

TME 6 – Analyse et optimisation de programmes

29–30 octobre 2015

Antoine Miné

1 Présentation

La performance d'exécution des programmes (en vitesse, en mémoire, etc.) est un facteur important. L'optimisation consiste à transformer un programme afin de le rendre plus efficace. Il est possible d'effectuer des optimisations à la main, sur le code source, mais cela a beaucoup d'inconvénients : cela prend du temps, rend le code moins lisible et risque d'ajouter des erreurs. C'est pourquoi les compilateurs modernes effectuent automatiquement des optimisations sophistiquées. Ces optimisations se basent sur des analyses préalables du code (dites analyses statiques, car ayant lieu avant l'exécution) et s'effectuent sur l'AST avant la génération de code.

Objectif. L'objectif du TME est d'ajouter une optimisation simple : l'intégration des fonctions. Considérons l'exemple suivant, contenant une fonction globale f d'argument x , et un corps avec une variable locale y et un appel à f :

```
1 function f(x) { 2 * x + 1 }  
2 let y = 99 in  
3   z * f(y)
```

L'intégration des fonctions consiste à éviter un appel de fonction, coûteux, en le remplaçant par le corps de la fonction, ce qui donne le programme optimisé suivant :

```
1 function f(x) { 2 * x + 1 }  
2 let y = 99 in  
3   z * (2 * y + 1)
```

Généralement, l'intégration des fonctions n'est qu'une étape d'optimisation parmi d'autres. Sur notre exemple, après l'intégration de fonctions, il devient possible de propager la valeur constante 99 de la variable y et donc de simplifier $z * (2 * y + 1)$ en $z * 199$; il est également possible de supprimer la variable y et la fonction f , devenues inutiles. Dans ce TME, nous nous concentrerons sur l'intégration des fonctions.

Buts :

- revoir les classes de l'AST (version ILP2) ;
- travailler avec les visiteurs et les fabriques ;
- comprendre les notions d'analyse et de transformation statique de programme ;
- effectuer des tests de régression.

2 Difficultés

Capture de variables. Considérons le programme :

```
1  z = 2;
2  function f(x) { x + z }
3  let z = 12 in
4      f(z)
```

une intégration naïve de $f(z)$ donnerait :

```
1  z = 2;
2  function f(x) { x + z }
3  let z = 12 in
4      z + z
```

qui donne pour résultat 24, alors que le programme original donnait 14. Le problème est que, au niveau de l'appel, la portée de z est celle de la déclaration locale `let z = 12` tandis que, au niveau de la définition de f , c'est celle de la variable globale $z = 2$. Notre solution à ce problème consistera à renommer toutes les variables locales pour éviter les conflits de nom. Ainsi `let z = 12 in f(z)` deviendra `let z0 = 12 in f(z0)` avant l'intégration de f .

Cycles d'appels. Un deuxième point délicat est le cas des fonctions récursives, comme par exemple :

```
1  function pow(x,n) { if n < 0 then 1 else x * pow(x, n-1) }
2  pow(10,10)
```

Dans ce cas, une transformation qui remplacerait récursivement tout appel à `pow` par le corps de la fonction bouclerait, alors même que l'interprétation ou la compilation du programme original termine. Notre solution à ce problème consistera à effectuer, avant l'intégration des fonctions, une analyse statique pour déterminer quelles fonctions interviennent dans des appels récursifs, et à interdire l'intégration de ces fonctions.

Tests de régression. Un test de régression consiste à déterminer si l'ajout d'une fonctionnalité n'a pas également provoqué l'ajout d'erreurs. Dans notre cas, les optimisations doivent être transparentes : le programme avant et après optimisation doit donner les mêmes résultats. Nous pouvons donc utiliser la batterie de tests existante pour valider chaque transformation.

3 Travail à réaliser

Les optimisations sont vues comme des transformations d'un AST en un autre AST. Ces transformations s'insèrent de manière transparente entre l'analyse syntaxique (XML vers AST) et le compilateur (AST vers C) ou l'interprète (avant l'évaluation de l'AST). Les analyses statiques, quand à elles, recueillent des informations par parcours de l'AST. Les transformations comme les analyses pourront donc être implantées à l'aide du motif visiteur. L'interface `IASTvisitor` sera en particulier utilisée. Afin de se simplifier la tâche, nous utiliserons le langage ILP2.

Note. Nous aurions pu choisir également une transformation d'ASTC en ASTC, avec un `IASTCvisitor`. Nous avons choisi l'AST car il est plus simple que l'ASTC (moins de types de nœuds à gérer) et permet d'utiliser la transformation non seulement dans le compilateur mais également dans l'interprète.

3.1 Copie à l'identique

Notre première transformation se contente de reconstruire une copie identique de l'AST. Il s'agit d'une copie profonde : chaque nœud visité commence par appeler récursivement le visiteur sur ses arguments, puis reconstruit un nouveau nœud avec ces copies en paramètre.

Cette transformation est bien sûr peu utile en elle-même. Elle servira par contre de patron de base à nos futures transformations. Il suffira alors d'hériter de cette classe en redéfinissant uniquement les visiteurs des nœuds à traiter spécialement.

Travail. Dans un nouveau *package* `com.paracamplus.ilp2.ilp2tme6`, vous programmerez une classe `CopyTransform<Data>` implantant l'interface `IASTvisitor<IAST,Data,CompilationException>` et effectuant une copie profonde de l'AST. La création des nœuds se fera par une fabrique `IASTfactory`, passée en argument du constructeur de `CopyTransform`. En plus des visiteurs de `IASTvisitor`, qui permettent la copie des nœuds expression, il sera nécessaire de fournir un point d'entrée prenant en argument un programme complet et retournant la copie du programme (après avoir copié chaque fonction, puis le corps du programme). Cette fonction pourra avoir la signature :

```
1 public IASTprogram visit(IASTprogram iast, Data data);
```

(Pour l'instant, l'argument `data` du visiteur n'est pas utilisé, mais il pourra l'être dans les sous classes de `CopyTransform`; nous avons donc laissé son type comme paramètre du générique, `Data`.) Vous modifierez l'interprète et le compilateur pour utiliser cette transformation; il est en fait suffisant d'ajouter une seule ligne de code! Vous effectuerez enfin les tests de régression, pour vérifier que l'interprétation ou la compilation de la copie de l'AST donne le même résultat que celle de l'AST original.

3.2 Renommage des variables (alpha-conversion)

Afin d'éviter le phénomène de capture de variables dans l'intégration de fonctions, nous commençons par nous assurer que toutes les variables locales et globales ont des noms différents. Pour cela, nous allons effectuer une transformation, appelée alpha-conversion, consistant à donner un nouveau nom unique à chaque variable liée, c'est dire à chaque variable introduite par un nœud `IASTbloc` ou un argument formel de fonction d'un nœud `IASTfunctionDefinition`, sans toucher aux variables globales ni au nom des fonctions globales. Par exemple :

```
1 x = 12;
2 function f(x) { let x = x + 2 in 2 * x }
3 let x = 3 * x in
4     f(3 * x)
```

deviendra :

```
1 x = 12;
2 function f(x_1) { let x_2 = x_1 + 2 in 2 * x_2 }
3 let x_3 = 3 * x in
4     f(3 * x_3)
```

Travail. Vous implanterez une classe `RenameTransform` effectuant cette transformation. Cette classe héritera de `CopyTransform` et redéfinira le nombre minimal de méthodes possibles (3 devraient suffire). Afin de donner un nom unique à chaque variable, vous pourrez utiliser un compteur global, incrémenté à chaque nouvelle variable. Enfin, la classe `INormalizationEnvironment` sera utile pour représenter un environnement de renommage (cf. la normalisation de l'AST vers l'ASTC). Vous modifierez l'interprète et le compilateur pour utiliser cette nouvelle transformation. Vous effectuerez enfin les tests de régression, et vérifierez visuellement que le code C généré par le compilateur utilise bien les nouveaux noms de variable.

3.3 Détection de fonctions récursives

Nous déterminons maintenant les fonctions récursives. Une première étape consiste à calculer le graphe d'appel. Il s'agit d'une table qui, à chaque fonction, associe l'ensemble des fonctions qu'elle peut appeler directement par un nœud `IASTinvocation`. La deuxième étape consiste à déterminer les *cycles* de ce graphe. Toute fonction apparaissant dans un cycle du graphe sera considérée comme récursive et ne sera pas intégrée. Ce mécanisme permet donc de détecter non seulement les appels récursifs directs (`f` appelle `f`), mais aussi les fonctions mutuellement récursives (`f` appelle `g` et `g` appelle `f`).

Travail. Vous implanterez une classe `CallAnalysis` qui calcule le graphe d'appel. Cette classe proposera également une méthode publique boolean `isRecursive(IASTvariable f)` qui permettra de déterminer, en fin d'analyse, si une fonction donnée est ou non récursive.

3.4 Intégration de fonctions (*inlining*)

Étant donnée une définition de fonction :

```
1 function f(x,y) { expr }
```

l'intégration de `f` transformera un appel `f(expr1,expr2)` en un bloc :

```
1 let x,y = expr1,expr2 in expr
```

Ce bloc commence par lier les arguments formels `x` et `y` à leur valeur réelle `expr1` et `expr2`, avant d'exécuter le corps de la fonction.

Travail. Vous implanterez une classe `InlineTransform` qui effectue cette transformation. Cette classe fera naturellement appel à `CallAnalysis` et `RenameTransform` pour éviter les écueils liés aux fonctions récursives et à la capture de variables. Vous ajouterez cette transformation au compilateur et à l'interprète. Enfin, vous testerez cette transformation. En particulier, vous ajouterez des tests mettant en valeur l'absence de problèmes liés à la récursivité ou à la capture de variables.

4 Pour aller plus loin

Si vous avez le temps, vous pourrez ajouter l'optimisation suivante : la suppression des variables et fonctions inutiles. Il s'agit de supprimer du programme les déclarations de variables locales, de variables globales et de fonctions globales qui ne sont pas utilisées dans le programme. Attention, si une variable globale n'est utilisée que dans une fonction globale jamais appelée, cette variable globale ne doit pas être considérée comme utilisée. Comme pour l'intégration des fonctions, cette optimisation nécessite deux étapes : d'abord une analyse statique, déterminant les variables et fonctions inutiles, suivie d'une étape de reconstruction de l'AST. Cette optimisation sera particulièrement efficace si elle est effectuée après l'intégration des fonctions (mais elle peut être utilisée indépendamment de l'intégration des fonctions).