Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего профессионального образования

Московский государственный университет имени М. В. Ломоносова Факультет вычислительной математики и кибернетики

> Отчёт по теоретическому заданию в рамках курса "Суперкомпьютерное моделирование и технологии" Домашнее задание 2

> > Вариант 12

Выполнил: Сизов В.С

студент гр.608иб

Оглавление

| 1. | Математическая постановка задачи и описание численного метода | , |
|----|---|---|
| 2. | Аналитическое вычисление интеграла | 4 |
| 3. | Код программы на $C++$ | , |
| 4. | Исследование масштабируемости программы | 6 |
| 5. | Подтверждение запуска | (|

1. Математическая постановка задачи и описание численного метода

Функция f(x, y, z) - непрерывна в ограниченой замкнутой области $G \in \mathbb{R}^3$ Дан интеграл:

$$I = \int \int_{G} \int exp(x^{2} + y^{2}) * z^{2} dx dy dz,$$

где область $G=\{(x,y,z):z\geq 0, x^2+y^2+z^2\leqslant 1\}.$ Пусть область G ограничена параллелени
педом Π :

$$\Pi = \begin{cases} a_1 \leqslant x \leqslant b_1, \\ a_2 \leqslant y \leqslant b_2, \\ a_3 \leqslant z \leqslant b_3 \end{cases}$$

Рассмотрим функцию

$$F(x, y, z) = \begin{cases} exp(x^2 + y^2) * z^2, (x, y, z) \in G, \\ 0, \quad (x, y, z) \notin G \end{cases}$$

Преобразуем искомый интеграл:

$$I = \int \int_G \int exp(x^2 + y^2) * z^2 dx dy dz = \int \int_\Pi \int F(x, y, z) dx dy dz.$$

Пусть $p_1(x_1, y_1, z_1), p_2(x_2, y_2, z_2), \dots$ - случайные точки, равномерно распределённые в П. Возьмём п таких точек. По методу Монте-Карло для подсчёта приближенного значения интеграла используем:

$$I \approx |\Pi| \cdot \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} F(p_i),$$

где $|\Pi|$ - объём параллелени
педа Π : $|\Pi|=(b_1-a_1)(b_2-a_2)(b_3-a_3)=4.$

2. Аналитическое вычисление интеграла

Дан интеграл:

$$I = \int \int_{C} \int exp(x^{2} + y^{2}) * z^{2} dx dy dz,$$

где область $G = \{(x, y, z) : z \ge 0, x^2 + y^2 + z^2 \leqslant 1\}$. Перепишем:

$$2\pi \int_{0}^{R} \int_{0}^{\sqrt{R^{2}-z^{2}}} e^{r^{2}} * r * z dr dz =$$

$$\pi \int_{0}^{R} \int_{0}^{\sqrt{R^{2}-z^{2}}} e^{r^{2}} * z dr^{2} dz =$$

$$\pi \int_{0}^{R} z * (e^{R^{2}-z^{2}} - e^{0}) dz =$$

$$\pi \int_{0}^{R} z * (e^{R^{2}-z^{2}} - 1) dz = R = 1 =$$

$$\pi \int_{0}^{1} z * (e^{-z^{2}} - 1) dz =$$

$$\pi (\frac{1}{2} \int_{0}^{1} e^{-z^{2}} dz^{2} - \int_{0}^{1} z dz) =$$

$$\pi (\frac{1}{2} \int_{-1}^{0} e^{-z^{2}} d(-z^{2}) - \int_{0}^{1} z dz) =$$

$$\pi (\frac{1}{2} (1 - \frac{1}{e}) - \frac{1}{2}) =$$

$$\frac{\pi}{2} \frac{1}{e} = \frac{\pi}{2e}$$

3. Код программы на С++

```
#include <stdio.h>
#include <iostream>
#include <mpi.h>
#include <cmath>
#include <iomanip>
#include <cstdlib>
#include <cstdio>
using namespace std;
const double I = M_PI*(exp(1)-2)/2.;
const double V = 4.0;
double func(double x, double y, double z) {
    double var = exp(x * x + y * y) * z;
    return var;
}
double F(double x, double y, double z) {
        if (x \ge -1) and x \le 1 and y \ge -1 and
            y \le 1 and z \ge 0 and z \le 1
            and x*x + y*y + z*z <=1)
                return func(x, y, z);
        else
                return 0;
}
int main(int argc, char *argv[]) {
   if (argc != 2) {
        cerr << "No epsilon" << endl;</pre>
        return 1;
    }
    int const portion_size_points = 1000,
    portion_size_elements = 3 * portion_size_points;
```

```
int processes, id;
MPI_Status status;
double start_time, end_time;
int done = false;
double integr = 0.0;
double integral, mc_integral, eps;
int iterations = 0;
double *coords;
double final_mean;
eps = 0.;
sscanf(argv[1], "%lf", &eps);
mc_integral = 0;
integral = I;
MPI_Init(&argc, &argv);
MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &processes);
MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &id);
start_time = MPI_Wtime();
coords = new double[portion_size_elements];
while (!done) {
    if (!id) {
        for (int rank = 1; rank < processes; rank++) {</pre>
            for (int i = 0; i < portion_size_elements; i++) {</pre>
                coords[i] = (double) rand()/RAND_MAX;
            }
            MPI_Send(coords, portion_size_elements,
            MPI_DOUBLE, rank, 0, MPI_COMM_WORLD);
        }
```

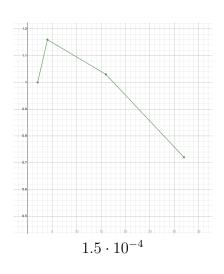
```
iterations += 1;
    } else {
        MPI_Recv(coords, portion_size_elements,
        MPI_DOUBLE, 0, 0, MPI_COMM_WORLD, &status);
        integr = 0;
        for (int i = 0; i < portion_size_points; ++i) {</pre>
            integr = integr*(i/ (float)(i+1)) +
            F(coords[i * 3], coords[i * 3 + 1],
            coords[i * 3 + 2])/(i+1);
        }
        integr = integr / (processes-1);
    }
    MPI_Reduce(&integr, &mc_integral, 1, MPI_DOUBLE, MPI_SUM, 0 , MPI_COMM_WORLD)
    if (!id) {
        final_mean = final_mean*((iterations - 1)/(float)iterations)
        + mc_integral/iterations;
        done = fabs(integral - V*final_mean) < eps;</pre>
    }
    MPI_Bcast(&done, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
}
end_time = MPI_Wtime();
if (!id) {
    cout << "Calculated int: " << V*final_mean << endl;</pre>
    cout << "Difference: " << fabs(integral - V*final_mean) << endl;</pre>
    cout << "Points: " << portion_size_elements * iterations << endl;</pre>
    cout << "Time:" << end_time - start_time << endl;</pre>
}
delete coords;
MPI_Finalize();
return 0;
```

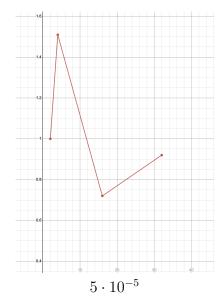
}

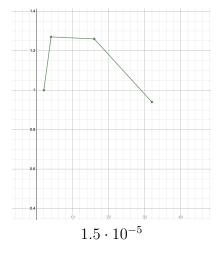
4. Исследование масштабируемости программы

Таблица 1 Таблица с результатами расчетов для системы Polus

| Точность ε | Число МРІ-процессов | Время работы программы | Ускорение | Ошибка |
|------------------------|---------------------|------------------------|-----------|-------------|
| | 2 | 0.160149 | 1 | 0.000143655 |
| $1.5 \cdot 10^{-4}$ | 4 | 0.137568 | 1.16 | 0.000143568 |
| 1.5 10 | 16 | 0.133354 | 1.03 | 0.000114176 |
| | 32 | 0.184921 | 0.72 | 9.04168e-05 |
| | 2 | 0.173234 | 1 | 0.000329506 |
| $5 \cdot 10^{-5}$ | 4 | 0.115405 | 1.51 | 0.000484878 |
| 0.10 | 16 | 0.158469 | 0.72 | 0.000367054 |
| | 32 | 0.172713 | 0.92 | 0.000321233 |
| | 2 | 0.264552 | 1 | 9.14334e-07 |
| $1.5 \cdot 10^{-5}$ | 4 | 0.208247 | 1.27 | 3.3191e-06 |
| 1.0 · 10 | 16 | 0.164122 | 1.26 | 3.45217e-06 |
| | 32 | 0.173194 | 0.94 | 2.37213e-06 |







5. Подтверждение запуска

```
[[edu-cmc-skmodel22-608-86@polus-ib HW2]$ rm hw2.909225.err hw2.909225.out hw2.909233.err hw2.909234.out hw2.909495.out hw2.909496.out ]
rm: cannot remove 'hw2.909225.err': No such file or directory
rm: cannot remove 'hw2.909225.out': No such file or directory
rm: cannot remove 'hw2.909236.out': No such file or directory
rm: cannot remove 'hw2.909236.out': No such file or directory
rm: cannot remove 'hw2.909236.out': No such file or directory
rm: cannot remove 'hw2.909246.out': No such file or directory
[[edu-cmc-skmodel22-608-86@polus-ib Hw2]$ ls
hw2 hw2.cop test test.cpp
[[edu-cmc-skmodel22-608-86@polus-ib Hw2]$ mpisubmit.pl -p 2 -w 80:05 hw2
Job <909567 is submitted to default queue <short>.
[[edu-cmc-skmodel22-608-86@polus-ib Hw2]$ mpisubmit.pl -p 4 -w 80:05 hw2
Job <909568 is submitted to default queue <short>.
[[edu-cmc-skmodel22-608-86@polus-ib Hw2]$ mpisubmit.pl -p 16 -w 80:05 hw2
Job <909569 is submitted to default queue <short>.
[[edu-cmc-skmodel22-608-86@polus-ib Hw2]$ mpisubmit.pl -p 64 -w 80:05 hw2
Job <909569 is submitted to default queue <short>.
[[edu-cmc-skmodel22-608-86@polus-ib Hw2]$ mpisubmit.pl -p 64 -w 80:05 hw2
Job <909569 is submitted to default queue <short>.
[[edu-cmc-skmodel22-608-86@polus-ib Hw2]$ mpisubmit.pl -p 64 -w 80:05 hw2
Job <909569 is submitted to default queue <short>.
[[edu-cmc-skmodel22-608-86@polus-ib Hw2]$ ls
hw2 hw2.ep9569 is submitted to default queue <short>.
[[edu-cmc-skmodel22-608-86@polus-ib Hw2]$ ls
hw2 hw2.ep9569 is submitted to default queue <short>.
[[edu-cmc-skmodel22-608-86@polus-ib Hw2]$ ls
hw2 hw2.ep9569.err hw2.999569.err hw2.999569.out hw2.epp test test.cpp
[[edu-cmc-skmodel22-608-86@polus-ib Hw2]$ ls
hw2 hw2.ep9569.err hw2.999569.err hw2.999569.out hw2.epp test test.cpp
```

Рис. 1. Запуск на Polus