

## Motor Connetions:

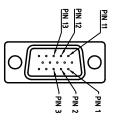
变更内容 Revisions 60机座、3NM

投计 By 王狭樹





## Encoder Signals



## Specification

Step angle

1.8°

Common Rating

Position accuracy

1.8±0.09°

Dielectric strength

100M0hm(500VDC)

500VAC 1min

Radial play

Max.0.02mm(Load 450g)
Max.0.08mm(Load 900g)

Insulation resistance

Temp rise(Max)

89

Weight 1.	Inertia 0.	Holding torque 3	Inductance/phase ±20% 2	DC Resistance/phase ±10% 0.45 @	Voltage 2	Current/phase 5	
1.3 kg	0.69 kg•cm²	3.0 N•M	2.0 mH	.45 <b>û</b>	2.3 V	A 0.5	

浴	顏色	PIN	
٠¥	黒	1	
۸сс	耳	2	
and	Ą	3	
₽	黄	11	
В-	乗	12	
Α-		13	

设计 Designed	王洪松	日期 17.5.24 Date	<b>枚神</b> Material		w 世	深圳市雷寒智能控制股份有限公司
‡					SHEAT	מובא בבאספווואב ובכווואסבסטו כסי, ב
東校	坐盒兩	17 5 2/.	第一角画法		给	当人心思士士
Checked	XI, Jimmer	17.3.24	First Angle projection 🖽 🖶 Title	Д	Title	<b>兆台</b>
サ年	[ !		重量Weight 比例 Scale   阶级标记 Stage Mark	外根标记 Stage Mark		
E F	五十二	17 - 0/			L	か C 「
Approved	田入胜	17.5.24				סערוורטטא
Part No			共1张第1张 Sheet 1 of 1	Sheet 1 of 1	A MA	関号 LS-CM60-02-0010-01