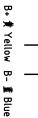


Moto	V1.0	版本 Rev.
י (סו	V1.0 17.05.18	日期Date
Motor Connections		版本 Rev. 日期Date 夾更文件号ECN NO.
	360°Z∰	变更内容 Revisio

设计 By 王洪樹

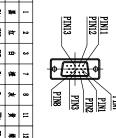
Motor Connections







Encoder Signals



_		_	
炭义	线束颜色	15本DB公畜	
EA+	3/4	-	
¥00		2	
2	15-	မ	
7+	淋	7	
7-	*	œ	
\$	黄	=	
#	樂	12	
₽	jensk-	13	

Position accuracy Step angle

1.8±0.09°

Voltage

Current/phase

6.0 A 2.8 V

Specification

DC Resistance/phase ±10% 0.47 a

±20% |3.97 mH

.6

Common Rating

Radial play

Axial play

Max.0.08mm(Load 900g) Max.0.02mm(Load 450g)

> Weight Inertia

Holding torque Inductance/phase

Encoder Resolution

1000 cpr 2.7 kg

1.95 kg•cm² 4.6 N·M

Insulation class Insulation resistance Dielectric strength

Temp rise(Max)

<u>용</u>

100M0hm(500VDC)

1000VAC 1min

发井 Designed	土英韓	日期 2017.05.18 Material Date	AQAY Material		深圳市雷寨智能控制股份有限公司
#					SILINZIEN EERBSIINE IECIMOLOGI CO., EIB.
Checke √3	发推在	2017.05.18	2017.05.18 第一個版	<u></u>	tine 混合伺服电机
本年			操本/ 城 大水 大水 木水 株水	模标记 Stage Mark	
Ę	4				26 MF/F / MC31
Approved	A to the		A/01		0001.1547-7 1.126
表章编号:	LS-MT-01-07A		筆し載筆し羊	Sheet 1 of 1	共1素 第1素 Sheet 1 of 1 開号 LS−86CME45−Z MS21