2009 级硕士研究生〈矩阵分析〉终考试题

-、(10 分)设 f 为 3 维线性空间 V 上的一个线性变换,已知 f 在基

$$\boldsymbol{\alpha}_1 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \end{bmatrix}^T \mathbf{1} \quad \boldsymbol{\alpha}_2 = \begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix}^T \mathbf{1}, 0 \boldsymbol{\alpha}_{\overline{s}} = \begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix}^T \mathbf{1}$$
 This properties the second of t

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$$

- (2) 求 f 的核与值域。

解: (1) 令
$$[\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3] = [\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3] \boldsymbol{P}$$
,

$$\mathbb{P} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} \boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 3 & -2 & 0 \end{bmatrix}, \quad \boldsymbol{P}^{-1} = \begin{bmatrix} 1/3 & 1/3 & 1/3 \\ 1/2 & 1/2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix};$$

设f在基 $\boldsymbol{\beta}_1 = [3,0,0]^T$, $\boldsymbol{\beta}_2 = [0,2,0]^T$, $\boldsymbol{\beta}_3 = [0,0,1]^T$ 下矩阵表示为 \boldsymbol{B} ,

$$\mathbb{P} \mathbf{B} = \mathbf{P}^{-1} \mathbf{A} \mathbf{P} = \begin{bmatrix} 2 & 2/3 & -2/3 \\ -3/2 & 2 & 1/2 \\ -3 & 2 & 1 \end{bmatrix}.$$

(2) 令
$$\boldsymbol{X} = [\boldsymbol{a}_1, \boldsymbol{a}_2, \boldsymbol{a}_3] \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \in V \perp f(\boldsymbol{X}) = 0$$
,则

$$f(X) = f[\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3] \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = [\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3] A \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = 0,$$

即求
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = 0$$
,其基础解系为 $x_1 = 1, x_2 = -1, x_3 = 1$;

故N(f)的基为 $\boldsymbol{\alpha}_1 - \boldsymbol{\alpha}_2 + \boldsymbol{\alpha}_3$,即 $N(f) = span\{\boldsymbol{\alpha}_1 - \boldsymbol{\alpha}_2 + \boldsymbol{\alpha}_3\}$ 。

值域为

$$R(f) = span\{f(\boldsymbol{\alpha}_1), f(\boldsymbol{\alpha}_2), f(\boldsymbol{\alpha}_3)\}$$

$$= span\{\boldsymbol{\alpha}_1 + \boldsymbol{\alpha}_2 - \boldsymbol{\alpha}_3, \boldsymbol{\alpha}_2 + 2\boldsymbol{\alpha}_3, -\boldsymbol{\alpha}_1 + 3\boldsymbol{\alpha}_3\}$$

$$= span\{\boldsymbol{\alpha}_1 + \boldsymbol{\alpha}_2 - \boldsymbol{\alpha}_3, \boldsymbol{\alpha}_2 + 2\boldsymbol{\alpha}_3\}$$

二、(10分)已知 Hermite 二次型

$$f(x_1, x_2, x_3) = \frac{1}{2} \overline{x_1} x_1 + \frac{3}{2} i \overline{x_1} x_3 + 2 \overline{x_2} x_2 - \frac{3}{2} i \overline{x_3} x_1 + \frac{1}{2} \overline{x_3} x_3,$$

求酉变换 X = UY 并将 $f(x_1, x_2, x_3)$ 化为标准形的 Hermite 二次型。

解: 由题设, $f(x_1, x_2, x_3) = X^H A X$, 其中

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1/2 & 0 & 3i/2 \\ 0 & 2 & 0 \\ -3i/2 & 0 & 1/2 \end{bmatrix}$$

其特征多项式 $\det(\lambda E - A) = (\lambda + 1)(\lambda - 2)^2$, 故 $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = 2$;

当
$$\lambda = -1$$
时,特征矩阵 $\lambda E - A = \begin{bmatrix} -3/2 & 0 & -3i/2 \\ 0 & -3 & 0 \\ 3i/2 & 0 & -3/2 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & i \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

所以属于 $\lambda = -1$ 的单位特征向量 $\alpha_1 = \left\lceil 1/\sqrt{2}, 0, i/\sqrt{2} \right\rceil^T$ 。

当
$$\lambda = 2$$
时,特征矩阵 $\lambda E - A = \begin{bmatrix} 3/2 & 0 & -3i/2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 3i/2 & 0 & 3/2 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & -i \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

所以属于 $\lambda = 2$ 的单位特征向量为 $\alpha_2 = \left[1/\sqrt{2}, 0, -i/\sqrt{2}\right]^T$, $\alpha_3 = \left[0, 1, 0\right]^T$ 。

$$\diamondsuit \mathbf{U} = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ i/\sqrt{2} & -i/\sqrt{2} & 0 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{X} = \mathbf{U}\mathbf{Y}, \quad \mathbf{Y} = \begin{bmatrix} y_1, y_2, y_3 \end{bmatrix}^T$$

$$f(y_1, y_2, y_3) = -\overline{y_1}y_1 + 2\overline{y_2}y_2 + 2\overline{y_3}y_3$$

三、(15 分) 求矩阵
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -i \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$
的奇异值分解表达式。

解:
$$AA^{H} = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
, 其特征值为 $\lambda_{1} = 4, \lambda_{2} = 1, \lambda_{3} = 0$, 所以 A 的奇异值为

$$\delta_1 = 2, \delta_2 = 1, \quad \text{id} \ \Delta = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{D} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

当
$$\lambda = 4$$
时,特征矩阵 $\lambda E - AA^H = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

所以属于 $\lambda = 4$ 的单位特征向量为 $\mathbf{u}_1 = [1,0,0]^T$ 。

当
$$\lambda = 1$$
时,特征矩阵 $\lambda E - AA^H = \begin{bmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

所以属于 $\lambda = 4$ 的单位特征向量为 $\mathbf{u}_2 = [0,1,0]^T$

取
$$\mathbf{U}_1 = \begin{bmatrix} \mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$
,所以 $\mathbf{V} = \mathbf{A}^H \mathbf{U}_1 \mathbf{\Delta}^{-H} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & i \end{bmatrix}$ 。

由 AA^H 的零特征值对应的次酉矩阵 $U_2 = [0,0,1]^T$,所以

$$\boldsymbol{U} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{U}_1, \boldsymbol{U}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

故
$$\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{D}\mathbf{V}^H = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & i \end{bmatrix}^H$$
。

 $\mathbf{\square}$ 、(10分)设 \mathbf{A} 为一个 $\mathbf{m} \times \mathbf{n}$ 型的复矩阵,证明:矩阵的谱范数

$$\|\boldsymbol{A}\|_{2} = \max_{j} \left(\lambda_{j} \left(\boldsymbol{A}^{H} \boldsymbol{A}\right)\right)^{\frac{1}{2}}$$

为酉不变范数,即对任意的m阶酉矩阵U和任意的n阶酉矩阵V都有 $\|UA\|_2 = \|AV\|_2 = \|UAV\|_2$ 。

证明:

$$\|\boldsymbol{U}\boldsymbol{A}\|_{2} = \max_{j} (\lambda_{j} \left\{ (\boldsymbol{U}\boldsymbol{A})^{H} (\boldsymbol{U}\boldsymbol{A}) \right\})^{\frac{1}{2}} = \max_{j} (\lambda_{j} (\boldsymbol{A}^{H}\boldsymbol{U}^{H}\boldsymbol{U}\boldsymbol{A}))^{\frac{1}{2}} = \max_{j} (\lambda_{j} (\boldsymbol{A}^{H}\boldsymbol{A}))^{\frac{1}{2}} = \|\boldsymbol{A}\|_{2} \quad \text{if} \quad \mathbf{f}$$

 $oldsymbol{V}^H oldsymbol{A}^H oldsymbol{A} oldsymbol{V} = oldsymbol{A}^H oldsymbol{A}$ 酉相似,所以它们谱相同,故

$$\|\boldsymbol{A}\boldsymbol{V}\|_{2} = \max_{i} (\lambda_{j} \left\{ \left(\boldsymbol{A}\boldsymbol{V}\right)^{H} \left(\boldsymbol{A}\boldsymbol{V}\right) \right\}^{\frac{1}{2}} = \max_{i} (\lambda_{j} \left(\boldsymbol{V}^{H}\boldsymbol{A}^{H}\boldsymbol{A}\boldsymbol{V}\right))^{\frac{1}{2}} = \max_{i} (\lambda_{j} \left(\boldsymbol{A}^{H}\boldsymbol{A}\right))^{\frac{1}{2}} = \|\boldsymbol{A}\|_{2}$$

$$\|\boldsymbol{U}\boldsymbol{A}\boldsymbol{V}\|_{2} = \max_{j} (\lambda_{j} \{(\boldsymbol{U}\boldsymbol{A}\boldsymbol{V})^{H} (\boldsymbol{U}\boldsymbol{A}\boldsymbol{V})\})^{\frac{1}{2}} = \max_{j} (\lambda_{j} (\boldsymbol{V}^{H}\boldsymbol{A}^{H}\boldsymbol{U}^{H}\boldsymbol{U}\boldsymbol{A}\boldsymbol{V}))^{\frac{1}{2}}$$
$$= \max_{j} (\lambda_{j} (\boldsymbol{V}^{H}\boldsymbol{A}^{H}\boldsymbol{A}\boldsymbol{V}))^{\frac{1}{2}} = \max_{j} (\lambda_{j} (\boldsymbol{A}^{H}\boldsymbol{A}))^{\frac{1}{2}} = \|\boldsymbol{A}\|_{2}$$

所以 $\|UA\|_2 = \|AV\|_2 = \|UAV\|_2$ 。

五、(15分)已知矩阵

$$A = (10 - \sqrt{10})I_{3\times 3}$$
,

这里 I_{3x3} 表示 3 阶单位矩阵,

- (1) 求证: 矩阵幂级数 $\sum_{k=0}^{\infty} \frac{k+1}{10^{k+1}} A^k$ 绝对收敛;
- (2) 求矩阵幂级数 $\sum_{k=0}^{\infty} \frac{k+1}{10^{k+1}} A^k$ 的收敛和。
- (1) 证明: 由 $A = (10 \sqrt{10})I_{3\times 3}$ 得, $\rho(A) = 10 \sqrt{10}$ 。

又
$$\lim_{k \to \infty} \left(\frac{k+2}{10^{k+2}} \right) / \left(\frac{k+1}{10^{k+1}} \right) = \frac{1}{10} = \frac{1}{R}$$
,所以收敛半径 $R = 10$,所以 $\rho(A) < R$ 。

所以矩阵幂级数 $\sum_{k=0}^{\infty} \frac{k+1}{10^{k+1}} A^k$ 绝对收敛。

(2)
$$riangleq \sum_{k=0}^{\infty} \frac{k+1}{10^{k+1}} x^k = \left[\sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{x}{10} \right)^{k+1} \right]' = \frac{1}{10} \left(1 - \frac{x}{10} \right)^{-2},$$

所以
$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{k+1}{10^{k+1}} \boldsymbol{A}^k = \frac{1}{10} \left(\boldsymbol{I}_{3\times 3} - \frac{1}{10} \boldsymbol{A} \right)^{-2} = \boldsymbol{I}_{3\times 3}$$
。

六、 $(20 \, \text{分})$ 分别求下列矩阵的矩阵函数 $\sin 2\pi A$ 和 $\cos \frac{\pi}{2} A$ 。

(1)
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$
 (2) $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$

$$\mathbf{\mathfrak{R}:} \ (1) \ f(\mathbf{A}) = \left[f(\mathbf{A}^T) \right]^T = \begin{bmatrix} f(3) & 0 & 0 & 0 \\ f'(3) & f(3) & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} f''(3) & f'(3) & f(3) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & f(3) \end{bmatrix}$$

故
$$\sin 2\pi A = \begin{vmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2\pi & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2\pi & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{vmatrix}$$
。

$$\stackrel{\text{def}}{=} f(x) = \cos \frac{\pi}{2} x \text{ pd}, \quad f(3) = 0, f'(3) = \frac{\pi}{2}, f''(3) = 0;$$

$$b \cos \frac{\pi}{2} \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ \pi/2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \pi/2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

(2)
$$\boldsymbol{A}$$
 的 Jordan 标准形为 $\boldsymbol{J} = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & -1 & \\ & & 2 \end{bmatrix}$

$$\diamondsuit P = [X_1, X_2, X_3]$$
,由 $AP = PJ$,可得

$$AX_1 = X_1$$
, $AX_2 = -X_2$, $AX_3 = 2X_3$.

由
$$(E-A)X_1 = 0$$
得,取 $X_1 = [1,-1,-1]^T$;

由
$$(E+A)X_2=0$$
得,取 $X_2=[1,-3,3]^T$;

由
$$(2E-A)X_3=0$$
得,取 $X_3=[1,0,0]^T$ 。

故
$$\mathbf{P} = [\mathbf{X}_1, \mathbf{X}_2, \mathbf{X}_3] = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & -3 & 0 \\ -1 & 3 & 0 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{P}^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & -1/2 & -1/2 \\ 0 & -1/6 & 1/6 \\ 1 & 2/3 & 1/3 \end{bmatrix}$$

$$f(\mathbf{A}) = \mathbf{P}f(\mathbf{J})\mathbf{P}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & -3 & 0 \\ -1 & 3 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} f(1) \\ f(-1) \\ f(2) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & -1/2 & -1/2 \\ 0 & -1/6 & 1/6 \\ 1 & 2/3 & 1/3 \end{bmatrix}$$

当
$$f(x) = \sin 2\pi x$$
时, $f(1) = f(-1) = f(2) = 0$;

故
$$\sin 2\pi \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
。

当
$$f(x) = \cos \frac{\pi}{2} x$$
 时, $f(1) = f(-1) = 0, f(2) = -1$;

故
$$\cos \frac{\pi}{2} \mathbf{A} = \begin{bmatrix} -1 & -2/3 & -1/3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
.

七、(10 分) 设k 为一个复数,A 为一个n 阶复矩阵,证明:

$$|e^{k\cdot A}| = e^{k\cdot tr(A)}$$

证明: 设 $\mathbf{A} = \mathbf{PJP}^{-1} = \mathbf{P}diag(\mathbf{J}_1, \mathbf{J}_2, \mathbf{L}_1, \mathbf{J}_1)\mathbf{P}^{-1}$,则

$$e^{kA} = \mathbf{P} diag(e^{kJ_1}, e^{kJ_2}, L, e^{kJ_r})\mathbf{P}^{-1}$$

$$\overrightarrow{\text{mi}} e^{k J_i} = \begin{bmatrix} e^{k \lambda_i} & k e^{k \lambda_i} & \frac{1}{2!} k^2 e^{k \lambda_i} & \mathbf{L} & \frac{1}{(d_i - 1)!} k^{d_i - 1} e^{k \lambda_i} \\ & e^{k \lambda_i} & k e^{k \lambda_i} \\ & & \mathbf{O} & \mathbf{O} & \mathbf{M} \\ & & & \mathbf{O} & k e^{k \lambda_i} \\ & & & & e^{k \lambda_i} \end{bmatrix}_{d_i \times d_i}$$

所以 $\left|e^{k\mathbf{A}}\right| = \left|\mathbf{P}\right| \left|diag\left(e^{kJ_1}, e^{kJ_2}, \mathbf{L}, e^{kJ_r}\right)\right| \left|\mathbf{P}^{-1}\right| = \left|e^{kJ_1}\right| \left|e^{kJ_2}\right| \mathbf{L} \left|e^{kJ_r}\right|$ $= e^{d_1k\lambda_1}e^{d_2k\lambda_2}\mathbf{L} \left|e^{d_rk\lambda_r}\right| = e^{k(d_1\lambda_1 + d_2\lambda_2 + \mathbf{L} + d_r\lambda_r)} = e^{k\cdot tr(\mathbf{A})}$ 八、(5 分) 已知函数矩阵

$$A(t) = \begin{bmatrix} e^{2t} & te^{t} & t^{2} \\ e^{-t} & 2e^{2t} & 0 \\ 3t & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

计算 $\frac{d}{dx}(\int_0^{x^2} A(t)dt)$ 。(2010级不考)

九、(5分)已知不相容线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + & x_4 = 1 \\ x_1 + x_2 & = 0 \\ x_2 + x_3 & = 1 \\ x_3 + x_4 = 0 \end{cases}$$

求其最佳最小二乘解。

所以其满秩分解为A = BC,其中

$$\boldsymbol{B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad \boldsymbol{C} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

所以 A 的 Moore-Penrose 伪逆为

$$\mathbf{A}^{\dagger} = \mathbf{C}^{H} \left(\mathbf{C} \mathbf{C}^{H} \right)^{-1} \left(\mathbf{B}^{H} \mathbf{B} \right)^{-1} \mathbf{B}^{H} = \begin{bmatrix} 3/8 & 3/8 & -1/8 & -1/8 \\ -1/8 & 3/8 & 3/8 & -1/8 \\ -1/8 & -1/8 & 3/8 & 3/8 \\ 3/8 & -1/8 & -1/8 & 3/8 \end{bmatrix}$$

所以其最佳最小二乘解为

$$\boldsymbol{X} = \boldsymbol{A}^{\dagger} \boldsymbol{b} = \begin{bmatrix} 3/8 & 3/8 & -1/8 & -1/8 \\ -1/8 & 3/8 & 3/8 & -1/8 \\ -1/8 & -1/8 & 3/8 & 3/8 \\ 3/8 & -1/8 & -1/8 & 3/8 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/4 \\ 1/4 \\ 1/4 \\ 1/4 \end{bmatrix}$$