۱. متغیر تصادفی لاپلاس (یا نمایی متقارن) با پارامتر $\tau>0$ و میانگین μ متغیری پیوسته با تابع چگالی احتمال $f_X(x)=\frac{\tau}{7}\mathrm{e}^{-\tau|x-\mu|}$ است. حال آزمون فرضی را در نظر بگیرید که در فرض H_0 نمونه از توزیع لاپلاس P با پارامتر های (τ,μ) داریم و در فرض H_1 نمونه از توزیع لاپلاس Q با پارامتر های (τ,ν) داریم. نشان دهید کمترین احتمال خطا در آزمون فرض بیزی برابر است با

$$e^{-\frac{\tau}{7}|\mu-\nu|}$$

ضمنا تست بهینه را هم تعیین نمایید.

۲. انحراف من درآوردی! با توجه به فرم وردشی انحراف KL، تعمیم زیر از این انحراف ارایه شده است:

$$V_{\alpha,\beta,r,s,t}(P_X||Q_X) = \sup_{f: \mathcal{X} \mapsto \mathbb{R}} \mathbb{E}_{P_X}[f(X)] - r\mathbb{E}_{Q_X}[f(X)] - s\log \mathbb{E}_{Q_X}[\exp(\alpha f(X))] - t\log \mathbb{E}_{Q_X}[\exp(\beta f(X))]$$

در اینجا (s,t)اعداد نامنفی و r,α,β اعداد حقیقی هستند.

- نشان دهید که چنانچه $t \neq \alpha s + \beta t \neq r$ برقرار باشد، مقدار انحراف همواره بینهایت است و در نتیجه تعریف فوق به درد نخور است! در قسمتهای بعد فرض میکنیم که تساوی $t + \alpha s + \beta t = r$ برقرار است.
 - نشان دهید انحراف فوق همیشه نامنفی است.
 - \circ نشان دهید که انحراف فوق وقتی $P_X = Q_X$ است برابر با صفر است. آیا عکس آن درست است؟
 - برای توزیعهای مشترک P_{XY} و شان دهید \circ

$$V_{\alpha,\beta,r,s,t}(P_X||Q_X) \le V_{\alpha,\beta,r,s,t}(P_{XY}||Q_{XY})$$

٥ نشان دهيد پردازش يكسان انحراف را افزايش نمي دهد، يعني

$$V_{\alpha,\beta,r,s,t}(P_XW_{Y|X}||Q_XW_{Y|X}) = V_{\alpha,\beta,r,s,t}(P_X||Q_X)$$

از اینجا نامساوی پردازش دادهها را برای انحراف V بیان کرده و ثابت نمایید. همچنین نشان دهید که انحراف فوق نسبت به زوج (P_X,Q_X) محدب است.

o خاصیت بالاجمعی (super-additive) زیر را ثابت نمایید:

$$V_{\alpha,\beta,r,s,t}(P_{XY}||Q_XQ_Y) \ge V_{\alpha,\beta,r,s,t}(P_X||Q_X) + V_{\alpha,\beta,r,s,t}(P_Y||Q_Y)$$

: عد زير را بيابيد $W_lpha(P_X||Q_X)=V_{lpha,\circ,1-rac{1}{lpha},rac{1}{lpha^\intercal},\circ}(P_X,Q_X)$ عرار دهيد \circ

$$\lim_{\alpha \to \circ} W_{\alpha}(P_X||Q_X)$$

٥ مستقيما يا با استفاده از قسمتهاى قبل نشان دهيد:

$$\chi^{\mathsf{T}}(P_{XY}||Q_XQ_Y) \ge \chi^{\mathsf{T}}(P_X||Q_X) + \chi^{\mathsf{T}}(P_Y||Q_Y)$$

را برای هر α ی دلخواه بین صفر و یک محاسبه کنید. $\star\star$

۳. نامساوی زیر را بین انحراف KL و فاصله TV اثبات کنید،

$$D(P||Q) \ge \log \frac{\mathsf{V} + \mathsf{TV}(P,Q)}{\mathsf{V} - \mathsf{TV}(P,Q)} - \frac{\mathsf{YTV}(P,Q)}{\mathsf{V} + \mathsf{TV}(P,Q)} \tag{1}$$

در حالتهای حدی(مجانبی) این نامساوی را با نامساوی پینسکر مقایسه نمایید. ضمنا نامساوی فوق را با کشیدن نمودار (نمودار کامپیوتری منظور است نه دستی!) با نامساوی پینسکر مقایسه نمایید.

۴. تخمین توزیع نقاط داده X_1, \dots, X_n به طور X_1, \dots, X_n از توزیع ناشناخته گسسته X_1, \dots, X_n در اختیار ما قرار داده شده است. هدف تخمین توزیع فوق از روی این مشاهدات است. هدف از این مسئله نشان دادن رابطه زیر است:

$$R_{\mathsf{TV}}^*(k,n) := \inf_{\hat{P}} \sup_{P \in \mathcal{P}_k} \mathbb{E}_P[\mathsf{TV}(\hat{P},P)] \asymp \min\left\{\sqrt{\frac{k}{n}}, 1\right\} \tag{Y}$$

(آ) ابتدا نشان دهید که تخمینگر ML برای این مسئله چیزی جز تخمینگر تجربی نیست.

- (ب) نشان دهید که خطای تخمینگر تجربی از مضربی از سمت راست (۲)، کمتر است.
- (ج) با استفاده از یکی از روشهای فانو (محلی یا سرتاسری) یا Assouad و یا هر روشی که به ذهنتان میرسد!، کران پایینی از مرتبه سمت راست (۲) روی مینیمکس خطا ارائه دهید.
 - (د) برای تابع زیان انحراف KL به شکل $D(P||\hat{P})$ ، نشان دهید که تخمینگر تجربی در بدترین وضعیت به زیان بینهایت میرسد!
- ۵. تشخیص علامت در رگرسیون خطی تنک در رگرسیون خطی تنک، n اندازهگیری نویزی $Y_i = \langle X_i, \theta^* \rangle + \xi_i$ از بردار تنک $Y_i = \langle X_i, \theta^* \rangle + \xi_i$ داریم که دارای حداکثر $k \ll d$ درایه ناصفر آست. همچنین در اینجا بردارهای X_i بردارهای ثابتی در $k \ll d$ هستند که مربوط به وسیله اندازه گیری هستند. ضمنا فرض میکنیم که در $\xi_i \sim \mathcal{N}(\circ, \sigma^i)$. هدف در اینجا بازیابی علامت درایههای بردار تنک θ است که در آن علامت صفر را صفر در نظر میگیریم. بدین منظور فرض میکنیم که اندازه سطح درایههای ناصفر θ از مقدار θ_{\min} بیشتر است (در غیر این صورت می توان راحت دید که مسئله بازیابی علامت در بدترین وضعیت ناممکن است!). هدف ما بدستآوردن کران پایینی روی تعداد اندازهگیری ها است. فرآیند زیر را در نظر بگیرید:

متناظر با $s \in \{-1, \circ, 1\}^d$ عبین می شوند. حال یک بردار $\theta^{(s)}$ قرار می دهیم به طوریکه درایه های آن از رابطه $S_j = \theta_{\min} s_j$ تعبین می شوند. حال یک بردار تصادفی $S_k := \{s \in \{-1, \circ, 1\}^d : \|s\|_1 = k\}$ (یعنی بردارهایی با دقیقا s = 1 عنصر ناصفر) $s \in \{-1, \circ, 1\}^d$ انتخاب می کنیم. به شرط s = 1 مشاهده $s \in \{-1, \circ, 1\}$ را از بردار متناظر $s \in \{-1, \circ, 1\}$ خواهیم داشت.

رآ) با استفاده از نامساوی فانو، نشان دهید برای هر تخمینگر \hat{S} از علامت بردار $\theta^{(S)}$ ، یعنی S، احتمال خطای $\mathbb{P}[\hat{S} \neq S]$ حداقل $\theta^{(S)}$ است، مگر اینکه

$$n \ge c \frac{\frac{d}{k} \log \binom{d}{k}}{\|n^{-\frac{1}{\gamma}} \mathbf{X}\|_{\mathsf{Fr}}^{\gamma}} \frac{\sigma^{\gamma}}{\theta_{\min}^{\gamma}}$$

در اینجا ماتریس ${f X}$ ماتریسی n imes d است که سطر iام آن برابر با بردار اندازهگیر X_i است.

(ب) حال فرض کنید که درایههای ماتریس ${\bf X}$ برابر با $1\pm$ باشند. کران پایینی برای n به منظور بازیابی علامت ارائه دهید. ضمنا اهمیت جمله $\frac{\sigma^{\tau}}{\theta}$ در کران قسمت قبل را شرح دهید.