HIMatrix M45

Sicherheitsgerichtete Steuerung

Handbuch M-LS 4 01





HIMA Paul Hildebrandt GmbH Industrie-Automatisierung

Rev. 1.01 HI 800 668 D

Alle in diesem Handbuch genannten HIMA Produkte sind mit dem Warenzeichen geschützt. Dies gilt ebenfalls, soweit nicht anders vermerkt, für weitere genannte Hersteller und deren Produkte.

HIMax®, HIMatrix®, SILworX®, XMR® und FlexSILon® sind eingetragene Warenzeichen der HIMA Paul Hildebrandt GmbH.

Alle technischen Angaben und Hinweise in diesem Handbuch wurden mit größter Sorgfalt erarbeitet und unter Einschaltung wirksamer Kontrollmaßnahmen zusammengestellt. Bei Fragen bitte direkt an HIMA wenden. Für Anregungen, z. B. welche Informationen noch in das Handbuch aufgenommen werden sollen, ist HIMA dankbar.

Technische Änderungen vorbehalten. Ferner behält sich HIMA vor, Aktualisierungen des schriftlichen Materials ohne vorherige Ankündigungen vorzunehmen.

Weitere Informationen sind in der Dokumentation auf der HIMA DVD und auf unserer Webseite unter http://www.hima.de und http://www.hima.com zu finden.

© Copyright 2014, HIMA Paul Hildebrandt GmbH Alle Rechte vorbehalten.

Kontakt

HIMA Adresse: HIMA Paul Hildebrandt GmbH Postfach 1261 68777 Brühl

Tel.: +49 6202 709-0
Fax: +49 6202 709-107
E-Mail: info@hima.com

	Änderungen	Art der Änderung	
index		technisch	redaktionell
1.00	Erstausgabe des Handbuchs HIMatrix M45		
1.01	Redaktionelle Änderungen		Х

M-LS 4 01 Inhaltsverzeichnis

Inhaltsverzeichnis

1	Einleitung	5
1.1	Aufbau und Gebrauch des Handbuchs	5
1.2	Zielgruppe	5
1.3	Darstellungskonventionen	6
1.3.1	Sicherheitshinweise	6
1.3.2	Gebrauchshinweise	7
2	Sicherheit	8
2.1	Bestimmungsgemäßer Einsatz	8
2.1.1	Umgebungsbedingungen	8
2.1.2	ESD-Schutzmaßnahmen	8
2.2	Restrisiken	9
2.3	Sicherheitsvorkehrungen	9
2.4	Notfallinformationen	9
3	Produktbeschreibung	10
3.1	Sicherheitsfunktion	10
3.2	Ausstattung, Lieferumfang	10
3.3	Typenschild	11
3.4	Aufbau	12
3.4.1	Blockschaltbild	13
3.4.2 3.4.3	Frontansicht LED-Anzeigen	14 15
3.4.3.1	Modul-Statusanzeige	15
3.5	Produktdaten	16
3.6	Sockel	17
3.6.1	Mechanische Codierung	17
3.6.2	Codierung Modul M-LS 4 01 und Sockel	18
3.6.2.1	Einstellen der Codierung am Sockel	18
3.6.3	Sockel M-SO I/O 01	19
3.6.3.1 3.6.3.2	Klemmenbelegung der Feldklemmen Eigenschaften der Feldklemmen	20 20
4	Inbetriebnahme	21
4.1	Montage	21
4.2	Montage von Modul und Sockel	22
4.2.1	Einbau und Ausbau der Sockel	22
4.2.2	Einbau und Ausbau eines Moduls	24
4.3	Konfiguration mit SILworX	25
4.4	Anschlussvarianten	25
4.4.1	Anschluss von 3-Draht-Näherungsschalter an M-DI 8 01 und M-LS 4 01	26
4.4.2 4.4.3	Anschluss von Aktoren an M-DO 8 01 und M-LS 4 01 Anschluss von Inkrementalgebern an M-Cl 8 01 und M-LS 4 01	27 28
4.4.3 4.4.4	Anschluss von 3-Draht-Näherungsschalter an M-CI 8 01 und M-LS 4 01	26 29

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 3 von 40

Inhaltsverzeichnis M-LS 4 01

5	Betrieb	30
5.1	Bedienung	30
5.2	Diagnose	30
6	Instandhaltung	31
7	Außerbetriebnahme	32
8	Transport	33
9	Entsorgung	34
	Anhang	35
	Glossar	35
	Abbildungsverzeichnis	36
	Tabellenverzeichnis	37
	Index	38

Seite 4 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

M-LS 4 01 1 Einleitung

1 Einleitung

Dieses Handbuch beschreibt die technischen Eigenschaften des Moduls und seine Verwendung. Das Handbuch enthält Informationen über die Installation, die Inbetriebnahme und die Konfiguration in SILworX.

1.1 Aufbau und Gebrauch des Handbuchs

Der Inhalt dieses Handbuchs ist Teil der Hardware-Beschreibung des programmierbaren elektronischen Systems HIMatrix M45.

Das Handbuch ist in folgende Hauptkapitel gegliedert:

- Einleitung
- Sicherheit
- Produktbeschreibung
- Inbetriebnahme
- Betrieb
- Instandhaltung
- Außerbetriebnahme
- Transport
- Entsorgung

Zusätzlich sind die folgenden Dokumente zu beachten:

Name	Inhalt	Dokumenten-Nr.
HIMatrix M45 Sicherheitshandbuch	Sicherheitsfunktionen des HIMatrix Systems	HI 800 652 D
HIMatrix M45 Systemhandbuch	Hardware-Beschreibung HIMatrix M45	HI 800 650 D
SILworX Kommunikationshandbuch	Beschreibung der Kommunikation und Protokolle	HI 801 100 D
SILworX Online-Hilfe (OLH)	SILworX Bedienung	-
SILworX Erste Schritte Handbuch	Einführung in SILworX	HI 801 102 D

Tabelle 1: Zusätzlich geltende Dokumente

Die aktuellen Handbücher befinden sich auf der HIMA Webseite www.hima.de. Anhand des Revisionsindex in der Fußzeile kann die Aktualität eventuell vorhandener Handbücher mit der Internetausgabe verglichen werden.

1.2 Zielgruppe

Dieses Dokument wendet sich an Planer, Projekteure und Programmierer von Automatisierungsanlagen sowie Personen, die zu Inbetriebnahme, Betrieb und Wartung der Geräte, Module und Systeme berechtigt sind. Vorausgesetzt werden spezielle Kenntnisse auf dem Gebiet der sicherheitsgerichteten Automatisierungssysteme.

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 5 von 40

1 Einleitung M-LS 4 01

1.3 Darstellungskonventionen

Zur besseren Lesbarkeit und zur Verdeutlichung gelten in diesem Dokument folgende Schreibweisen:

Fett Hervorhebung wichtiger Textteile.

Bezeichnungen von Schaltflächen, Menüpunkten und Registern im

Programmierwerkzeug, die angeklickt werden können

KursivParameter und SystemvariablenCourierWörtliche Benutzereingaben

RUN Bezeichnungen von Betriebszuständen in Großbuchstaben Kap. 1.2.3 Querverweise sind Hyperlinks, auch wenn sie nicht besonders

gekennzeichnet sind. Wird der Mauszeiger darauf positioniert, verändert er seine Gestalt. Bei einem Klick springt das Dokument zur betreffenden

Stelle.

Sicherheits- und Gebrauchshinweise sind besonders gekennzeichnet.

1.3.1 Sicherheitshinweise

Die Sicherheitshinweise im Dokument sind wie folgend beschrieben dargestellt. Um ein möglichst geringes Risiko zu gewährleisten, sind sie unbedingt zu befolgen. Der inhaltliche Aufbau ist

- Signalwort: Warnung, Vorsicht, Hinweis
- Art und Quelle des Risikos
- Folgen bei Nichtbeachtung
- Vermeidung des Risikos

▲ SIGNALWORT



Art und Quelle des Risikos! Folgen bei Nichtbeachtung Vermeidung des Risikos

Die Bedeutung der Signalworte ist

- Warnung: Bei Missachtung droht schwere K\u00f6rperverletzung bis Tod
- Vorsicht: Bei Missachtung droht leichte K\u00f6rperverletzung
- Hinweis: Bei Missachtung droht Sachschaden

HINWEIS



Art und Quelle des Schadens! Vermeidung des Schadens

Seite 6 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

M-LS 4 01 1 Einleitung

1.3.2 Gebrauchshinweise Zusatzinformationen sind nach folgendem Beispiel aufgebaut: An dieser Stelle steht der Text der Zusatzinformation. Nützliche Tipps und Tricks erscheinen in der Form:

An dieser Stelle steht der Text des Tipps.

TIPP

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 7 von 40

2 Sicherheit M-LS 4 01

2 Sicherheit

Sicherheitsinformationen, Hinweise und Anweisungen in diesem Dokument unbedingt lesen. Das Produkt nur unter Beachtung aller Richtlinien und Sicherheitsrichtlinien einsetzen.

Dieses Produkt wird mit SELV oder PELV betrieben. Vom Produkt selbst geht kein Risiko aus. Einsatz im Ex-Bereich nur mit zusätzlichen Maßnahmen erlaubt.

2.1 Bestimmungsgemäßer Einsatz

HIMatrix Komponenten sind zum Aufbau von sicherheitsgerichteten Steuerungssystemen vorgesehen.

Für den Einsatz der Komponenten im HIMatrix System sind die nachfolgenden Bedingungen einzuhalten.

2.1.1 Umgebungsbedingungen

Art der Bedingung	Wertebereich
Schutzklasse	Schutzklasse III nach IEC/EN 61131-2
Umgebungstemperatur	0+60 °C
Lagertemperatur	-40+85 °C
Verschmutzung	Verschmutzungsgrad II nach IEC/EN 61131-2
Aufstellhöhe	< 2000 m
Gehäuse	Standard: IP20
Versorgungsspannung	24 VDC

Tabelle 2: Umgebungsbedingungen

Andere als die in diesem Handbuch genannten Umgebungsbedingungen können zu Betriebsstörungen des HIMatrix Systems führen.

2.1.2 ESD-Schutzmaßnahmen

Nur Personal, das Kenntnisse über ESD-Schutzmaßnahmen besitzt, darf Änderungen oder Erweiterungen des Systems oder den Austausch von Geräten durchführen.

HINWEIS



Geräteschaden durch elektrostatische Entladung!

- Für die Arbeiten einen antistatisch gesicherten Arbeitsplatz benutzen und ein Erdungsband tragen.
- Bei Nichtbenutzung Gerät elektrostatisch geschützt aufbewahren, z. B. in der Verpackung.

Seite 8 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

M-LS 4 01 2 Sicherheit

2.2 Restrisiken

Von einem HIMatrix M45 System selbst geht kein Risiko aus.

Restrisiken können ausgehen von:

- Fehlern in der Projektierung
- Fehlern im Anwenderprogramm
- Fehlern in der Verdrahtung

2.3 Sicherheitsvorkehrungen

Am Einsatzort geltende Sicherheitsbestimmungen beachten und vorgeschriebene Schutzausrüstung tragen.

2.4 Notfallinformationen

Ein HIMatrix M45 System ist Teil der Sicherheitstechnik einer Anlage. Der Ausfall eines Geräts oder eines Moduls bringt die Anlage in den sicheren Zustand.

Im Notfall ist jeder Eingriff, der die Sicherheitsfunktion der HIMatrix M45 Systeme verhindert, verboten.

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 9 von 40

3 Produktbeschreibung

Das DI-Erweiterungsmodul M-LS 4 01 ist für den Einsatz im HIMatrix M45 System konzipiert.

Das Modul stellt für die E/A-Ebene zusätzliche 8 L- Anschlüsse und 4 Speisungen zur Verfügung.

Im HIMatrix M45 System kann das Modul eingesetzt werden, sofern die Aufbaubedingungen gemäß Systemhandbuch HI 800 650 D eingehalten werden.

3.1 Sicherheitsfunktion

Das Modul führt keine sicherheitsgerichteten Funktionen aus.

3.2 Ausstattung, Lieferumfang

Das Modul benötigt zum Betrieb einen passenden Sockel. Der Sockel gehört nicht zum Lieferumfang des Moduls.

Die Beschreibung des Sockels erfolgt in Kapitel 3.6.

Seite 10 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

3.3 Typenschild

Das Typenschild enthält folgende Angaben:

- Produktname
- Prüfzeichen
- Barcode (2D-Code)
- Teilenummer (Part-No.)
- Hardware-Revisionsindex (HW-Rev.)
- Betriebssystem-Revisionsindex (OS-Rev.)
- Betriebsdaten (Power:)
- Produktionsjahr (Prod-Year:)



Bild 1: Typenschild exemplarisch

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 11 von 40

3.4 Aufbau

Das Kapitel Aufbau enthält folgende Unterkapitel:

- Blockschaltbild
- LED-Anzeige

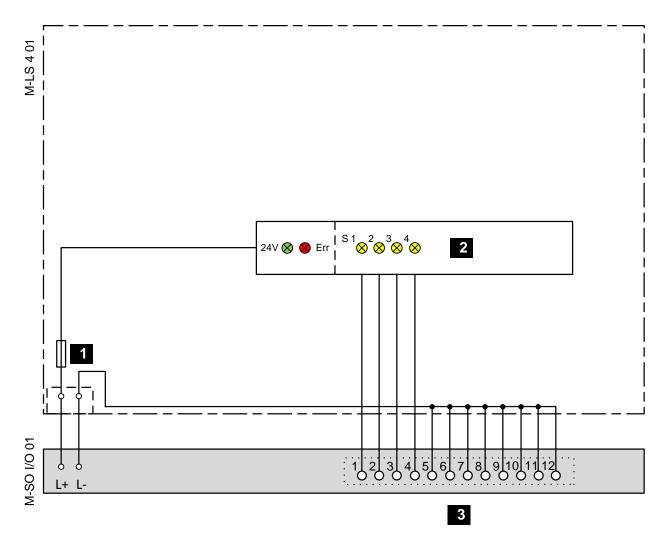
Das Modul ist mit vier Speisungen für Sensoren ausgestattet, die jeweils einen Strom von bis zu 200 mA liefern können, z. B. Näherungsschalter und Kontaktgeber. Das Modul stellt acht L-Anschlüsse zur Verfügung. Diese werden benötigt, wenn die L- Anschlüsse von E/A-Modulen für bestimmte Anschlussvarianten nicht ausreichen, siehe Kapitel 4.4.

Der Systembus liefert die Versorgungsspannung für das Modul. Eine interne Sicherung schützt das Modul vor Überlast. Eine Kommunikation mit dem M45 System findet nicht statt.

Seite 12 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

3.4.1 Blockschaltbild

Nachfolgendes Blockschaltbild zeigt die Struktur des Moduls:



1 Interne Sicherung

2 Interface

Bild 2: Blockschaltbild

3 Feldklemmen

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 13 von 40

3.4.2 Frontansicht

Nachfolgende Abbildung zeigt die Frontansicht des Moduls:



Bild 3: Frontansicht

Seite 14 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

3.4.3 LED-Anzeigen

Beim Zuschalten der Versorgungsspannung erfolgt immer ein Leuchtdioden-Test, bei dem für kurze Zeit alle Leuchtdioden leuchten.

Definition der Blinkfrequenzen:

In der folgenden Tabelle sind die Blinkfrequenzen der LEDs definiert:

Name	Blinkfrequenz
Blinken1	lang (ca. 600 ms) an, lang (ca. 600 ms) aus
Blinken2	kurz (ca. 200 ms) an, kurz (ca. 200 ms) aus, kurz (ca. 200 ms) an, lang (ca. 600 ms) aus
Blinken-x	Ethernet-Kommunikation: Aufblitzen im Takt der Datenübertragung

Tabelle 3: Blinkfrequenzen der Leuchtdioden

3.4.3.1 Modul-Statusanzeige

Die LEDs signalisieren folgende Zustände:

LED	Farbe	Status	Bedeutung
24V	Grün	Ein	Versorgungsspannung liegt an.
		Aus	Versorgungsspannung liegt nicht an.
Err Ein Mindestens ein Ausgang ist überlastet. Die interne Sicherung ist defekt, wenn die LED 24 während die LED Err an ist.		Die interne Sicherung ist defekt, wenn die LED 24V aus ist,	
		Aus	Modul in Normalbetrieb, wenn LED 24V an ist, während die LED Err aus ist.

Tabelle 4: Modul-Statusanzeige

Die Leuchtdiode zeigt den Betriebszustand der Speisungen an.

LED	Farbe	Status	Bedeutung
S 14	<mark>Gelb</mark>	Ein	Speisung ein
		Aus	Speisung aus

Tabelle 5: LED Speisung

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 15 von 40

3.5 Produktdaten

Allgemein	
Versorgungsspannung	24 VDC, -15+20 %, w _s ≤ 5 %,
	PELV, SELV
Max. Versorgungsspannung	30 VDC
Stromaufnahme	10 mA bei 24 VDC
Umgebungstemperatur	0+60 °C
Lagertemperatur	-40+85 °C
Feuchtigkeit	Max. 95 % relative Feuchte, nicht kondensierend
Schutzart	IP20
Abmessungen ohne Sockel	105 x 12,5 x 72
(H x B x T) in mm	
Abmessungen mit Sockel bis	165 x 12,7 x 90
Hutschiene (H x B x T) in mm	
Masse	
Modul	ca. 60 g
Sockel	ca. 55 g

Tabelle 6: Produktdaten

Speisungen	
Anzahl Speisungen	4, nicht galvanisch getrennt, Bezugspotenzial L-
Ausgangspannung	L+ minus 2 V
Ausgangsstrom	Max. 200 mA

Tabelle 7: Technische Daten der Speisungen

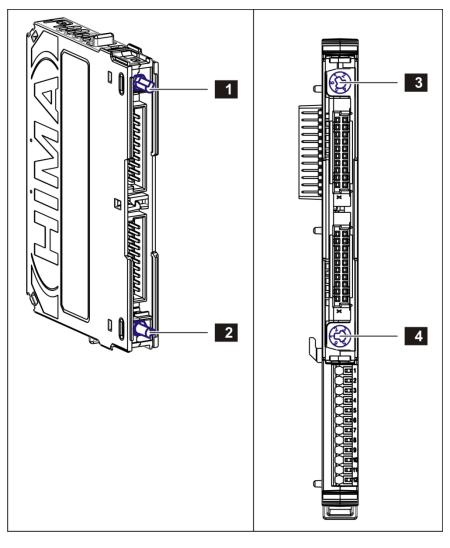
Seite 16 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

3.6 Sockel

Sockel und Modul bilden eine funktionale Einheit. Das Modul wird über den Sockel mit dem Systembus, der Spannungsversorgung und der Feldebene verbunden. Die Feldleitungen werden dabei an den Zugfeder-Klemmen des Sockels angeschlossen, siehe Bild 5.

3.6.1 Mechanische Codierung

Module und Sockel sind mechanisch mit Codierstiften und Codierbuchsen codiert, siehe Bild 4. Die Codierung der Module liegt ab Werk durch die Position der Codierstifte fest. Zwei Codierbuchsen in den Sockeln nehmen die Codierstifte auf und müssen auf den gewählten Modultyp eingestellt werden, siehe Kapitel 3.6.2. Die Codierung verhindert eine falsche Bestückung des Sockels.



Oberer CodierstiftUnterer Codierstift

3 Obere Codierbuchse

4 Untere Codierbuchse

Bild 4: Codierung Modul und Sockel exemplarisch

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 17 von 40

3.6.2 Codierung Modul M-LS 4 01 und Sockel

Die Codierung des Sockels M-SO I/O 01 zur Aufnahme des Moduls wie folgt einstellen:

Anordnung	Codierung Modul (Rückansicht)	Position	Codierbuchse
Oben		2	V 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
Unten		2	€ 2 V

Tabelle 8: Codierung Modul und Sockel

3.6.2.1 Einstellen der Codierung am Sockel

Werkzeug und Hilfsmittel:

Schraubendreher, Schlitz 0,8 x 4,0 mm

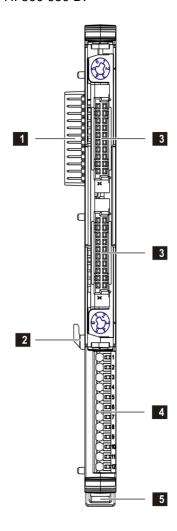
Obere und untere Codierbuchse einstellen

- 1. Schraubendreher in die Öffnung der oberen Codierbuchse stecken.
- 2. Schraubendreher drehen bis die gewünschte Codierung eingestellt ist.
- 3. Für die untere Codierbuchse wiederholen.
- 4. Modul zur Probe auf den Sockel stecken.
- 5. Modul entfernen.

Seite 18 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

3.6.3 Sockel M-SO I/O 01

Universeller Sockel für die Aufnahme unterschiedlicher E/A-Module, siehe Systemhandbuch HI 800 650 D.



- Systembus mit Spannungsversorgung
- Riegel (Verbindung zum linken Sockel)
- 3 E/A-Stecker

Bild 5: Sockel M-SO I/O 01

- 4 Feldklemmen (Zugfeder-Klemmen)
- 5 Riegel (Befestigung an Hutschiene)

Der Sockel wird mit Hilfe der Riegel (2, 5) an der Hutschiene befestigt und gleichzeitig mit dem benachbarten linken Sockel verbunden. Über den Systembus werden der Sockel und das Modul mit dem Prozessormodul und der Spannungsversorgung verbunden. Die E/A-Stecker stellen die Verbindung zwischen Modul und Sockel her. An den Feldklemmen werden die Sensoren angeschlossen, siehe Kapitel 3.6.3.1 und Kapitel 4.4.

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 19 von 40

3.6.3.1 Klemmenbelegung der Feldklemmen

Klemme	Signal	Funktion
1	S1	Speisung 1
2	S2	Speisung 2
3	S3	Speisung 3
4	S4	Speisung 4
5	L-	Bezugspotenzial
6	L-	Bezugspotenzial
7	L-	Bezugspotenzial
8	L-	Bezugspotenzial
9	L-	Bezugspotenzial
10	L-	Bezugspotenzial
11	L-	Bezugspotenzial
12	L-	Bezugspotenzial

Tabelle 9: Klemmenbelegung Feldklemmen

3.6.3.2 Eigenschaften der Feldklemmen

Die Feldklemmen sind als Zugfeder-Klemmen mit folgenden Eigenschaften ausgeführt:

Anschluss Feldseite	
Zugfeder-Klemme	12-polig
Leiterquerschnitt	0,21,5 mm² (eindrähtig) 0,21,5 mm² (feindrähtig) 0,21,5 mm² (mit Aderendhülse) 0,20,75 mm² (mit Aderendhülse mit Kragen)
Abisolierlänge	8 mm
Schraubendreher	Schlitz, 0,6 x 3,5

Tabelle 10: Eigenschaften der Zugfeder-Klemmen

Seite 20 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

M-LS 4 01 4 Inbetriebnahme

4 Inbetriebnahme

Dieses Kapitel beschreibt die Installation und die Konfiguration des Moduls, sowie dessen Anschlussvarianten. Für weitere Informationen siehe HIMatrix M45 Systemhandbuch HI 800 650 D.

4.1 Montage

Modul wird auf zugehörigen Sockel aufgesteckt, welcher auf einer Hutschiene 35 mm (DIN) montiert wird.

Bei der Montage von Modul und Sockel folgende Punkte beachten:

Entfernen oder Austauschen von Sockeln oder Modulen darf nur im spannungslosen Zustand erfolgen.

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 21 von 40

4 Inbetriebnahme M-LS 4 01

4.2 Montage von Modul und Sockel

Dieses Kapitel beschreibt den Einbau und Ausbau von Modulen und Sockeln. Beim Austausch von Modulen verbleiben die Sockel auf der Hutschiene. Dies vermeidet zusätzlichen Verdrahtungsaufwand, da alle Feldleitungen auf dem Sockel aufgelegt sind.

4.2.1 Einbau und Ausbau der Sockel

Werkzeuge und Hilfsmittel:

Schraubendreher, Schlitz 1,0 x 5,5 mm

Sockel einbauen

- 1. Sockel auf der Hutschiene aufsetzen 1.
- 2. Sockel einschwenken 2.
- 3. Sockel auf der Hutschiene verschieben und mit weiterem Sockel verbinden 3.
- 4. Riegel der Sockel nach oben schieben 4.
 - ☑ Riegel befestigt Sockel an der Hutschiene und verriegelt sich mit dem links neben ihm liegenden Sockel.
- 5. Montage des Sockels ist abgeschlossen, mit dem Anschluss der Feldleitungen kann begonnen werden.

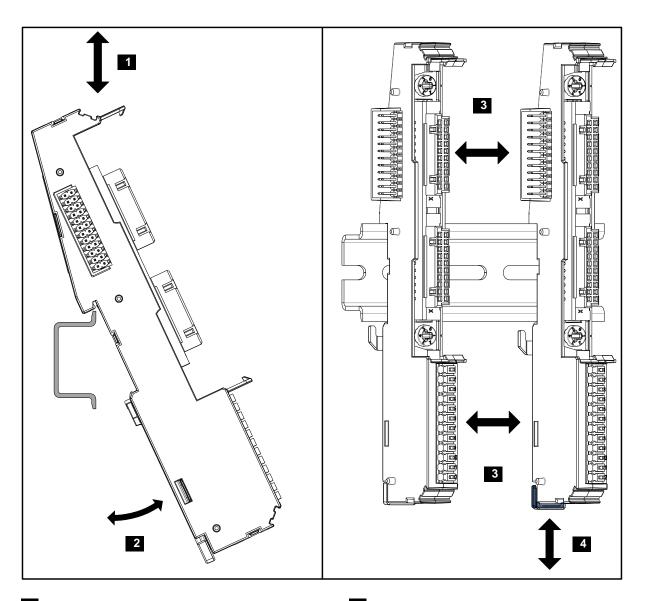
Sockel ausbauen

Vor dem Ausbau des Sockels ist das Modul auszubauen und die Feldleitungen von den Anschlussklemmen zu lösen.

- 1. Blauen Riegel mit Hilfe des Schraubendrehers nach unten drücken 4.
- 2. Sockel von den benachbarten Sockeln lösen 3.
- 3. Sockel ausschwenken 2.
- 4. Sockel anheben und entnehmen 1.

Seite 22 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

M-LS 4 01 4 Inbetriebnahme



- 1 Aufsetzen/Anheben
- 2 Einschwenken/Ausschwenken

Bild 6: Montage Sockel exemplarisch

- 3 Sockel verbinden/Sockel trennen
- 4 Riegel schließen/Riegel öffnen

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 23 von 40

4 Inbetriebnahme M-LS 4 01

4.2.2 Einbau und Ausbau eines Moduls

Dieses Kapitel beschreibt den Einbau und Ausbau eines Moduls im M45 System.

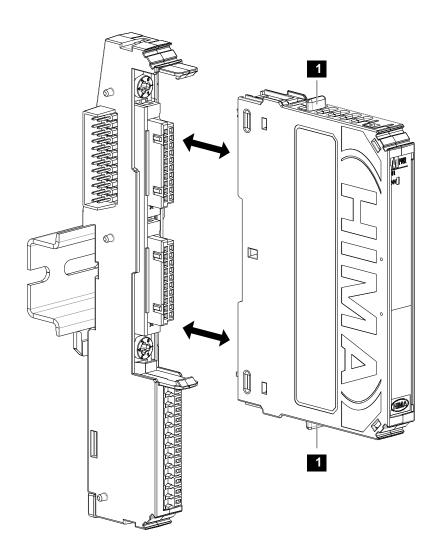
Durch die Codierung werden fehlerhafte Bestückungen ausgeschlossen.

Modul einbauen

1. Modul auf den Sockel aufstecken, bis die Verriegelung einrastet.

Modul ausbauen

- 1. Riegel 1 bis zum Anschlag nach hinten drücken. Verriegelung ist gelöst.
- 2. Modul aus dem Sockel herausziehen.



1 Riegel zum Lösen des Moduls

Bild 7: Einbau und Ausbau des Moduls exemplarisch

Seite 24 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

M-LS 4 01 4 Inbetriebnahme

4.3 Konfiguration mit SILworX

Es ist keine Konfiguration des Moduls erforderlich.

4.4 Anschlussvarianten

Dieses Kapitel beschreibt die sicherheitstechnisch richtige Beschaltung des Moduls. Die folgenden aufgeführten Anschlussvarianten sind zulässig.

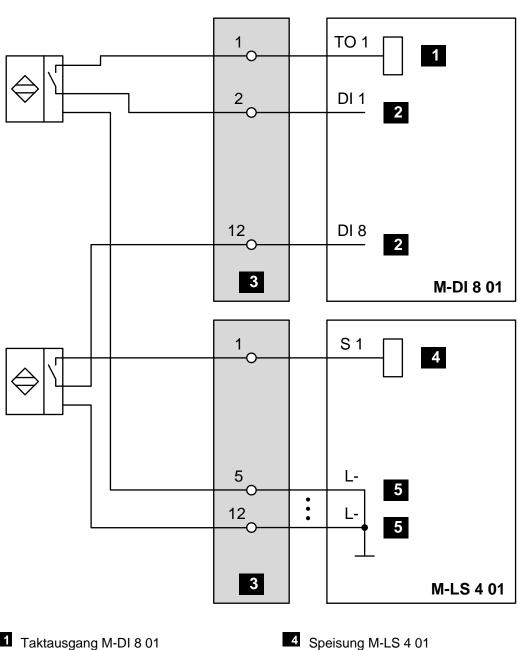
Folgende Punkte sind bei der Verwendung des Moduls zu beachten:

• Die Speisungen des Moduls dürfen nicht parallel geschaltet werden.

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 25 von 40

4 Inbetriebnahme M-LS 4 01

4.4.1 Anschluss von 3-Draht-Näherungsschalter an M-DI 8 01 und M-LS 4 01 Für den Anschluss von 3-Draht-Näherungsschaltern müssen die Module M-DI 8 01 und M-LS 4 01 gemeinsam verschaltet werden. Das DI-Erweiterungsmodul stellt dazu vier Speisungen und acht L- Anschlüsse zur Verfügung.



Taktausgang M-DI 8 01

Digitaler Eingang M-DI 8 01

3 Sockel M-SO I/O 01

Speisung M-LS 4 01

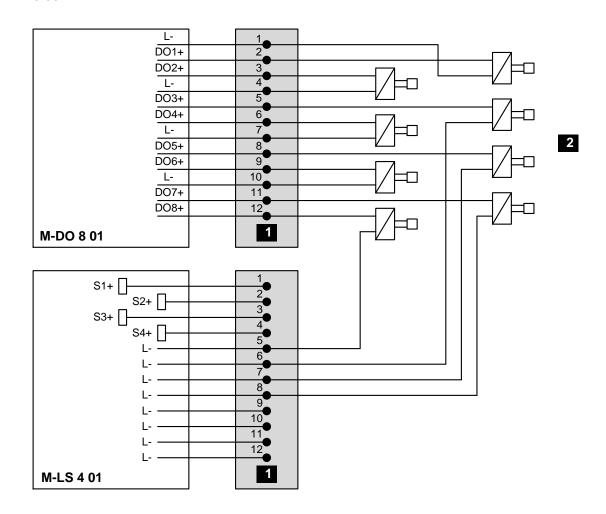
5 Gemeinsames Bezugspotenzial

Bild 8: Anschluss 3-Draht-Näherungsschalter an M-DI 8 01 und M-LS 4 01

Seite 26 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01 M-LS 4 01 4 Inbetriebnahme

4.4.2 Anschluss von Aktoren an M-DO 8 01 und M-LS 4 01

Das Modul M-DO 8 01 ist lediglich mit 4 L- Anschlüssen für 4 Aktoren ausgestattet. Deshalb muss bei Anschluss von mehr als 4 Aktoren das DI-Erweiterungsmodul M-LS 4 01 eingesetzt werden.



Sockel M-SO I/O 01

9 Aktoren

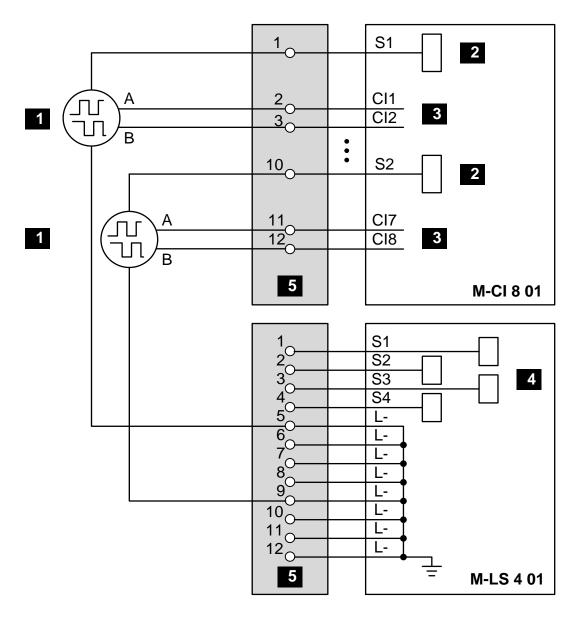
Bild 9: Verschaltung von Aktoren an M-LS 4 01 und M-DO 8 01

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 27 von 40

4 Inbetriebnahme M-LS 4 01

4.4.3 Anschluss von Inkrementalgebern an M-Cl 8 01 und M-LS 4 01

Für den Anschluss von Inkrementalgebern an den Modulen M-CI 8 01 und M-LS 4 01 das Handbuch des Moduls M-CI 8 01 beachten. Für den Masseanschluss des Inkrementalgebers wird das DI-Erweiterungsmodul M-LS 4 01 verwendet, siehe Bild 10.



1 Inkrementalgeber

2 Speisungen S1, S2 von M-Cl 8 01

3 Zählereingänge

4 Speisungen S1...S4 von M-LS 4 01

5 Sockel M-SO I/O 01

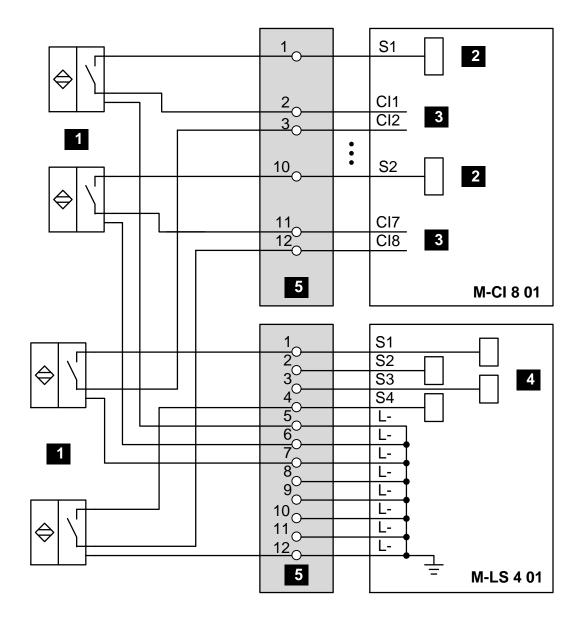
Bild 10: Anschluss von Inkrementalgebern an M-CI 8 01 und M-LS 4 01

Seite 28 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

M-LS 4 01 4 Inbetriebnahme

4.4.4 Anschluss von 3-Draht-Näherungsschalter an M-CI 8 01 und M-LS 4 01

Für den Anschluss von 3-Draht-Näherungsschalter an den Modulen M-CI 8 01 und M-LS 4 01 das Handbuch des Moduls M-CI 8 01 beachten. Das DI-Erweiterungsmodul stellt dazu vier Speisungen und acht L- Anschlüsse zur Verfügung, siehe Bild 11.



- 3-Draht-Näherungsschalter
- 2 Speisungen S1, S2 von M-Cl 8 01
- 3 Zählereingänge

- Speisungen S1...S4 von M-LS 4 01
- 5 Sockel M-SO I/O 01

Bild 11: Anschluss von 3-Draht-Näherungsschalter an M-CI 8 01 und M-LS 4 01

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 29 von 40

5 Betrieb M-LS 4 01

5 Betrieb

Das Modul wird im HIMatrix M45 System betrieben und erfordert keine besondere Überwachung.

Beim Betrieb des Systems ist darauf zu achten, dass die Luftzirkulation ungehindert erfolgen kann.

5.1 Bedienung

Eine Bedienung des Moduls und der HIMatrix M45 während des Betriebs ist nicht erforderlich. Ziehen und Stecken von Modulen im Betrieb ist nicht erlaubt!

5.2 Diagnose

Einen ersten Überblick über den Betriebszustand zeigen die LEDs, siehe Kapitel 3.4.3.

Seite 30 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

M-LS 4 01 6 Instandhaltung

6 Instandhaltung

Im normalen Betrieb sind keine Instandhaltungsmaßnahmen erforderlich.

Bei Störungen das Modul durch einen identischen Typ, oder einen von HIMA zugelassenen Ersatztyp austauschen.

Der Austausch von Modulen darf nur im spannungslosen Zustand erfolgen.

Die Reparatur des Moduls darf nur durch den Hersteller erfolgen.

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 31 von 40

7 Außerbetriebnahme M-LS 4 01

7 Außerbetriebnahme

Die Außerbetriebnahme des Moduls erfolgt im spannungslosen Zustand. Dazu sind folgende Schritte notwendig:

- 1. HIMatrix M45 System stoppen.
- 2. System von der Spannungsversorgung trennen.
- 3. Modul vom Sockel abziehen.

Seite 32 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

M-LS 4 01 8 Transport

8 Transport

Zum Schutz vor mechanischen Beschädigungen HIMatrix M45 Komponenten in Verpackungen transportieren.

HIMatrix Komponenten immer in den originalen Produktverpackungen lagern. Diese sind gleichzeitig ESD-Schutz.

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 33 von 40

9 Entsorgung M-LS 4 01

9 Entsorgung

Industriekunden sind selbst für die Entsorgung außer Dienst gestellter HIMatrix Hardware verantwortlich. Auf Wunsch kann mit HIMA eine Entsorgungsvereinbarung getroffen werden.

Alle Materialien einer umweltgerechten Entsorgung zuführen.





Seite 34 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

M-LS 4 01 Anhang

Anhang

Glossar

Begriff	Beschreibung		
ARP	Address Resolution Protocol: Netzwerkprotokoll zur Zuordnung von Netzwerkadressen		
	zu Hardware-Adressen		
Al	Analog Input, analoger Eingang		
AO	Analog Output, analoger Ausgang		
COM	Kommunikationsmodul		
CRC	Cyclic Redundancy Check, Prüfsumme		
DI	Digital Input, digitaler Eingang		
DO	Digital Output, digitaler Ausgang		
EMV	Elektromagnetische Verträglichkeit		
EN	Europäische Normen		
ESD	ElectroStatic Discharge, elektrostatische Entladung		
FB	Feldbus		
FBS	Funktionsbausteinsprache		
FTZ	Fehlertoleranzzeit		
ICMP	Internet Control Message Protocol: Netzwerkprotokoll für Status- und		
-	Fehlermeldungen		
IEC	Internationale Normen für die Elektrotechnik		
MAC-Adresse	Hardware-Adresse eines Netzwerkanschlusses (Media Access Control)		
PADT	Programming and Debugging Tool (nach IEC 61131-3), PC mit SILworX		
PE	Protective Earth: Schutzerde		
PELV	Protective Extra Low Voltage: Funktionskleinspannung mit sicherer Trennung		
PES	Programmierbares Elektronisches System		
R	Read: Systemvariable/signal liefert Wert, z. B. an Anwenderprogramm		
Rack-ID	Identifikation eines Basisträgers (Nummer)		
rückwirkungsfrei	Es seien zwei Eingangsschaltungen an dieselbe Quelle (z. B. Transmitter)		
	angeschlossen. Dann wird eine Eingangsschaltung rückwirkungsfrei genannt, wenn sie		
	die Signale der anderen Eingangsschaltung nicht verfälscht.		
R/W	Read/Write (Spaltenüberschrift für Art von Systemvariable/signal)		
SB	Systembus		
SELV	Safety Extra Low Voltage: Schutzkleinspannung		
SFF	Safe Failure Fraction, Anteil der sicher beherrschbaren Fehler		
SIL	Safety Integrity Level (nach IEC 61508)		
SILworX	Programmierwerkzeug für HIMatrix Systeme		
SNTP	Simple Network Time Protocol (RFC 1769)		
SRS	System.Rack.Slot Adressierung eines Moduls		
SW	Software		
TMO	Timeout		
W	Write: Systemvariable wird mit Wert versorgt, z. B. vom Anwenderprogramm		
WS	Scheitelwert der Gesamt-Wechselspannungskomponente		
Watchdog (WD) Zeitüberwachung für Module oder Programme. Bei Überschreiten der Wageht das Modul oder Programm in den Fehlerstopp.			
WDZ	Watchdog-Zeit		
V V D Z	vvatoridog-zeit		

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 35 von 40

Anhang M-LS 4 01

Abbildu	ngsverzeichnis	
Bild 1:	Typenschild exemplarisch	11
Bild 2:	Blockschaltbild	13
Bild 3:	Frontansicht	14
Bild 4:	Codierung Modul und Sockel exemplarisch	17
Bild 5:	Sockel M-SO I/O 01	19
Bild 6:	Montage Sockel exemplarisch	23
Bild 7:	Einbau und Ausbau des Moduls exemplarisch	24
Bild 8:	Anschluss 3-Draht-Näherungsschalter an M-DI 8 01 und M-LS 4 01	26
Bild 9:	Verschaltung von Aktoren an M-LS 4 01 und M-DO 8 01	27
Bild 10:	Anschluss von Inkrementalgebern an M-CI 8 01 und M-LS 4 01	28
Bild 11:	Anschluss von 3-Draht-Näherungsschalter an M-Cl 8 01 und M-LS 4 01	29

Seite 36 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01

M-LS 4 01 Anhang

Tabellenv	rerzeichnis	
Tabelle 1:	Zusätzlich geltende Dokumente	5
Tabelle 2:	Umgebungsbedingungen	8
Tabelle 3:	Blinkfrequenzen der Leuchtdioden	15
Tabelle 4:	Modul-Statusanzeige	15
Tabelle 5:	LED Speisung	15
Tabelle 6:	Produktdaten	16
Tabelle 7:	Technische Daten der Speisungen	16
Tabelle 8:	Codierung Modul und Sockel	18
Tabelle 9:	Klemmenbelegung Feldklemmen	20
Tabelle 10:	Eigenschaften der Zugfeder-Klemmen	20

HI 800 668 D Rev. 1.01 Seite 37 von 40

Anhang M-LS 4 01

Index

Blockschaltbild13	Frontansicht	14
Diagnose30	Technische Daten	16

Seite 38 von 40 HI 800 668 D Rev. 1.01



HIMA Paul Hildebrandt GmbH
Postfach 1261
68777 Brühl
Tel.: +49 6202 709-0

Fax: +49 6202 709-107