## 1. Аналіз похибок заокруглення

## 1.1. Види похибок

Нехай необхідно розв'язати рівняння

$$Au = f. (1)$$

За рахунок неточно заданих вхідних даних насправді ми маємо рівняння

$$\tilde{A}\tilde{u} = \tilde{f}$$
. (2)

**Означення**: Назвемо  $\delta_1=u- ilde{u}$  неусувною похибкою.

Застосування методу розв'язання (2) приводить до рівняння

$$\tilde{A}_h \tilde{u}_h = \tilde{f}_h, \tag{3}$$

де h>0 — малий параметр

**Означення**: Назвемо  $\delta_2 = ilde{u} - ilde{u}_h$  похибкою методу.

Реалізація методу на ЕОМ приводить до рівняння

$$\tilde{A}_h^{\star} \tilde{u}_h^{\star} = \tilde{f}_h^{\star}. \tag{4}$$

**Означення**: Назвемо  $\delta_3 = ilde{u}_h - ilde{u}_h^\star$  похибкою заокруглення.

**Означення**: Тоді *повна похибка*  $\delta = u - \tilde{u}_h^\star = \delta_1 + \delta_2 + \delta_3$ 

**Означення**: кажуть, що задача (1) *коректна*, якщо

- $\forall f \in F : \exists ! u \in U;$
- Задача (1) *стійка*, тобто  $\forall \varepsilon > 0$ :  $\exists \delta > 0$ :

$$|A - \tilde{A}| < \delta, |f - \tilde{f}| < \delta \implies |u - \tilde{u}| < \varepsilon.$$
 (5)

Якщо задача (1) некоректна, то або розв'язок її не існує, або він неєдиний, або він нестійкий, тобто  $\exists \varepsilon > 0$ :  $\forall \delta > 0$ :

$$|A - \tilde{A}| < \delta, |f - \tilde{f}| < \delta \implies |u - \tilde{u}| > \varepsilon.$$
 (6)

https://csc-knu.github.io/numerical-analysis/lectures/1.htm

## 1.3. Підрахунок похибок обчислення значення функції

Нехай задана функція  $y=f(x_1,\dots,x_n)\in C^1(\Omega)$ . Необхідно обчислити її значення при наближеному значенні аргументів  $\vec{x}^*=(x_1^*,\dots,x_n^*)$ , де  $|x_i-x_i^*|\leq \Delta x_i$  та оцінити похибку обчислення значення функції  $y^\star = f(x_1^\star, \dots, x_n^\star)$ . Маємо

$$|y - y^{\star}| = |f(\vec{x}) - f(\vec{x}^{\star})| =$$

$$= \left| \sum_{i=1}^{n} \frac{\partial f}{\partial x_{i}} (\vec{\xi}) \cdot (x_{i} - x_{i}^{\star}) \right| \leq$$

$$\leq \sum_{i=1}^{n} B_{i} \cdot \Delta x_{i},$$
(12)

де  $B_u = \max_{ec{x} \in U} \left| rac{\partial f}{\partial x_i} (ec{x}) 
ight|.$ 

27.05.2019

$$U = \left\{ \vec{x} = (x_1, \dots, x_n) : |x_i - x_i^{\star}| \le \Delta x_i \right\} \subset \Omega,$$
 (13)

для  $i=\overline{1,n}$ . Отже з точністю до величин першого порядку малості по

$$\Delta x = \max \Delta x_i,\tag{14}$$

$$\Delta y = |y - y^*| \prec \sum_{i=1}^{n} b_i \cdot \Delta x_i, \tag{15}$$

де  $b_i = \left| rac{\partial f}{\partial x_i} (ec{x}^\star) 
ight|$  та « $\prec$ » означає приблизно менше.

Розглянемо похибки арифметичних операцій.

• Сума:  $y = x_1 + x_2$ ,  $x_1, x_2 > 0$ :

$$\Delta y \leq \Delta x_1 + \Delta x_2,$$
 (16)

$$\delta y \le \frac{\Delta x_1 + \Delta x_2}{x_1 + x_2} \le \max(\delta x_1, \delta x_2). \tag{17}$$

ullet Різниця:  $y=x_1-x_2$ ,  $x_1>x_2>0$ 

$$\Delta y \le \Delta x_1 + \Delta x_2,\tag{18}$$

$$\Delta y \le \Delta x_1 + \Delta x_2,$$

$$\delta y \le \frac{x_2 \delta x_1 + x_1 \delta x_2}{x_1 - x_2}.$$

$$(18)$$

При близьких  $x_1$ ,  $x_2$  зростає відносна похибка (за рахунок втрати вірних цифр).

• Добуток:  $y = x_1 \cdot x_2$ ,  $x_1, x_2 > 0$ :

**Означення**: Абсолютна похибка  $\Delta x \leq |x-x^\star|$ .

27 05 2019

**Означення**: *Відносна похибка*  $\delta x \leq \Delta x/|x|$ , або  $\Delta x/|x^\star|$ .

Означення: Значущими цифрами називаються всі цифри, починаючи з першої ненульової зліва

Означення: Вірна цифра — це значуща, якщо абсолютна похибка за рахунок відкидання всіх молодших розрядів не перевищує одиниці розряду цієї цифри.

Тобто, якщо  $x^\star=lpha_n\dotslpha_0.$   $lpha_{-1}\dotslpha_{-p}\dots$ , то  $lpha_{-p}$  вірна, якщо  $\Delta x\leq 10^{-p}$  (інколи  $\Delta x \leq w \cdot 10^{-p}$ , де  $1/2 \leq w < 1$  наприклад, w = 0.55).

## 1.2. Підрахунок похибок в ЕОМ

Підрахуємо відносну похибку заокруглення числа x на ЕОМ з плаваючою комою. В eta-ічній системі числення число представляється у вигляді

$$x = \pm (\alpha_1 \beta^{-1} + \alpha_2 \beta^{-2} + \ldots + \alpha_t \beta^{-t} + \ldots) \cdot \beta^p, \tag{7}$$

де  $0 \leq lpha_k < eta$ ,  $lpha_1 
eq 0$ ,  $k = 1, 2, \ldots$ 

Якшо в EOM t розрядів, то при відкиданні молодших розрядів ми оперуємо з наближеним значенням

$$x^* = \pm (\alpha_1 \beta^{-1} + \alpha_2 \beta^{-2} + \ldots + \alpha_t \beta^{-t}) \cdot \beta^p$$
 (8)

і відповідно похибка заокруглення

$$x - x^* = \pm \beta^p \cdot (\alpha_{t+1} \beta^{-t-1} + \ldots). \tag{9}$$

Тоді її можна оцінити так

$$|x - x^*| \le \beta^{p-t-1} \cdot (\beta - 1) \cdot (1 + \beta^{-1} + \ldots) \le$$

$$\le \beta^{p-t-1} \cdot (\beta - 1) \cdot \frac{1}{1 - \beta^{-1}} = \beta^{p-t}.$$

$$(10)$$

Якщо в представлені (7) взяти  $lpha_1=1$ , то  $|x|\geq eta^p\cdot eta^{-1}$ . Звідси остаточно

$$\delta x \le \frac{\beta^{p-t}}{\beta^{p-1}} = \beta^{-t+1}. \tag{11}$$

При більш точних способах заокруглення можна отримати оцінку  $\delta x \leq \frac{1}{2} \cdot \beta^{-t+1} = \varepsilon$ Число arepsilon називається «машинним іпсилон». Наприклад, для eta=2, t=24,  $arepsilon=2^{-24}pprox 10^{-7}$ 

https://csc-knu.github.io/numerical-analysis/lectures/1.htm

27.05.2019

$$\Delta y \prec x_2 \Delta x_1 + x_1 \Delta x_2,\tag{20}$$

$$\delta y \le \delta x_1 + \delta x_2. \tag{21}$$

ullet Частка  $y=x_1/x_2$ ,  $x_1,x_2>0$ :

$$\Delta y \prec \frac{x_2 \Delta x_1 + x_1 \Delta x_2}{x_2^2},\tag{22}$$

$$\delta y \le \delta x_1 + \delta x_2. \tag{23}$$

При малих  $x_2$  зростає абсолютна похибка (за рахунок зростання результату ділення).

**Означення**: *Пряма задача* аналізу похибок: обчислення  $\Delta y$ ,  $\delta y$  по заданих  $\Delta x_i$ ,  $i = \overline{1, n}$ 

**Означення**: *Обернена задача*: знаходження  $\Delta x_i$ ,  $i=\overline{1,n}$  по заданих  $\Delta y$ ,  $\delta y$ . Якщо n>1, маємо одну умову

$$\sum_{i=1}^{n} b_i \cdot \Delta x_i < \varepsilon \tag{24}$$

для багатьох невідомих  $\Delta x_i$ 

Вибирають їх із однієї з умов:

$$\forall i: b_i \cdot \Delta x_i < \frac{\varepsilon}{n}$$
 (25)

або

$$\Delta x_i < \frac{\varepsilon}{\sum_{i=1}^{n} b_i}.$$
 (26)