

# Узагальнене оптимальне керування

Гуляницький А. Л.\*

5 листопада 2019 р.

## Зміст

2.4 Рівняння супердифузії . . . . .	1
-------------------------------------	---

## 2.4 Рівняння супердифузії

Розглянемо випадкове блукання з неперервним часом із  $\psi(t) = \frac{1}{\tau} \cdot e^{-t/\tau}$  (тобто час очікування стрибка  $\psi$  має показниковий розподіл з параметром  $\tau$ ), а також

$$\lambda(x) \sim \frac{\sigma^\mu}{|x|^{1+\mu}}, \quad (2.4.1)$$

при  $|x| \rightarrow \infty$ , де  $\mu$  — якась стала,  $1 < \mu < 2$ . Спробуємо знайти дисперсію очікуваної довжини стрибка. Як відомо з курсу теорії ймовірностей,

$$D\lambda = \int_{-\infty}^{\infty} x^2 \lambda(x) dx. \quad (2.4.2)$$

Але  $x^2 \lambda(x) \sim \sigma^\mu |x|^{1-\mu}$ . При  $1 < \mu < 2$  маємо  $-1 < 1 - \mu < 0$ , тобто інтеграл для дисперсії розбіжний (за порівняльною ознакою збіжності, порівнюємо з  $1/x$ ). Таким чином, сама дисперсія довжини стрибка — нескінченна.

Можна показати, що

$$\mathcal{L}[\psi](\eta) \sim 1 - \tau\eta + o(\eta), \quad \eta \rightarrow 0, \quad (2.4.3)$$

а також

$$\mathcal{F}[\lambda](\omega) = 1 - \sigma^\mu |\omega|^\mu + o(|\omega|^\mu), \quad \omega \rightarrow 0. \quad (2.4.4)$$

Як можна було здогадатися, ці рівності нам знадобляться для застосування формули Монтрола-Вайса:

$$\begin{aligned} \mathcal{F}\text{-}\mathcal{L}[u](\omega, \eta) &= \frac{\mathcal{F}[u_0]}{\eta} \cdot \frac{1 - \mathcal{L}[\psi](\eta)}{1 - \mathcal{L}[\psi](\eta) \cdot \mathcal{F}[\lambda](\omega)} \approx \\ &\approx \frac{\mathcal{F}[u_0]}{\eta} \cdot \frac{\tau\eta}{1 - (1 - \tau\eta) \cdot (1 - \sigma^\mu |\omega|^\mu)} \sim \\ &\sim \frac{\mathcal{F}[u_0]}{\eta} \cdot \frac{\tau\eta}{\tau\eta + \sigma^\mu |\omega|^\mu} = \\ &= \frac{\mathcal{F}[u_0]}{\eta + k_\mu |\omega|^\mu}. \end{aligned} \quad (2.4.5)$$

---

\*Гуляницький Андрій Леонідович, andriy.hul@gmail.com

**Означення 2.4.1.**

$$k_\mu = \frac{\sigma^\mu}{\tau} \quad (2.4.6)$$

— коефіцієнт дифузії.

Звідси:

$$\eta \cdot \mathcal{F}\text{-}\mathcal{L}[u] - \mathcal{F}[u_0] = -k_\mu |\omega|^\mu \cdot \mathcal{F}\text{-}\mathcal{L}[u]. \quad (2.4.7)$$

Діємо на обидві сторони оберненим перетворенням Лапласа:

$$\frac{\partial \mathcal{F}[u](\omega, t)}{\partial t} = -k_\mu |\omega|^\mu \cdot \mathcal{F}[u](\omega, t), \quad (2.4.8)$$

і оберненим перетворенням Фур'є:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = k_\mu \cdot \frac{\partial^\mu u}{\partial |x|^\mu}, \quad (2.4.9)$$

де

**Означення 2.4.2.**

$$\frac{\partial^\mu u}{\partial |x|^\mu} \quad (2.4.10)$$

— похідна Ріса-Бейля порядку  $\mu$  за змінною  $x$ , яка визначається рівністю

$$\frac{\partial^\mu u}{\partial |x|^\mu} = \mathcal{F}^{-1}[-|\omega|^\mu \cdot \mathcal{F}[u]]. \quad (2.4.11)$$

**Зауваження 2.4.3 —**

$$\frac{\partial^2 u}{\partial |x|^2} = \mathcal{F}^{-1}[-\omega^2 \cdot \mathcal{F}[u]] = \mathcal{F}^{-1}[(-i\omega)^2 \cdot \mathcal{F}[u]] = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}. \quad (2.4.12)$$

**Зауваження 2.4.4 —**

$$\frac{\partial^\mu f}{\partial |x|^\mu} = \begin{cases} \frac{D_{-\infty}^\mu f + D_{+\infty}^\mu f}{2 \cos \frac{\pi\mu}{2}}, & \mu \neq 1, \\ \frac{d}{d\pi} \frac{1}{x} \int_{\mathbb{R}} \frac{f(\xi)}{\xi - x} d\xi, & \mu = 1. \end{cases} \quad (2.4.13)$$