица 1: Дополнительные руководства

Актуальные версии руководств находятся на веб-сайте компании HIMA по адресу www.hima.com. По индексу версии, расположенному в нижней строке, вы можете сравнить актуальность данных имеющихся руководств с версиями в Интернете.

1.2 Целевая аудитория

Данный документ предназначен для планировщиков, проектировщиков и программистов автоматических установок, а также для лиц, допущенных к вводу в эксплуатацию, эксплуатации и техническому обслуживанию приборов и систем. Требуется наличие специальных знаний в области автоматизированных систем обеспечения безопасности.

1.3 Оформление текста

Для лучшей разборчивости и четкости в данном документе используются следующие способы выделения и написания текста:

Полужирный шрифт	Выделение важных частей текста Маркировка кнопок управления, пунктов меню и вкладок в SILworX, по которым можно щелкнуть мышкой
<i>Курсив</i> Курьер / Courier	Системные параметры и переменные величины Слова, вводимые пользователем
RUN Гл. 1.2.3	Обозначение режима работы заглавными буквами Ссылки могут не иметь особой маркировки. При наведении на них указателя мышки его форма меняется. При щелчке по ссылке происходит переход к соответствующему месту в документе.

Указания по безопасности и применению выделены особым образом.

1.3.1 Указания по безопасности

Указания по безопасности представлены в документе следующим образом. Эти указания должны обязательно соблюдаться, чтобы максимально уменьшить степень риска. Они имеют следующую структуру:

- Сигнальные слова: опасность, предупреждение, осторожно, указание
- Вид и источник опасности
- Последствия
- Избежание опасности

СИГНАЛЬНОЕ СЛОВО



Вид и источник опасности!

Последствия

Избежание опасности

Значение сигнальных слов

- Опасность: несоблюдение указаний по безопасности ведет к тяжким телесным повреждениям вплоть до летального исхода
- Предупреждение: несоблюдение указаний по безопасности может привести к тяжким телесным повреждениям вплоть до летального исхода
- Осторожно: несоблюдение указаний по безопасности может привести к легким телесным повреждениям
- Указание: несоблюдение указаний по безопасности может привести к материальному ущербу

УКАЗАНИЕ



Вид и источник ущерба!

Избежание ущерба

1.3.2 Указания по применению

Дополнительная информация представлена следующим образом:

i

В этом месте расположена дополнительная информация.

Полезные советы и рекомендации представлены в следующей форме:

РЕКОМЕНДАЦИЯ В этом месте расположен текст рекомендации.

2 Безопасность

Следует обязательно прочесть изложенную в настоящем документе информацию по безопасности, сопутствующие указания и инструкции. Использовать продукт только при соблюдении всех правил, в том числе правил по технике безопасности.

Эксплуатация данного продукта осуществляется с БСНН или с ЗСНН.

Непосредственно сам модуль опасности не представляет. Использование во взрывоопасной зоне разрешается только с применением дополнительных мер безопасности.

2.1 Применение по назначению

Компоненты H1Max предназначены для построения систем управления по обеспечению безопасности.

При использовании компонентов системы H1Max необходимо соблюдать следующие условия.

2.1.1 Условия окружающей среды

Условия	Диапазон значений
Класс защиты (Protection Class)	Класс защиты III (Protection Class III) в соответствии с IEC/EN 61131-2
Температура окружающей среды	0...+60 °C
Температура хранения	-40...+85 °C
Степень загрязнения	II степень загрязнения в соответствии с IEC/EN 61131-2
Высота установки	< 2000 м
Корпус	Стандарт: IP20
Питающее напряжение	24 В пост. тока

Таблица 2: Условия окружающей среды

Условия окружающей среды, отличные от указанных в данном руководстве, могут привести к возникновению неполадок в системе H1Max.

2.1.2 Меры по защите от электростатического разряда

Изменения и расширение системы, а также замена модулей может производиться только персоналом, владеющим знаниями по применению мер по защите от электростатического разряда.

УКАЗАНИЕ



Повреждение прибора в результате электростатического разряда!

- Выполнять работу на рабочем месте с антистатической защитой и носить ленточный заземлитель.
- Хранить прибор с обеспечением антистатической защиты, например, в упаковке.

2.2 Прочие опасности

Непосредственно сам модуль опасности не представляет.

Прочие опасности могут возникнуть по причине:

- Ошибок при проектировании
- Ошибок в программе пользователя
- Ошибок подключения

2.3 Меры безопасности

Соблюдать на месте эксплуатации действующие правила техники безопасности и использовать предписанное защитное снаряжение.

2.4 Аварийная ситуация

Система управления HIМах является частью техники безопасности установки. Прекращение работы системы управления приводит установку в безопасное состояние.

В аварийной ситуации запрещается любое вмешательство, препятствующее обеспечению безопасности систем HIМах.

3 Описание продукта

Стандартный модуль X-DI 64 51 является цифровым модулем ввода и предназначен для использования в программируемой электронной системе (ПЭС) HIMax.

Модуль можно устанавливать во все отсеки основного носителя, за исключением отсеков для модулей системной шины, более подробная информация в руководстве по системе (HIMax System Manual HI 801 060 RU).

Модуль служит для анализа до 64 цифровых входных сигналов. Цифровые входы являются токовыми входами для сигналов 24 В пост. тока согласно типу 3 IEC 61131-2.

Эксплуатация стандартного модуля может осуществляться совместно с безопасными модулями в несущем каркасе.

Стандартный модуль не обладает обратным воздействием на безопасные модули. Это затрагивает, в частности, ЭМС, электрическую безопасность, коммуникацию с X-SB и X-CPU, а также прикладную программу.

Модуль и плата сопряжения имеют механическую кодировку, см. главу 3.6.1. Это исключает возможность замены безопасного модуля стандартным.

Стандарты, по которым произведены тестирование и сертификация модулей и системы HIMax, приведены в руководстве по безопасности (HIMax Safety Manual HI 801 061 RU).

3.1 Обеспечение безопасности

Модуль анализирует цифровые входные сигналы и предоставляет их прикладной программе.

Модуль не выполняет функции обеспечения безопасности.

Параметры и состояние модуля не разрешается использовать для функций обеспечения безопасности.

3.1.1 Реакция при обнаружении ошибки

В случае ошибки присвоенные входные переменные поставляют предустановленное значение по умолчанию (стандартное значение = 0) в прикладную программу.

Для передачи входными переменными при возникновении ошибки значения 0 программе пользователя начальные значения должны быть установлены на 0.

При помощи модуля загорается светодиод *Error* на фронтальной панели.

3.2 Комплект поставки

Для эксплуатации модуля требуется подходящая плата сопряжения. При использовании FTA требуется системный кабель для соединения платы сопряжения с FTA. Платы сопряжения, системные кабели и FTA не входят в объем поставки модуля.

Описание плат сопряжения можно найти в главе 3.6, описание системных кабелей — в главе 3.7. Описание FTA приведено в отдельных соответствующих руководствах.

3.3 Заводская табличка

Заводская табличка содержит следующие данные:

- Наименование продукта
- Знаки технического контроля
- Штриховой код (код 2D или штрих-код)
- № детали (Part-No.)
- Индекс проверки аппаратного обеспечения (HW-Rev.)
- Индекс проверки программного обеспечения (OS-Rev.)
- Питающее напряжение (Power)
- Данные о показателях взрывоопасности (при наличии)
- Год производства (Prod-Year:)



Рис. 1: Образец заводской таблички

3.4 Конструкция

Модуль оснащен 64 цифровыми входами (24 В) для цифровых сигналов, контактных датчиков и инициаторов (2-проводных). Для надежного распознавания высокого уровня на цифровом входе порог напряжения и тока (см. Таблица 8) должен быть превышен.

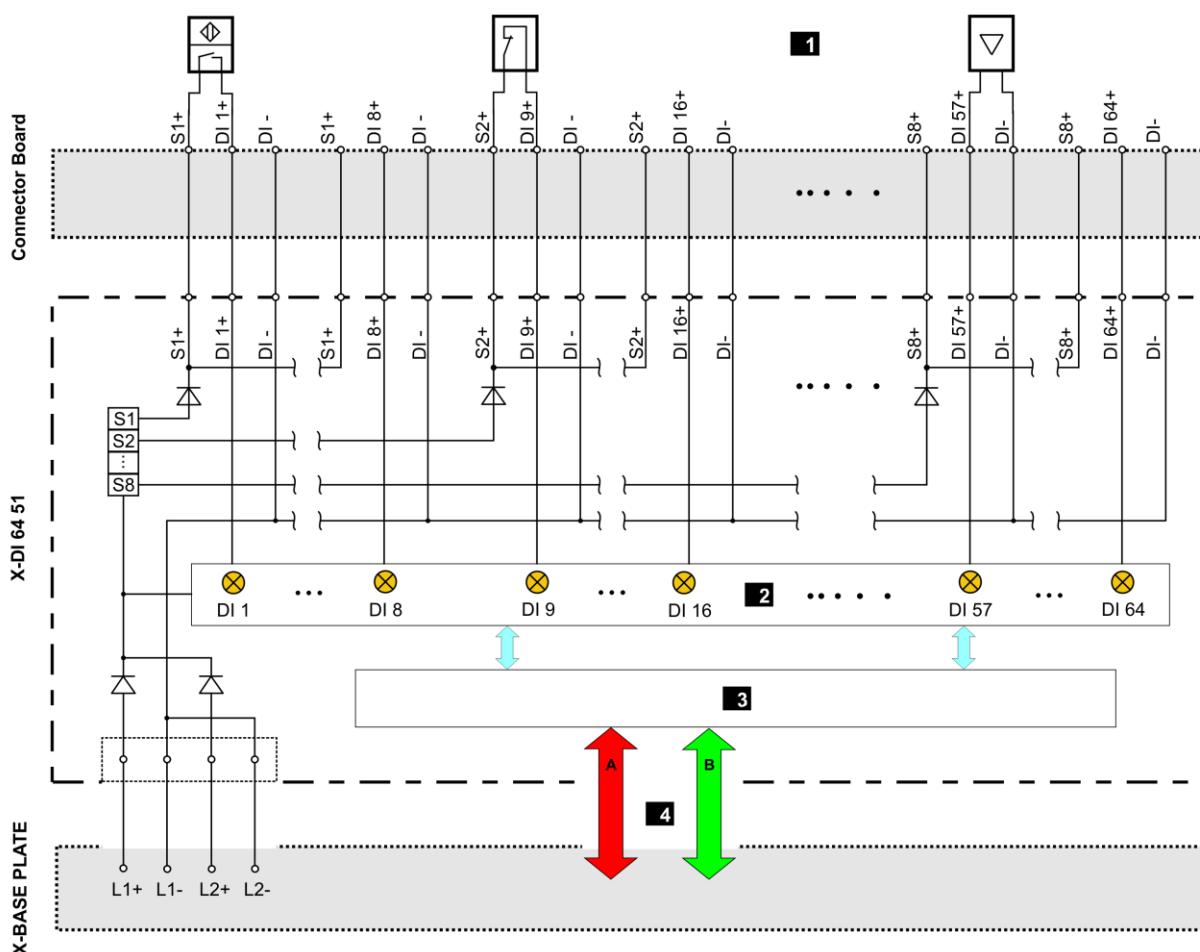
Каждая из восьми линий питания (S1+ до S8+) с защитой от короткого замыкания питает по восемь выходов питания. Каждому цифровому входу присвоен выход питания.

Процессорная система модуля ввода/вывода регулирует и контролирует уровень ввода/вывода. Данные и режимы модуля ввода/вывода передаются через резервную системную шины в процессорные модули. Системная шина выполнена продублирована для обеспечения доступности. Резервирование обеспечивается, только когда оба модуля системных шин размещены на основном носителе и сконфигурированы в SILworX.

Светодиоды показывают состояние цифровых входов на индикаторе, см. главу 3.4.2.

3.4.1 Блок-схема

На следующей блок-схеме показана структура модуля:



1 Со стороны панели: инициаторы и контактные датчики

2 Интерфейс

3 Система процессора

4 Системные шины

Рис. 2: Блок-схема

3.4.2 Индикация

На следующем изображении представлена индикация модуля:

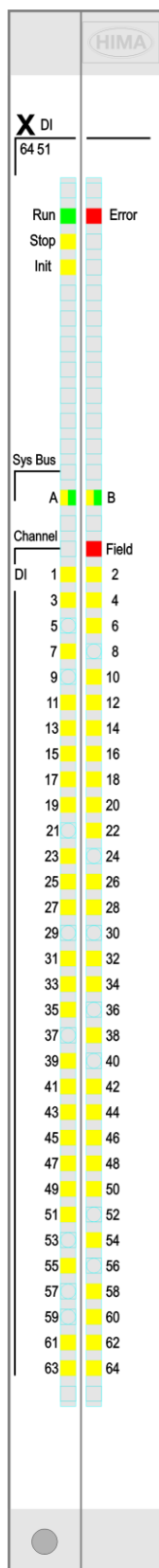


Рис. 3: Индикация

Светодиоды отображают рабочее состояние модуля.

Светодиоды модуля разделены на три категории:

- Индикация состояния модуля (Run, Error, Stop, Init)
- Индикация системной шины (A, B)
- Индикация входа/выхода (DI 1...64, Field)

При подаче питающего напряжения всегда производится проверка светодиодов, при которой на короткое время загораются все светодиоды.

Определение частоты мигания:

В следующей таблице приведены варианты частоты мигания светодиодов:

Название	Частота мигания
Мигание 1	долгое (ок. 600 мс) вкл, долгое (ок. 600 мс) выкл
Мигание 2	короткое (ок. 200 мс) вкл, короткое (ок. 200 мс) выкл, короткое (ок. 200 мс) вкл, долгое (ок. 600 мс) выкл
Мигание-х	Связь по локальной сети Ethernet: вспышка в такт передаче данных

Таблица 3: Частота мигания светодиодов

3.4.3 Индикация состояния модуля

Данные светодиоды расположены наверху фронтальной панели.

Светодиод	Цвет	Статус	Значение
Run	Зеленый	Вкл	Модуль в режиме RUN, нормальный режим
		Мигание 1	Модуль в состоянии STOP/LOADING OS или RUN/UP STOP (только в процессорных модулях)
		Выкл	Модуль не в состоянии RUN, обратить внимание на другие режимы светодиодов
Error	Красный	Вкл/мигание1	Внутренняя неисправность модуля, обнаруженная в результате самодиагностики, например, неисправность аппаратного, программного обеспечения или неисправность электропитания. Ошибка при загрузке операционной системы
		Выкл	Нормальный режим
Stop	Желтый	Вкл	Модуль в режиме STOP/VALID CONFIGURATION
		Мигание 1	Модуль в режиме STOP/INVALID CONFIGURATION или STOP/LOADING OS
		Выкл	Модуль не в режиме STOP, обратить внимание на другие режимы светодиодов
Init	Желтый	Вкл	Модуль в состоянии INIT
		Мигание 1	Модуль в режиме LOCKED
		Выкл	Модуль ни в режиме INIT, ни в режиме LOCKED, обратить внимание на другие режимы светодиодов

Таблица 4: Индикация состояния модуля

3.4.4 Индикация системной шины

Светодиоды для индикации системной шины перезаписываются на *Sys Bus*.

Светодиод	Цвет	Статус	Значение
A	Зеленый	Вкл	Физическое и логическое соединение с модулем системной шины в отсеке 1
		Мигание 1	Отсутствие соединения с модулем системной шины в отсеке 1
	Желтый	Мигание 1	Физическое соединение с модулем системной шины в отсеке 1 установлено Соединение с (резервным) процессорным модулем в системе отсутствует
B	Зеленый	Вкл	Физическое и логическое соединение с модулем системной шины в отсеке 2
		Мигание 1	Соединение с модулем системной шины в отсеке 2 отсутствует
	Желтый	Мигание 1	Физическое соединение с модулем системной шины в отсеке 2 установлено Соединение с (резервным) процессорным модулем в системе отсутствует
A+B	Выкл	Выкл	Физическое и логическое соединение с модулями системной шины в отсеке 1 и 2 отсутствует.

Таблица 5: Индикация системной шины

3.4.5 Индикация ввода/вывода

Светодиоды для индикации ввода/вывода перезаписываются с *Channel*.

Светодиод	Цвет	Статус	Значение
Channel 1...64	Желтый	Вкл	Уровень High
		Мигание 2	Неисправность канала
		Выкл	Уровень Low
Field	Красный	Мигание 2	Ошибка поля минимум в одном канале или линии питания (например, ток перегрузки)
		Выкл	Сторона панели исправна

Таблица 6: Светодиоды для индикации входа/выхода

3.5 Данные о продукте

Общая информация	
Питающее напряжение	24 В пост. тока, -15 %...+20 %, $w_s \leq 5\%$, БСНН, ЗСНН
Расход тока	мин. 400 мА макс. 800 мА
Потребление тока на канал	макс. 4 мА
Рабочая температура	0 °С...+60 °С
Температура хранения	-40 °С...+85 °С
Влажность	относительная влажность макс. 95 %, не конденсируемая
Вид защиты	IP20
Габариты (В x Ш x Г) в мм	310 x 29,2 x 230
Масса	ок. 1,1 кг

Таблица 7: Данные о продукте

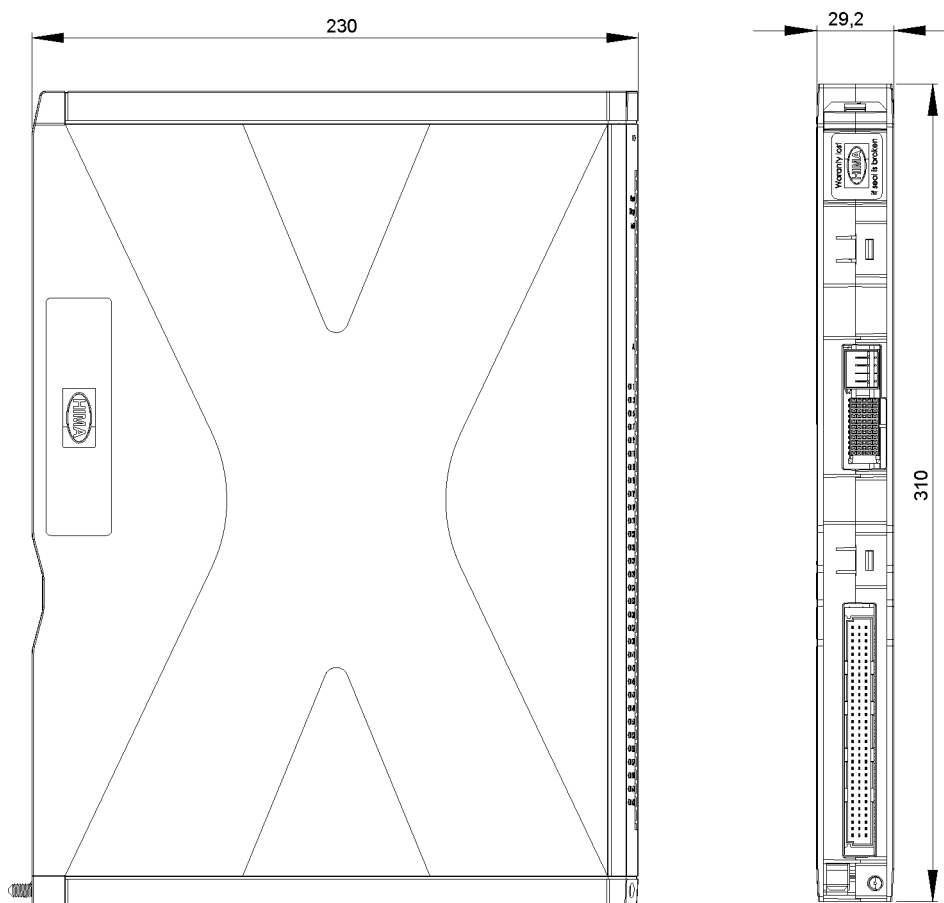


Рис. 4: Вид с разных сторон

Цифровые входы	
Количество входов (число каналов)	64 униполярных с минусом входного сигнала DI- / L-, без гальванического разделения между собой
Вид входа	со снижением тока, 24 В, тип 3 согласно IEC 61131-2
Номинальное входное напряжение	0...24 В
Диапазон входного напряжения	-3...30 В, ограничение тока: 2,3...2,9 мА (зависит от температуры)
Точка переключения	тип. 9,4 В \pm 0,8 В (2,1 мА \pm 0,3 мА)
Обновление измеряемых значений (в программе пользователя)	Продолжительность цикла программы пользователя

Таблица 8: Технические данные цифровых входов

Линия питания	
Количество узлов питания	8, каждый с 8 выходами
Выходное напряжение линии питания	Питающее напряжение - 2,5 В
Выходной ток линии питания	120 мА на группу Устойчивость к короткому замыканию
Распределение выходов питания	
Для питания должен использоваться соответственно присвоенный входу выход питания!	
Питание S1+	DI1+...DI8+
Питание S2+	DI9+...DI16+
Питание S3+	DI17+...DI24+
Питание S4+	DI25+...DI32+
Питание S5+	DI33+...DI40+
Питание S6+	DI41+...DI48+
Питание S7+	DI49+...DI56+
Питание S8+	DI57+...DI64+

Таблица 9: Технические характеристики линии питания

3.6 Соединительные панели

Плата сопряжения соединяет модуль с уровнем поля. Модуль и соединительная панель с функциональной точки зрения представляют собой единое целое. Перед установкой модуля произвести монтаж соединительной панели в предусмотренном для этого гнезде (отсеке).

Для модуля имеются следующие платы сопряжения:

Плата сопряжения	Описание
X-SB 006 51	Плата сопряжения с винтовыми клеммами
X-SB 006 52	Резервная соединительная панель с винтовыми зажимами
X-SB 006 53	Плата сопряжения с кабельным разъемом
X-SB 006 54	Резервная соединительная панель с кабельным штекером

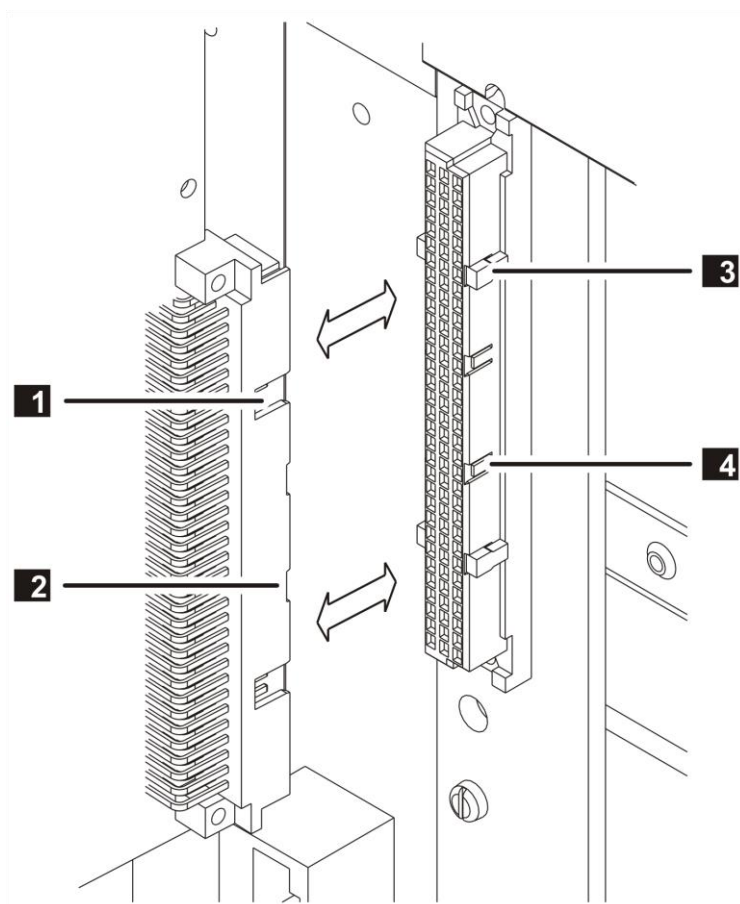
Таблица 10: Соединительные панели

3.6.1 Механическое кодирование соединительной панели

Модули ввода/вывода и платы сопряжения кодируются механическим способом, начиная с версии аппаратного обеспечения AS00, чтобы предотвратить оснащение неподходящими модулями ввода/вывода. Благодаря кодированию исключается возможность неверного оснащения и тем самым предотвращается вероятность противодействия в отношении резервных модулей и панелей. Кроме того, неверное оснащение не влияет на работу системы HIMax, так как в режиме RUN работают только модули, верно сконфигурированные в SILworX.

Модули ввода/вывода и соответствующие соединительные панели оснащены системой механического кодирования в форме клиновидных профилей. Клиновидные профили на планке с пружинящими контактами соединительной панели входят в пазы планки с ножевыми контактами штекера модуля ввода/вывода, см. Рис. 5.

Кодированные модули ввода/вывода могут устанавливаться только на соответствующие соединительные панели.



1 Паз планки с ножевыми контактами

2 Подготовленный паз планки с ножевыми контактами

3 Клиновидный профиль

4 Направляющая клиновидного профиля

Рис. 5: Пример кодировки

3.6.2 Кодирование соединительных панелей X-CB 006 5X

a7	a13	a20	a26	e7	e13	e20	e26
			X	X		X	

Таблица 11: Позиция клиновидного профиля

3.6.3 Соединительные панели с винтовыми зажимами

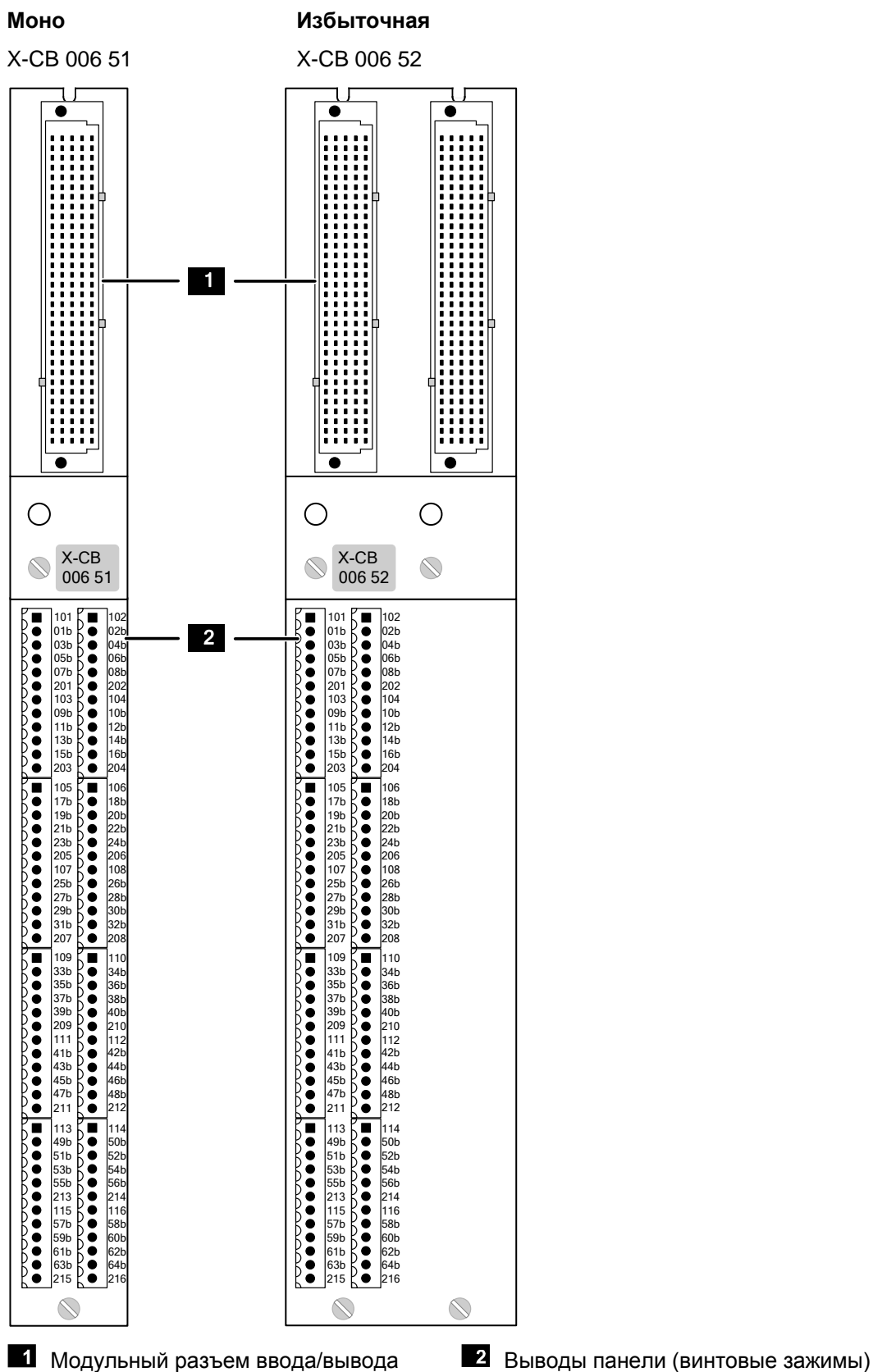


Рис. 6: Соединительные панели с винтовыми зажимами

3.6.4 Расположение клемм соединительных панелей с винтовыми зажимами

№ вывода	Обозначение	Сигнал	№ вывода	Обозначение	Сигнал
1	101	S1+	1	102	S1+
2	01b	DI1+	2	02b	DI2+
3	03b	DI3+	3	04b	DI4+
4	05b	DI5+	4	06b	DI6+
5	07b	DI7+	5	08b	DI8+
6	201	DI-	6	202	DI-
7	103	S2+	7	104	S2+
8	09b	DI9+	8	10b	DI10+
9	11b	DI11+	9	12b	DI12+
10	13b	DI13+	10	14b	DI14+
11	15b	DI15+	11	16b	DI16+
12	203	DI-	12	204	DI-
№ вывода	Обозначение	Сигнал	№ вывода	Обозначение	Сигнал
1	105	S3+	1	106	S3+
2	17b	DI17+	2	18b	DI18+
3	19b	DI19+	3	20b	DI20+
4	21b	DI21+	4	22b	DI22+
5	23b	DI23+	5	24b	DI24+
6	205	DI-	6	206	DI-
7	107	S4+	7	108	S4+
8	25b	DI25+	8	26b	DI26+
9	27b	DI27+	9	28b	DI28+
10	29b	DI29+	10	30b	DI30+
11	31b	DI31+	11	32b	DI32+
12	207	DI-	12	208	DI-
№ вывода	Обозначение	Сигнал	№ вывода	Обозначение	Сигнал
1	109	S5+	1	110	S5+
2	33b	DI33+	2	34b	DI34+
3	35b	DI35+	3	36b	DI36+
4	37b	DI37+	4	38b	DI38+
5	39b	DI39+	5	40b	DI40+
6	209	DI-	6	210	DI-
7	111	S6+	7	112	S6+
8	41b	DI41+	8	42b	DI42+
9	43b	DI43+	9	44b	DI44+
10	45b	DI45+	10	46b	DI46+
11	47b	DI47+	11	48b	DI48+
12	211	DI-	12	212	DI-

№ вывода	Обозначение	Сигнал	№ вывода	Обозначение	Сигнал
1	113	S7+	1	114	S7+
2	49b	DI49+	2	50b	DI50+
3	51b	DI51+	3	52b	DI52+
4	53b	DI53+	4	54b	DI54+
5	55b	DI55+	5	56b	DI56+
6	213	DI-	6	214	DI-
7	115	S8+	7	116	S8+
8	57b	DI57+	8	58b	DI58+
9	59b	DI59+	9	60b	DI60+
10	61b	DI61+	10	62b	DI62+
11	63b	DI63+	11	64b	DI64+
12	215	DI-	12	216	DI-

Таблица 12: Расположение клемм соединительных панелей с винтовыми зажимами

Подсоединение панели осуществляется при помощи клеммных штекеров, устанавливаемых на разъемах соединительных панелей.

Клеммные штекеры имеют следующие характеристики:

Выводы панели	
Клеммный штекер	8 штук, 12-полюсный
Поперечное сечение провода	0,2...1,5 мм ² (одножильный) 0,2...1,5 мм ² (тонкожильный) 0,2...1,5 мм ² (с кабельным зажимом)
Длина снятия изоляции	6 мм
Шуруповерт	Шлиц 0,4 x 2,5 мм
Начальный пусковой момент	0,2...0,25 Нм

Таблица 13: Характеристики клеммных штекеров

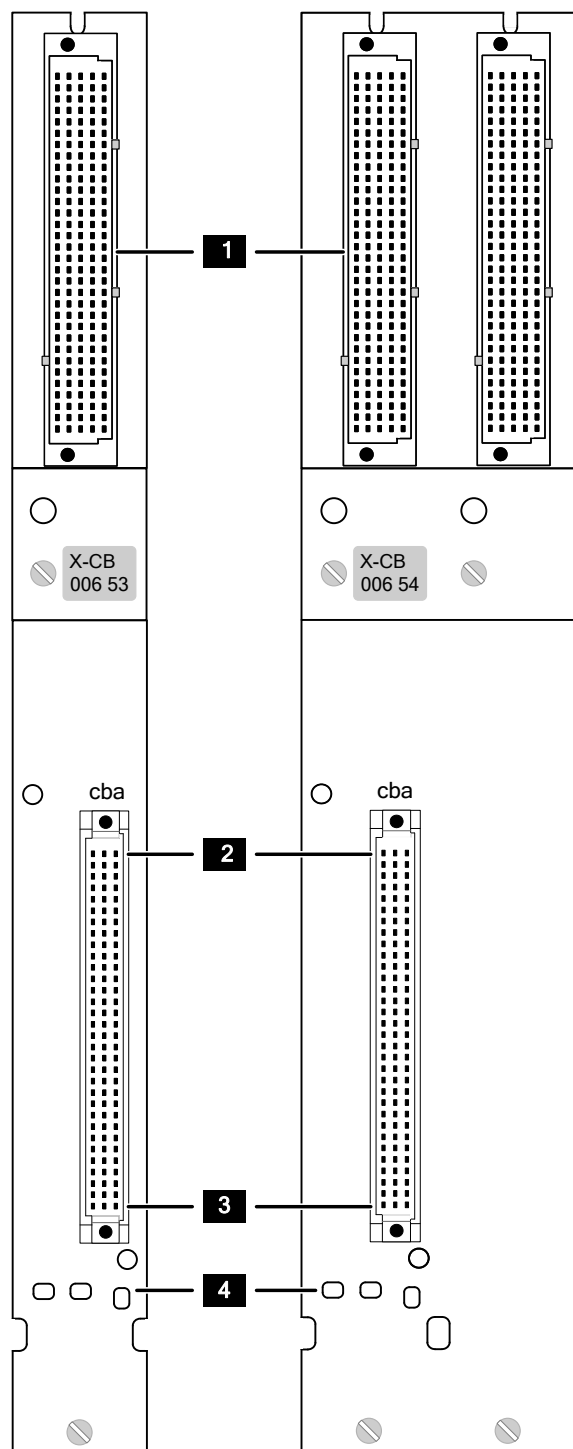
3.6.5 Соединительные панели с кабельным штекером

Моно

X-CB 006 53

Избыточная

X-CB 006 54



- 1** Модульный разъем ввода/вывода
2 Подсоединение на стороне полевых устройств (кабельный разъем, ряд 1)

- 3** Подсоединение на стороне полевых устройств (кабельный разъем, ряд 32)
4 Кодирование для кабельных штекеров

Рис. 7: Соединительные панели с кабельными штекерами

3.6.6 Расположение соединительных панелей с кабельными штекерами

К данным соединительным панелям компания HIMA предлагает системный кабель заводского изготовления, см. главу 3.7. Кабельные штекеры и соединительные панели закодированы.

i

Разводка контактов!

В следующей таблице описана разводка контактов системного кабеля.

Маркировка жил в соответствии со стандартом DIN 47100:

Ряд	с		b		a	
	Сигнал	Цвет	Сигнал	Цвет	Сигнал	Цвет
1	DI64+	жел.-син. ¹⁾	DI32+	жел.-син.	зарезервирован	жел. ²⁾
2	DI63+	зел.-син. ¹⁾	DI31+	зел.-син.	зарезервирован	зел. ²⁾
3	DI62+	жел.-роз. ¹⁾	DI30+	жел.-роз.	зарезервирован	кор. ²⁾
4	DI61+	роз.-зел. ¹⁾	DI29+	роз.-зел.	зарезервирован	бел. ²⁾
5	DI60+	жел.-сер. ¹⁾	DI28+	жел.-сер.		
6	DI59+	сер.-зел. ¹⁾	DI27+	сер.-зел.		
7	DI58+	кор.-черн. ¹⁾	DI26+	кор.-черн.		
8	DI57+	бел.-черн. ¹⁾	DI25+	бел.-черн.		
9	DI56+	кор.-красн. ¹⁾	DI24+	кор.-красн.		
10	DI55+	бел.-красн. ¹⁾	DI23+	бел.-красн.		
11	DI54+	кор.-син. ¹⁾	DI22+	кор.-син.		
12	DI53+	бел.-син. ¹⁾	DI21+	бел.-син.		
13	DI52+	роз.-кор. ¹⁾	DI20+	роз.-кор.		
14	DI51+	бел.-роз. ¹⁾	DI19+	бел.-роз.		
15	DI50+	сер.-кор. ¹⁾	DI18+	сер.-кор.		
16	DI49+	бел.-сер. ¹⁾	DI17+	бел.-сер.		
17	DI48+	жел.-кор. ¹⁾	DI16+	жел.-кор.	DI-	красн.-черн.
18	DI47+	бел.-жел. ¹⁾	DI15+	бел.-жел.	DI-	син.-черн.
19	DI46+	кор.-зел. ¹⁾	DI14+	кор.-зел.	DI-	роз.-черн.
20	DI45+	бел.-зел. ¹⁾	DI13+	бел.-зел.	DI-	сер.-черн.
21	DI44+	красн.-син. ¹⁾	DI12+	красн.-син.	DI-	роз.-красн.
22	DI43+	сер.-роз. ¹⁾	DI11+	сер.-роз.	DI-	сер.-красн.
23	DI42+	фиол. ¹⁾	DI10+	фиол.	DI-	роз.-син.
24	DI41+	черн. ¹⁾	DI9+	черн.	DI-	сер.-син.
25	DI40+	красн. ¹⁾	DI8+	красн.	S8+	жел.-черн. ¹⁾
26	DI39+	син. ¹⁾	DI7+	син.	S7+	зел.-черн. ¹⁾
27	DI38+	роз. ¹⁾	DI6+	роз.	S6+	жел.-красн. ¹⁾
28	DI37+	сер. ¹⁾	DI5+	сер.	S5+	зел.-красн. ¹⁾
29	DI36+	жел. ¹⁾	DI4+	жел.	S4+	жел.-черн.
30	DI35+	зел. ¹⁾	DI3+	зел.	S3+	зел.-черн.
31	DI34+	кор. ¹⁾	DI2+	кор.	S2+	жел.-красн.
32	DI33+	бел. ¹⁾	DI1+	бел.	S1+	зел.-красн.

¹⁾ Дополнительное кольцо оранжевого цвета при повторе цвета в обозначении жилы.

²⁾ Дополнительное кольцо фиолетового цвета при втором повторении цветов маркировки жил.

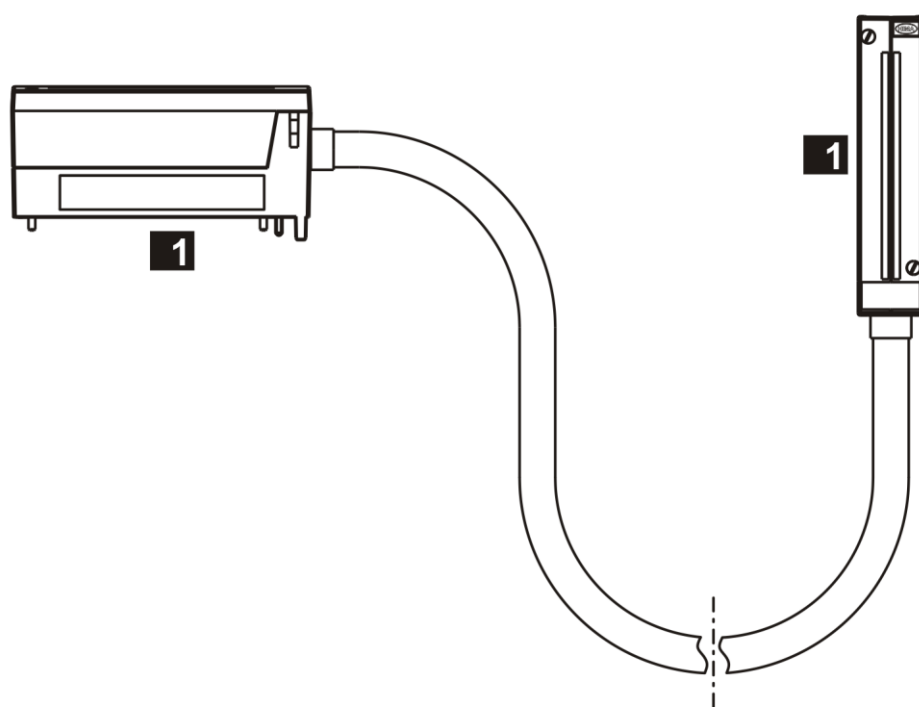
Таблица 14: Разводка контактов системного кабеля

3.7 Системный кабель

Системный кабель X-CA 003 соединяет платы сопряжения X-CB 006 53/54 с помощью Field Termination Assemblies.

Общая информация	
Кабель	LIYY 80 x 0,25 мм ² + 2 x 2 x 0,25 мм ²
Провод	тонкожильный
Средний внешний диаметр (d)	ок. 15,3 мм
Минимальный радиус изгиба фиксированная укладка передвижной	5 x d 10 x d
Характеристика горения	из огнеупорного и самозатухающего материала, в соответствии с IEC 60332-1-2, IEC 60332-2-2
Длина	8...30 м
Цветовое кодирование	В соответствии с DIN 47100, см. Таблица 14.

Таблица 15: Характеристики кабеля



1 Идентичные кабельные штекеры

Рис. 8: Системный кабель X-CA 003 01 n

Системный кабель поставляется в следующих стандартных вариантах:

Системный кабель	Описание	Длина
X-CA 003 01 8	Кодированные кабельные штекеры с двух сторон.	8 м
X-CA 003 01 15		15 м
X-CA 003 01 30		30 м

Таблица 16: Системные кабели

3.7.1 Кодирование для кабельных штекеров

Кабельные штекеры оснащены тремя кодовыми штифтами. Благодаря им кабельные штекеры подходят только для соединительных панелей и FTA с соответствующим кодированием, см. Рис. 7.

4 Ввод в эксплуатацию

В этой главе описывается установка и конфигурация модуля, а также варианты подключения. Более подробная информация представлена в руководстве по безопасности (HiMax Safety Manual HI 801 061 RU).

4.1 Монтаж

При монтаже необходимо учитывать следующие моменты:

- Эксплуатация только с использованием соответствующих компонентов вентилятора, см. руководство по системе (HiMax System Manual HI 801 060 RU).
- Эксплуатация только с использованием соответствующей соединительной панели, см. главу 3.6.
- Модуль, включая его соединительные детали, устанавливается с учетом степени защиты не ниже IP20 согласно EN 60529: 1991 + A1:2000.

УКАЗАНИЕ



Возможность повреждения в результате неверного соединения!

Несоблюдение указаний может привести к повреждениям электронных деталей.

Необходимо учитывать следующие моменты.

- Штекеры и зажимы со стороны панелей
 - При подсоединении штекеров и зажимов на стороне панели учитывать соответствующие меры по заземлению.
 - Для подключения инициаторов и переключающих контактов к цифровым входам допускается использовать незранированный кабель.
 - Фирма HiMA рекомендует в случае использования многожильных проводов оснастить концы проводов гильзами для оконцевания жил. Соединительные зажимы должны подходить под поперечное сечение провода.
- Для линии питания следует использовать назначенный соответствующему входу выход питания, см. Таблица 9.
- Фирма HiMA рекомендует использовать линию питания модуля. Сбои внешнего блока питания или измерения могут привести к перегрузке или повреждению соответствующего цифрового входа модуля. Если требуется внешнее питание, после непереходной перегрузки проверить пороги переключения посредством максимальных значений модуля.
- Избыточное подсоединение входов должно осуществляться через соответствующие платы сопряжения, см. главу 3.6 и 4.4.

4.1.1 Соединение неиспользуемых входов

Неиспользованные входы могут оставаться открытыми и не должны закрываться. Во избежание короткого замыкания не допускается подсоединять к платам сопряжения провода с открытыми со стороны панели концами.

4.2 Монтаж и демонтаж модуля

В данной главе описывается замена существующего или установка нового модуля.

При демонтаже модуля соединительная панель остается на основном носителе HIMax. Это позволяет избежать монтажа дополнительной кабельной проводки на соединительных зажимах, так как все выводы панелей подсоединяются через соединительную панель модуля.

4.2.1 Монтаж соединительных панелей

Инструменты и вспомогательные средства

- Отвертка со шлицем 0,8 x 4,0 мм
- Подходяще плата сопряжения

Монтаж соединительной панели:

1. Установить соединительную панель вверх в направляющую шину (см. рис.). Подогнать в паз штифта направляющей шины.
2. Разместить соединительную панель на шине экрана кабеля.
3. С помощью двух невыпадающих винтов прикрутить к несущему каркасу. Сначала закрутить нижний, а затем верхний винт.

Демонтаж соединительной панели:

1. Развинтить невыпадающие винты на основном носителе.
2. Приподнять снизу плату сопряжения с шины экранирования.
3. Извлечь соединительную панель из направляющей шины.

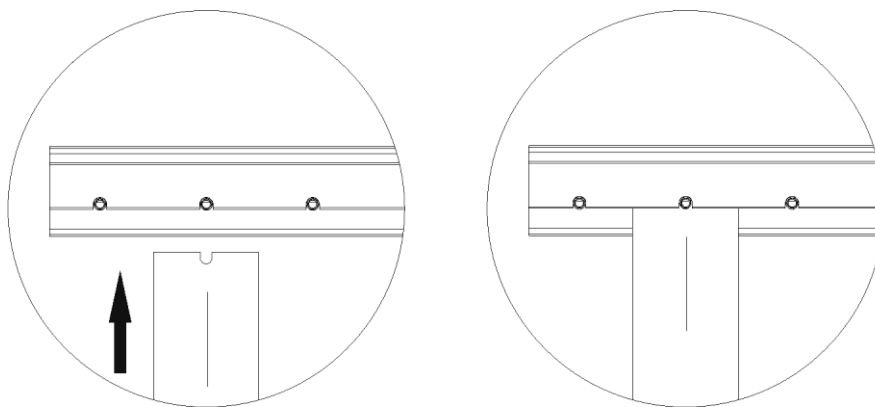


Рис. 9: Установка платы сопряжения

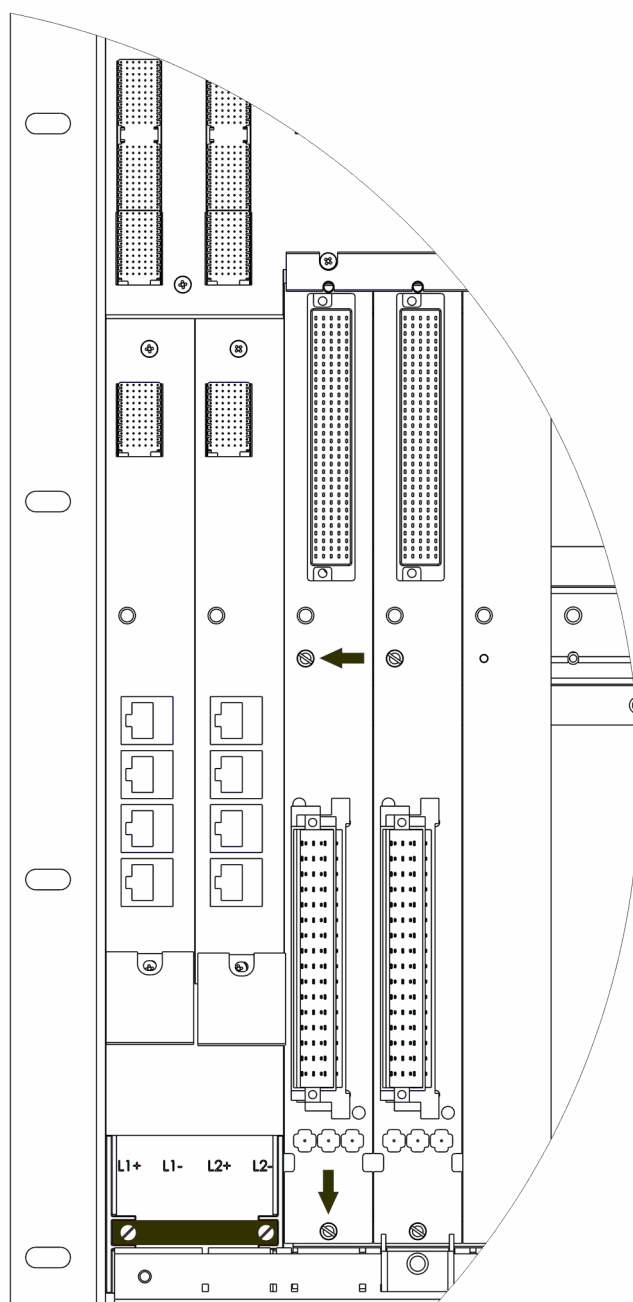


Рис. 10: Прикручивание платы сопряжения

4.2.2 Монтаж и демонтаж модуля

В данной главе описывается монтаж и демонтаж модуля HIMax. Монтаж и демонтаж модуля может производиться в ходе эксплуатации системы HIMax.

УКАЗАНИЕ



Возможность повреждения штепсельных разъемов вследствие перекоса!
Несоблюдение указаний может привести к повреждениям системы управления.
Всегда устанавливать модуль в основной носитель с осторожностью.

Инструменты

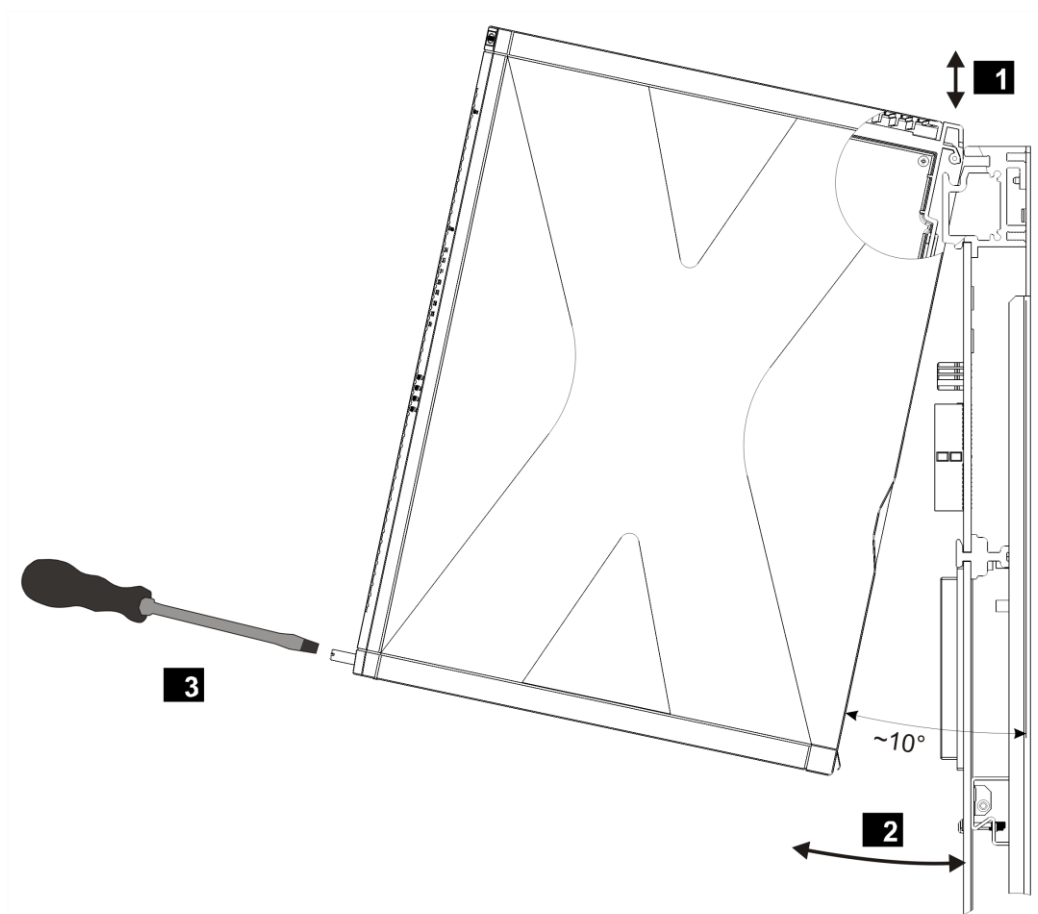
- Отвертка со шлицем 0,8 x 4,0 мм
- Отвертка со шлицем 1,2 x 8,0 мм

Монтаж

1. Открыть крышку блока вентилятора:
 - ☒ Установить блокирующее устройство в позицию *open*
 - ☒ Поднять крышку вверх и задвинуть в блок вентилятора
2. Установить модуль верхней стороной в профиль, см. **1**.
3. Наклонить нижнюю сторону модуля к основному носителю и легким нажатием вставить ее в паз и защелкнуть, см. **2**.
4. Завинтить модуль, см. **3**.
5. Выдвинуть крышку блока вентилятора и опустить вниз.
6. Заблокировать крышку.

Демонтаж

1. Открыть крышку блока вентилятора:
 - ☒ Установить блокирующее устройство в позицию *open*
 - ☒ Поднять крышку вверх и задвинуть в блок вентилятора
2. Ослабить винт, см. **3**.
3. Отвести нижнюю сторону модуля от основного носителя и легким нажатием извлечь из профиля, подняв модуль вверх, см. **2** и **1**.
4. Выдвинуть крышку блока вентилятора и опустить вниз.
5. Заблокировать крышку.



1 Установка/извлечение

3 Крепеж/развинчивание

2 Введение/отведение

Рис. 11: Монтаж и демонтаж модуля

i

Во время работы системы H1Max открывать защитную крышку вставного блока вентилятора только на короткое время (< 10 мин.), поскольку это может отрицательно повлиять на принудительную конвекцию.

4.3 Конфигурация модуля в SILworX

Конфигурирование модуля производится в редакторе аппаратного обеспечения инструмента программирования SILworX.

При конфигурировании необходимо учитывать следующие пункты:

- Для диагностики модуля и каналов дополнительно к оценке измеряемых значений в программе пользователя может производиться оценка системных параметров. Более подробная информация о системных параметрах представлена в таблицах, начиная с главы 4.3.1.
- Если организуется резервная группа, то ее конфигурация осуществляется в ее вкладках. Вкладки резервной группы отличаются от вкладок отдельных модулей — см. таблицы ниже.

Для анализа системных параметров в прикладной программе им должны быть назначены глобальные переменные. Этот шаг выполняется в редакторе аппаратного обеспечения (Hardware Editor) в детальном виде модуля.

В таблицах ниже указаны системные параметры модуля в той же последовательности, что и в редакторе аппаратного обеспечения (Hardware Editor).

РЕКОМЕНДАЦИЯ	Для преобразования шестнадцатеричных значений в двоичные значения можно использовать, например, инженерный калькулятор для Windows®.
---------------------	---

4.3.1 Вкладка Module

Вкладка **Module** содержит следующие системные параметры модуля:

Название		R/W	Описание	
Данные режимы и параметры заносятся напрямую в редакторе аппаратного обеспечения (Hardware Editor).				
Name		W	Название модуля	
Spare Module		W	Активировано: отсутствие модуля резервной группы в несущем каркасе не оценивается как ошибка. Деактивировано: отсутствие модуля резервной группы в несущем каркасе оценивается как ошибка. Стандартная настройка: деактивирован Отображается только в регистре резервной группы!	
Noise Blanking		W	Допустить подавление помех посредством процессорного модуля (активировано/деактивировано). Стандартная настройка: активирован Процессорный модуль задерживает реакцию на временное нарушение до безопасного времени. Для программы пользователя сохраняется последнее действительное значение процесса.	
Название	Тип данных	R/W	Описание	
Следующие режимы и параметры могут быть назначены глобальным переменным и использоваться в программе пользователя.				
Module OK	BOOL	R	TRUE: Одиночная эксплуатация: Нет ошибки модуля Избыточная эксплуатация: минимум один из избыточных модулей не имеет сбоя (логическая схема ИЛИ). FALSE: Неисправность модуля Неисправность канала (не внешние ошибки) Модуль не установлен. Учитывать параметры <i>Module Status</i> !	
Module Status	DWORD	R	Режим модуля	
			Кодирование	
			Описание	
			0x00000001	Неисправность модуля ¹⁾
			0x00000002	Порог температуры 1 превышен
			0x00000004	Порог температуры 2 превышен
			0x00000008	Значение температуры ошибочное
			0x00000010	Напряжение L1+: погрешность
			0x00000020	Напряжение L2+: неисправность
			0x00000040	Неисправность внутренних узлов напряжения
0x80000000	Соединение с модулем отсутствует ¹⁾			
			1) Данные неисправности влияют на режим <i>Module OK</i> и их оценка не должна производиться специально в программе пользователя.	
Timestamp [µs]	DWORD	R	Доля микросекунд штемпеля времени. Момент измерения цифровых входов	
Timestamp [s]	DWORD	R	Доля секунд штемпеля времени. Момент измерения цифровых входов	

Таблица 17: Вкладка Module в Hardware Editor

4.3.2 Вкладка I/O Submodule DI64_51

Вкладка **I/O Submodule DI64_51** содержит следующие системные параметры.

Название		R/W	Описание
Этот параметр нельзя изменять.			
Name		W	Название модуля
Название	Тип данных	R/W	Описание
Следующие режимы и параметры могут быть назначены глобальным переменным и использоваться в программе пользователя.			
Diagnostic Request	DINT	W	Для запроса значения диагностики необходимо отправить через параметр <i>Diagnostic Request</i> соответствующий ID (информация о кодировании, см. главу 4.3.5) в модуль.
Diagnostic Response	DINT	R	После возвращения от <i>Diagnostic Response</i> ID (информация о кодировании, см. главу 4.3.5) <i>Diagnostic Request</i> в режиме <i>Diagnostic Status</i> появится требуемое значение диагностики.
Diagnostic Status	DWORD	R	Запрошенное значение диагностики согласно <i>Diagnostic Response</i> . В программе пользователя может производиться оценка ID режимов <i>Diagnostic Request</i> и <i>Diagnostic Response</i> . Только при наличии одинакового ID в обоих режимах <i>Diagnostic Status</i> получает требуемое значение диагностики.
Background Test Error	BOOL	R	TRUE: Background Test ошибка FALSE: Background Test ошибка отсутствует
Restart on Error	BOOL	W	Каждый модуль ввода/вывода, отключенный продолжительное время из-за неисправности, может быть снова переведен в режим RUN через параметр <i>Restart on Error</i> . Для этого перевести параметр <i>Restart on Error</i> из режима FALSE в режим TRUE. В модуле ввода/вывода проводится полное самотестирование и переход в режим RUN, если неисправности не были обнаружены. Стандартная настройка: FALSE
Supply 1 OK	BOOL	R	Функция отсутствует
Supply 2 OK	BOOL	R	
Supply 3 OK	BOOL	R	
Supply 4 OK	BOOL	R	
Supply 5 OK	BOOL	R	
Supply 6 OK	BOOL	R	
Supply 7 OK	BOOL	R	
Supply 8 OK	BOOL	R	
Submodule OK	BOOL	R	TRUE: Нет ошибки submodule Нет ошибки канала FALSE: неисправность submodule Неисправность канала (также внешние ошибки)
Submodule Status	DWORD	R	Состояние submodule с битовой кодировкой (Кодировка, см. 4.3.4)

Таблица 18: Вкладка I/O Submodule DI64_51 в Hardware Editor

4.3.3 Вкладка I/O Submodule DI64_51: Channels

Вкладка **I/O Submodule DI64_51: Channels** содержит следующие системные параметры для каждого цифрового входа:

Системным параметрам, обозначенным знаком **->**, могут быть назначены глобальные переменные, что позволит использовать их в прикладной программе. Значения без **->** должны задаваться напрямую.

Название	Тип данных	R/W	Описание
Channel no.	---	R	Номер канала, фиксированный.
-> Channel Value [BOOL]	BOOL	R	Булево значение цифрового входа LOW или HIGH.
-> Channel OK	BOOL	R	TRUE: канал без неисправностей. Значение канала действительно. FALSE: неисправный канал. Входное значение устанавливается на FALSE.
T on [μs]	UDINT	W	Time on Delay (Задержка включения) Модуль отображает смену уровня с LOW на HIGH только тогда, когда уровень HIGH держится дольше, чем в течение заданного времени t_{on} . Внимание: максимальное время реакции T_R (worst-case) продлевается для этого канала на время, соответствующее заданному значению задержки, поскольку смена уровня распознается как таковая только по истечении задержки. Диапазон значений: $0 \dots (2^{32} - 1)$ Стандартная настройка: 0
T off [μs]	UDINT	W	Time off Delay (Задержка выключения) Модуль отображает смену уровня с HIGH на LOW только в том случае, если низкий уровень (Low) превышает заданное время t_{off} . Внимание: максимальное время реакции T_R (worst-case) продлевается для этого канала на время, соответствующее заданному значению задержки, поскольку смена уровня распознается как таковая только по истечении задержки. Диапазон значений: $0 \dots (2^{32} - 1)$ Стандартная настройка: 0
Test Suppression [μs]	UDINT	W	Цифровой модуль может отфильтровывать внешние тестовые импульсы (кратковременное переключение с HIGH на LOW) длительностью $t_{pulse} < t_{подавление}$. Время подавления $t_{подавление}$ параметрируется пользователем. Максимальное параметрированное время подавления канала действует для всех каналов данного модуля, если для этих каналов было настроено время подавления > 0 . При этом необходимо учитывать, что в результате продлевается цикл ввода/вывода, а следовательно, и цикл процессорного модуля. Диапазон значений: $0 \dots 500$ мкс Стандартная настройка: 0 (деактивировано для данного канала)

Название	Тип данных	R/W	Описание
Redund.	BOOL	W	Условие: должен быть установлен избыточный модуль. Активировано: Активировать избыточность для данного канала Деактивировано: Деактивировать избыточность для данного канала. Стандартная настройка: деактивирован
Redundancy Value	BYTE	W	Настройка образования резервного значения. <ul style="list-style-type: none"> и Либо же Стандартная настройка: или Отображается только в регистре резервной группы!

Таблица 19: Вкладка I/O Submodule DI64_51: Channels в Hardware Editor

4.3.4 Submodule Status [DWORD]

Кодировка переменных **Submodule Status**.

Кодирование	Описание
0x00000001	Ошибка в блоке аппаратного обеспечения (субмодуль)
0x00000002	Сброс шины ввода/вывода
0x00000004	Ошибка при конфигурировании аппаратного обеспечения
0x00000008	Ошибка при проверке коэффициентов
0x00000010	Первый температурный порог превышен (предупредительная температура)
0x00000020	Второй температурный порог превышен (предельная температура)
0x00000040	Ток перегрузки, модуль отключен
0x00000080	Сброс контроля Chip-Select
0x00800000	Неисправность модуля: базовое напряжение A
0x01000000	Неисправность исходного напряжения A (повышенное напряжение)
0x02000000	Неисправность исходного напряжения B (пониженное напряжение)
0x04000000	Неисправность модуля: базовое напряжение B
0x08000000	Неисправность оперативного напряжения
0x10000000	Неисправность исходного напряжения A (пониженное напряжение)
0x20000000	Ошибка опорного напряжения B (перенапряжение)
0x40000000	Ошибка контроллеров Chip-Select A
0x80000000	Ошибка контроллеров Chip-Select B

Таблица 20: Submodule Status [DWORD]

4.3.5 Diagnostic Status [DWORD]

Кодировка переменных **Diagnostic Status**.

ID	Описание																
0	Диагностические значения (100...2008) отображаются по очереди.																
100	Кодированный режим температуры (в битах) 0 = нормальный Бит0 = 1 : Порог температуры 1 превышен Бит1 = 1 : Порог температуры 2 превышен Бит2 = 1 : Ошибка в измерении температуры																
101	Измеренная температура (10 000 Digit/°C)																
200	Кодированный режим напряжения (в битах) 0 = нормальный Бит0 = 1 : L1+ (24 В) неисправность Бит1 = 1 : L2+ (24 В) неисправность																
201	Не используется!																
202																	
203																	
300	Компаратор 24 В пониженное напряжение (BOOL)																
1001...1064	Состояние каналов 1...64 <table border="1"> <tr> <th>Кодирование</th><th>Описание</th></tr> <tr> <td>0x0001</td><td>Произошла ошибка в блоке аппаратного обеспечения (субмодуль)</td></tr> <tr> <td>0x0002</td><td>Ошибка канала ввиду внутренней ошибки</td></tr> <tr> <td>0x0004</td><td>Ток перегрузки, канал отключен</td></tr> <tr> <td>0x1000</td><td>Неисправность в соединении шины ввода/вывода А</td></tr> <tr> <td>0x2000</td><td>Неисправность в соединении шины ввода/вывода В</td></tr> <tr> <td>0x4000</td><td>Неисправность каналов при тестировании схемы цифровых входов А</td></tr> <tr> <td>0x8000</td><td>Неисправность каналов при тестировании схемы цифровых входов В</td></tr> </table>	Кодирование	Описание	0x0001	Произошла ошибка в блоке аппаратного обеспечения (субмодуль)	0x0002	Ошибка канала ввиду внутренней ошибки	0x0004	Ток перегрузки, канал отключен	0x1000	Неисправность в соединении шины ввода/вывода А	0x2000	Неисправность в соединении шины ввода/вывода В	0x4000	Неисправность каналов при тестировании схемы цифровых входов А	0x8000	Неисправность каналов при тестировании схемы цифровых входов В
Кодирование	Описание																
0x0001	Произошла ошибка в блоке аппаратного обеспечения (субмодуль)																
0x0002	Ошибка канала ввиду внутренней ошибки																
0x0004	Ток перегрузки, канал отключен																
0x1000	Неисправность в соединении шины ввода/вывода А																
0x2000	Неисправность в соединении шины ввода/вывода В																
0x4000	Неисправность каналов при тестировании схемы цифровых входов А																
0x8000	Неисправность каналов при тестировании схемы цифровых входов В																
2001...2008	Состояние неисправности источников питания 1...8 (линии питания) <table border="1"> <tr> <th>Кодирование</th><th>Описание</th></tr> <tr> <td>0x8000</td><td>Пониженное напряжение линии питания</td></tr> </table>	Кодирование	Описание	0x8000	Пониженное напряжение линии питания												
Кодирование	Описание																
0x8000	Пониженное напряжение линии питания																

Таблица 21: Diagnostic Information [DWORD]

4.4 Варианты подключения

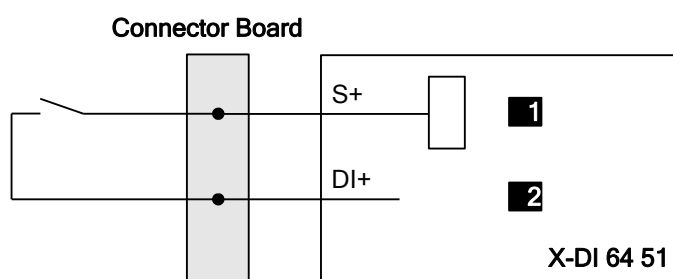
В данной главе описывается технически корректное подключение модуля. Допускаются следующие варианты подключения.

4.4.1 Входные соединения

Подключение входов осуществляется через платы сопряжения. Для избыточного подключения имеются специальные платы сопряжения.

Линии питания разъединены с помощью диодов, таким образом, при избыточности модуля линии питания двух модулей могут питать один инициатор.

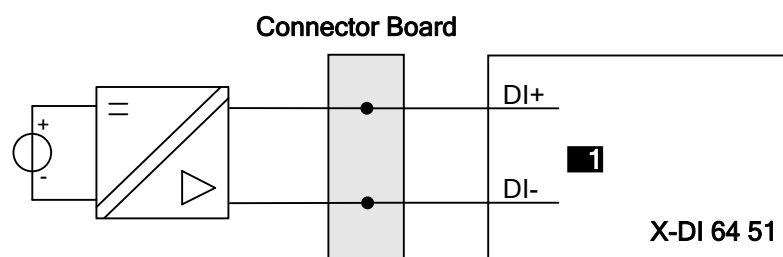
При соединении согласно Рис. 12, Рис. 13 и Рис. 14 можно использовать платы сопряжения X-CB 006 51 (с винтовыми клеммами) или X-CB 006 53 (с кабельным разъемом).



1 Линия питания трансмиттера

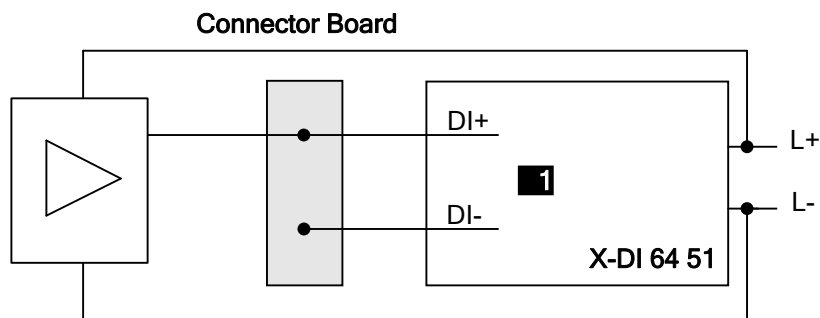
2 Цифровой вход

Рис. 12: Соединение с контактным датчиком или 2-проводным инициатором



1 Цифровой вход

Рис. 13: Соединение цифрового источника сигнала с гальванически разделенной линией питания



1 Цифровой вход

Рис. 14: Соединение цифрового источника сигнала с гальванически неразделенной линией питания

УКАЗАНИЕ



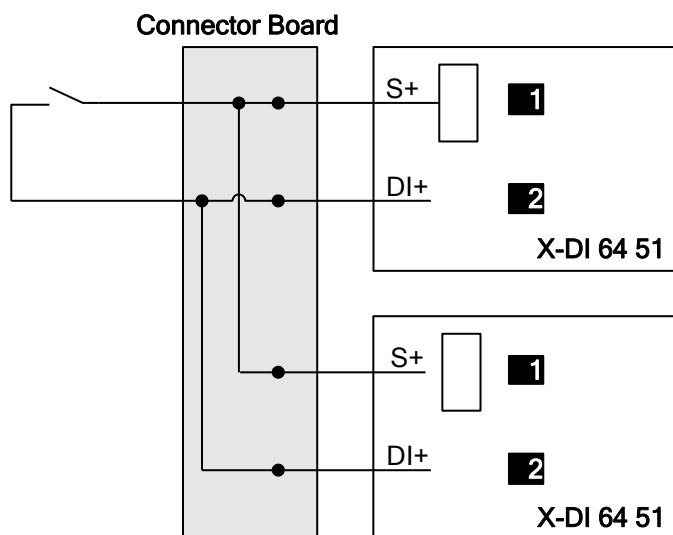
Ток перегрузки в результате неверного подключения!

Несоблюдение указаний может привести к повреждениям электронных деталей.

Соединить массу цифрового источника сигнала с гальванически неразделенной линией питания с DI- модуля.

При избыточном соединении согласно Рис. 15 и Рис. 16 модули установлены рядом друг с другом в несущем каркасе на одной плате сопряжения.

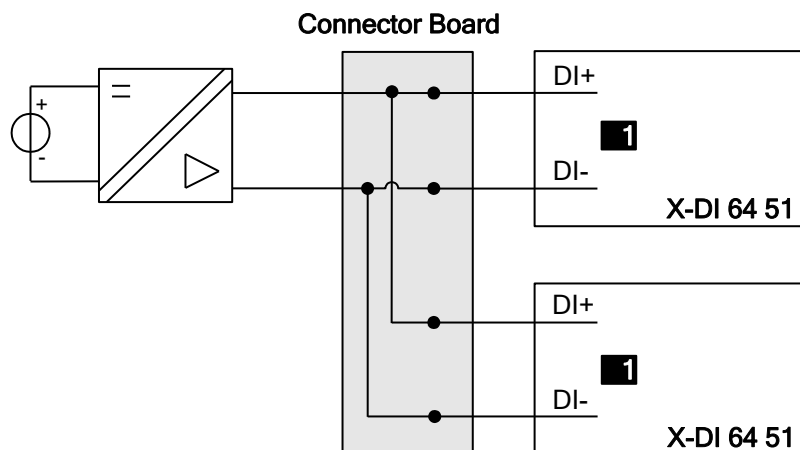
Можно использовать платы сопряжения X-SB 006 52 (с винтовыми клеммами) или X-SB 006 54 (с кабельным разъемом).



1 Линия питания трансмиттера

2 Цифровой вход

Рис. 15: Избыточное соединение с контактным датчиком или 2-проводным инициатором



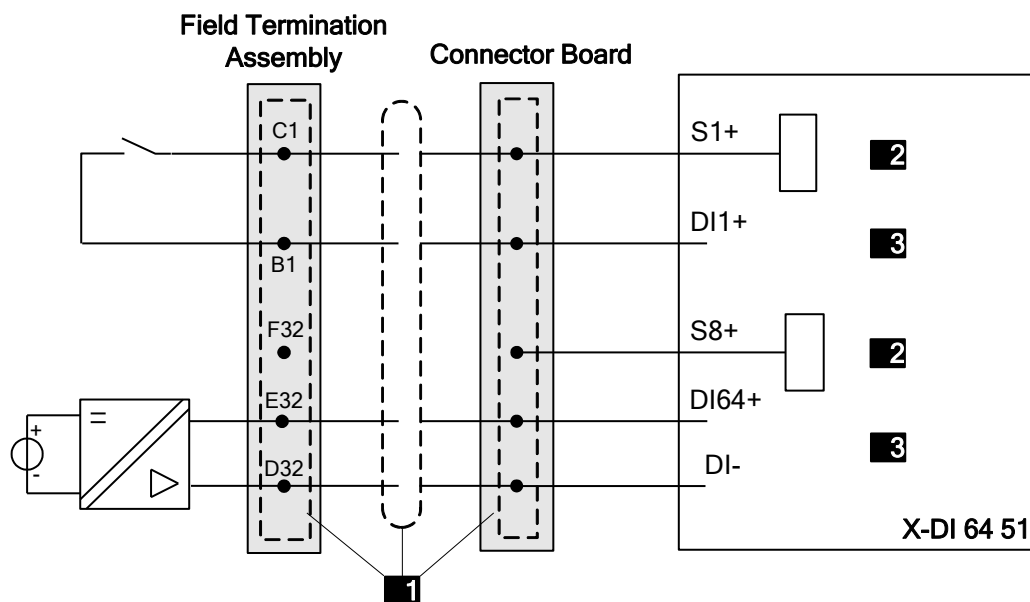
1 Цифровой вход

Рис. 16: Резервное соединение цифрового источника сигнала с гальванически разделенной линией питания

4.4.2 Соединение трансмиттера с помощью Field Termination Assembly

Подключение контактных датчиков и трансмиттеров с помощью Field Termination Assembly X-FTA 003 02 осуществляется, как показано на Рис. 17. Более подробная информация представлена в руководстве X-FTA 003 02, (HIMax X-FTA 002 01 Manual HI 801 162 RU).

Используется плата сопряжения X-CB 006 53.



1 Системный кабель с кабельным разъемом

3 Цифровой вход

2 Линия питания трансмиттера

Рис. 17: Соединение с помощью Field Termination Assembly

5 Эксплуатация

Эксплуатация модуля осуществляется на основном носителе H1Max и не требует особого контроля.

5.1 Обслуживание

Управление на самом модуле не предусмотрено.

Управление, напр., инициализация цифровых входов, осуществляется с PADT. Более детальная информация в документации по SILworX.

5.2 Диагностика

Режим работы модуля отображается на фронтальной панели с использованием светодиодов, см. главу 3.4.2.

Считывание протокола диагностики модуля может выполняться дополнительно с помощью инструмента программирования SILworX. В главах 4.3.4 и 4.3.5 описаны важнейшие состояния диагностики модуля.

i

Если модуль установлен на основной носитель, то в ходе инициализации появляются сообщения диагностики, которые указывают на неисправности в виде неверных значений напряжения.

Эти сообщения указывают на неисправность модуля только тогда, когда они появляются после перехода в режим эксплуатации системы.

6 Техническое обслуживание

Неисправные модули заменяются на исправные модули такого же или аналогичного типа.

Ремонт модулей может производиться только поставщиком.

При замене модулей необходимо соблюдать условия, указанные в руководство по системе (HiMax System Manual HI 801 060 RU) и в руководство по безопасности (HiMax Safety Manual HI 801 061 RU).

6.1 Меры по техническому обслуживанию

6.1.1 Загрузка операционной системы

В рамках ухода за продуктом компания HIMA усовершенствует операционную систему модуля. Компания HIMA рекомендует использовать запланированное время простоя установки для загрузки в модули актуальной версии операционной системы.

Процесс загрузки операционной системы описывается в системном руководстве и в окне помощи в режиме онлайн. Для загрузки операционной системы модуль должен находиться в режиме STOP.



Актуальная версия модуля находится на Control Panel SILworX. На заводской табличке указана версия на момент передачи оборудования, см. главу 3.3.

6.1.2 Повторная проверка

Модули HiMax подлежат повторной проверке каждые 10 лет. Более подробная информация представлена в руководство по безопасности (HiMax Safety Manual HI 801 061 RU).

7 Вывод из эксплуатации

Вывести модуль из эксплуатации путем его извлечения из основного носителя.
Детальная информация приведена в главе *Монтаж и демонтаж модуля*.

8 Транспортировка

Для защиты от механических повреждений производить транспортировку компонентов HIMax в упаковке.

Хранить компоненты HIMax всегда в оригинальной упаковке. Она одновременно является защитой от электростатического разряда. Одна упаковка продукта для осуществления транспортировки является недостаточной.

9 Утилизация

Промышленные предприятия несут ответственность за утилизацию аппаратного обеспечения HIMAх, вышедшего из строя. По желанию с компанией HIMA возможно заключить соглашение об утилизации.

Все материалы подлежат экологически чистой утилизации.

Приложение

Глоссарий

Обозначение	Описание
ARP	Address resolution protocol
AI	Analog input, аналоговый вход
Плата сопряжения	Плата сопряжения для модуля HIMax
COM	Коммуникационный модуль
CRC	Cyclic redundancy check, контрольная сумма
DI	Digital input, цифровой вход
DO	Digital output, цифровой выход
EMC, ЭМС	Electromagnetic compatibility, электромагнитная совместимость
EN	Европейские нормы
ESD	Electrostatic discharge, электростатическая разгрузка
FB	Fieldbus, полевая шина
FBD	Function block diagrams, Функциональные Блоковые Диаграммы
FTT	Fault tolerance time, время допустимой погрешности
ICMP	Internet control message protocol
IEC	Международные нормы по электротехнике
Адрес MAC	Адрес аппаратного обеспечения сетевого подключения (media access control)
PADT	Programming and debugging tool, инструмент программирования и отладки (согласно IEC 61131-3), PC с SILworX
PE	Protective earth, защитное заземление
PELV, ЗСНН	Protective extra low voltage, функциональное пониженное напряжение с безопасным размыканием
PES, ПЭС	Programmable electronic system, программируемая электронная система
PFD	Probability of failure on demand, вероятность индикации ошибки при требовании обеспечения безопасности
PFH	Probability of failure per hour, вероятность опасного отказа в работе за час
R	Read
Rack ID	Идентификация основного носителя (номер)
однонаправленный	Если к одному и тому же источнику подключены два входных контура. В этом случае входной контур обозначается как контур «без реактивного воздействия», если он не искажает сигналы другого входного контура.
R/W	Read/Write
SB	Модуль системной шины
SELV, БСНН	Safety extra low voltage, защитное пониженное напряжение
SFF	Safe failure fraction, доля безопасных сбоев
SIL	Safety integrity level, уровень совокупной безопасности (согл. IEC 61508)
SILworX	Инструмент программирования для HIMax
SNTP	Simple network time protocol, (RFC 1769)
SRS	System rack slot, адресация модуля
SW	Software, программное обеспечение
TMO	Timeout, время ожидания
TMR	Triple module redundancy, тройное модульное резервирование
W	Write
w _s	Максимальное значение общих составляющих переменного напряжения
Watchdog (WD)	Контроль времени для модулей или программ. При превышении показателя контрольного времени модуль или программа выполняют контрольный останов.
WDT	Watchdog time, время сторожевого устройства

Перечень изображений

Рис. 1:	Образец заводской таблички	11
Рис. 2:	Блок-схема	12
Рис. 3:	Индикация	13
Рис. 4:	Вид с разных сторон	16
Рис. 5:	Пример кодировки	19
Рис. 6:	Соединительные панели с винтовыми зажимами	20
Рис. 7:	Соединительные панели с кабельными штекерами	23
Рис. 8:	Системный кабель X-CA 003 01 n	25
Рис. 9:	Установка платы сопряжения	28
Рис. 10:	Прикручивание платы сопряжения	29
Рис. 11:	Монтаж и демонтаж модуля	31
Рис. 12:	Соединение с контактным датчиком или 2-проводным инициатором	38
Рис. 13:	Соединение цифрового источника сигнала с гальванически разделенной линией питания	38
Рис. 14:	Соединение цифрового источника сигнала с гальванически неразделенной линией питания	39
Рис. 15:	Избыточное соединение с контактным датчиком или 2-проводным инициатором	39
Рис. 16:	Резервное соединение цифрового источника сигнала с гальванически разделенной линией питания	40
Рис. 17:	Соединение с помощью Field Termination Assembly	40

Перечень таблиц

Таблица 1:	Дополнительные руководства	5
Таблица 2:	Условия окружающей среды	8
Таблица 3:	Частота мигания светодиодов	14
Таблица 4:	Индикация состояния модуля	14
Таблица 5:	Индикация системной шины	15
Таблица 6:	Светодиоды для индикации входа/выхода	15
Таблица 7:	Данные о продукте	16
Таблица 8:	Технические данные цифровых входов	17
Таблица 9:	Технические характеристики линии питания	17
Таблица 10:	Соединительные панели	18
Таблица 11:	Позиция клиновидного профиля	19
Таблица 12:	Расположение клемм соединительных панелей с винтовыми зажимами	22
Таблица 13:	Характеристики клеммных штекеров	22
Таблица 14:	Разводка контактов системного кабеля	24
Таблица 15:	Характеристики кабеля	25
Таблица 16:	Системные кабели	26
Таблица 17:	Вкладка Module в Hardware Editor	33
Таблица 18:	Вкладка I/O Submodule DI64_51 в Hardware Editor	34
Таблица 19:	Вкладка I/O Submodule DI64_51: Channels в Hardware Editor	36
Таблица 20:	Submodule Status [DWORD]	36
Таблица 21:	Diagnostic Information [DWORD]	37

Индекс

Диагностика	41	с винтовыми клеммами.....	20
Индикация входа/выхода	15	с кабельным разъемом.....	23
Индикация системной шины	15	Технические характеристики	
Индикация состояния модуля	14	Входы	17
Плата сопряжения.....	18	Питание инициаторов	17

HI 801 362 RU

© 2015 HIMA Paul Hildebrandt GmbH

HIMax und SILworX являются зарегистрированными торговыми марками:

HIMA Paul Hildebrandt GmbH

Albert-Bassermann-Str. 28

68782 Brühl, Deutschland

Тел. +49 6202 709 0

Факс +49 6202 709 107

HIMax-info@hima.com

www.hima.com



SAFETY
NONSTOP