

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего  
профессионального образования  
Московский государственный университет имени М. В. Ломоносова  
Факультет вычислительной математики и кибернетики

Отчёт по теоретическому заданию в рамках курса  
"Суперкомпьютерное моделирование и технологии"  
Домашнее задание 3  
**Вариант 4**

Выполнил: Сизов В.С  
студент гр.608иб

Москва, 2022

# Оглавление

Содержание . . . . .	2
1. Введение . . . . .	3
2. Математическая постановка задачи . . . . .	3
3. Вычисление $F(x, y)$ и граничных условий . . . . .	4
4. Разностная схема решения задачи. . . . .	4
5. Метод решения системы линейных алгебраических уравнений. . . . .	6
6. Результаты расчетов . . . . .	8
7. Подтверждение запуска . . . . .	8

## 1. Введение

Требуется методом конечных разностей приближенно решить краевую задачу для уравнения Пуассона с потенциалом в прямоугольной области. Задание необходимо выполнить на следующих ПВС Московского университета:

- IBM Blue Gene/P,
- IBM Polus.

## 2. Математическая постановка задачи

В прямоугольнике  $\Pi = [A_1, A_2] \times [B_1, B_2]$ , граница  $\Gamma$  которого состоит из отрезков

$$\begin{aligned}\gamma_R &= \{(A_2, y), B_1 \leq y \leq B_2\}, & \gamma_L &= \{(A_1, y), B_1 \leq y \leq B_2\}, \\ \gamma_T &= \{(x, B_2), A_1 \leq x \leq A_2\}, & \gamma_B &= \{(x, B_1), A_1 \leq x \leq A_2\},\end{aligned}$$

рассматривается дифференциальное уравнение Пуассона с потенциалом

$$-\Delta u + q(x, y)u = F(x, y), \quad (1)$$

в котором оператор Лапласа

$$\Delta u = \frac{\partial}{\partial x} \left( k(x, y) \frac{\partial u}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( k(x, y) \frac{\partial u}{\partial y} \right).$$

Для выделения единственного решения уравнение дополняется граничными условиями.

На каждом отрезке границы прямоугольника  $\Pi$  задаются условия Дирихле:

$$u(x, y) = \varphi(x, y); \quad (2)$$

В соответствии с вариантом задания, рассматриваются следующие данные:

1.  $\Pi = [A_1, A_2] \times [B_1, B_2] = [-1, 2] \times [-2, 2]$ ;
2.  $q(x, y) = (x + y)^2$ ;
3.  $u(x, y) = \exp(1 - (x + y)^2)$ ;
4.  $k = x + 4$ ;

На основе этих данных вычисляется значение правой части  $F(x, y)$ .

### 3. Вычисление $F(x, y)$ и граничных условий

Знаем, что  $-\Delta u + q(x, y)u = F(x, y)$ :

$$\frac{\partial u}{\partial x} = -2(x + y)\exp(1 - (x + y)^2), \quad \frac{\partial u}{\partial y} = -2(x + y)\exp(1 - (x + y)^2)$$

Оператор Лапласа вычисляется следующим образом:

$$\Delta u = \frac{\partial u}{\partial x} \left( (x + 4) \frac{\partial u}{\partial x} (\exp(1 - (x + y)^2)) \right) + \frac{\partial u}{\partial y} \left( (x + 4) \frac{\partial u}{\partial y} (\exp(1 - (x + y)^2)) \right) = \quad (3)$$

$$= \frac{\partial u}{\partial x} (-(x + 4)2(x + y)\exp(1 - (x + y)^2)) + \frac{\partial u}{\partial y} (-(x + 4)2(x + y)\exp(1 - (x + y)^2)) = \quad (4)$$

$$= \exp(1 - (x + y)^2)(2(x + y) + 4(x + 4) - 8(x + 4)(x + y)^2). \quad (5)$$

Тогда функция  $F(x, y)$  примет следующий вид:

$$F(x, y) = \exp(1 - (x + y)^2)(2(x + y) + 4(x + 4) + (x + y)^2 - 8(x + 4)(x + y)^2)$$

Граничные условия являются граничными условиями Дирихле, а следовательно  $\varphi(x, y) = \exp(1 - (x + y)^2)$ .

### 4. Разностная схема решения задачи.

Краевые задачи для уравнения Пуассона предлагается численно решать методом конечных разностей. В расчетной области  $\Pi$  определяется равномерная прямоугольная сетка  $\bar{\omega}_h = \bar{\omega}_1 \times \bar{\omega}_2$ , где

$$\bar{\omega}_1 = \{x_i = A_1 + ih_1, i = \overline{0, M}\}, \quad \bar{\omega}_2 = \{y_j = B_1 + jh_2, j = \overline{0, N}\}.$$

Здесь  $h_1 = (A_2 - A_1)/M$ ,  $h_2 = (B_2 - B_1)/N$ . Через  $\omega_h$  обозначим множество внутренних узлов сетки  $\bar{\omega}_h$ , т.е. множество узлов сетки прямоугольника, не лежащих на границе  $\Gamma$ .

Рассмотрим линейное пространство  $H$  функций, заданных на сетке  $\bar{\omega}_h$ . Обозначим через  $w_{ij}$  значение сеточной функции  $w \in H$  в узле сетки  $(x_i, y_j) \in \bar{\omega}_h$ . Будем считать, что в пространстве  $H$  задано скалярное произведение и евклидова норма

$$[u, v] = \sum_{i=0}^M h_1 \sum_{j=0}^N h_2 \rho_{ij} u_{ij} v_{ij}, \quad \|u\|_E = \sqrt{[u, u]}. \quad (6)$$

Весовая функция  $\rho_{ij} = \rho^{(1)}(x_i)\rho^{(2)}(y_j)$ , где

$$\rho^{(1)}(x_i) = \begin{cases} 1, & 1 \leq i \leq M-1 \\ 1/2, & i = 0, i = M \end{cases} \quad \rho^{(2)}(y_j) = \begin{cases} 1, & 1 \leq j \leq N-1 \\ 1/2, & j = 0, j = N \end{cases}$$

В методе конечных разностей дифференциальная задача математической физики заменяется конечно-разностной операторной задачей вида

$$Aw = B, \quad (7)$$

где  $A : H \rightarrow H$  – оператор, действующий в пространстве сеточных функций,  $B \in H$  – известная правая часть.

При построении разностной схемы следует аппроксимировать (приблизительно заменить) все уравнения краевой задачи их разностными аналогами – сеточными уравнениями, связывающими значения искомой сеточной функции в узлах сетки. Полученные таким образом уравнения должны быть функционально независимыми, а их общее количество – совпадать с числом неизвестных, т.е. с количеством узлов сетки.

Уравнение (1) во всех внутренних точках сетки аппроксимируется разностным уравнением

$$-\Delta_h w_{ij} + q_{ij} w_{ij} = F_{ij}, \quad i = \overline{1, M-1}, \quad j = \overline{1, N-1}, \quad (8)$$

в котором  $F_{ij} = F(x_i, y_j)$ ,  $q_{ij} = q(x_i, y_j)$ , разностный оператор Лапласа

$$\begin{aligned} \Delta_h w_{ij} = & \frac{1}{h_1} \left( k(x_i + 0.5h_1, y_j) \frac{w_{i+1j} - w_{ij}}{h_1} - k(x_i - 0.5h_1, y_j) \frac{w_{ij} - w_{i-1j}}{h_1} \right) + \\ & + \frac{1}{h_2} \left( k(x_i, y_j + 0.5h_2) \frac{w_{ij+1} - w_{ij}}{h_2} - k(x_i, y_j - 0.5h_2) \frac{w_{ij} - w_{ij-1}}{h_2} \right). \end{aligned}$$

Введем обозначения правой и левой разностных производных по переменным  $x, y$  соответственно:

$$\begin{aligned} w_{x,ij} &= \frac{w_{i+1j} - w_{ij}}{h_1}, & w_{\bar{x},ij} &= w_{x,i-1j} = \frac{w_{ij} - w_{i-1j}}{h_1}, \\ w_{y,ij} &= \frac{w_{ij+1} - w_{ij}}{h_2}, & w_{\bar{y},ij} &= w_{y,ij-1} = \frac{w_{ij} - w_{ij-1}}{h_2}, \end{aligned}$$

а также определим сеточные коэффициенты

$$a_{ij} = k(x_i - 0.5h_1, y_j), \quad b_{ij} = k(x_i, y_j - 0.5h_2).$$

С учетом принятых обозначений разностный оператор Лапласа можно представить в более компактном и удобном виде

$$\Delta_h w_{ij} = (aw_{\bar{x}})_{x,ij} + (bw_{\bar{y}})_{y,ij}.$$

Краевые условия первого типа аппроксимируются точно равенством

$$w_{ij} = \varphi(x_i, y_j), \quad i = 0, \quad j = \overline{0, N} \quad (9)$$

$$w_{ij} = \varphi(x_i, y_j), \quad i = M, \quad j = \overline{0, N} \quad (10)$$

$$w_{ij} = \varphi(x_i, y_j), \quad i = \overline{0, M}, \quad j = N \quad (11)$$

$$w_{ij} = \varphi(x_i, y_j), \quad i = \overline{0, M}, \quad j = 0 \quad (12)$$

$$-\Delta_h w_{ij} + q_{ij} w_{ij} = F_{ij}, \quad i = \overline{1, M-1}, \quad j = \overline{1, N-1},$$

Эти соотношения представляют собой систему линейных алгебраических уравнений с числом уравнений равным числу неизвестных и определяют единственным образом неизвестные значения  $w_{ij}$ ,  $i = 0, 1, 2, \dots, M$ ,  $j = 0, 1, 2, \dots, N$ . Систему можно представить в операторном виде (7), в котором оператор  $A$  определен левой частью линейных уравнений, функция  $B$  – правой частью.

## 5. Метод решения системы линейных алгебраических уравнений.

Приближенное решение системы уравнений (7) для сформулированных выше краевых задач может быть получено итерационным методом наименьших невязок. Этот метод позволяет получить последовательность сеточных функций  $w^{(k)} \in H$ ,  $k = 1, 2, \dots$ , сходящуюся по норме пространства  $H$  к решению разностной схемы, т.е.

$$\|w - w^{(k)}\|_E \rightarrow 0, \quad k \rightarrow +\infty.$$

Начальное приближение  $w^{(0)}$  можно выбрать любым способом, например, равным нулю во всех точках расчетной сетки. Метод является одношаговым. Итерация  $w^{(k+1)}$  вычисляется по итерации  $w^{(k)}$  согласно равенствам:

$$w_{ij}^{(k+1)} = w_{ij}^{(k)} - \tau_{k+1} r_{ij}^{(k)}, \quad (13)$$

где невязка  $r^{(k)} = Aw^{(k)} - B$ , итерационный параметр

$$\tau_{k+1} = \frac{[Ar^{(k)}, r^{(k)}]}{\|Ar^{(k)}\|_E^2}.$$

В качестве условия остановки итерационного процесса можно взять неравенство

$$\|w^{(k+1)} - w^{(k)}\|_E < \varepsilon,$$

где  $\varepsilon$  – положительное число, определяющее точность итерационного метода. Оценку точности приближенного решения сеточных уравнений (7) можно проводить в других нормах

пространства сеточных функций, например, в максимум норме

$$\|w\|_C = \max_{x \in \bar{\omega}_h} |w(x)|. \quad (14)$$

Константа  $\varepsilon$  для данной задачи равна  $10^{-6}$ .

## 6. Результаты расчетов

Таблица 1. Таблица с результатами расчетов на ПВС IBM Polus

Число процессоров $N_p$	Число точек сетки $M \times N$	Время решения $T$	Ускорение $S$
4	$500 \times 500$	68.086	1
8	$500 \times 500$	12.723	5.35
16	$500 \times 500$	6.394	10.65
4	$500 \times 1000$	98.546	1
8	$500 \times 1000$	20.453	4.82
16	$500 \times 1000$	10.723	9.19

## 7. Подтверждение запуска

```
ed and installed on your system.  
Falling back to the standard locale ("C").  
submitted to default queue <short>.  
122-608-06@polus-ib HW3]$ export LC_CTYPE=en_US.UTF-8  
122-608-06@polus-ib HW3]$ mpisubmit.pl -w 00:20 -p 4 hw3 1 1 1 127  
submitted to default queue <short>.  
122-608-06@polus-ib HW3]$ mpisubmit.pl -w 00:20 -p 8 hw3 1 1 1 127  
submitted to default queue <short>.  
122-608-06@polus-ib HW3]$ mpisubmit.pl -w 00:20 -p 16 hw3 1 1 1 127
```

Рис. 1. Запуск на Polus