

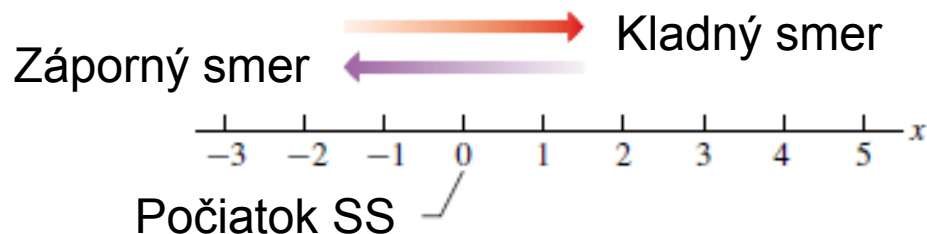
# Základy mechaniky

# Kinematika

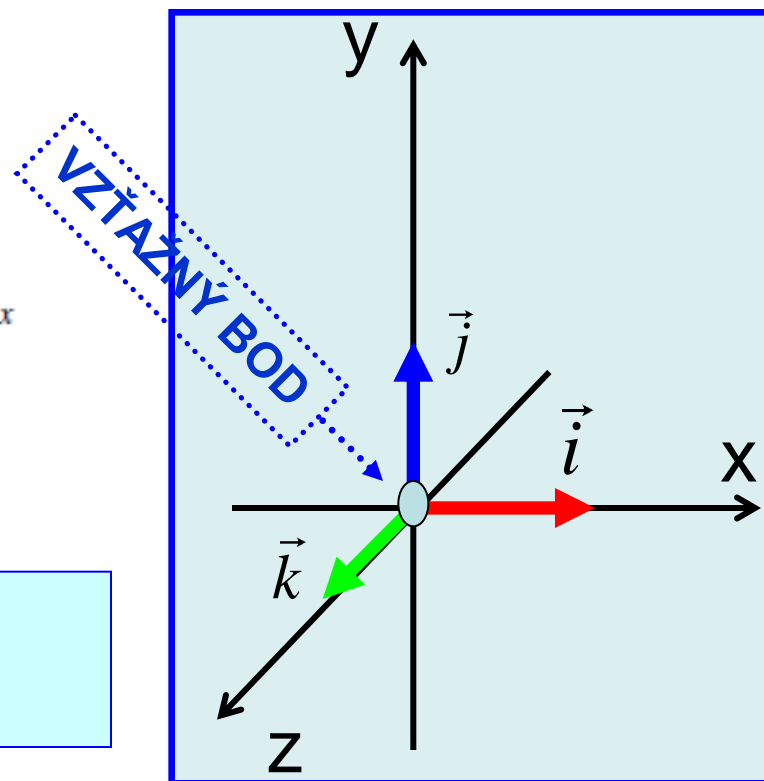
Kinematika - popisuje pohyb telesa pomocou rôznych charakteristík (poloha, posunutie, rýchlosť, zrýchlenie).

**Hmotný bod** – najjednoduchší objekt, ktorý zastupuje pohybujúce sa teleso

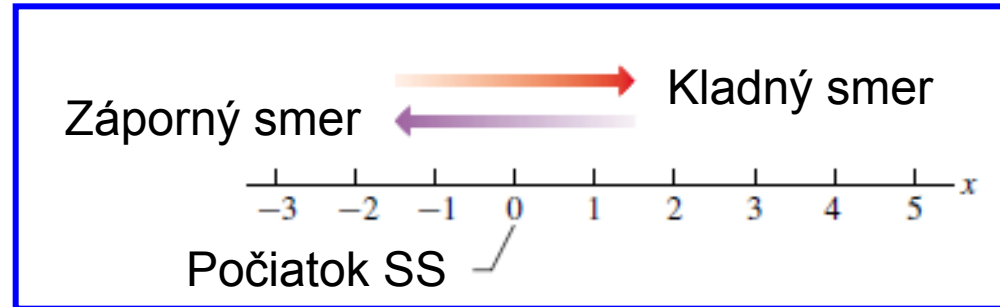
**Poloha** – určuje sa vždy vzhľadom k nejakému **vzťažnému bodu** (najčastejšie k počiatku SS)



**Kartézská súradnicová sústava** je tvorená pravotočivou sústavou súradníc, určenou navzájom kolmými jednotkovými vektormi.

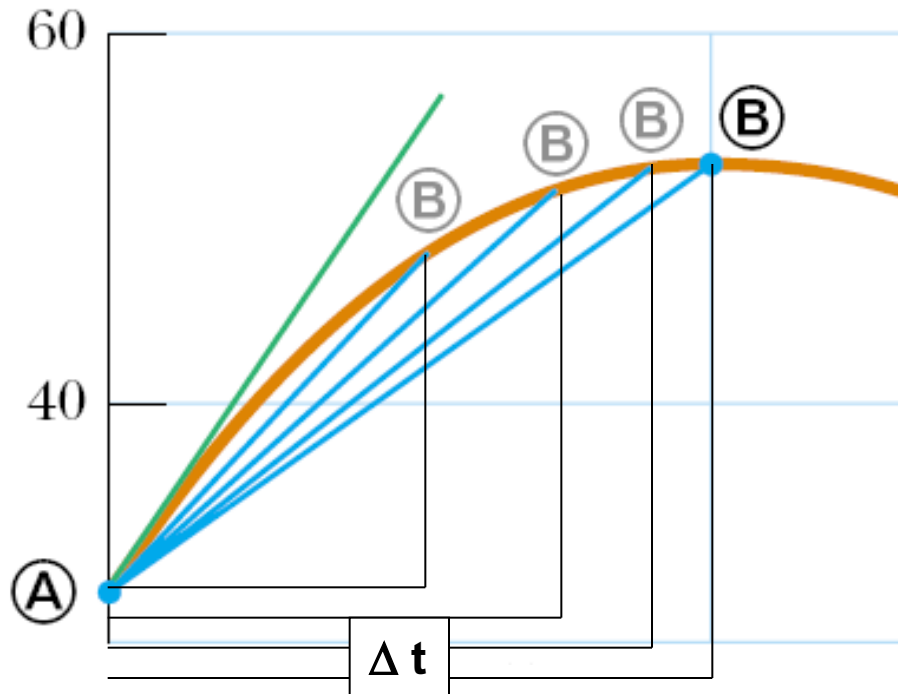
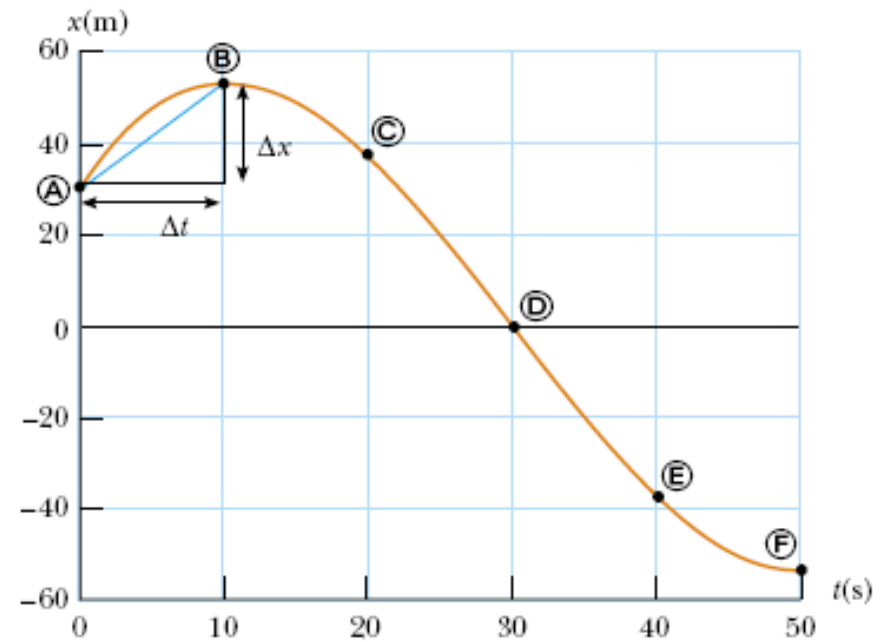
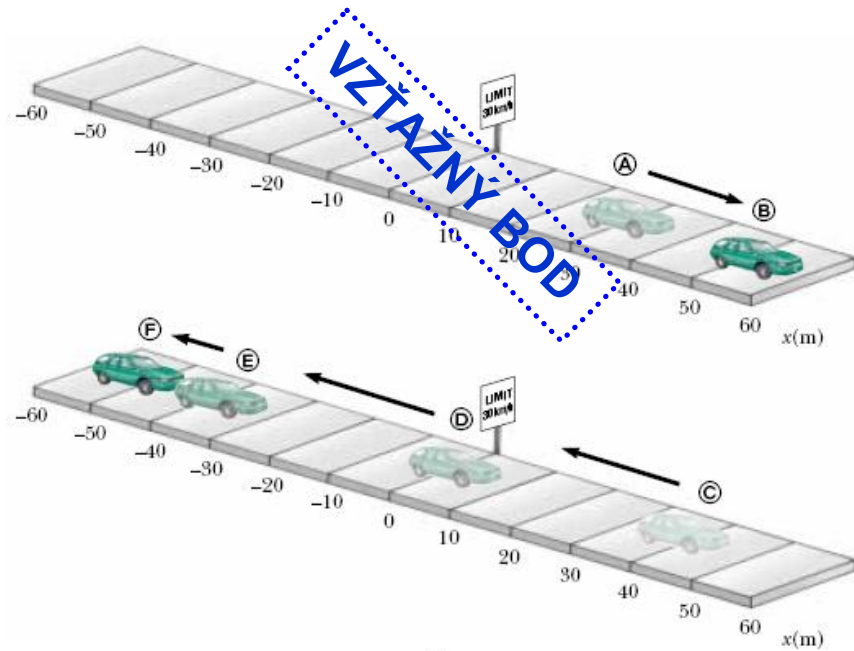


# Jednorozmerný prípad



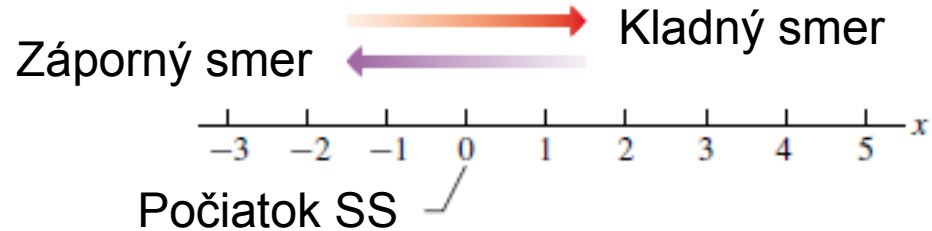
**Posunutie**  $\Delta x = x_2 - x_1$

Vektorová veličina, závisí len od počiatočnej a konečnej polohy



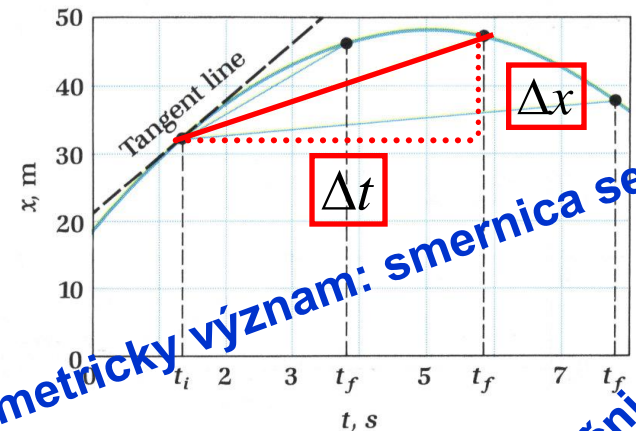
Zmenšováním časového intervalu  $\Delta t$  nad všetky medze, sečnica sa začne približovať k dotyčnici

# Jednorozmerný prípad



**Priemerná rýchlosť**

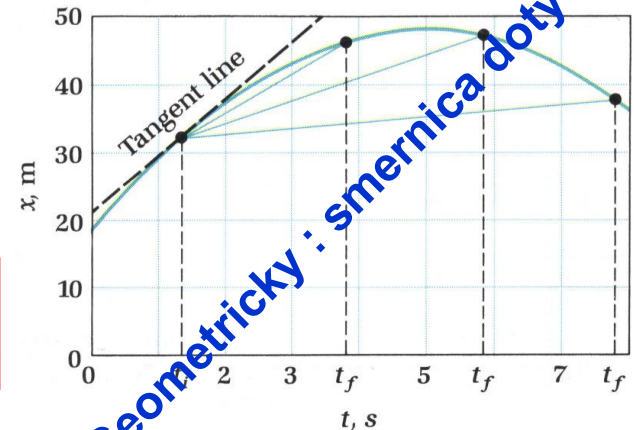
$$\bar{v}_x = \frac{\Delta x}{\Delta t}$$



Geometricky význam: smernica sečnice

**Okamžitá rýchlosť**

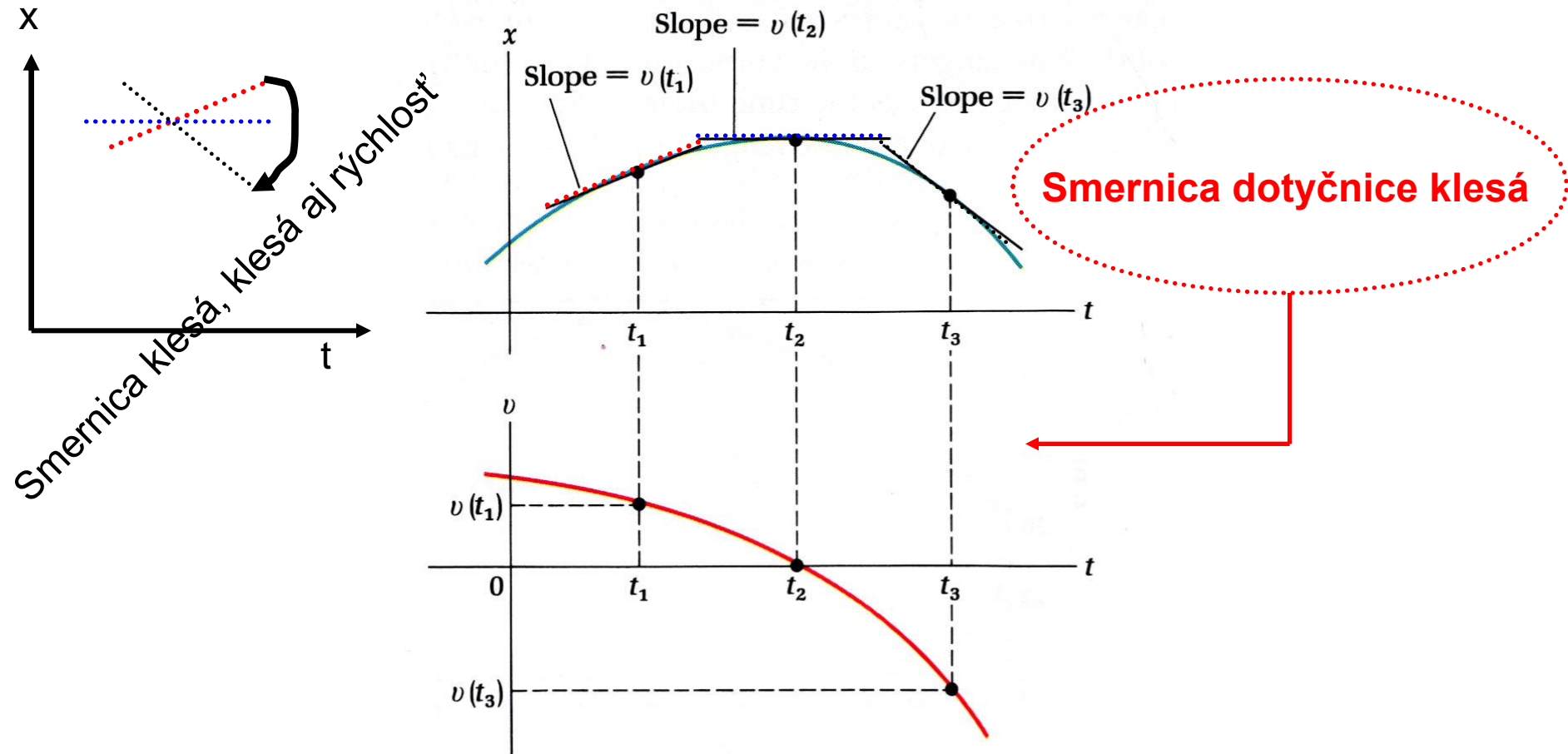
$$v_x = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{dx}{dt}$$



Geometricky : smernica dotýčnice

Zmenšováním intervalu  $\Delta t$  nad všetky medze, sečnica sa začne približovať k dotýčnici

# Využitie geometrického významu



**Smernica dotyčnice v gafe  $x(t)$  v každom čase určuje veľkosť rýchlosti**

# Fyzikálny význam derivácie

**Okamžitá rýchlosť** je limita, ku ktorej sa blíži **priemerná rýchlosť** pri nekonečnom zmenšovaní časového intervalu  $\Delta t \rightarrow 0$ .

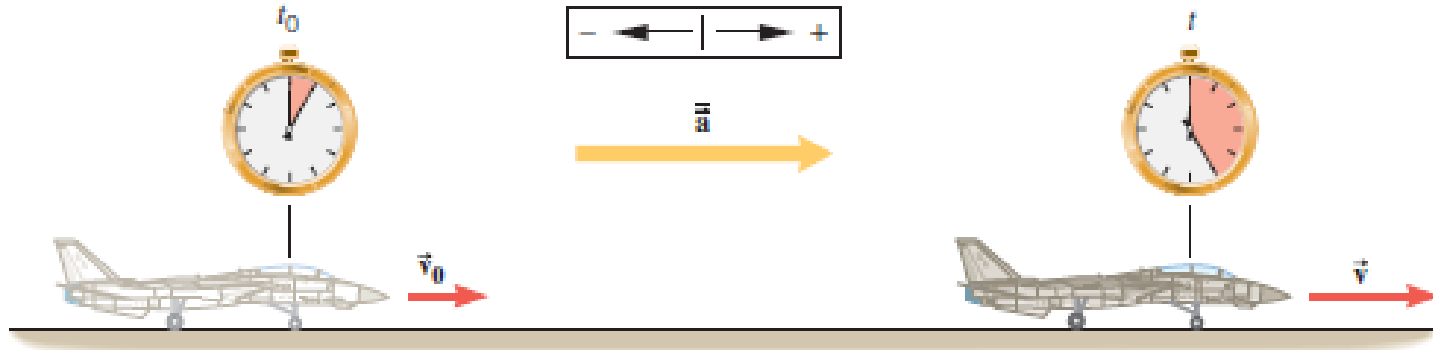
$$v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t}$$

The diagram illustrates the physical meaning of the derivative. It features the equation  $v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t}$ . A red box highlights the fraction  $\frac{\Delta x}{\Delta t}$ , with a red arrow pointing to a red box labeled "Priemerná rýchlosť". A blue box highlights the entire expression  $v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t}$ , with a blue arrow pointing to a blue box labeled "Okamžitá rýchlosť".

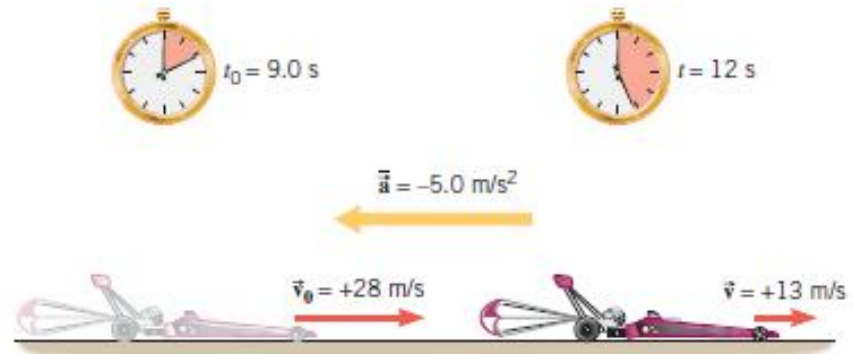
Priemerná rýchlosť

Okamžitá rýchlosť

Zmena rýchlosti častice sa charakterizuje zrýchlením



Veľkosť rýchlosti sa zväčšuje



Veľkosť rýchlosti sa zmenšuje



# Jednorozmerný prípad

## Priemerná zrýchlenie

$$\bar{a}_x = \frac{\Delta v_x}{\Delta t}$$

## Okamžité zrýchlenie

$$a_x = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v_x}{\Delta t} = \frac{dv_x}{dt}$$

# Zrýchlenie

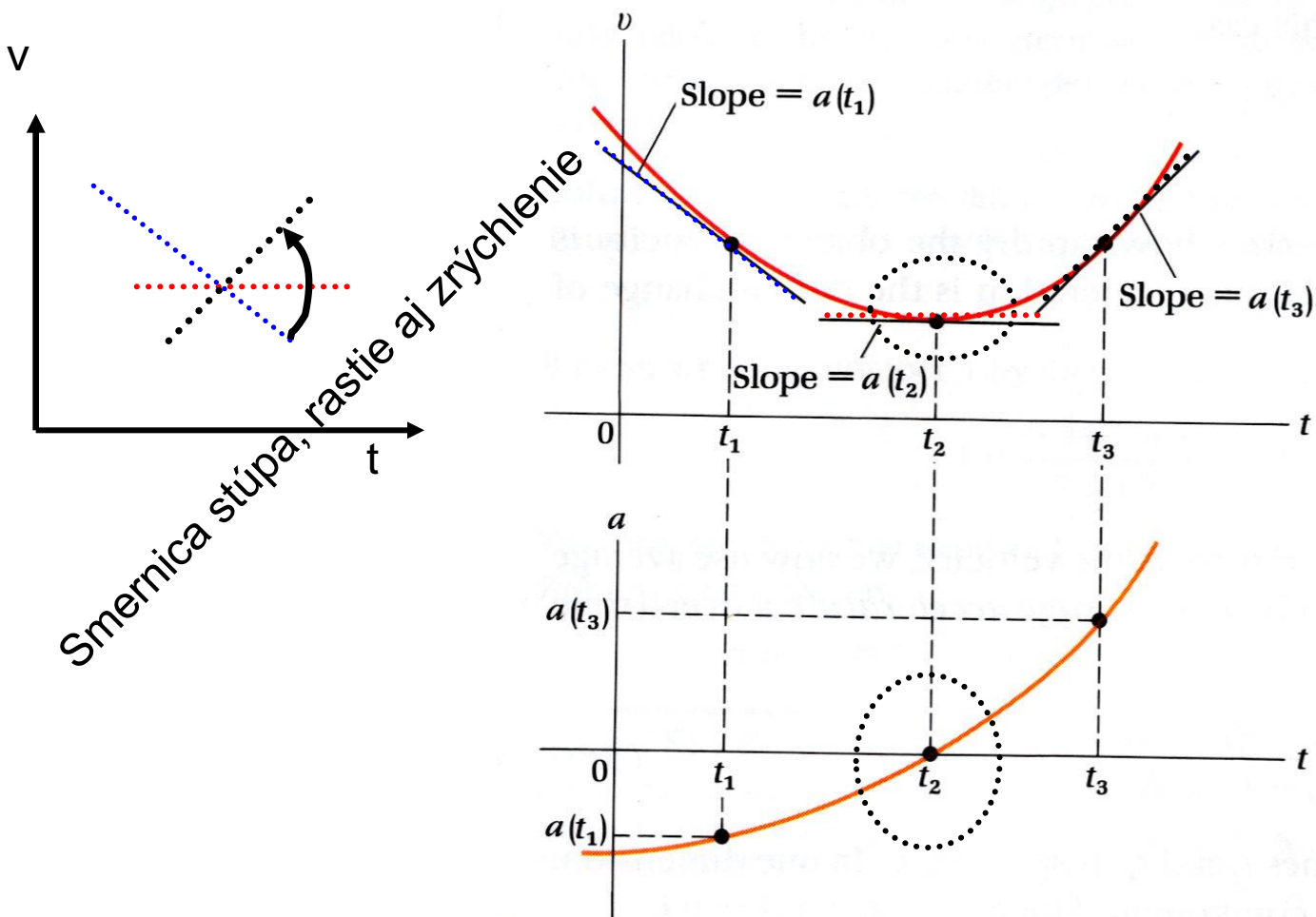
**Okamžité zrýchlenie** je limita, ku ktorej sa blíži **priemerné zrýchlenie** pri nekonečnom zmenšovaní časového intervalu  $\Delta t \rightarrow 0$ .

$$a = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t}$$

**priemerné zrýchlenie**

**Okamžité zrýchlenie**

Jednotka zrýchlenia je  $\text{m s}^{-2}$

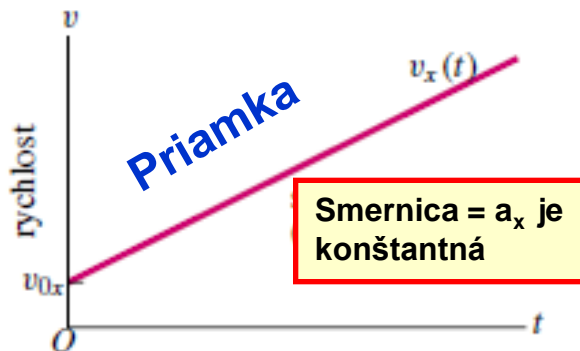


**Smernica dotyčnice v gafe  $v(t)$  v každom čase určuje veľkosť zrýchlenia  $a$**

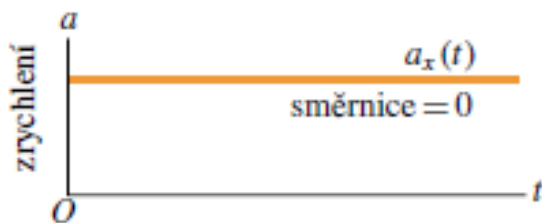
# Rovnomerne zrýchlenný pohyb v jednom rozmere



(a)



(b)



(c)

$$a_x = \frac{dv_x}{dt} = konst$$

$$v_x = a_x t + v_{0x}$$

$$x - x_0 = v_{0x} t + \frac{1}{2} a_x t^2$$

Rovnica	Chýbajúca veličina
$v_x = v_{0x} + a_x t$	$x - x_0$
$x - x_0 = v_{0x} t + \frac{1}{2} a_x t^2$	$v_x$
$v_x^2 = v_{0x}^2 + 2a_x (x - x_0)$	$t$
$x - x_0 = \frac{1}{2} (v_{0x} + v_x) t$	$a_x$
$x - x_0 = v_x t - \frac{1}{2} a_x t^2$	$v_{0x}$

# Rovnomerne zrýchlený pohyb

$$a_x = konst$$



Rovnica

Chýbajúca  
veličina

$$v_x = v_{0x} + a_x t$$

$$x - x_0$$

$$x - x_0 = v_{0x} t + \frac{1}{2} a_x t^2$$

$$v_x$$

$$v_x^2 = v_{0x}^2 + 2a_x (x - x_0)$$

$$t$$

$$x - x_0 = \frac{1}{2} (v_{0x} + v_x) t$$

$$a_x$$

$$x - x_0 = v_x t - \frac{1}{2} a_x t^2$$

$$v_{0x}$$

## Počiatkové podmienky

(hodnoty v čase  $t = 0$ ):

$v_{0x}$  – počiatková rýchlosť

$x_0$  – počiatková poloha

## Hodnoty veličín v čase $t$

(hodnoty v čase  $t$ ):

$v_x$  – rýchlosť v čase  $t$

$x$  – poloha v čase  $t$

**POZOR na znamienka !!!!**

### Rovnomerne zrýchlený pohyb

$$a_x = konst \neq 0$$



$$\begin{aligned} v_x &= v_{0x} + a_x t \\ x &= v_{0x} t + \frac{1}{2} a_x t^2 + x_0 \end{aligned}$$

### Rovnomerný pohyb

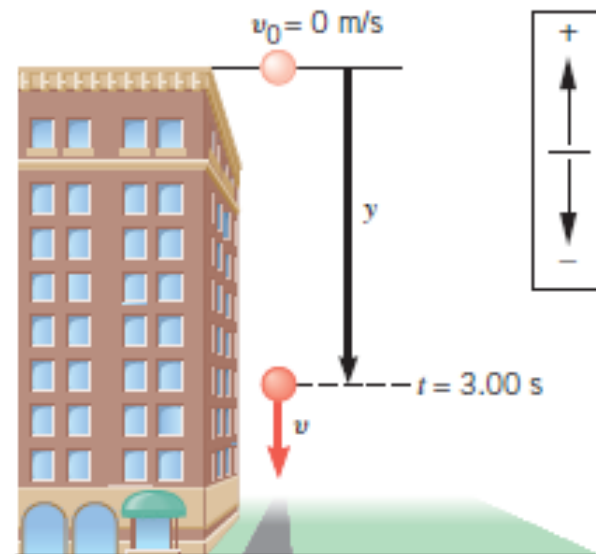
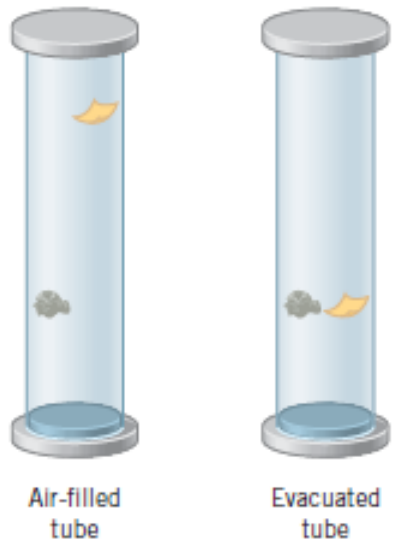
$$v_x = konst \quad (a_x = 0)$$



$$\begin{aligned} v_x &= v_{0x} \\ x &= v_{0x} t + x_0 \end{aligned}$$

# Zvislý vrh

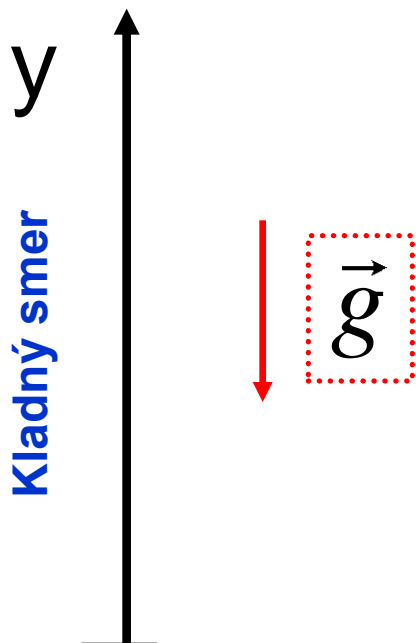
Voľný pád v gravitačnom poli zeme



$$g = 9,8 \text{ ms}^{-2}$$

Zanedbávame odpor prostredia

# Zvislý vrh



$$a_y = -g$$

Rovnica

$$\begin{array}{ll} v_x = v_{0x} + a_x t & x - x_0 \\ x - x_0 = v_{0x} t + \frac{1}{2} a_x t^2 & v_x \\ v_x^2 = v_{0x}^2 + 2a_x (x - x_0) & t \\ x - x_0 = \frac{1}{2} (v_{0x} + v_x) t & a_x \\ x - x_0 = v_x t - \frac{1}{2} a_x t^2 & v_{0x} \end{array}$$

Chýbajúca  
veľičina

$$\begin{array}{l} x \rightarrow y \\ a_y = -g \end{array}$$

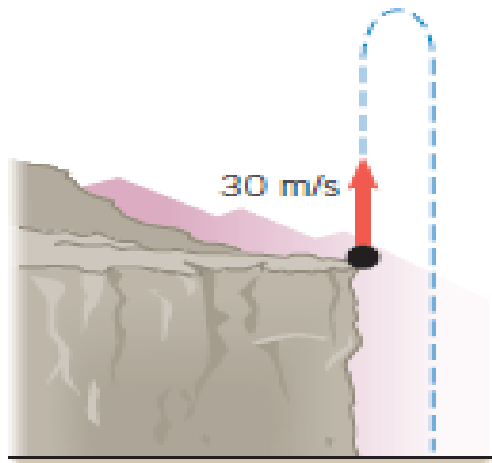
Rovnica

$$\begin{array}{ll} v_y = v_{0y} - gt & y - y_0 \\ y - y_0 = v_{0y} t - \frac{1}{2} gt^2 & v_y \\ v_y^2 = v_{0y}^2 - 2g (y - y_0) & t \\ y - y_0 = \frac{1}{2} (v_{0y} + v_y) t & g \\ y - y_0 = v_y t + \frac{1}{2} gt^2 & v_{0y} \end{array}$$

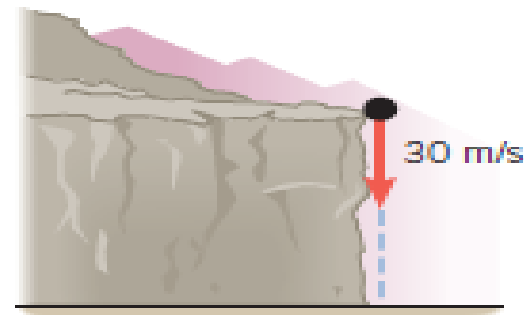
Chýbajúca  
veľičina



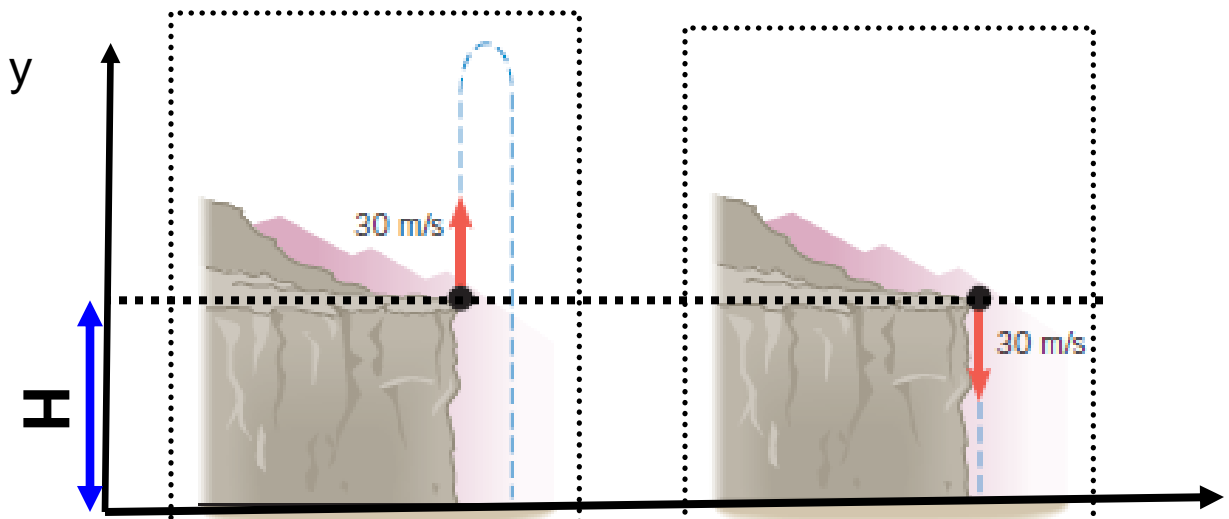
- Gulička bola vyhodená priamo nahor počiatočnou rýchlosťou  $30 \text{ m/s}$  a po dosiahnutí maximálnej výšky padá späť na zem, pod útes. Druhykrát bola guľička vyhodená nadol tou istou rýchlosťou. Porovnajte rýchlosti dopadu na Zem v oboch prípadoch.



$$v_1 = ???$$



$$v_2 = ???$$



Počiatočné podmienky		
	$y_0 = H$	$y_0 = H$
	$v_{0y} = 30 \frac{m}{s}$	$v_{0y} = -30 \frac{m}{s}$
	$y = 0$	$y = 0$
	$v_y = ?$	$v_y = ?$
	$a_y = -g$	$a_y = -g$

$$v_y^2 = v_{0y}^2 - 2g(y - y_0)$$

$$v_y = v_{0y} - gt \quad y - y_0$$

$$y - y_0 = v_{0y}t - \frac{1}{2}gt^2 \quad v_y$$

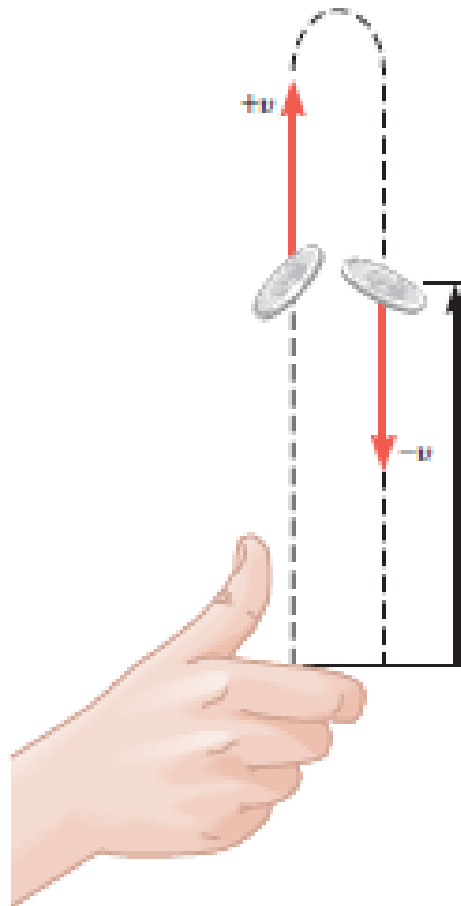
$$v_y^2 = v_{0y}^2 - 2g(y - y_0) \quad t$$

$$y - y_0 = \frac{1}{2}(v_{0y} + v_y)t \quad g$$

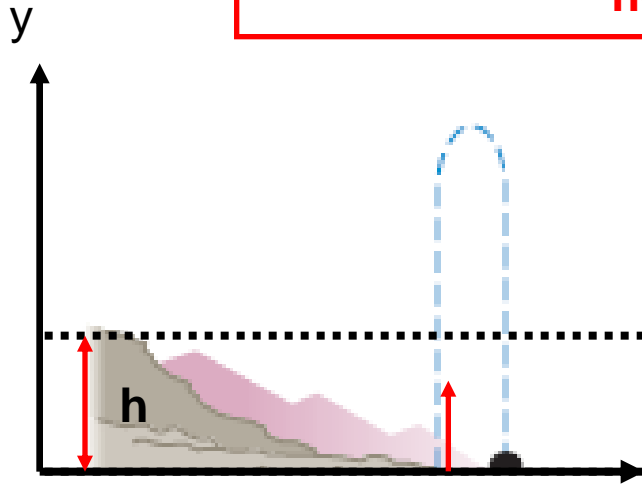
$$y - y_0 = v_y t + \frac{1}{2}gt^2 \quad v_{0y}$$

Chýbajúca veličina t

Minca bola vrhnutá smerom nahor a po dosiahnutí maximálnej výšky začala padat' nazad. Porovnajte vektory rýchlosti a zrýchlenia v ľubovoľnej výške  $h$  nad zemou.



Veľkosť rýchlosti projektilu v rovnakých výškach je rovnaká,  
hoci vektory rýchlosti sú rôzne



$$y_0 = 0$$
$$y = h$$

$$v_y^2 = v_{0y}^2 - 2g(y - y_0)$$

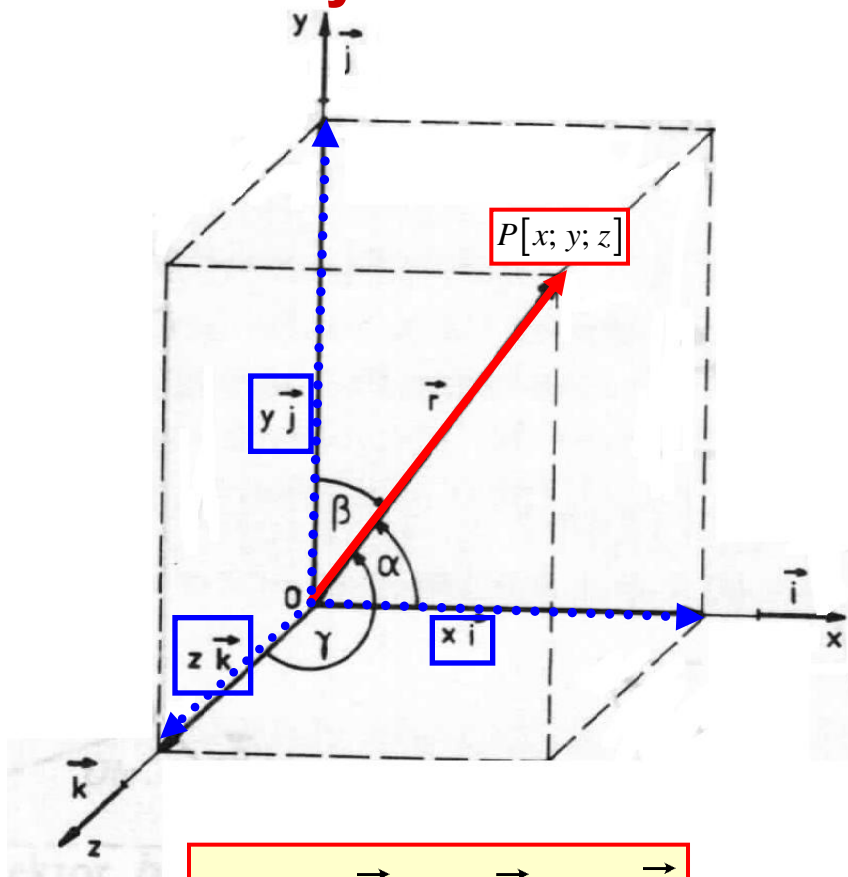
$$v_y^2 = v_{0y}^2 - 2g(h)$$

DVA KORENE

# Pohyb vo viacerých rozmeroch

# Polohový vektor

## Polohový vektor



$$\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$$

$$(x; y; z)$$

Súradnice vektora

Priemety (zložky) vektora

$$x\vec{i}, \quad y\vec{j}, \quad z\vec{k}$$

Vo všeobecnom prípade sa každý vektor dá rozložiť na tri nekomplanárne zložky (ktoré neležia v jednej rovine).

$$\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k} = (x, y, z)$$

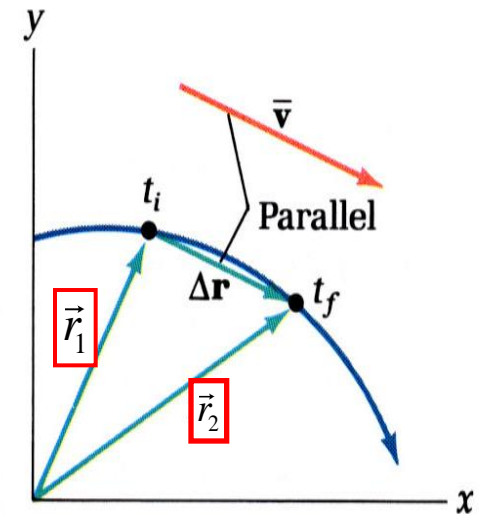
$$\vec{r}_1 = x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k} = (x_1, y_1, z_1)$$

$$\vec{r}_2 = x_2\vec{i} + y_2\vec{j} + z_2\vec{k} = (x_2, y_2, z_2)$$

$$\Delta\vec{r} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1 =$$

$$= [x_2 - x_1]\vec{i} + [y_2 - y_1]\vec{j} + [z_2 - z_1]\vec{k}$$

$$= \Delta x\vec{i} + \Delta y\vec{j} + \Delta z\vec{k} = (\Delta x, \Delta y, \Delta z)$$



Vektor posunutia

# Rýchlosť

Okamžitá rýchlosť

Priemerná rýchlosť

$$\vec{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} = \frac{d\vec{r}}{dt}$$

V zložkovom tvare

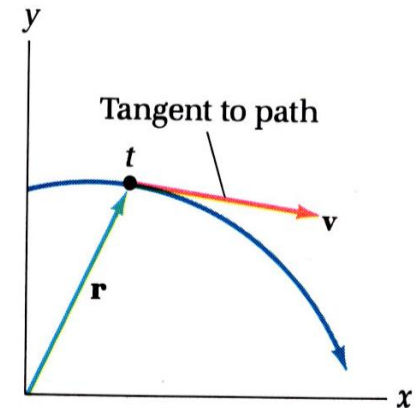
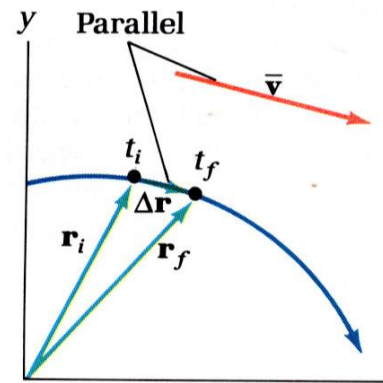
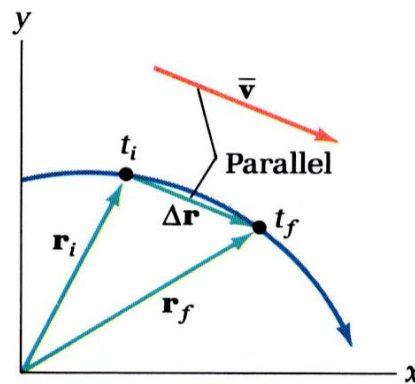
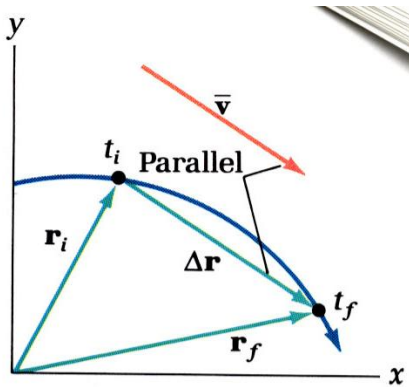
$$v_x = \frac{dx}{dt}$$

$$v_y = \frac{dy}{dt}$$

$$v_z = \frac{dz}{dt}$$

$$|\vec{v}| = v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}$$

Postupné zmenšovanie časového intervalu  $\Delta t$



Okamžitá rýchlosť má smer rovnobežný s trajektóriou, t.j. je dotyčnicou k trajektórie.



# Zrýchlenie

Okamžité zrýchlenie

$$\vec{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}}{dt}$$

Priemerné zrýchlenie

V zložkovom tvare

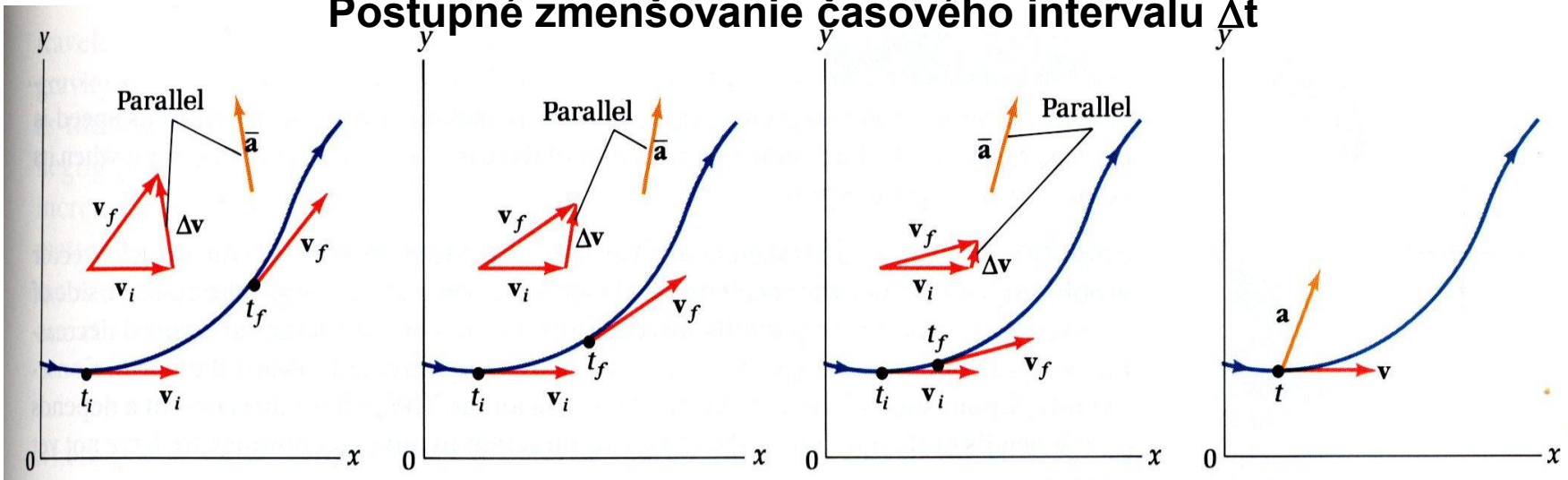
$$a_x = \frac{dv_x}{dt}$$

$$a_y = \frac{dv_y}{dt}$$

$$a_z = \frac{dv_z}{dt}$$

$$|\vec{a}| = a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$$

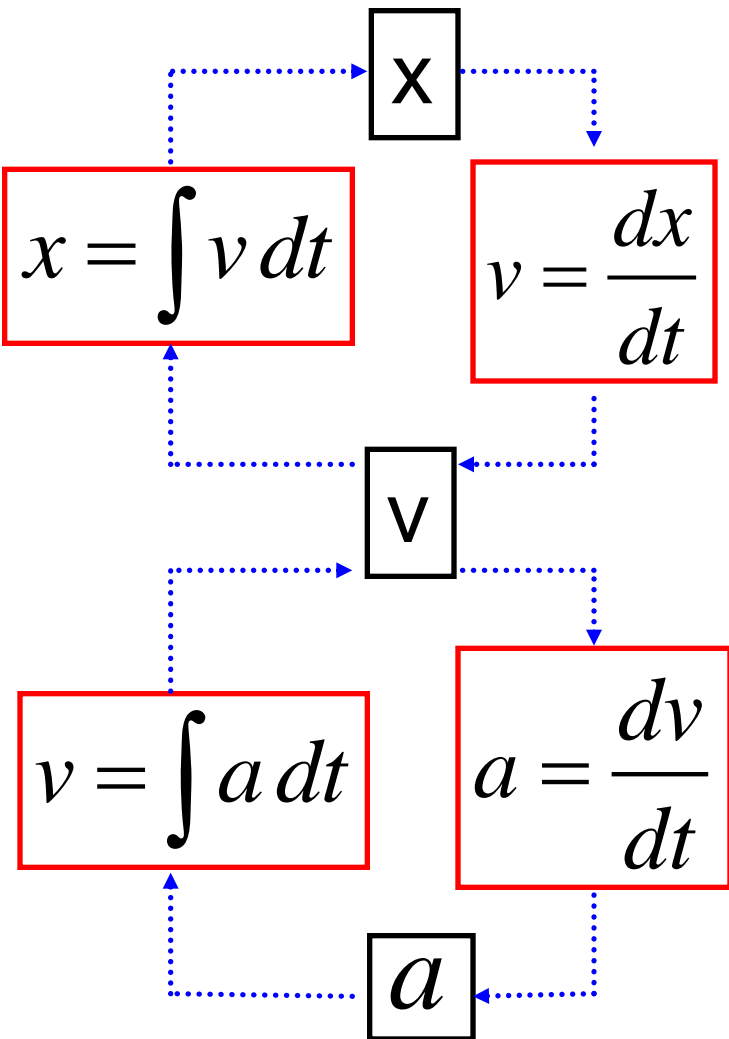
Postupné zmenšovanie časového intervalu  $\Delta t$



Zrýchlenie telesa nie je vo všeobecnosti dotyčnicou k trajektórii. Zrýchlenie je paralelné k  $d\vec{v}$ .

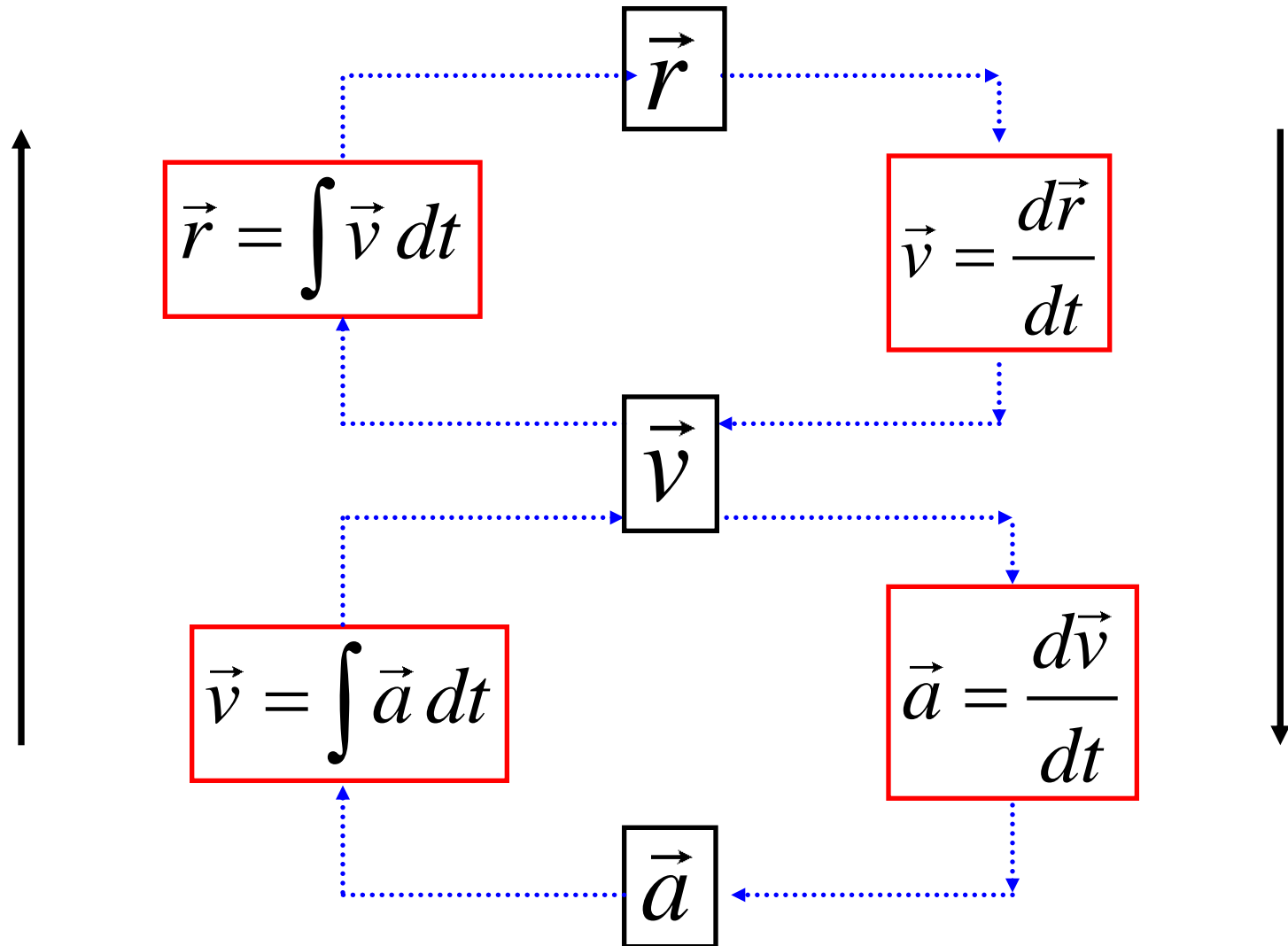
# Všeobecná schéma výpočtu kinematických veličín (jednorozmerný prípad)

$$a_x = konst$$

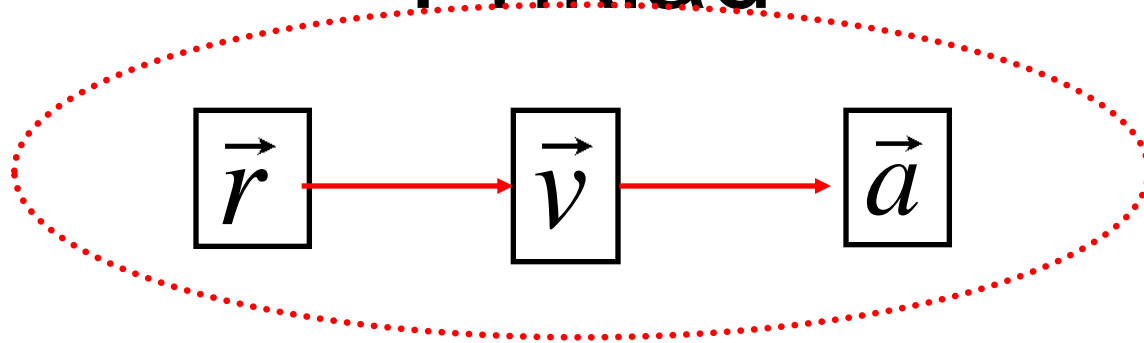


Rovnica	Chýbajúca veličina
$v_x = v_{0x} + a_x t$	$x - x_0$
$x - x_0 = v_{0x} t + \frac{1}{2} a_x t^2$	$v_x$
$v_x^2 = v_{0x}^2 + 2a_x (x - x_0)$	$t$
$x - x_0 = \frac{1}{2} (v_{0x} + v_x) t$	$a_x$
$x - x_0 = v_x t - \frac{1}{2} a_x t^2$	$v_{0x}$

# Všeobecná schéma výpočtu kinematických veličín (všeobecný případ)



# Príklad



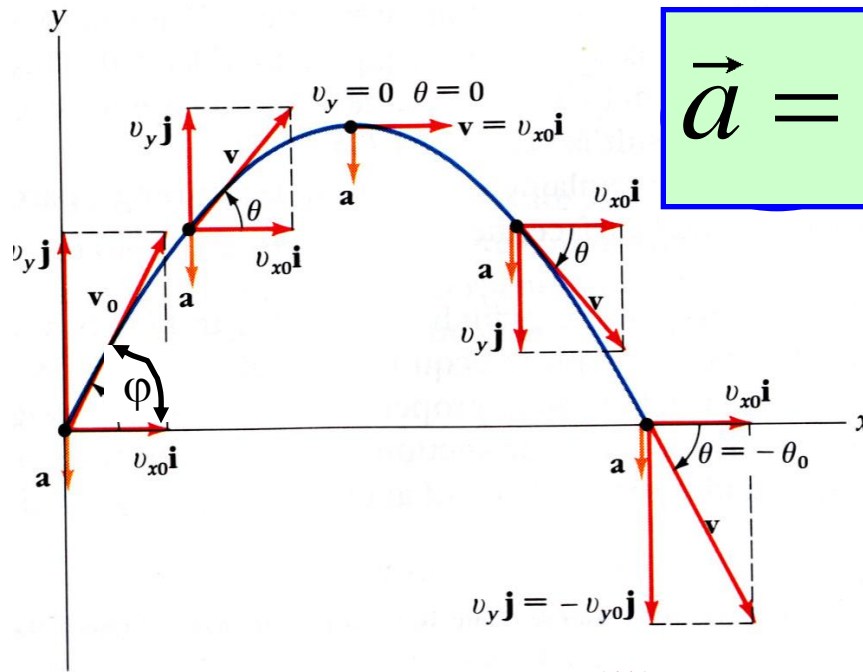
- Teleso sa pohybuje v rovine xy podľa rovnice:  $x = \alpha t$

$$y = \alpha t - \alpha \beta t^2 \quad \alpha > 0, \quad \beta > 0$$

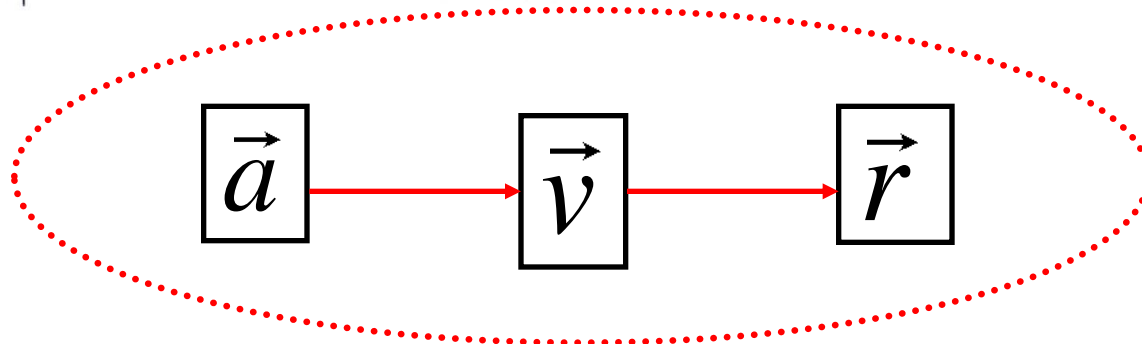
- Určte trajektóriu pohybu, t.j.  $y(x)$ .
- Určte **vel'kost'** rýchlosti a zrýchlenia v ľubovoľných časoch.
- Určte čas  $t_0$ , v ktorom uhol medzi rýchlosťou a zrýchlením bude kolmý.

# Šikmý vrh

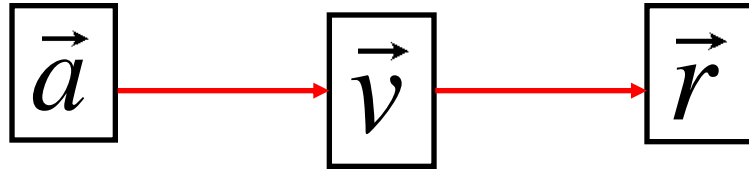
Teleso v gravitačnom poli vždy padá s rovnakým zrýchlením,  
bez ohľadu na počiatočnú rýchlosť



$$\vec{a} = -g\vec{j} = (0, -g)$$



# Šikmý vrh



**Teleso v gravitačnom poli vždy padá s rovnakým zrýchlením , bez ohľadu na počiatočnú rýchlosť**

**Počiatočné podmienky:**

**Zrýchlenie:**  $a_x = 0$

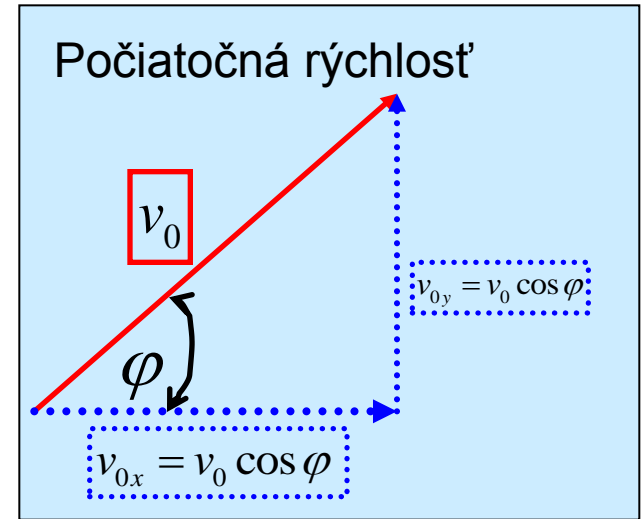
$$a_y = -g$$

**Rýchlosť:**  $v_{0x} = v_0 \cos \varphi$

$$v_{0y} = v_0 \sin \varphi$$

**Poloha:**  $x_0 = 0$

$$y_0 = 0$$



**V smere osi x – rovnomerný pohyb**

$$v_x = v_0 \cos \varphi$$

$$x = v_0 \cos \varphi t$$

**V smere osi y – rovnomerne zrýchlený pohyb**

$$v_y = v_0 \sin \varphi - gt$$

$$y = v_0 \sin \varphi t - \frac{1}{2} gt^2$$

### Rovnomerne zrýchlený pohyb

$$a_x = konst \neq 0$$



$$\begin{aligned} v_x &= v_{0x} + a_x t \\ x &= v_{0x} t + \frac{1}{2} a_x t^2 + x_0 \end{aligned}$$

### Rovnomerný pohyb

$$v_x = konst \quad (a_x = 0)$$

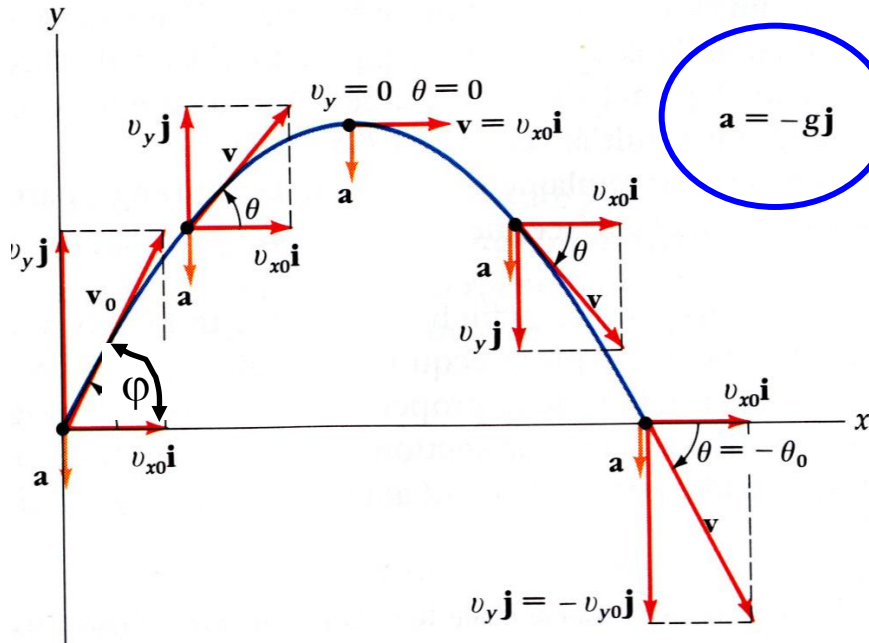


$$\begin{aligned} v_x &= v_{0x} \\ x &= v_{0x} t + x_0 \end{aligned}$$

# Šikmý vrh

X-ová zložka rýchlosti sa počas pohybu nemení, na rozdiel od y-ovej.

Tvar trajektórie je parabola.



$$a = -g\mathbf{j}$$

**V smere osi x:**

$$v_x = v_0 \cos \varphi$$

$$x = v_0 \cos \varphi t$$

**V smere osi y**

$$v_y = v_0 \sin \varphi - gt$$

$$y = v_0 \sin \varphi t - \frac{1}{2} gt^2$$

**Rovnica trajektórie**

$$y = xt g \varphi - \frac{g}{2(v_0 \cos \varphi)^2} x^2$$

**Dolet**

$$y = 0$$

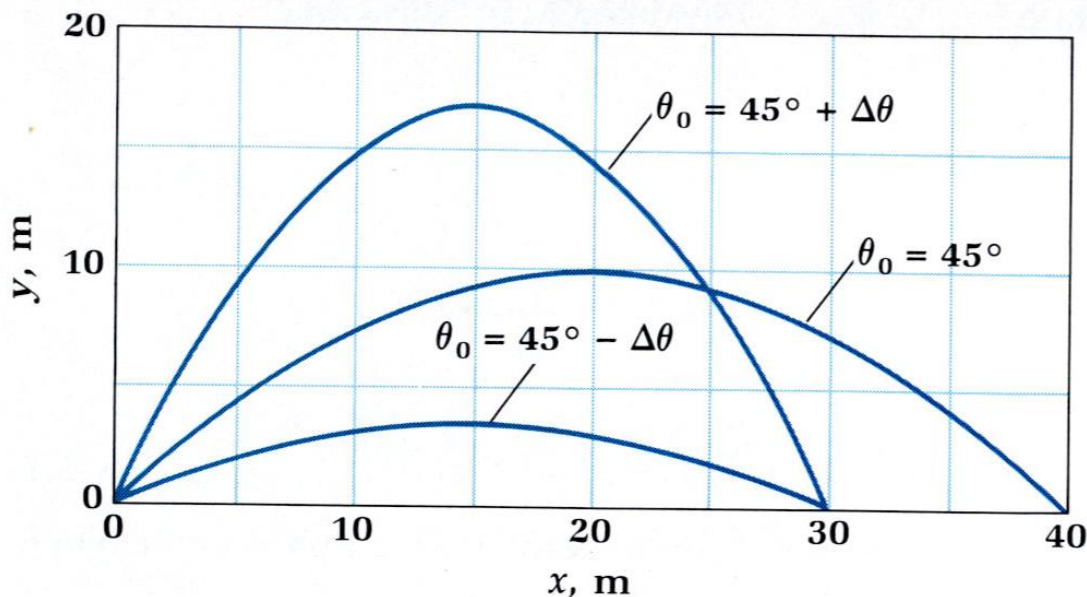
$$R = \frac{v_0^2}{g} \sin(2\varphi)$$

**Max. výška**

$$v_y = 0$$

$$H_{\max} = \frac{v_0^2 \sin^2(\varphi)}{2g}$$





## Dolet

$$R = \frac{v_0^2}{g} \sin(2\varphi)$$

Ak je teleso vrhnuté pod dvoma elevačnými uhlami líšiacimi sa od uhla 45 stupňov o rovnakú hodnotu  $\Delta\varphi$ , doletia do rovnakej vzdialenosti

$$\varphi = \pi/4 \pm \Delta\varphi$$

## Maximálny dolet

Dolet telesa dosiahne maximálnu hodnotu, ak je teleso vrhnuté pod uhlom  $\varphi = \pi/4$

# Otázky

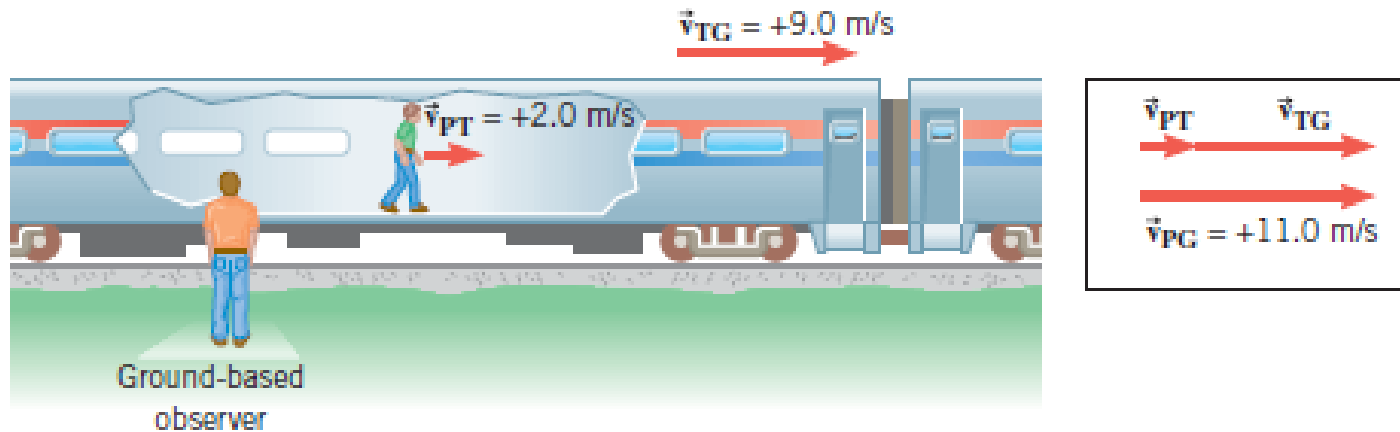
Vysvetlite pojem vektora a definujte základné operácie (sčítanie, odčítanie, násobenie)

Definujte základné kinematické veličiny (posunutie, rýchlosť, zrýchlenie) a objasnite v jednorozmernom prípade geometrický význam priemernej a okamžitej rýchlosti)

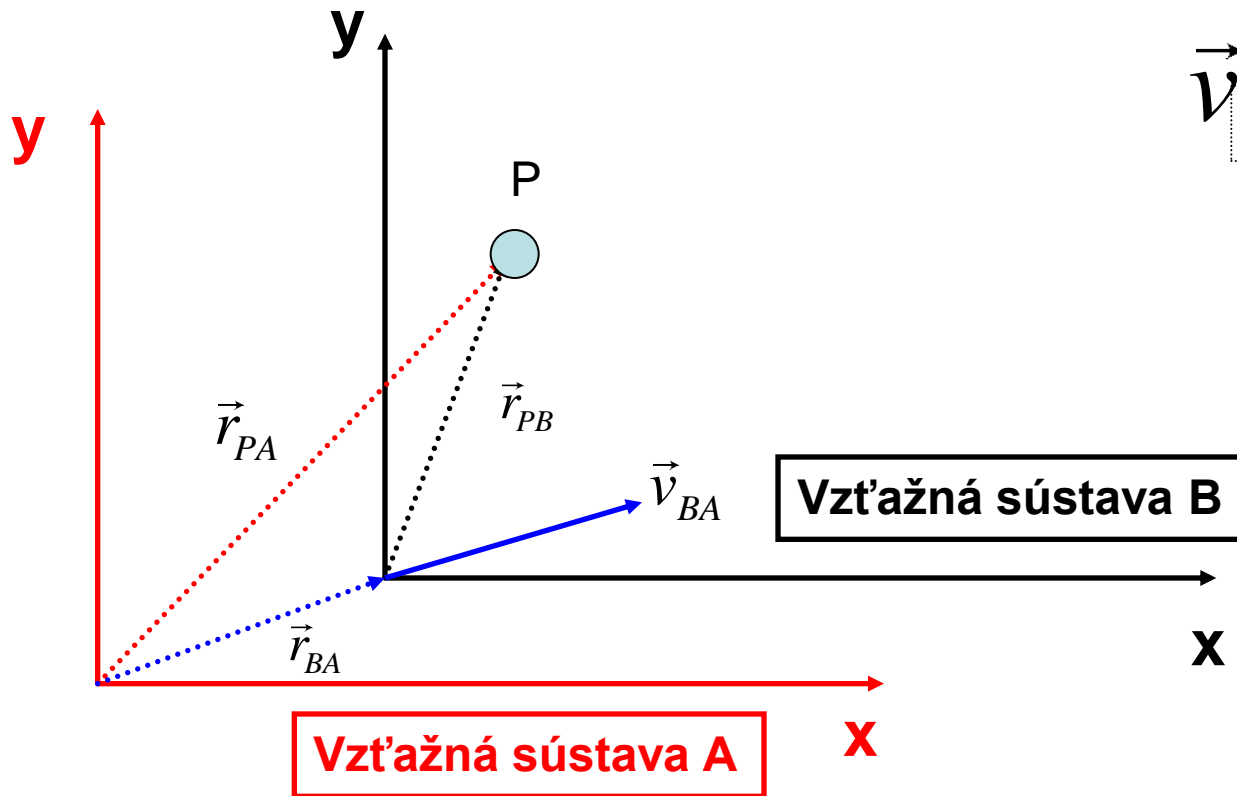
Objasnite pojem rovnomerne zrýchlený pohyb a odvodte dôsledky

Zvislý a šikmý vrh

# Vzájomný pohyb po priamke



# Vzájomný pohyb

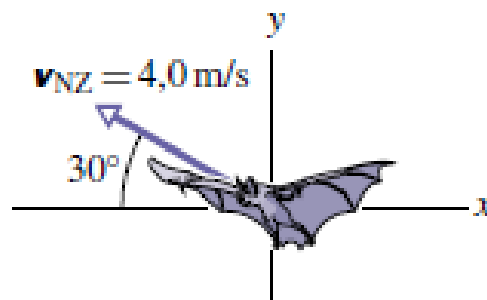
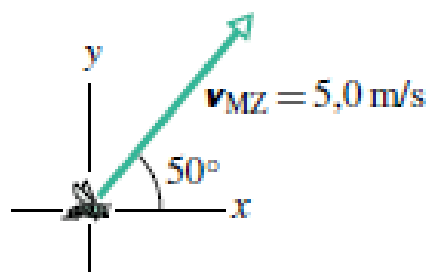


$$\vec{v}_{PA} = \vec{v}_{PB} + \vec{v}_{BA}$$

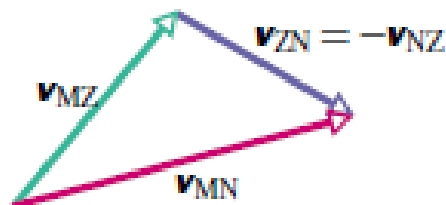
$$\vec{a}_{PA} = \vec{a}_{PB}$$

Častica má rovnaké zrýchlenie vo všetkých sústavách pohybujúcich sa navzájom konštantnými rýchlosťami

Určte relatívnu rýchlosť muchy vzhľadom na netopiera podľa obrázka. Rýchlosti sú znázornené vzhľadom na zem.



(a)



# Rovnomerne zrýchlený pohyb v viacerých rozmeroch rozmere

$$\vec{a} = \vec{k}$$



$$\begin{aligned}\vec{v} &= \vec{v}_0 + \vec{a}t \\ \vec{r} &= \vec{r}_0 + \vec{v}_0t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2\end{aligned}$$