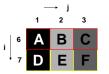
# Pole, tabuľka

# Pole (array)



pole 2x3 prvkov

- riadkový index  $i \in \{6,7\}$
- stĺpcový index  $j \in \{1, 2, 3\}$

a[7,2] -> E

# pole



- vlastnosti
  - prvky rovnakého typu homogénne
  - všetky prvky sú súčasne v pamäti
  - rýchly náhodný prístup (random-access)
  - sprístupnenie každého prvku trvá rovnako dlho
     známy počet prvkov (v čase kompilácie) statické pole
    - ale dynamické pole: počet prvkov stačí určiť na začiatku vykonania
    - ale flexibilné pole: počet prvkov sa môže aj meniť počas vykonania
  - nad indexami je definované usporiadanie lineárne
  - čo by zodpovedalo nehomogénnemu poľu?

# pole



- Operations
  - create(\_,\_): Idx, Idx -> array
    upper(\_): Array -> Idx
    lower(\_): Array -> Idx

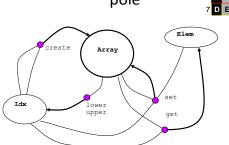
set(\_,\_,\_): Array,Idx,Elem->Array

get(\_,\_): Array, Idx, Elem ->Array
get(\_,\_): Array, Idx -> Elem

- 1-D (one dimensional)
- n-D -> Elem ~ (n-1)D Array

pole





pole



pole



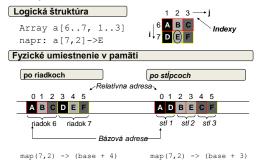
bežná syntax v programovacích jazykoch: array[i] = e znamená set(array,i,e) e = array[i] znamená e = get(array,i) pole



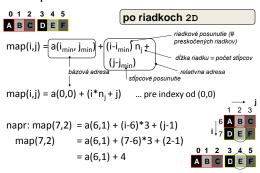
#### - reprezentácia:

- je daný počet rozmerov/dimenzií (n) a hranice indexov
- n-rozmerné pole sa zapisuje do 1-rozmerného vektora (dolná medza 0) pomocou zobrazovacej funkcie

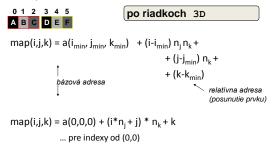
# pole – zobrazovacia funkcia



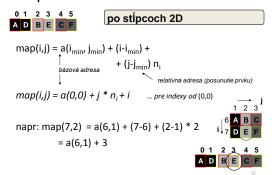
#### pole – zobrazovacia funkcia



# pole – zobrazovacia funkcia



#### pole – zobrazovacia funkcia



# pole – zobrazovacia funkcia

# 0 1 2 3 4 5 D B E C F map(i,j,k) = $a(i_{min}, j_{min}, k_{min})$ + $(i-i_{min})$ + $(j-j_{min})$ $n_i$ + $(k-k_{min})$ $n_i$ $n_j$ map(i,j,k) = a(0,0,0) + $(k*n_j+j)*n_i$ + i ... pre indexy od (0,0)

#### Tabuľka

# Tabuľka

- · skupina metód, ako implementovať slovník
- bežne aj synonymum pre slovník, najmä ak uvažujeme aj jeho implementáciu
- ale spravidla pomenovanie implementujúceho vektora
- určuje štruktúru pre jednotlivé údaje, ktorá združuje/asociuje hodnotu s kľúčom.
- V pamäti sa údaje uchovávajú ako dvojica [kľúč, hodnota] = položka, prvok tabuľky
- K hodnote sa pristupuje pomocou kľúča kľúč položku jednoznačne určuje

#### pole – reprezentácia pomocou Iliffových vektorov

- násobenie je pomalšie ako sčítanie iný spôsob reprezentácie, zobrazovacia funkcia bez násobenia

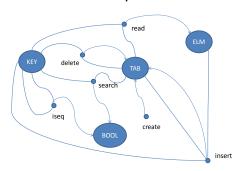
# (Dynamická) množina

- · abstraktný údajový typ množina
  - zvláštne vlastnosti:
    - počet prvkov v údajoch typu množina sa často mení
  - najčastejšie operácie:
  - insert, search, delete
- v takomto prípade ide o slovník
- nanr
  - tabuľka symbolov v prekladačoch

# Slovník/tabuľka – formálna špecifikácia

- Druhy: TAB, ELM, KEY, BOOL
- Operácie:
  - CREATE() ightarrow TAB vytvorenie prázdnej tabuľky
  - INSERT(tab, key, elem) → TAB vloženie prvku
  - READ(tab, key) → ELM výber prvku
  - DELETE(tab, key) → TAB vymazanie prvku
  - ISEQ(key, key)  $\rightarrow$  BOOL porovnanie 2 prvkov
  - $-\operatorname{SEARCH}(\operatorname{key,tab}) o \operatorname{BOOL}$  test, či sa v tabuľke nachádza prvok

# slovník/tabuľka



# slovník/tabuľka

# slovník/tabuľka

```
\begin{split} \text{delete}(k, \; \text{create}) &= \text{create} \\ \text{delete}(k, \; \text{insert}(k, \text{e}, \text{t})) &= \text{delete}(k, \text{t}) \\ \text{delete}(k_1, \; \text{insert}(k_2, \text{e}, \text{t})) &= \\ & \quad \text{insert}(k_2, \text{e}, \text{delete}(k_1, \text{t})) \\ & \quad \text{if}(\text{not iseq}(k_1, k_2)) \\ \\ \text{delete}(k_1, \; \text{insert}(k_2, \text{e}, \text{t})) &= \\ & \quad \text{if}(\; \text{iseq}(k_1, \; k_2) \;) \\ & \quad \text{then delete}(\; k_1, \; \text{t} \;) \\ & \quad \text{else insert}(k_2, \text{e}, \text{delete}(k_1, \; \text{t})) \end{split}
```

# slovník/tabuľka

# slovník/tabuľka

```
\begin{split} & \text{insert}(k, e_1, \text{ insert}(k, e_2, t)) = \\ & \text{insert}(k, e_1, t) \\ & \text{insert}(k_1, e_1, \text{ insert}(k_2, e_2, t)) = \\ & \text{insert}(k_2, e_2, \text{ insert}(k_1, e_1, t)) \\ & \text{if}(\text{not iseq}(k_1, k_2)) \\ \\ & \text{insert}(k_1, e_1, \text{ insert}(k_2, e_2, t)) = \\ & \text{if}(\text{ iseq}(k_1, k_2)) \\ & \text{ then insert}(k_1, e_1, t) \\ & \text{ else insert}(k_2, e_2, \text{insert}(k_1, e_1, t)) \\ \end{split}
```

# slovník/tabuľka – implementácia

reprezentácia pomocou vektora a prípadne aj zoznamov

- pre malý počet možných prvkov
  - sekvenčné sprístupňovanie ... O(n)
- pre malý interval možných kľúčov
  - priamy prístup (kľúč = index) ... O(1)
- pre veľkú množinu (univerzum) možných kľúčov
  - sprístupňovanie rozptýlením/hešovaním
     ... od O(1) do O(n)

# reprezentácia slovníka pomocou spájaného zoznamu

- insert insert<sub>sll</sub>
- delete delete<sub>SLL</sub>
- search find<sub>SLL</sub>
- sekvenčné sprístupňovanie ... O(n)
- príliš pomalé pre mohutnejšie množiny

# hodnota K (aktuálne kľúče)

#### reprezentácia slovníka pomocou tabuľky s priamym prístupom

- každý kľúč z celej množiny kľúčov U =  $\{0,1,...,9\}$  korešponduje s indexom v tabuľke T - aktuálna množina prvkov s kľúčmi K =  $\{2,3,5,8\}$  je zapísaná v T ako smerník na prvok (dáta), ostatné sú prázdne resp. sa rovnajú null

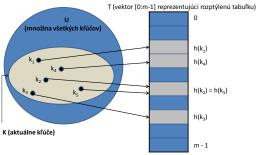
# reprezentácia slovníka pomocou tabuľky s priamym prístupom

- tabuľka s priamym prístupom:
  - vektor T[0 .. m-1]
  - každé miesto v tabuľke (každý prvok vektora) korešponduje s (má index) jediným kľúčom v univerze kľúčov U.
- insert(T, x)
  - T[kľúč[x]] <- x
- delete (T, x)
- T[kľúč[x]] <- NIL</li>
- search(T, k)
  - return T[k]

# rozptýlená tabuľka

- Tabuľka, kde sa index/adresa vypočíta z kľúča pomocou špeciálnej rozptylovej (hešovacej) funkcie
- Príklad jednoduchej rozptylovej funkcie:
  - Kľúč = súčet ascii hodnôt jednotlivých znakov
  - Value = OKNO

OKNO 
$$\Rightarrow$$
 key = 117 (O) + 113(K) + 116(K) + 117(O)  
= 463



#### reprezentácia slovníka pomocou rozptýlenej tabuľky

- použitie rozptylovej funkcie h na zobrazenie/namapovanie kľúčov k do indexov rozptýlenej tabuľky
- kľúče k2 a k5 sa zobrazia na rovnaký index kolízia

# rozptylová funkcia

- · Základné vlastnosti rozptylovej funkcie:
  - -Výpočet by nemal byť náročný
  - -Mala by byť navrhnutá tak, aby vznikalo čo najmenej kolízií
    - -úplne sa kolíziám nedá vyhnúť.
       -Prečo? |u|> m. Priestor možných kľúčov je omnoho väčší než adresový priestor.
       Adresový priestor sa navrhuje rozumne malý/veľký na základe odhadu, koľko môže
    - -čím bude rozptylovanie náhodnejšie, tým bude pravdepodobnosť kolízií menšia.
- · vždy treba spôsob rozriešenia kolízií
  - reťazenie
  - otvorené adresovanie

# Aká má byť h(k)?

- dobrá (uniform, rovnomerná) rozptylová funkcia by pre tabuľku s m položkami mala mať
  - rozloženie pravdepodobnosti P, že sa zvolí kľúč k pri univerze U:  $\sum P(k) = 1/m$  pre j=0,1,...,m-1
    - suma cez k: h(k)=j

čo je to isté ako

$$\sum_{k \mid h(k) = 0} P(k) = \sum_{k \mid h(k) = 1} P(k) = \dots \sum_{k \mid h(k) = m+1} P(k) = \frac{1}{m}$$

- čo je to isté ako povedať, že počet kľúčov, ktoré zobrazí rozptylová funkcia na jednu adresu, je pre všetky adresy rovnaký
- ale zvyčajne nepoznáme P(k)

# Aká má byť h(k)?

- Ak poznáme P(k), napr.:
  - Kľúče sú náhodné reálne čísla nezávisle rovnomerne rozdelené v intervale 0<=k<1,</li>
    - tak takáto rozptylová funkcia spĺňa požadavku: h(k)= floor(k.m)
  - Kľúče sú náhodné celé čísla nezávisle rovnomerne rozdelené v intervale 0<=k<r.</li>
    - tak takáto rozptylová funkcia spĺňa požadavku: h(k)= floor(k.m/r)

# Ako navrhnúť h(k)?

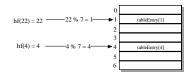
- Pomocou heuristík, opierajúc sa o kvalitatívne znalosti o P.
- Tabuľka symbolov v prekladači:
  - vieme, že často sa vyskytujú v programe symboly, ktoré sa len málo líšia, napr: refA, refB
  - Dobrá h(k) by mala minimalizovať prípady, že takéto symboly pošle na rovnaké miesto v tabuľke.

# Návrh h(k) metódou delenia

- $h(k) = k \mod m$ 
  - -m = 16, k = 36, h(36) = 4.
  - m nemá byť mocnina 2. Prečo?
    - $m = 2^p$ : vtedy h(k) závisí len od dolných p bitov kľúča
  - m nemá byť mocnina 10. Prečo?
  - m má byť prvočíslo nie blízke nejakej mocnine 2.

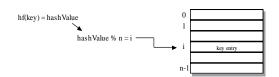
# rozptylová funkcia - príklad

- hf(x) = x, kde x je kladné číslo.
- Tabuľku predstavuje vektor s veľkosťou 7
  - rozptylové hodnoty sa musia zobraziť do [0:7-1]



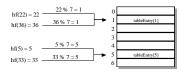
# rozptýlenie/hešovanie

Hash Value: hf (key) = hashValue
HashTable index: hashValue % n



# rozptylová funkcia - príklad

- Pri zvolenej rozptylovej funkcii nastáva kolízia pri každých 2 kľúčoch, ktoré sa navzájom líšia o násobok veľkosti implementujúceho vektora
- 36 22 = 14 = 2\*7 → nastane kolízia



# Jednoduchá rozptylová funkcia

- Častokrát je kľúčom reťazec (string)
  - Vo funkcii môžeme kombinovať postupnosť znakov z reťazca

```
public int hashCode()
{   int hash = 0;
   for (int i = 0; i < n; i++)
      hash = 31*hash + s[i];
   return hash;
}</pre>
```

# Jednoduchá rozptylová funkcia

Výpočet rozptylovej hodnoty pre 3 rôzne reťazce: Hodnota pre strB je záporná kvôli preplneniu

 -ak nastane prípad, že rozptylová funkcia vráti záporné číslo, pribudne problém pri práci s vektorom/poľom (záporný index neexistuje).
 -takýto výpočet však zabezpečí, že index bude vždy kladné číslo: tableIndex = (hashValue & Integer.MAX\_VALUE) % tableSize

# Návrh h(k) metódou násobenia

- 1. Vynásobiť kľúč k zvolenou konštantou *A*, 0<*A*<1 a vybrať zlomkovú časť z *k.A*.
- 2. Vynásobiť túto hodnotu m a vziať celú časť.

```
h(k) = floor(m. (k.A mod 1))
```

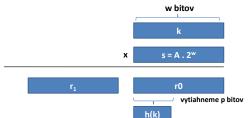
kde m je mocnina 2

k.A mod 1 označuje zlomkovú časť z k.A,
t.j. k.A – floor(k.A)

voľba A: podľa Knutha približne

(sqrt(5) – 1)/2 = 0.6180339887

# rozptylová funkcia - príklad

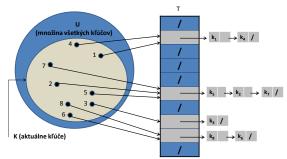


#### Násobenie ako metóda hešovania

-w-bitová reprezentácia kľúča sa vynásobí w-bitovou hodnotou s = A.2™
- p najvyšších bitov nižšej w-bitovej časti výsledku zvolíme ako rozptylovú hodnotu funkcje h(k)

#### kolízia

- Ak rozptylová hodnota dvoch (alebo viacerých) prvkov ukazuje na rovnaké miesto vo vektore implementujúcom tabuľku (skrátene v tabuľke), nastáva kolízia. Dva prvky nemôžu byť uložené na rovnakom mieste v tabuľke.
- Možnosti riešenia problému:
  - zreťazenie: Navrhnutie takej štruktúry, ktorá bude schopná uchovávať viacero prvkov s rovnakou rozptylovou hodnotou (vektor ako postupnosť spájaných zoznamov)
  - otvorené adresovanie: Umiestnenie jedného z kolidujúcich prvkov na iné miesto v tabuľke



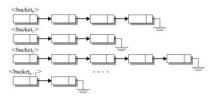
T = vektor jednosmerne spájaných zoznamov, implementujúci rozptýlenú tabuľku

#### Riešenie kolízií zreťazením

- každý prvok rozptylovej tabuľky T[i] obsahuje jednosmerne spájaný zoznam všetkých prvkov/kľúčov (bucket), ktorých rozptýlená hodnota je i napr.  $h(k_1) =$ 

# postupnosť spájaných zoznamov

- V tomto prípade definujeme rozptýlenú tabuľku ako postupnosť (vektor) jednosmerne indexovanú spájaných zoznamov.
- Každý spájaný zoznam sa nazýva bucket (vedierko, košík, dátová oblasť, sektor) a uchováva prvky s rovnakým indexom (rovnakou rozptylovou hodnotou)



# postupnosť spájaných zoznamov

#### Vloženie prvku

- -rozptylovou funkciou sa zistí index bucketu v implementujúcom vektore, t.j. miesto vo vektore, kde je ukazovateľ na začiatok zoznamu všetkých prvkov, pre ktorých kľúče vracia rozptylová funkcia tú istú hodnotu
- -Ak je bucket prázdny, vloží sa prvok na prvú pozíciu
- Ak nie je bucket prázdny, najskôr sa celý prehľadá, či sa v ňom prvok už nenachádza. Ak nie, tak sa vloží na začiatok.

# postupnosť spájaných zoznamov

Vloženie prvkov: {54, 77, 94, 89, 14, 45, 35, 76} Veľkosť tabuľky je 11.



# reprezentácia slovníka pomocou rozptylovej tabuľky so zreťazením

- zreťazený-insert(T, x)
  - vlož x na začiatok zoznamu, na ktorý ukazuje T[h(kľúč[x])]
- zreťazený-delete (T, x)
  - odstráň x zo zoznamu, na ktorý ukazuje T[h(kľúč[x])]
- zreťazený-search(T, k)
  - hľadaj prvok s kľúčom k v zozname T[h(k)]

# zložitosť operácií rozptylovej tabuľky so zreťazením

- zreťazený-insert(T, x)
  - čas v najhoršom prípade O(1)
- zreťazený-delete (T, x)
  - v najhoršom prípade čas úmerný dĺžke zoznamu v príslušnom vedierku
- zreťazený-search(T, k)
  - v najhoršom prípade čas úmerný dĺžke zoznamu v príslušnom
  - ak by bol obojstranne zreťazený zoznam: O(1)

# zložitosť operácií rozptylovej tabuľky so zreťazením

- aký je odhad času úmerného dĺžke zoznamu v príslušnom vedierku?
  - nech má tabuľka T m miest a je v nej zapísaných n prvkov
  - faktor naplnenia  $\alpha_T = n/m$
  - $\alpha$  je priemerný počet prvkov vo vedierku
  - analýzu robíme tak, že čas vyjadríme v závislosti od  $\alpha$ .
  - všimnime si, že  $\alpha$  môže byť  $\alpha$ <1,  $\alpha$ =1,  $\alpha$ >1.

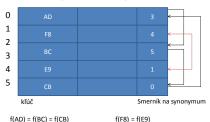
# zložitosť operácií rozptylovej tabuľky so zreťazením

- · najhorší prípad:
  - · všetky prvky sa zreťazia v jedinom zozname/vedierku.
  - zreťazený-search: Θ(n) + čas potrebný na výpočet hodnoty h
  - · horšie než pri reprezentácii slovníka pomocou SLL
- priemerný prípad:
  - · závisí od toho, ako dobre h rozptyluje kľúče na rôzne adresy.
  - predpoklad jednoduchého rovnomerného rozptýlenia: ľubovoľný prvok sa rovnako pravdepodobne môže dostať do ktoréhokoľvek vedierka.
  - predpokladajme čas potrebný na výpočet hodnoty h je O(1)
  - zreťazený-search: Θ(α + 1)
  - ak je počet vedierok úmerný počtu prvkov, tj n=O(m), je
  - · zreťazený-search: O(1)

# reprezentácia slovníka pomocou rozptylovej tabuľky so zreťazením

- Nie je obmedzená pevným maximálnym počtom prvkov v tabuľke
- zreťazuje sa vonku mimo vektora v (ďalšej) zreťazenej voľnej pamäti
- čo tak zreťazovať vnútri vektora?

# reprezentácia slovníka pomocou rozptylovej tabuľky s vnútorným reťazením



Každé slovo obsahuje aj smerník na synonymum. Všetky synonymá potom môžeme získať postupným prechádzaním vzniknutého spájaného zoznamu

#### Otvorené adresovanie

- Všetky prvky sa ukladajú priamo vo vektore reprezentujúcom tabuľku (v tabuľke)
- Každá položka tabuľky obsahuje buď prvok reprezentovanej dynamickej množiny (slovníka) alebo NIL.
- Nič sa nezreťazuje, nič nie je mimo tabuľky.
- Miera naplnenia tabuľky je vždy najviac 1.

#### Vkladanie pri otvorenom adresovaní

- systematicky sa skúša nájsť prázdne miesto
- postupnosť skúšaných miest nie je daná zreťazením, ale sa vypočítava
- · výhody:
  - netreba pamäť na zreťazenie
  - do rovnako veľkého vektora sa zmestí viac prvkov, menej kolízií, rýchlejšie sprístupňovanie

# Vkladanie pri otvorenom adresovaní

- Postupnosť skúšaných miest závisí od kľúča, t.j. rozptylová funkcia dostane ďalší parameter h: U x {0,1,...,m-1} -> {0,1,...,m-1}
- pre ľubovoľný kľúč k:
  - skúšobná postupnosť (m miest/adries) h(k,0), h(k,1), ..., h(k,m-1)musí byť permutáciou 0,1,...,m-1

# Hash search(T, k)

```
search(T table, k key)
      repeat j ← h(k, i)
             if T[j] = k
                    then return j
                    i - i + 1
      until T[j] = NIL or i = m
      return NIL
```

# Lineárne skúšanie (linear probing)

- · Uvažujme bežnú rozptylovú funkciu  $h'(k): U \to \{0,1,...,m-1\}$  $h(k,i)=(h'(k)+i) \mod m \text{ pre } i=0,1,...,m-1$
- výhoda: ľahko sa implementuje
- Problém: strapce

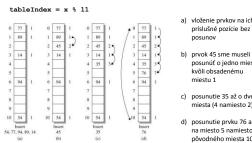
# Hash insert(T, k)

```
insert(T table, k key)
      repeat j ← h(k, i)
             if T[j] = NIL
                    then T[i] ← k
                          return j
      error "hash table overflow"
```

# Lineárne skúšanie (linear probing)

- · Vloženie prvku:
  - -Na začiatku sa všetky bunky tabuľky označia ako prázdne
  - -Aplikuje sa rozptylová funkcia a zvyšok po delení tejto hodnoty veľkosťou tabuľky predstavuje index v tabuľke. Ak je bunka prázdna, vloží sa do nej prvok
  - -Inak sa postupne prehľadávajú ďalšie bunky v poradí a prvok sa vloží do prvej voľnej.

# lineárne skúšanie



- a) vloženie prvkov na ich príslušné pozície bez
- posunúť o jedno miesto kvôli obsadenému
- c) posunutie 35 až o dve miesta (4 namiesto 2)
- d) posunutie prvku 76 až na miesto 5 namiesto pôvodného miesta 10

# lineárne skúšanie - algoritmus

```
//výpočet indexu tabuľky
int index = (item.hashCode()&Integer.MAX_VALUE)%n
// uloženie pôvodného indexu
int origIndex = index;
//cyklické prehľadávanie tabuľky a hľadanie voľnej pozície
// nájde miesto alebo sa tabuľka zaplni(origIndex == index).
do
{
   if table[index] is empty
        insert item in table at table[index] and return
   else if table[index] matches item
        return
// posunutie v tabuľke
   index = (index+1) % n;
}
while (index != origIndex);
throw new BufferOverflowException();
```

#### lineárne skúšanie

- Táto metóda je vhodná v prípade, ak veľkosť vektora implementujúceho tabuľku je rádovo väčšia ako počet prvkov, ktoré sa do nej budú vkladať.
- Dobrá rozptylová funkcia minimalizuje kolízie a ak aj nastanú, tak v tabuľke bude dostatok voľných miest pre vyhľadanie náhradnej pozície

# kvadratické skúšanie (quadratic probing)

- Uvažujme bežnú rozptylovú funkciu  $h'(k): U \rightarrow \{0,1....,m-1\}$
- $h(k,i)=(h'(k)+c_1.i+c_2.i^2) \mod m$  pre i=0,1,...,m-1
- Problém: ako zvoliť  $c_1$  a  $c_2$
- · Strapce vznikajú sekundárne, menej

# dvojité rozptýlenie

- Uvažujme bežné rozptylové funkcie  $h_1(k): U \rightarrow \{0,1,...,m-1\}$  $h_2(k): U \rightarrow \{0,1,...,m-1\}$
- $h(k,i)=(h_1(k)+i.h_2(k)) \mod m$  pre i=0,1,...,m-1

#### 

# rozptylová funkcia - príklad

#### Vkladanie pomocou dvojitého rozptýlenia

- máme rozptýlenú tabuľku s veľkosťou 13 s  $h_1(k) = k \mod 13$  a  $h_2(k) = 1 + (k \mod 11)$
- ak  $14 \equiv 1 \pmod{13}$  a  $14 \equiv 3 \pmod{11}$ , tak potom kľúč 14 je vložený na prázdne miesto 9, po tom, ako sa zistilo, že miesta 1 a 5 sú obsadené

# dvojité rozptýlenie

- postupnosť skúšaných miest závisí dvojako od kľúča k:
  - začiatočné miesto skúšania T[h<sub>1</sub>(k)]
  - posunutie je vždy o h<sub>2</sub>(k), to celé modulo m
- hodnoty h<sub>2</sub>(k) nesmú byť súdeliteľné s m.
  - Prečo? ak by pre nejaký kľúč k mali najväčšieho spoločného deliteľa d>1, tak pri hľadaní kľúča k by sa prezerala iba 1/d tabuľky
  - ako to zabezpečiť?
    - návrh 1: m=2s, pre nejaké s, h<sub>2</sub> nech vždy vracia nepárne číslo
    - návrh 2: m je prvočíslo, h<sub>2</sub> nech vždy vracia kladné číslo menšie než m

# dvojité rozptýlenie

- návrh 2: m je prvočíslo, h<sub>2</sub> nech vždy vracia kladné číslo menšie než m
- napr
  - $-h_1(k) = k \mod m$

 $h_2(k) = 1 + (k \mod m')$ , kde m' je len o trochu menšie než m, povedzme m-1 alebo m-2

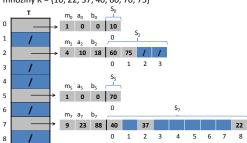
- napr ak k = 123456 a m = 701, m' = 700:
  - $h_1(k) = 80$ ,  $h_2(k) = 257$
  - takže ako prvé sa skúša 80. miesto a potom ďalšie vždy vzdialené o 257 miest (modulo 701).

# dvojité rozptýlenie

- je lepšie než lineárne alebo kvadratické rozptýlenie:
- pri sprístupňovaní sa skúša ⊕(m²) postupností na rozdiel od ⊕(m)
- · prečo?
  - každá možná dvojica  $(h_1(k), h_2(k))$  generuje rôznu postupnosť adries na skúšanie
  - ako sa mení k, začiatok aj posunutie skúšania sa menia nezávisle.
- blíži sa ideálnemu predpokladu rovnomerného rozptýlenia

# perfektná rozptylová funkcia - príklad

Použitie perfektného rozptýlenia (perfect hashing) na uloženie množiny K = {10, 22, 37, 40, 60, 70, 75}



# perfektná rozptylová funkcia - príklad

Použitie perfektného rozptýlenia (perfect hashing) na uloženie množiny K = {10, 22, 37, 40, 60, 70, 75}

-Základná rozptylová funkcia je  $h(k) = ((ak + b) \mod p) \mod m$ , kde a = 3, b = 42, p = 101 a m = 9

-Príklad: h(75) = 2, takže objekt 75 sa uloží na miesto s kľúčom 2 -Sekundárna hešovacia tabuľka S<sub>j</sub> obsahuje všetky kľúče hešujúce index j

-jej veľkosť je m<sub>i</sub>

-a hešovacia funkcia je  $h_i(k) = ((a_i k + b_i) \mod p) \mod m_i$ 

-Keď  $h_2(75) = 1$ , kľúč 75 je uložený na miesto 1 v sekundárnej hešovacej tabuľke S2

-Takto nie sú žiadne kolízie v sekundárnych hešovacích tabuľkách a vyhľadávanie trvá v najhoršom prípade konštantný čas

# prerozptýlenie/rehašovanie

- So zvyšujúcim sa počtom prvkov v rozptylovej tabuľke (a zároveň so zvyšujúcim sa počtom kolízií) sa efektívnosť vyhľadávania znižuje.
- Prerozptýlenie predstavuje zväčšenie veľkosti tabuľky, ak súčasná je zaplnená do určitej úrovne.

