

Контрольні завдання до § 1

1. ~~Визначте мету свого життя на наступний тиждень, місяць, рік (можна й більше).~~
2. ~~Які засоби отримання позитивної оцінки на іспиті з курсу "Теорія прийняття рішень" для вас є допустимими (можливими, бажаними) – регулярне відвідування лекцій, своєчасне виконання лабораторних робіт, відвідування консультацій викладача, "використання інтелекту" сусіда на контрольних роботах і т. п.~~
3. ~~Конкретизуйте мету "щастя всього людства" (на ваш погляд) і визначте допустимі для вас засоби її досягнення.~~
4. ~~Як ви інтерпретувате вислів Ф. Ніцше "хочеш бути щасливим – не мрій".~~
5. ~~Оцініть засоби досягнення мети "вироблення комуністичного людства" за М. Бухаріним: "Пролетарське присилування в усіх формах, починаючи від розстрілів і закінчуючи трудовою повинністю, є, як не парадоксально звучить, засобом вироблення комуністичного людства з людського матеріалу капіталістичної епохи".~~
6. ~~Прокоментувати вислів: "Вибирай цілі, враховуючи засоби".~~
7. ~~Запропонуйте цікаві й корисні приклади, аналогічні описаним табл. 1.1.1–1.1.5, які б можна було б навести в наступних виданнях посібника (з посиланням на автора прикладу – див. Розділ 3, § 3).~~

§ 2. Бінарні відношення

Нехай задана множина альтернатив (об'єктів) Ω , принцип оптимальності безпосередньо у числовій формі не задано, але експерт для деяких пар об'єктів може вказати, який з об'єктів пари кращий (переважає) за іншого. У цьому випадку говоритимемо, що ці два об'єкти знаходяться в бінарному відношенні. Оскільки, з одного боку, народна мудрість говорить: "Усе пізнається у порівнянні" (для вибору кращого потрібно порівнювати), з іншого – найпростіше порівнювати два об'єкти (ще одна народна мудрість: "У трьох соснах заблукав"), бінарні відношення широко використовуються у теорії прийняття рішень.

Бінарним відношенням R на множині Ω називається довільна підмножина R декартового добутку $\Omega \times \Omega$ (нагадаймо, що декартовим добутком двох множин A і B називається множина пар елементів (a, b) , де $a \in A$, $b \in B$). Якщо пара елементів x і y знаходиться в бінарному відношенні R , то будемо позначати цей факт як $(x, y) \in R$ або xRy . Якщо потрібно вказати множину Ω , на якій задано бінарне відношення R , то будемо писати $R(\Omega)$ або (R, Ω) .

Крім безпосереднього задання всіх пар, для яких виконується відношення R , існує три основних способи задання відношень: матрицею, графом, перетинами.

Нехай множина Ω містить n елементів: $\Omega = \{x_1, \dots, x_n\}$. Тоді матриця бінарного відношення $A(R)$ задається елементами a_{ij} , $i, j = \overline{1, n}$: $a_{ij}(R) = 1$, якщо $x_i R x_j$; $a_{ij}(R) = 0$, якщо не виконується $x_i R x_j$. З іншого боку, якщо задана матриця A розміром $n \times n$ із нулів й одиниць і вибрано нумерацію елементів множини Ω , що складається з n елементів, то тим самим на Ω задається деяке відношення $R = R(A)$ таке, що $x_i R x_j$, виконано тоді й лише тоді, коли $a_{ij}(R) = 1$.

Задання бінарного відношення R графом здійснюється так. Елементам скінченної множини $\Omega = \{x_1, \dots, x_n\}$ (при деякій нумерації) ставиться у взаємно-однозначну відповідність вершини графа G . Проведемо дугу від вершини x_i до вершини x_j тоді і лише тоді, коли виконується $x_i R x_j$ (при $i = j$ дуга (x_i, x_j) перетворюється у петлю при вершині x_i).

Якщо задано довільний граф G із n вершинами й обрано нумерацію на множині Ω , то тим самим на Ω задається деяке відношення $R = R(\Omega)$ таке, що $x_i R x_j$ виконується тоді і лише тоді, коли у графі G є дуга (x_i, x_j) . Граф є геометричним представленням відношення аналогічно тому, як графік є геометричним представленням функції. Геометрична мова корисна, якщо граф достатньо простий. Навпаки, вивчати й описувати складні графи з великою кількістю вершин часто зручно у термінах відношень.

Оскільки у багатьох практичних випадках ЗПР кількість альтернатив скінченна (або стає скінченною після попереднього аналізу інформації), то попередні способи задання бінарного відношення широко використовуються (особливо наочним є задання графом).

Універсальним способом задання відношень (зокрема, на нескінченних областях) є задання за допомогою перетинів.

Верхнім перетином $R^+(x)$ називається множина елементів $y \in \Omega$ таких, що $(y, x) \in R$: $R^+(x) = \{y \in \Omega : (y, x) \in R\}$. Аналогічно задається нижній перетин: $R^-(x) = \{y \in \Omega : (x, y) \in R\}$.

Відношення називається *порожнім* і позначається \emptyset , якщо воно не виконується ні для однієї пари $(x, y) \in \Omega^2 \equiv \Omega \times \Omega$. Для порожнього відношення справедливо:

- ✓ при заданні матрицею $a_{ij}(\emptyset) = 0$ для всіх i, j ;
- ✓ граф $G(\emptyset)$ не має дуг;
- ✓ $R^+(x) = R^-(x) = \emptyset$ для будь-якого x (далі будемо позначати: $\forall x \in \Omega$).

Відношення U називається *повним*, якщо $U = \Omega^2$ (воно виконується для всіх пар $(x, y) \in \Omega^2$). Для повного відношення U справедливо:

- ✓ $a_{ij}(U) = 1$ для $\forall i, j$;
- ✓ граф $G(U)$ містить усі дуги та всі петлі;
- ✓ $R^+(x) = R^-(x) = \Omega$ для $\forall x \in \Omega$.

Відношення E називається *діагональним* (або відношенням рівності або одиничним відношенням), якщо xEu тоді і лише тоді, коли $x = y$ (позначатимемо: $xEu \Leftrightarrow x = y$). Для діагонального відношення виконується:

- ✓ $a_{ij}(E) = 1$ при $i = j$; $a_{ij}(E) = 0$ при $i \neq j$;
- ✓ граф $G(E)$ має петлі при всіх вершинах, інші дуги відсутні;
- ✓ $R^+(x) = R^-(x) = \{x\}$ для $\forall x \in \Omega$.

Відношення \bar{E} називається *антидіагональним*, якщо $x\bar{E}y \Leftrightarrow x \neq y$. Для антидіагонального відношення \bar{E} виконується:

- ✓ $a_{ij}(\bar{E}) = 0$ при $i = j$; $a_{ij}(\bar{E}) = 1$ при $i \neq j$;
- ✓ граф $G(\bar{E})$ має всі дуги, петлі відсутні;
- ✓ $R^+(x) = R^-(x) = \Omega \setminus \{x\}$ для $\forall x \in \Omega$.

Нагадаємо основні операції над відношеннями, вважаючи, що всі вони задані на одній і тій самій множині Ω .

Відношення R_1 і R_2 *рівні* ($R_1 = R_2$), якщо $xR_1y \Leftrightarrow xR_2y$, $\forall (x, y) \in R_1, R_2$.

Відношення R_1 *вкладається* у відношення R_2 (позначається $R_1 \subseteq R_2$), якщо з xR_1y випливає xR_2y .

Відношення R_1 *строго вкладається* у відношення R_2 ($R_1 \subset R_2$), якщо $R_1 \subseteq R_2$ і $R_1 \neq R_2$.

Очевидно, що з $R_1 \subseteq R_2$ випливає $a_{ij}(R_1) \leq a_{ij}(R_2)$ для $\forall i, j$;
 $R_1^+(x) \subseteq R_2^+(x)$, $R_1^-(x) \subseteq R_2^-(x)$ для $\forall x \in \Omega$.

Відношення \bar{R} називається *доповненням* до відношення R , якщо $\bar{R} = \Omega^2 \setminus R$, тобто воно виконується для тих і лише тих пар, для яких не виконується відношення R . Очевидно, що:

$$\checkmark a_{ij}(\bar{R}) = 1 - a_{ij}(R) \text{ для } \forall i, j;$$

$$\checkmark \bar{R}^+(x) = \Omega \setminus R^+(x), \bar{R}^-(x) = \Omega \setminus R^-(x) \text{ для } \forall x \in \Omega;$$

\checkmark у графі $G(\bar{R})$ маються ті і лише ті дуги, котрі відсутні у графі $G(R)$.

Легко бачити, що $\bar{\bar{O}} = U$, $\bar{\bar{U}} = \emptyset$, антидіагональне відношення $\bar{\bar{E}}$ є доповненням діагонального відношення E .

$$\text{Загалом } \bar{\bar{R}} = \Omega^2 \setminus (\Omega^2 \setminus R) = R.$$

Перетином відношень R_1 і R_2 (позначається $R_1 \cap R_2$) називається відношення, що визначається перетином відповідних підмножин із Ω^2 .

Легко перевірити, що для будь-яких R_1 і R_2 :

$$a_{ij}(R_1 \cap R_2) = a_{ij}(R_1) \wedge a_{ij}(R_2) \text{ для } \forall i, j, \text{ де } \wedge - \text{ знак кон'юнкції};$$

$$(R_1 \cap R_2)^+(x) = R_1^+(x) \cap R_2^+(x) \text{ для } \forall x \in \Omega.$$

Аналогічно визначається *об'єднання* $R_1 \cup R_2$, для якого справедливо:

$$a_{ij}(R_1 \cup R_2) = a_{ij}(R_1) \vee a_{ij}(R_2) \text{ для } \forall i, j, \text{ де } \vee - \text{ знак диз'юнкції};$$

$$(R_1 \cup R_2)^-(x) = R_1^-(x) \cup R_2^-(x) \text{ для } \forall x \in \Omega.$$

Оберненим до відношення R називається відношення R^{-1} , що визначається умовою: $xR^{-1}y \Leftrightarrow yRx$.

Очевидно, що для оберненого відношення R^{-1} виконується:

$$\checkmark a_{ij}(R^{-1}) = a_{ji}(R) \text{ для } \forall i, j;$$

\checkmark граф $G(R^{-1})$ отримують із графа $G(R)$ зміною напрямлення всіх дуг (зокрема петлі залишаються, нові не додаються);

$$\checkmark (R^{-1})^+(x) = R^-(x), (R^{-1})^-(x) = R^+(x).$$

Оскільки за визначенням $x(R^{-1})^{-1}y \Leftrightarrow yR^{-1}x \Leftrightarrow xRy$, то $(R^{-1})^{-1} = R$.

Аналогічно легко показати, що $(\bar{R}^{-1}) = (\bar{R})^{-1}$.

Двоїстим до R називається відношення $R^d = \left(\overline{R^{-1}}\right)$ або, у силу попереднього, $R^d = (\bar{R})^{-1}$. Маємо $(R^d)^d = \overline{(R^{-1})^{-1}} = \overline{((\bar{R})^{-1})^{-1}} = \bar{\bar{R}} = R$. Використовуючи правило де Моргана, легко показати, що $(R_1 \cup R_2)^d = R_1^d \cap R_2^d$, $(R_1 \cap R_2)^d = R_1^d \cup R_2^d$. Для того, щоб перейти від графа $G(R)$ до графа $G(R^d)$, необхідно:

- ✓ видалити з графа $G(R)$ усі пари протилежних дуг і всі петлі;
- ✓ з'єднати вершини i, j дугами (i, j) , (j, i) , якщо вони не з'єднані у $G(R)$;

- ✓ додати петлі (i, i) , які були відсутні у $G(R)$.

Добутком відношень R_1 і R_2 називається відношення $R = R_1 \cdot R_2$, що визначається так: існує $z \in \Omega$ таке, що xR_1z і zR_2y . Для добутку відношень виконується асоціативний закон: $(R_1 \cdot R_2) \cdot R_3 = R_1 \cdot (R_2 \cdot R_3)$, тобто добуток $R_1 \cdot R_2 \cdot R_3$ визначається однозначно. Зокрема, $R \cdot R \cdot R = R^3$. Легко показати, що матриця добутку відношень $A(R_1 \cdot R_2) = A(R_1) \cdot A(R_2)$, де добуток матриць $A^1 = A(R_1)$ і $A^2 = A(R_2)$ визначається формулою: $a_{ik} = \bigvee_{j=1}^n (a_{ij}^1 \wedge a_{jk}^2)$.

Відношення (R_1, Ω_1) називається *звуженням* відношення (R, Ω) на множину Ω_1 , якщо $\Omega_1 \subseteq \Omega$ і $R_1 = R \cap \Omega_1^2$. Граф $G(R_1)$ відношення (R_1, Ω_1) – це підграф графа $G(R)$, що породжується множиною вершин $\Omega_1 \subseteq \Omega$.

Нехай на множинах Ω_1 та Ω_2 задані відповідні відношення R_1 і R_2 . Відношення (R_1, Ω_1) і (R_2, Ω_2) називаються *ізоморфними*, якщо існує взаємно-однозначне відображення $\phi: \Omega_1 \rightarrow \Omega_2$, що $xR_1y \Leftrightarrow \phi(x)R_2\phi(y)$, ϕ при цьому називається *ізоморфізмом* (R_1, Ω_1) і (R_2, Ω_2) .

Відображення $\phi: \Omega_1 \rightarrow \Omega_2$ називається *гоморфізмом* (R_1, Ω_1) у (R_2, Ω_2) , якщо $xR_1y \Rightarrow \phi(x)R_2\phi(y)$.

Наведемо основні властивості бінарних відношень, що необхідні для аналізу задач прийняття рішень.

Рефлексивність. Відношення R називається рефлексивним, якщо для $\forall x, xRx$, іншими словами: $E \subseteq R$, де E – діагональне відношення. У матриці $A(R)$ рефлексивного відношення на головній діагоналі стоять одиниці; у графі $G(R)$ при кожній вершині є петля; $x \in R^+(x)$, $x \in R^-(x)$ для $\forall x \in \Omega$.

Антирефлексивність. Відношення R називається антирефлексивним, якщо з xRy випливає $x \neq y$, іншими словами: $R \subseteq \bar{E}$. У матриці $A(R)$ антирефлексивного відношення на головній діагоналі стоять нулі; у графі $G(R)$ відсутні петлі; $x \notin R^+(x)$, $x \notin R^-(x)$ для $\forall x \in \Omega$. Легко показати, що якщо відношення R рефлексивне, то R^d антирефлексивне; якщо R – антирефлексивне, то R^d – рефлексивне.

Симетричність. Відношення R називається симетричним, якщо з xRy випливає yRx , іншими словами: $R \subseteq R^{-1}$. Матриця $A(R)$ симетричного відношення R симетрична ($a_{ij} = a_{ji}$ для $\forall i, j$); у графі $G(R)$ разом із кожною дугою (x, y) входить і дуга (y, x) ; $R^+(x) = R^-(x)$ для $\forall x \in \Omega$. Із визначення симетричного відношення ($R \subseteq R^{-1}$) випливає, що $R^{-1} \subseteq (R^{-1})^{-1} = R$, отже, необхідною й достатньою умовою симетричності відношення є умова $R = R^{-1}$.

Асиметричність. Відношення R називається асиметричним, якщо з xRy випливає $y \bar{R}x$, іншими словами: $R \cap R^{-1} = \emptyset$. У матриці $A(R)$ асиметричного відношення $a_{ij}(R) \wedge a_{ji}(R) = 0$ для $\forall i, j$; граф $G(R)$ не може мати одночасно дуг (x, y) і (y, x) ; для $\forall x \in \Omega$ і $\forall y \in R^-(x)$, $x \notin R^-(y)$. Якщо відношення R асиметричне, то воно антирефлексивне. Дійсно, нехай для деякого x виконується xRx , тоді $xR^{-1}x$ і $x(R \cap R^{-1})x$, тобто $R \cap R^{-1} \neq \emptyset$, що суперечить асиметричності.

Антисиметричність. Відношення R називається антисиметричним, якщо з xRy і yRx випливає $x = y$ або $R \cap R^{-1} \subseteq E$. У матриці $A(R)$ антисиметричного відношення для $i \neq j$, $a_{ij}(R) \wedge a_{ji}(R) = 0$; граф $G(R)$ не може містити одночасно дуги (x, y) і (y, x) при $x \neq y$; для $\forall x \in \Omega$ і $y \in R^-(x)$, $x \neq y$, $x \notin R^-(y)$.

Транзитивність. Відношення R називається транзитивним, якщо з xRz і zRy випливає xRy або $R^2 \subseteq R$. У матриці $A(R)$ транзитивного відношення для $\forall i, k$ $\bigvee_{j=1}^n (a_{ij}(R) \wedge a_{jk}(R)) \leq a_{ik}(R)$; у графі $G(R)$ існує дуга (x, y) , якщо існує шлях із x в y ; для $\forall x \in \Omega$ і $y \in R^+(x)$ $R^+(y) \subseteq R^+(x)$. За індукцією для транзитивного відношення R маємо: із $xRz_1, z_1Rz_2, \dots, z_{k-1}Ry$ випливає xRy . Якщо транзитивне відношення R є рефлексивним, то $E \subseteq R$, звідки $E \cdot R \subseteq R \cdot R$, отже, $R = R^2$.

Ациклічність. Відношення R називається ациклічним, якщо з $xRz_1, z_1Rz_2, \dots, z_{k-1}Ry$ випливає $x \neq y$. Не важко показати, що ациклічне відношення асиметричне; антирефлексивне транзитивне відношення є ациклічним. Якщо точки x і y у графі ациклічного відношення з'єднані шляхом, то у ньому немає дуги (y, x) ; якщо $z_1 \in R^-(x)$, $z_2 \in R^-(z_1)$, \dots , $y \in R^-(z_{k-1})$, то $x \notin R^-(y)$ (аналогічні співвідношення виконуються для верхніх перерізів). Ациклічність і транзитивність відношень особливо важливі у теорії вибору та прийняття рішень, оскільки ці властивості виражають деякі природні взаємозв'язки між об'єктами. Дійсно, якщо об'єкт x у якомусь розумінні кращий за z , об'єкт z кращий за y , то природно вважати, що y не кращий за x (ациклічність), а в деяких випадках x буде кращим за y (транзитивність).

Негативна транзитивність. Відношення R називається негативно транзитивним, якщо його доповнення \bar{R} транзитивне.

Сильна транзитивність. Відношення R називається сильно транзитивним, якщо воно одночасно транзитивне і негативно транзитивне. Структуру сильно транзитивних відношень визначає така теорема.

Теорема 1.2.1. Нехай (R, Ω) – сильно транзитивне відношення на

Ω , $|\Omega| < \infty$. Тоді існує розбиття $\Omega = \bigcup_{i=1}^n \Omega_i$, $\Omega_i \cap \Omega_j = \emptyset$ при $i \neq j$ таке, що: xRy , $x \in \Omega_i$, $y \in \Omega_j$, $i < j$; звуження відношення R на будь-яке із Ω_i є або порожнім або повним на Ω_i .

Зв'язність. Відношення R називається зв'язним, якщо виконується $(xRy \vee yRx) \vee (xRy \wedge yRx)$, тобто між будь-якими вершинами x і y існують дуги (зокрема, петлі).

Використаємо розглянуті властивості для виділення відношень, важливих для теорії вибору та прийняття рішень.

Відношення еквівалентності (еквівалентність). Відношення R називається відношенням еквівалентності, якщо воно рефлексивне, симетричне і транзитивне (позначення " \equiv "). Нехай задано розбиття

$\Omega = \bigcup_{i=1}^n \Omega_i$, $\Omega_i \cap \Omega_j = \emptyset$, при $i \neq j$. Введемо на Ω таке відношення R :

xRy тоді і лише тоді, коли існує підмножина Ω_i , що містить x і y . Легко перевірити, що задання еквівалентності на деякій підмножині Ω рівносильне розбиттю на класи еквівалентних один одному елементів. Навпаки, будь-яке розбиття Ω визначає відповідну йому еквівалентність.

Відношення нестроного порядку (нестрогий порядок). Відношення R називається відношенням нестроного порядку, якщо воно рефлексивне, антисиметричне і транзитивне (позначення " \leq ").

Відношення строгого порядку (строгий порядок). Відношення R називається відношенням строгого порядку, якщо воно антирефлексивне, асиметричне і транзитивне (позначення " $<$ "). Якщо \leq – нестрогий порядок на Ω , то йому можна зіставити строгий порядок $<$, що визначається так: $x < y \Leftrightarrow x \leq y \wedge x \neq y$. Навпаки, якщо $<$ – строгий порядок на Ω , то йому можна зіставити нестрогий порядок \leq так:

$x \leq y \Leftrightarrow x < y \vee x = y$. Отже, нестрогому порядку однозначно відповідає строгий порядок (і навпаки). Тому за основу береться нестрогий порядок, який називається частковим порядком.

Відношення включення (підпорядкованості). Нехай на множині $B(\Omega)$ всіх підмножин фіксованої множини Ω задане відношення R так: $XY \Leftrightarrow X \subseteq Y$. Таке відношення є частковим порядком, про що свідчить така теорема.

Теорема 1.2.2. Довільний частковий порядок на множині Ω ізоморфний звуженню відношення "включення" на деяку підмножину $B(\Omega)$, тобто існує таке відображення $\Theta: \Omega \rightarrow B(\Omega)$, що $x \leq y \Leftrightarrow \Theta(x) \subseteq \Theta(y)$.

Відношення лінійного порядку (лінійний порядок). Частковий порядок на Ω називається лінійним порядком, якщо він задовольняє умові зв'язності, тобто виконується одна з трьох умов: $x < y$, $x = y$, $x > y$.

Відношення домінування (домінування). Відношення R називається домінуванням, якщо воно антирефлексивне й асиметричне. Отже, строгий частковий порядок – це частинний випадок відношення домінування (з додатковою властивістю транзитивності).

Відношення подібності (толерантність). Відношення R називається відношенням подібності, якщо воно рефлексивне й симетричне

(позначення – " \approx "). Отже, *еквівалентність* – частинний випадок подібності (з додатковою властивістю транзитивності).

Відношення нестрогої переваги (перевага). Відношення " \geq " називається перевагою, якщо воно задовольняє властивості рефлексивності.

Отже, відношення подібності, у свою чергу, є частинним випадком відношення переваги. Рефлексивність відношень нестрогої переваги відображає той природний факт, що будь-яка альтернатива є не гіршою за себе. У свою чергу, можна узагальнити відношення часткового порядку (строгого часткового порядку), відмовившись від властивості антисиметричності (асиметричності), отримавши відношення *квазіпорядку (строого квазіпорядку)*. Відмітимо, що відношення строгого квазіпорядку і строгого часткового порядку співпадають, оскільки з антирефлексивності та транзитивності випливає асиметричність: якщо $xRy \wedge yRx$, то xRx (із транзитивності), що невірно (R – антирефлексивне). Отже, одне з відношень xRy або yRx не виконується, тобто R – асиметричне.

Введені відношення зведемо у табл. 1.2.1.

Таблиця 1.2.1

№	Назва	Властивість						Зв'язність
		Рефлексивність	Антирефлексивність	Симетричність	Асиметричність	Антисиметричність	Транзитивність	
1	Перевага	*						
2	Подібність (толерантність)	*		*				
3	Еквівалентність	*		*			*	
4	Квазіпорядок	*					*	
5	Впорядкування	*					*	*
6	Частковий порядок	*				*	*	
7	Лінійний порядок	*				*	*	*
8	Строгий квазіпорядок		*				*	
9	Строгий порядок		*			*	*	
10	Домінування		*		*			
11	Строгий частковий порядок		*		*		*	
12	Строгий лінійний порядок		*		*		*	*

Якщо принципи оптимальності (Блок 4 у схемі ЗЗПР) задаються бінарним відношенням, то відповідним чином здійснюється структурування множини альтернатив (Блок 5):

- ✓ розбиття на класи (наприклад, використовуючи теореми 1.2.1, 1.2.2);
- ✓ упорядкування (за відповідними відношеннями порядку).

Вибір кращого (кращих) елементів множини здійснюється за допомогою поняття R -оптимальності.

Визначення R -максимуму (мінімуму). Елемент $x \in \Omega$ називається максимумом за відношенням R (R -максимумом), якщо xRy для $\forall y \in \Omega$. Аналогічно визначається R -мінімум x : yRx для $\forall y \in \Omega$. R -максимуми і R -мінімуми можуть як існувати, так і не існувати, у випадку існування можуть бути не єдиними. Так, для відношення "більше або рівне" на множині дійсних чисел не існує ні максимуму, ні мінімуму.

Визначення R -мажоранти (міноранти). Елемент $x \in \Omega$ називається мажорантою за відношенням R (R -мажорантою), якщо $y\bar{R}x$ для $\forall y \in \Omega$. Аналогічно визначається R -міноранта $x \in \Omega$: $x\bar{R}y$ для $\forall y \in \Omega$. Позначимо через $\Omega^+(R)$ множину R -максимумів, $\Omega_+(R)$ – R -мажорант, $\Omega^-(R)$ – R -мінімумів, $\Omega_-(R)$ – R -мінорант.

Теорема 1.2.3. $\Omega^+(R) = \Omega^-(R^{-1})$, $\Omega^-(R) = \Omega^+(R^{-1})$, $\Omega_+(R) = \Omega_-(R^{-1})$, $\Omega_-(R) = \Omega_+(R^{-1})$.

Доведення. Доведемо першу нерівність (інші – аналогічно). Нехай $x \in \Omega^+(R) \Leftrightarrow xRy$, $\forall y \in \Omega \Leftrightarrow yR^{-1}x$, $\forall y \in \Omega \Leftrightarrow x \in \Omega^-(R^{-1})$. ♦

Теорема 1.2.4. $\Omega^+(R) = \Omega_+(R^d)$, $\Omega^-(R) = \Omega_-(R^d)$.

Доведення. $x \in \Omega^+(R) \Leftrightarrow xRy$, $\forall y \in \Omega \Leftrightarrow yR^{-1}x$, $\forall y \in \Omega \Leftrightarrow y(\overline{R^{-1}})x$, $\forall y \in \Omega \Leftrightarrow yR^d x \Rightarrow x \in \Omega_+(R^d)$. Співвідношення $\Omega^-(R) = \Omega_-(R^d)$ доводиться аналогічно. ♦

Множина $\Omega_+(R)$ відіграє важливу роль у теорії вибору. У цій теорії вона називається також множиною недовінованих за R елементів; елементи, що входять у множину $\Omega_+(R)$, називаються також R -оптимальними. Множину R -оптимальних елементів позначатимемо через Ω^R , множину максимальних елементів – Ω_R .

Максимальним ланцюгом відносно до R , заданому на Ω , називається найкоротша послідовність x_1, \dots, x_m така, що $x_i R x_{i+1}$, $i = \overline{1, m-1}$.

Теорема 1.2.5. Гомоморфізм ϕ відношення (R, Ω) у лінійний порядок існує для довільного ациклічного R ; $|\phi(\Omega)| \geq m$, де m – довжина максимального ланцюга в Ω .

Доведення. Нехай Ω_1^R – множина недовінованих за R елементів Ω , тобто $\Omega_1^R = \Omega^R$. Покладемо $\Omega_2^R = (\Omega \setminus \Omega_1^R)^R$, $\Omega_3^R = (\Omega \setminus (\Omega_1^R \setminus \Omega_2^R))^R$, ..., $\Omega_s^R = (\Omega \setminus \bigcup_{i=1}^{s-1} \Omega_i^R)^R$, $\Omega \setminus \bigcup_{i=1}^s \Omega_i^R = \emptyset$. Гомоморфізм ϕ можна задати формулою $\phi(x) = s - i$, якщо $x \in \Omega_i^R$. ♦

Контрольні завдання до § 2

- Скільки існує різних відношень із множини A у множину B , якщо $|A| = n$, $|B| = m$ (будемо говорити: n -множина і m -множина)?
- Скільки є таких відношень R із n -множини в m -множину, що
 - $\forall x \exists y (xRy)$,
 - $\forall y \exists x (xRy)$.
- Яку особливість має граф відношення R з A в B , якщо:
 - $xRy \wedge xRz \Rightarrow y = z$;
 - $xRy \wedge zRx \Rightarrow x = z$;
 - $\forall x \exists y (xRy)$;
 - $\exists y \forall x (xRy)$;
 - $\forall y \exists x (xRy)$;
 - $\exists x \forall y (xRy)$;
 - $\bar{\forall} x \exists y (xRy)$;
 - $\forall x \bar{\exists} y (xRy)$;
 - $\bar{\forall} y \exists x (xRy)$;
 - $\forall y \bar{\exists} x (xRy)$;
 - $\bar{\exists} x \forall y (xRy)$;
 - $\exists x \bar{\forall} y (xRy)$.
- Які з наведених нижче відношень у множині цілих чисел є рефлексивними, транзитивними, симетричними й антисиметричними:
 - $x < y$;
 - $x \leq y$;
 - $|x| = |y|$;
 - $x + y = 0$;
 - $|x| > y$;
 - $|x| \geq y$;
 - $x = y$;
 - $x + 1 = y$;
 - $|x - y| = 1$;
 - $|x - y| \leq 1$;
 - x ділиться на y ;
 - x не ділиться на y .
- Скільки існує різних рефлексивних, симетричних, антисиметричних відношень у n -елементній множині?
- Довести, що максимум за частковим порядком не є єдиним.
- Навести приклади відношень:
 - Рефлексивного та симетричного, але не транзитивного;
 - Рефлексивного і транзитивного, але не симетричного;
 - Симетричного і транзитивного, але не рефлексивного.

8. Довести, що якщо R -відношення часткового порядку, то R^{-1} також є частковим порядком.

9. Довести, що для лінійно впорядкованої множини поняття мажоранти (міноранти) і максимуму (мінімуму) збігаються.

10. Довести, що серед будь-яких шести осіб знайдуться або три попарно знайомих, або три попарно незнайомих.

§ 3. Функції вибору

Нехай задано скінченну множину альтернатив $\Omega = \{x_1, \dots, x_n\}$ і ОНР, користуючись своїм особистим уявленням про кращі альтернативи, для кожної множини $X \subseteq \Omega$ вибирає підмножину кращих $C(X)$. Єдина вимога, яка накладається на вибір: $C(X) \subseteq X$ — кращі альтернативи можна обирати з того, що пропонують, зокрема, $C(\emptyset) = \emptyset$.

Уже на множині з двох альтернатив $\Omega = \{x_1, x_2\}$ можна зробити 16 виборів! Дійсно, коли пропонується одна альтернатива — виборів два (обирати її або не обирати), коли пропонується дві альтернативи — виборів чотири (не обирати жодної, обирати одну (2 вибори) і обирати обидві). Отже, усього виборів $2 \cdot 2 \cdot 4 = 16$. На множині з 7 альтернатив виборів більше за 10^{120} (це число має порядок кількості можливих шахових партій, що, у свою чергу, має порядок кількості атомів у "видимому всесвіті"). Тобто описувати явно вибір, задаючи вибір кращих альтернатив $C(X)$ на кожній підмножині X "універсальної" множини Ω , неможливо вже у найпростіших випадках! Що ж робити? Як здійснювати "розумний", "логічний" вибір? Один із шляхів цього — у блоці 4 загальної схеми задавати "принципи логічності" і вивчати результуючий вибір (множини альтернатив, що задовольняють цим принципам). Наприклад, нехай Ω — групи факультету кібернетики третього курсу. "Логічно" вважати, що краща група на курсі повинна бути кращою на своїй спеціальності. Формально ця умова (умова "спадковості" — див. нижче) записується так: $Y \subseteq X, x \in Y \cap C(X) \Rightarrow x \in C(Y)$. Конкретна група, у якому краща група курсу виявиться не кращою групою на своїй спеціальності, навряд чи можна вважати об'єктивним, незалежно від того, за якими показниками підводяться його підсумки.

Будемо називати *функцією вибору* C , задану на Ω , відображення, що зіставляє кожній підмножині $X \subseteq \Omega$ її підмножину $C(X)$, тобто $C: 2^\Omega \rightarrow 2^\Omega, C(X) \subseteq X$ для $\forall X \subseteq \Omega$.