

Узагальнене оптимальне керування

Гуляницький А. Л.*

29 жовтня 2019 р.

Зміст

2.2 Рівняння розподіленого порядку	1
----------------------------------------------	---

2.2 Рівняння розподіленого порядку

Розглянемо випадок коли α — випадкова величина, розподілена на $(0, 1)$ зі щільністю $p(\alpha)$. Припустимо, що час очікування стрибка задається умовною щільністю

$$\psi(t|\alpha) \sim A \cdot \alpha \cdot \frac{\tau^\alpha}{t^{1+\alpha}}, \quad (2.2.1)$$

де $A = \frac{\alpha}{\Gamma(1-\sigma)}$.

Тоді

$$\psi(t) = \int_0^1 \psi(t|\alpha) \cdot p(\alpha) d\alpha. \quad (2.2.2)$$

Звідси

$$\mathcal{L}[\psi](\eta) = \int_0^\infty e^{-\eta t} \int_0^1 \psi(t|\alpha) \cdot p(\alpha) d\alpha dt. \quad (2.2.3)$$

Змінюючи порядок інтегрування, отримуємо

$$\int_0^1 p(\alpha) \int_0^\infty e^{-\eta t} \psi(t|\alpha) dt d\alpha. \quad (2.2.4)$$

Далі,

$$\psi(t) \sim \frac{\alpha}{\Gamma(1-\alpha)} \frac{\tau^\alpha}{t^{1+\alpha}}, \quad (2.2.5)$$

а тому, за теоремою Таубера,

$$\mathcal{L}[\psi](\eta) \sim 1 - (\eta\tau)^\alpha + o(\eta^\alpha). \quad (2.2.6)$$

Заміняючи таким чином внутрішній інтеграл отримуємо

$$\int_0^1 (1 - (\eta\tau)^\alpha + o(\eta^\alpha)) d\alpha \underset{\eta \downarrow 0}{\sim} 1 - \int_0^1 p(\alpha) \cdot (\eta\tau)^\alpha d\alpha. \quad (2.2.7)$$

Позначимо

$$I(\eta, \tau) = \int_0^1 p(\alpha) \cdot (\eta\tau)^\alpha d\alpha. \quad (2.2.8)$$

*Гуляницький Андрій Леонідович, andriy.hul@gmail.com

За формулою Монтрола-Вайса

$$\begin{aligned}\mathcal{F}\text{-}\mathcal{L}[u](\omega, \eta) &= \mathcal{F}[u_0](\omega) \cdot \frac{1}{\eta} \cdot \frac{1 - \mathcal{L}[\psi](\eta)}{1 - \mathcal{L}[\psi](\eta) \cdot \mathcal{F}[\lambda](\omega)} = \\ &= \frac{\mathcal{F}[u_0](\omega)}{\eta} \cdot \frac{I(\eta, \tau)}{1 - (1 - I(\eta, \tau))\mathcal{F}[\lambda](\omega)}.\end{aligned}\quad (2.2.9)$$

Також припустимо, що $\lambda \sim \mathcal{N}(0, 2\sigma^2) \implies \mathcal{F}[\lambda] \sim 1 - \sigma^2\omega^2$. Тоді

$$\mathcal{F}\text{-}\mathcal{L}[u](\omega, \eta) = \frac{\mathcal{F}[u_0](\omega)}{\eta} \cdot \frac{I(\eta, \tau)}{I(\eta, \tau) + \sigma^2\omega^2}.\quad (2.2.10)$$

Отже, з точністю до малих доданків,

$$\mathcal{F}\text{-}\mathcal{L}[u](\omega, \eta) \cdot (I(\eta, \tau) + \sigma^2\omega^2) = \frac{\mathcal{F}[u_0](\omega)}{\eta} \cdot I(\eta, \tau),\quad (2.2.11)$$

або ж

$$I(\eta, \tau) \cdot \left(\mathcal{F}\text{-}\mathcal{L}[u](\omega, \eta) - \frac{\mathcal{F}[u_0](\omega)}{\eta} \right) = \sigma^2\omega^2 \cdot \mathcal{F}\text{-}\mathcal{L}[u](\omega, \eta).\quad (2.2.12)$$

Діємо на це співвідношення оберненим перетворенням Фур'є, отримаємо

$$I(\eta, \tau) \cdot \left(\mathcal{L}[u](x, \eta) - \frac{u_0}{\eta} \right) = -\sigma^2 \cdot \frac{\partial^2 \mathcal{L}[u](x, \eta)}{\partial x^2}.\quad (2.2.13)$$

Розпишемо інтеграл у явному вигляді:

$$\begin{aligned}I(\eta, \tau) \cdot \left(\mathcal{L}[u](x, \eta) - \frac{u_0}{\eta} \right) &= \int_0^1 p(\alpha) \cdot (\eta\tau)^\alpha \cdot \left(\mathcal{L}[u](x, \eta) - \frac{u_0}{\eta} \right) d\alpha = \\ &= \int_0^1 p(\alpha) \cdot \tau^\alpha \cdot (\eta^\alpha \mathcal{L}[u](x, \eta) - \eta^{\alpha-1}u_0) d\alpha.\end{aligned}\quad (2.2.14)$$

У виразі в дужках під інтегралом не складно впізнати $\mathcal{L}[*D_0^\alpha u](\eta)$. Підставляючи, отримуємо

$$\int_0^1 p(\alpha) \cdot \tau^\alpha \int_0^\infty e^{-\eta t} \cdot (*D_0^\alpha u)(x, t) dt d\alpha.\quad (2.2.15)$$

Знову змінюємо порядок інтегрування:

$$\int_0^\infty e^{-\eta t} \int_0^1 p(\alpha) \cdot \tau^\alpha \cdot (*D_0^\alpha u)(x, t) d\alpha dt.\quad (2.2.16)$$

А у цьому, у свою чергу, можна впізнати

$$\mathcal{L} \left[\int_0^1 p(\alpha) \cdot \tau^\alpha \cdot (*D_0^\alpha u)(x, t) d\alpha \right] (\eta).\quad (2.2.17)$$

Тому, діючи оберненим перетворенням Лапласа на останнє рівняння, отримаємо

Рівняння 2.2.1 (розподіленого порядку)

$$\int_0^1 p(\alpha) \cdot \tau^\alpha \cdot (*D_0^\alpha u)(x, t) d\alpha = \sigma^2 \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}.\quad (2.2.18)$$

Приклад 2.2.2

Якщо $\alpha = \alpha_0 = \text{const}$, то $p(\alpha) = \delta(\alpha - \alpha_0)$ — так звана *густина матеріальної точки*:

- $\delta(\alpha - \alpha_0) = 0, \forall \alpha \neq \alpha_0$;
- $\delta(\alpha_0 - \alpha_0) = \infty$;
- $\int_0^1 \delta(\alpha - \alpha_0) d\alpha = 1$ ($\alpha_0 \in (0, 1)$).

Тоді отримаємо рівняння

$$\tau^{\alpha_0} \cdot ({}^*D_0^{\alpha_0} u)(x, t) = \sigma^2 \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad (2.2.19)$$

тобто

$$({}^*D_0^{\alpha_0} u)(x, t) = K_{\alpha_0} \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}. \quad (2.2.20)$$

Приклад 2.2.3

Якщо ж $p(\alpha) \sim \nu \alpha^{\nu-1}$ при $\alpha \rightarrow 0$ і $x(0) = 0$ (блукання починається з початку координат), то $\langle x^2(t) \rangle \sim \text{const} \cdot \ln^\nu t$, так звана *ультраповільна дифузія*.