

# SEGUNDO TRABALHO DA DISCIPLINA DE INTELIGÊNCIA COMPUTACIONAL

# RELATÓRIO TÉCNICO

# **Equipe:**

Alicia Paiva - 1612479 Rhavy Frota Sá Nogueira Neves Souza - 1612486

### **Professor:**

Gustavo Campos

Fortaleza, Ceará 16 de janeiro de 2025

# 1. Estudo Dirigido Parte I

01. Defina com suas próprias palavras os seguintes termos: estado, espaço de estados, árvore de busca, nó, objetivo, função sucessora e fator de ramificação.

### Resposta:

Estado é a situação atual do problema. Em um jogo de xadrez, um estado pode ser a disposição atual das peças no tabuleiro.

Espaço de estados é o conjunto de todos os estados possíveis que podem ser alcançados a partir de um estado inicial, seguindo as regras do problema. Ele é geralmente representado como um grafo, onde os estados são nós, e as transições (ações) são as arestas.

Árvore de busca é uma representação hierárquica dos estados explorados durante a resolução do problema. Começa com o estado inicial como a raiz e expande para outros estados (nós) conforme as ações possíveis são aplicadas. A árvore mostra as escolhas feitas ao longo do caminho.

Um nó na árvore de busca representa um estado específico do problema. Além disso, ele pode conter informações adicionais, como:

- O estado correspondente.
- A ação que levou a esse estado.
- O custo acumulado do caminho até esse estado.
- O nó pai (estado anterior).

O objetivo é o estado ou conjunto de estados que representam a solução do problema. O agente tenta encontrar um caminho para alcançar esse estado. No xadrez, o objetivo pode ser dar xeque-mate no rei adversário.

Função sucessora é a função que define como o agente pode ir de um estado a outro. Dado um estado atual, ela retorna todas as ações possíveis e os estados resultantes dessas ações.

Fator de ramificação é o número médio de sucessores (ações possíveis) gerados a partir de cada nó na árvore de busca. Este valor afeta diretamente a complexidade do problema.

- 02. Defina para um agente de resolução os seguintes problemas, ou seja, represente o estado inicial do problema, as ações possíveis para o agente, um teste meta/objetivo e uma função custo de caminho, g(n).
  - a. Usando apenas quatro cores, colorir um mapa plano de tal forma que duas regiões adjacentes não tenham a mesma cor.

### Resposta:

Estado Inicial: Um mapa onde nenhuma região está colorida.

Ações Possíveis: Escolher uma região não colorida e aplicar uma cor (vermelho, azul, verde ou amarelo) que não conflite com as regiões adjacentes.

Teste de Objetivo: Todas as regiões estão coloridas e nenhuma região adjacente tem a mesma cor.

Função Custo: O número de regiões coloridas até o estado atual.

Função Heurística: O número de regiões restantes que ainda precisam ser coloridas.

Função Avaliação: f(n)=g(n)+h(n), onde g(n) é o número de regiões coloridas e h(n) é o número de regiões não coloridas.

b. Um macaco com 30 cm está em uma sala onde tem algumas bananas suspensas em um teto de 80 cm. Ele gostaria de pegar as bananas. A sala contém dois engradados móveis e escaláveis com 30 cm de altura que podem ser empilhados.

### Resposta:

#### Estado Inicial:

- Macaco está no chão.
- Bananas estão suspensas a 80 cm.
- Dois engradados de 30 cm estão disponíveis no chão.

### Ações Possíveis:

- 1. Empurrar um engradado.
- 2. Empilhar os engradados.
- 3. Subir em um engradado.
- 4. Pegar as bananas (se a altura for suficiente).

Teste de Objetivo: O macaco alcança as bananas (altura total ≥80 cm)

Função Custo: O número de ações realizadas até o estado atual.

Função Heurística: A diferença entre a altura atual do macaco e a altura necessária para alcançar as bananas (80-altura atual).

Função Avaliação: f(n)=g(n)+h(n), onde g(n) é o número de ações realizadas e h(n) é a altura que ainda falta para alcançar as bananas.

c. Existe um programa que exibe a mensagem "registro de entrada inválido" ao alimentar determinado arquivo com registros de entrada. Você sabe que o

processamento de cada registro é independente de outros registros e deseja descobrir qual registro é inválido.

#### Resposta:

Estado Inicial: Todos os registros do arquivo estão classificados como "não verificados".

Ações Possíveis: Selecionar um registro e processá-lo no programa.

Teste de Objetivo: Um registro que, quando processado, gera a mensagem "registro de entrada inválido".

Função Custo: O número de registros processados até o estado atual.

Função Heurística: O número de registros restantes que ainda precisam ser processados.

Função Avaliação: f(n)=g(n)+h(n), onde g(n) é o número de registros processados e h(n) é o número de registros ainda não verificados.

d. Três missionários e três canibais estão em um lado de um rio, juntamente com um barco que pode levar uma ou duas pessoas. Descubra um meio de fazer todos atravessarem o rio sem deixar que um grupo de missionários de um lado fique em número menor que o número de canibais nesse mesmo lado do rio.

### Resposta:

Estado Inicial: Todos os três missionários, os três canibais e o barco estão na margem inicial do rio.

Ações Possíveis: Mover o barco com uma ou duas pessoas (missionários e/ou canibais) para a outra margem, respeitando a restrição de não poder existir mais canibais do que missionários em nenhuma margem.

Teste de Objetivo: Todos os missionários e canibais estão na margem oposta do rio.

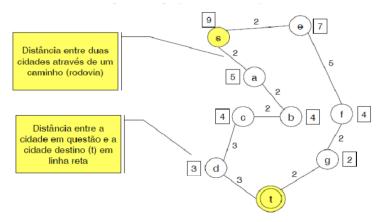
Função Custo: O número de viagens realizadas pelo barco até o estado atual.

Função Heurística: O número de pessoas restantes na margem inicial.

Função Avaliação: f(n)=g(n)+h(n), onde g(n) é o número de viagens realizadas e h(n) é o número de pessoas ainda na margem inicial.

Em seguida, para cada um dos problemas, especifique uma função avaliação de nó n, f(n) = g(n) + h(n), no grafo representativo do espaço de estados do problema.

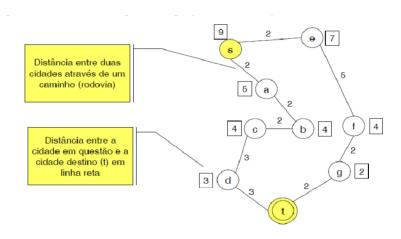
03. Encontre o caminho de s até t empregando as seguintes estratégias de busca: largura, custo uniforme e profundidade. Apresente a evolução da árvore de busca que vai sendo gerada por cada uma das estratégias. Apresente a evolução do conteúdo na borda de nós que ainda não foram explorados (expandidos) e do conteúdo da lista de estados que já foram explorados (lista fechada), quando empregando busca em grafo.



Verifique nos seus resultados: a busca em largura é um caso especial de busca de custo uniforme.

# 2. Estudo Dirigido Parte II

04. Encontre o caminho de s até t empregando as seguintes estratégias de busca: gulosa pela melhor escolha e busca A\*. Apresente a evolução da árvore de busca que vai sendo gerada por cada uma das estratégias. Apresente a evolução do conteúdo na borda de nós que ainda não foram explorados (expandidos) e do conteúdo da lista de estados que já fora explorados (lista fechada), quando empregando busca em grafo.



Verifique nos seus resultados:

a) busca em largura, busca em profundidade e busca de custo uniforme são casos especiais de busca pela melhor escolha;

# Resposta: current node: s of dist: 0 Vertices de borda: Distancias: dist: 0, node: s, Visited nodes: S, \_\_\_\_\_\_\_ current node: a of dist: 2 Vertices de borda: real dist: 2, pred dist: 7, node: e, Distancias: dist: 2, node: a, dist: 2, node: e, dist: 0, node: s, Visited nodes: a, s, current node: b of dist: 4 Vertices de borda: real dist: 2, pred dist: 7, node: e, Distancias: dist: 2, node: a, dist: 4, node: b, dist: 2, node: e,

dist: 0, node: s,

# Visited nodes: a, b, s, current node: c of dist: 6 Vertices de borda: real dist: 2, pred dist: 7, node: e, Distancias: dist: 2, node: a, dist: 4, node: b, dist: 6, node: c, dist: 2, node: e, dist: 0, node: s, Visited nodes: a, b, c, s, current node: d of dist: 9 Vertices de borda: real dist: 2, pred dist: 7, node: e, Distancias: dist: 2, node: a, dist: 4, node: b, dist: 6, node: c, dist: 9, node: d, dist: 2, node: e, dist: 0, node: s, Visited nodes: a, b, c, d, s, current node: t of dist: 12

Vertices de borda:

real dist: 2, pred dist: 7, node: e, Distancias: dist: 2, node: a, dist: 4, node: b, dist: 6, node: c, dist: 9, node: d, dist: 2, node: e, dist: 0, node: s, dist: 12, node: t, Visited nodes: a, b, c, d, s, t, b) busca de custo uniforme é um caso especial de busca A\*. Resposta: \_\_\_\_\_\_\_ current node: s of dist: 0 Vertices de borda: Distancias: dist: 0, node: s, Visited nodes: S, 

current node: a of dist: 2

Vertices de borda:

real dist: 2, pred dist: 9, node: e,

```
Distancias:
dist: 2, node: a,
dist: 2, node: e,
dist: 0, node: s,
Visited nodes:
a, s,
current node: b of dist: 4
Vertices de borda:
real dist: 2, pred dist: 9, node: e,
Distancias:
dist: 2, node: a,
dist: 4, node: b,
dist: 2, node: e,
dist: 0, node: s,
Visited nodes:
a, b, s,
_______
current node: e of dist: 2
Vertices de borda:
real dist: 6, pred dist: 10, node: c,
Distancias:
dist: 2, node: a,
dist: 4, node: b,
dist: 6, node: c,
dist: 2, node: e,
dist: 0, node: s,
Visited nodes:
a, b, e, s,
```

```
_______
current node: c of dist: 6
Vertices de borda:
real dist: 7, pred dist: 11, node: f,
Distancias:
dist: 2, node: a,
dist: 4, node: b,
dist: 6, node: c,
dist: 2, node: e,
dist: 7, node: f,
dist: 0, node: s,
Visited nodes:
a, b, c, e, s,
current node: f of dist: 7
Vertices de borda:
real dist: 9, pred dist: 12, node: d,
Distancias:
dist: 2, node: a,
dist: 4, node: b,
dist: 6, node: c,
dist: 9, node: d,
dist: 2, node: e,
dist: 7, node: f,
dist: 0, node: s,
Visited nodes:
a, b, c, e, f, s,
```

current node: g of dist: 9

Vertices de borda:

real dist: 9, pred dist: 12, node: d,

# Distancias:

- dist: 2, node: a,
- dist: 4, node: b,
- dist: 6, node: c,
- dist: 9, node: d,
- dist: 2, node: e,
- dist: 7, node: f,
- dist: 9, node: g,
- dist: 0, node: s,

# Visited nodes:

a, b, c, e, f, g, s,

\_\_\_\_\_\_\_

current node: t of dist: 11

Vertices de borda:

real dist: 9, pred dist: 12, node: d,

# Distancias:

- dist: 2, node: a,
- dist: 4, node: b,
- dist: 6, node: c,
- dist: 9, node: d,
- dist: 2, node: e,
- dist: 7, node: f,
- dist: 9, node: g,
- dist: 0, node: s,
- dist: 11, node: t,

# Visited nodes:

a, b, c, e, f, g, s, t,

05. O algoritmo de busca A\* avalia nós combinando o custo para alcançar cada nó n (g(n)) e o custo para ir do nó n até o objetivo (h(n)):

$$f(n) = g(n) + h(n).$$

A ideia deste algoritmo foi combinar as estratégias de busca de custo uniforme, que considera g(n), e a de busca gulosa pela melhor escolha, que considera h(n).

a) Diga se a busca  $A^*$  é um algoritmo que satisfaz completeza e se encontra a solução ótima. Discuta as afirmações com base em análises feitas sobre g(n) e h(n).

### Resposta:

Somente em alguns contextos. O algoritmo A\* necessita que certas propriedades de admissibilidade e consistência sejam garantidas para que o resultado encontrado por A\* Seja ótimo.

b) Discuta sobre a complexidade de tempo e de espaço da busca A\*.

# Resposta:

As complexidades de tempo de A\* dependem da "qualidade" da função heurística, no melhor caso (função heurística representando perfeitamente a realidade) pode ter complexidade de tempo O(path\_size), enquanto no pior caso pode ser acabar sendo proporcional ao número total de vértices ou seja O(N). Já para complexidade de espaço temos O(b^d) sendo d a profundidade da execução e b a taxa média de ramificação dos estados.

06. Considere o problema do mundo do aspirador simplificado com duas salas. Qual dos algoritmos de busca sistemática seria apropriado para este problema? O algoritmo deveria utilizar busca em grafo ou em árvore? Aplique o algoritmo escolhido para um mundo com três salas. Compare a solução obtida com a solução obtida por um agente reativo aleatório, ou seja, que aspira se houver sujeira e move-se aleatoriamente em caso contrário.

# Resposta:

É apropriada uma busca em grafo, podendo se modelar o problema de modo que cada posição no "grid" representasse um nó no grafo, cada nó tendo arestas para os nós das posições adjacentes. Simulação e relatório parecido foi realizado no trabalho anterior.

- 07. Forneça o nome do algoritmo que resulta de cada um dos seguintes casos especiais:
  - a. Busca em feixe local com k=1.

#### Resposta:

Seria análogo a uma subida de encosta

b. Busca em feixe local com um estado inicial e nenhum limite sobre o número de estados mantidos.

### Resposta:

Por simplesmente manter todos os sucessos de todos os elementos gerados, seria análogo a um bfs que, uniformemente, se espalhando pelos filhos dos nós atualmente "selecionados"

c. Têmpera simulada com T=0 em todos os passos (com omissão de teste de término).

### Resposta:

Quando T = 0 seria simplesmente selecionado o primeiro nó aleatoriamente gerado.

d. Têmpera simulada com  $T = \square$  em todos os passos.

### Resposta:

Com T=infinito, teremos que NUNCA será tolerado um sucessor com delta  $\rm E<0$ , assim, sendo somente escolhidos sucessores, melhores. Assim, o comportamento será também análogo à subida de encosta.

e. Algoritmo genético com tamanho de população N = 1.

# Resposta:

Tendo a população constituída somente de um elemento, um indivíduo reproduz consigo mesmo gerando uma cópia de si e dependendo apenas de mutação para a variabilidade, transitando para estados sucessores de forma completamente aleatória e podendo até retroceder para estados anteriores.