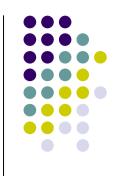
PPI

19.10.2011

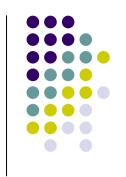


Kombinačný logický systém - má správanie, ktoré môžeme opísať funkciou Y = f(X) kde X je množina vstupných a Y výstupných premenných (vektorov, výstupné premenné závisia iba od vstupných premenných (vstupných vektorov) v danom čase.

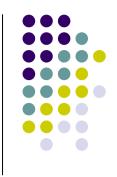
Sekvenčný logický systém - je charakteristický tým, že výstupné premenné závisia nielen od vstupných premenných v danom časovom okamihu, ale aj od postupnosti vstupných premenných v predchádzajúcich časových okamihoch. V závislosti od postupnosti vstupných premenných môže teda sekvenčný obvod v danom čase generovať rôzne hodnoty výstupných premnných. Chovanie sa sekvenčného logického systému (obvodu) teda vyjadruje jeho pamäťovú schopnosť

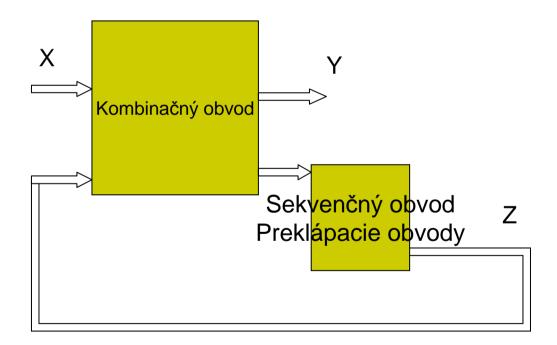


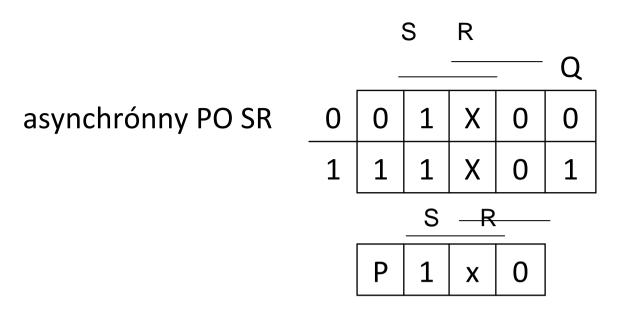
- Na vstupe logického systému pôsobia vstupné signály (veličiny) x1, x2, ... xm, ktoré menia svoju hodnotu v čase nezávisle od systému. Systém má ďalej výstupné signály (veličiny) y1, y2, ..., y, ktorých. funkčne závisia od hodnôt vstupných veličín.
- V sekvenčnom systéme sú vzťahy medzi hodnotami výstupných a vstupných veličín sú vo všeobecnosti sprostredkované určitými vnútornými veličinami stavovými veličinami systému z1, z2, ... zp.

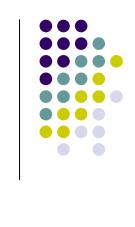


Ak tieto časové okamihy zmien závisia len od okamihov zmien vstupných premenných, hovoríme o asynchrónnom sekvenčnom logickom systéme. Ak tieto časové okamihy zmien závisia nielenlen od okamihov zmien vstupných premenných ale aj od synchronizačnej alebo hodinovej premennej (CLK)., hovoríme o asynchrónnom sekvenčnom logickom systéme.









asynchrónny PO \overline{SR} $\begin{bmatrix} \overline{S} & R \\ - \overline{ } & - \overline{ } \\ 0 & X & 0 & 0 & 1 & 0 \\ \hline 1 & X & 0 & 1 & 1 & 1 \\ \hline & \overline{S} & \overline{R} \\ \hline & X & 0 & P & 1 \\ \hline \end{bmatrix}$

synchrónny PO SR

0	0	1	X	0	0
1	1	1	X	0	1

P 1	X	0
-----	---	---

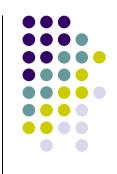
synchrónny PO JK

0	0	1	1	0	0
1	1	1	0	0	1

univerzálny všetky typy správania

synchrónny PO-D

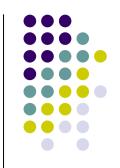
		<u>D</u>	Q
0	0	1	0
1	0	1	1



 $\begin{array}{c|c} D \\ \hline 0 & 1 \end{array}$

synchrónny PO-T

K



KONEČNÉ STAVOVÉ AUTOMATY

Konečný stavový stroj - automat (Finite State Machine = FSM) je algebrický systém

$$A = (X,S,Y,p,v), A = (X,S,Y,p,v, s_0),$$

kde

X => množina vstupných symbolov, vstupov

S => množina stavov

Y => množina výstupných symbolov, výstupov

p => prechodová funkcia p: S x X -> S

v => výstupná funkcia v: S x X -> Y (Mealy)

v: S -> Y(Moore)