P7问题解答 14061127 崔博涵

1、模式0与模式1区别：

模式0产生定时中断，就是我们设计中断用的模式。模式1不产生中断，只是用来计数。

1. CP0放在E级的弊端：

中断发生时M级的指令为mtc0或者sw类指令。中断时M级的指令需要被清除，如果是需要回写gpr类的指令，那么他们没有完成，则需要保存；如果是mtc0或者是sw指令，他们在M级完成了，值已经被改变。那么在处理中断的时候，如果用到mtc0和sw所改变的值，这样就会有错误。而且在返回epc的指令时sw与mtc0又被执行一遍，所以弊端很大，解决起来较为麻烦。

1. mars如何处理溢出异常：

用问答写的程序作为例子......

lui $t1,0x8000

lui $t2,0x8000

add $t3,$t1,$t2

这个会产生溢出异常，mars自动跳到0x0000\_4180地址处理异常，保存add的地址，处理结束后返回add。

辛苦学长了，谢谢！