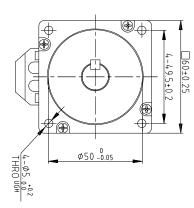
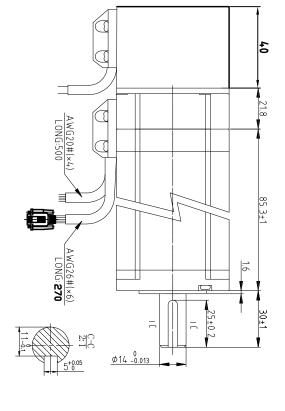
Dimension: (Unit: mm)





Motor Connetions:

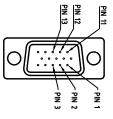
東更内容 Revisions设计 By60机座、3NM。仿何服安装王洪桧







Encoder Signals



Specification

Encoder resolution	Weight	Inertia	Holding torque	Inductance/phase ±20%	DC Resistance/phase ±10% 0.45 @	Voltage	Current/phase	
1000 cpr	1.3 kg	0.69 kg•cm²	3.0 N•M	2.0 mH	0.45 Q	2.3 V	5.0 A	

Radial play

Max.0.02mm(Load 450g)
Max.0.08mm(Load 900g)

Position accuracy
Dielectric strength
Insulation resistance
Insulation class

500VAC 1min 100MOhm(500VDC)

Temp rise(Max)

89

Step angle

1.8°

1.8±0.09°

Common Rating

爱	顏色	PIN	
A+	果	1	
۸сс	重	2	
GND	Ħ	3	
В+	黄	11	
В-	乗	12	
A-	莄	13	

Brake Connections



设计 Designed	王洪松 Date	日期 Date	21.01.29	本本 Material					· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	深圳市雷寒智能控制股份有限公司
#	4								3111111	ובא בבאסטווואב ובכווואסבסמי כסי, בוס.
Checked 198	中似 为指定 Checked	21.01.29	1.29	第一角画法 First Angl	第一角直接 First Angle projection	т	Щ	\Phi	A条 Title	混合伺服电机
新 新	推左右上		1 20	版本/版次	版本/版次 出例 Scale 断根标记 Stage Mark	阶级标	Stag	Mark		FORMESON B7 11/
Approved	J. The	21.01.23	1.27	A/01						90CI:IE30×=B2=I14
麦单编号: Part No.	LS-MT-01-07A	01-07A		共 1 张	第1张	She	1 1	41	DWG. NO.	