



**POLYTECHNIQUE
MONTRÉAL**

UNIVERSITÉ
D'INGÉNIERIE

Département de génie informatique et génie logiciel

INF3995

Projet de conception d'un système informatique

Livrable hebdomadaire sur l'avancement du projet
Livrable #5

Conception d'un système aérien d'exploration

Équipe No 105

Aymen-Alaeddine Zeghaida

Omar Azizi

Skander Soussou

Driss Benzekri

Persia Shahdi

Août 2021

1) Tâches complétées cette semaine

Num° tâche	Tâche	Responsable	Débuté le...	Status	Remarque
#1	Implémenter une machine à état qui prend en compte les informations reçues du serveur tel que "Take off" et "Land" avec le wall_following.	Skander	04 Octobre 2021	En cours	
#2	Envoyer les logs (informations du drone) au serveur.	Skander	11 Octobre 2021	En cours	On réussit à envoyer les données mais il faut aussi les inclure dans la machine à état.
#3	Création du Canvas ainsi que d'un objet qui se déplace en fonction de x et y	Omar	4 octobre	En cours	Il faut le faire pour Argos et le drone physique
#4	Obtenir l'état du drone (Batterie, position (x, y, z)) du drone et faire communiquer ces logs du serveur vers le client	Omar	15 octobre	En cours	
#5	Ajout des interfaces montrant l'état des drones et ajout de tests pour le client	Driss Benzekri Persia Shahdi	02 octobre 2021	En cours	Il manque plus que quelques tests à réaliser
#6	Implémentation d'un algorithme obstacle avoidance pour RF 4	Aymen	9 octobre 2021	En cours	
#7	Soumettre l'état du drone simulé au serveur RF3	Aymen	15 octobre 2021	En cours	
#8	Début de la rédaction de la CDR et correction de la PDR	Driss Benzekri Persia Shahdi	17 octobre 2021	En cours	

2) Tâches planifiées pour la semaine prochaine

Omar :

- Continuer la partie de connexion du serveur avec Argos
- Compléter le requis 3 ainsi que le 9
- Obtenir les logs du drone et les transmettre au client.

Aymen :

- Compléter RF3 : Soumettre l'état du drone simulé au serveur.
- Compléter RF4 : Implémenter un algorithme d'évitement d'obstacles

Driss & Persia :

- Continuer le développement de l'interface utilisateur pour pouvoir montrer l'état des drones à la fréquence de 1Ghz demandée et réaliser les tests liés à ces requis
- Rédaction de la CDR et correction de la PDR

Skander:

- Finir l'implémentation de la machine à état pour le wall following
- Continuer l'envoi des logs (informations du drone) au serveur.