□ PXT: Akselerometer

LAST NED PDF

Introduksjon

Micro:biten har et akselerometer som merker hvilken vei vi holder micro:biten, om den ristes, er i fritt fall og lignende. Akselerasjonen måles langs tre akser: x (høyre/venstre), y (framover/bakover) og z (opp/ned). I dennne oppgaven skal vi se på akselerasjon lengs x- og y-aksen for så å vise piler i hvilken retning micro:biten heller.

Steg 1: Lage variabler



Sjekkliste

- Start et nytt PXT-prosjekt, for eksempel ved å gå til makecode.microbit.org.
- Lag to nye variabler ax og ay (kort for akselerasjon i x/y-retning) ved å gå til variabler -> Lag ny variable. Sett de nye variablene til å være verdien av akselerasjonen vi måler langs x- og y-aksen. Klossen som inneholder verdien for målt akselerasjon finner du under Inndata. Nå bør koden din se ut som dette:

```
gjenta for alltid

sett ax ▼ til akselerasjon (mG) x ▼

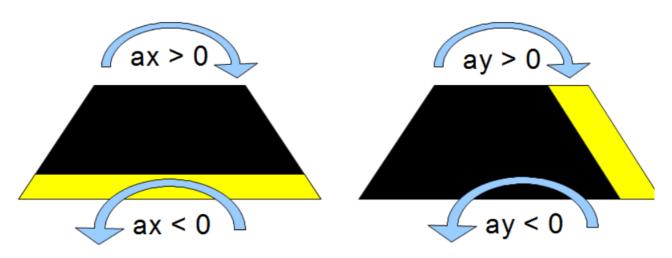
sett ay ▼ til akselerasjon (mG) y ▼
```

Steg 2: Positiv og negativ akselerasjon



- Akselerasjonen er enten positiv eller negativ. Akselerasjonen langs x-aksen er positiv (ax>0) dersom micro:biten heller mot høyre, og negativ(ax<0) dersom den heller mot venstre.
- Akselerasjonen langs y-aksen er positiv(ay>0) dersom micro:biten heller framover, og negativ dersom micro:biten heller bakover.

På bildet under kan du se forklaring på hvilke helninger som gir positiv og negativ akselerasjon:



Steg 3: Hvor skal pila peke?



- 🔲 Nå skal vi lage flere hvis-blokker hvor vi setter regler for hvilke krav som må være oppfylt for at vi skal vise pil i en bestemt retning.
- Vi legger vekt på den aksen som har mest akselerasjon. For eksempel om vi heller litt langs x-aksen, og mye langs y-aksen, er det langs y-aksen pila vår vil peke. Dette kan du gjøre ved å sjekke om absoluttverdien av ax er mindre enn absoluttverdien av ay. Klossen for dette finner du under kategorien Matematikk. Dette legger vi nå inn som krav i vår første hvis-kloss. Den første delen av koden din bør nå se slik ut:

```
gjenta for alltid

sett ax ▼ til akselerasjon (mG) x ▼

sett ay ▼ til akselerasjon (mG) y ▼

hvis absoluttverdien av ax ▼ ⟨ ▼ absoluttverdien av ay ▼

ellers 

⊕
```

- Dersom vi først får bekreftet at det er mest akselerasjon i y-retning, må vi sjekke om vi har en positiv eller negativ akselerasjon. Fra steg 2 vet vi at ay er positiv når micro:biten heller framover. Dette er kravet i vår neste hvis-kloss som skal legges inne i vår første.
- 🔲 At micro:biten heller framover er det samme som at micro:biten heller i retningen Sør. Det finnes en egen kloss for å vise piler under kategorien Basis
- Dersom microbiten ikke heller framover, altså vi har at den heller bakover, skal pila peke mot Nord. Nå bør den kodeblokken din se slik ut:

```
gjenta for alltid
               til
                     akselerasjon (mG)
               ti1
                    akselerasjon (mG)
  hvis
                                                  absoluttverdien av
            absoluttverdien av
                                 ax ▼
     vis pil
               Sør 🔻
   ellers
     vis pil Nord ▼
   \oplus
  ellers
  (
```

- Nå skal vi hoppe tilbake til vår ytterst hvis-kloss, og den delen hvor det står ellers. Vi husker at det første som skjedde var at koden sjekker om det er større helning langs y-aksen. Hvis det ikke er det, er det det motsatte, altså størst helning langs x-aksen. Det er koden for dette vi skal lage inne i
- Wi husker at akselerasjonen er positiv langs x-aksen dersom micro:biten heller mot høyre. Så inne i ellers legger vi en ny hvis-kloss hvor vi først sjekker om ax er positiv (ax>0). Dersom dette er tilfellet, vil vi vise en pil mot Øst.
- Dersom ax er negativ, vil vi ha en pil mot Vest.
- Nå er koden vår ferdig og klar til å testes. Koden din bør ligne på dette:

```
gjenta for alltid
              til
                   akselerasjon (mG)
                   akselerasjon (mG) y ▼
             til
 sett
 hvis
                                              absoluttverdien av
           absoluttverdien av
                               ax 🕶
     vis pil Sør
   ellers
     vis pil Nord ▼
   (+)
 ellers
     vis pil Øst ▼
   ellers
     vis pil Vest ▼
   (
 (
```



• 🔲 Koble micro:biten din til datamaskinen med en USB-kabel. Klikk deretter på knappen Last ned nede til venstre på skjermen.

Det lastes nå ned en fil som heter microbit-Uten-navn.hex til datamaskinen din. Samtidig dukker det opp et vindu som sier at du må flytte denne filen til MICROBIT-disken på datamaskinen din.

Nå kan du se hvilken retning micro:biten din har mest akselerasjon i når du beveger på den!

Utfordring:

- Us en sirkel istedet for en pil når micro:biten ligger flatt. Da er akselerasjonen i begge retninger tilnærmet lik null. Du kan for eksempel kreve at akselerasjonen skal være større enn -100 og mindre enn 100. Prøv gjerne med andre verdier. For å få til dette kan du bruke hvis-klosser, og-klosser, o o-klosser og o o-klosser til å sette kravene.
- Uis piler i alle åtte retninger, istedet for fire, når du heller på micro:biten.

Lisens: CC BY-SA 4.0