1. 在課程中我們提到了一個被稱為max-flow min-cut theorem的定理,其講述的是network flow的值恰好與min cut的值相符。請證明其正確性。網路上或是教科書上已經有相當多的證明可供參考;但是為了避免單純只是把查到的證明抄下來,請盡量使用中文來描述你的證明,並且過程越細節越好。

設G = (V,E)是一個網路,而起點s到終點f的最大流為f = s-t,而Gf為f的殘留網路。因為f已經是G的最大流,所以剩餘網路Gf早已不存在一條s到t的路徑,而設集合A為s在Gf上所有可抵達的點,集合B為剩下的其他點,假設|f| = c(A,B),而|f|又等於A的流出流量總和減A的流入流量總和,因此可得知|f| < = c(A,B),等號成立於:

- (1) 所有A流向B的邊流量都已飽和
- (2) 所有B流向A的邊流量不為0

證明(1):

假設存在不飽和邊 $(x \in A, y \in B)$,即f(x,y) < Cxy,即存在x到y的流量,而(x,y)是Gf的一條邊,這代表s可以只經過A的點通向x再通往y,所以y亦屬於A,產生矛盾。

證明(2):

假設存在邊($y \in B$, $x \in A$)流量不為0 · 即f(x,y) > 0 · 剩餘網路裡即存在x到y的流量 · 而 (x,y)是Gf的一條邊 · 這代表x可以只經過x的點通向x再通往y · 所以x亦屬於x · 產生矛盾 。

故得證|f|=c(A,B),最大流為最小割。

2. 請分別以pseudocode與連環圖的方式說明何謂network flow problem的 Edmonds-Karp algorithm。連環圖的範例就如同課程投影片第286頁或是如 https://en.wikipedia.org/wiki/Edmonds%E2%80%93Karp_algorithm 下 面所畫的例子那樣。只是本作業限制你的連環圖所用的weighted graph不可與 網路上找的到的例子相同,以確保你真的了解Edmonds-Karp algorithm到底 怎麼運作。既然有了pseudocode,也請你一併證明Edmonds-Karp algorithm的time complexity是O(|V||E|^2)。

Pseudocode:

Input: graph G, source s, sink t

Output: maxflow F

EdmondsKarp(G, s, t)

1.set F = 0

2.while(true):

- 3. min, path = BFS(G, s, t)//從s出發到t結束·min紀錄路線每條邊中的最小flow·path紀錄所走路線
- 4. if(min = 0) break //終止迴圈
- 5. F = F + min
- 6. for each (u, v) in path:
- 7. G[u, v] = G[u, v] min //路線正向邊扣除流量min
- 8. G[v, u] = G[v, u] + min //路線反向邊扣除流量min

9.return F

Time compactity:

V 為點總數 E 為邊總數

首先我們得知 DFS 尋找路線的時間複雜度為 O(|E|)

而每經過一條邊都會長出一條反向邊,但也不會使總邊數超過原本 2 倍,O(2|E|) = O(|E|)

而要證明更新路線的正/反向邊流量時時間複雜度為O(|V||E|), 首先需要證明更新路線不會導致s到任何一點v的最短路線距離減少,在殘留圖Gf經過一次BFS增廣變成Gf'後,不會導致s到任何一點v的最短路線長度遞減,即d'(s, v)>= d(s, v):

- (1) 設經過增廣後 · v 為到 s 的最短路徑變小中的點之最近者 即 d'(s, v) < d(s, v)
- (2) 設u為Gf'中v的前一個頂點 即d'(s, u) + 1 = d'(s, v)
- (3)u比v更靠近s,但未成為最短路徑變小中的點之最近者 即d'(s, u)>= d(s, u)
- (4)設(u, v)屬於Ef(未使用邊) · 已知s到v的最短路徑為d(s, v) 即<math>d(s, u) + 1 = d(s, v) 結合(1)(2)(3)即可得到 d(s, u) + 1 < d(s, v) 但與(4)產生矛盾

因此可知(u, v)不屬於Ef,但按照(2)所述(u, v)屬於Ef,所以在Gf的增廣上必定經過 (v, u)且飽和,導致Gf'中產生了反向邊(u, v),可知存在著d(s, u) = d(s, v) + 1 此項又與(4)矛盾,代表(1)的假設錯誤,用反證法可得知d' (s, v) >= d(s, v)

而根據上述證明

又可得到 d'(s, u) = d'(s, v) + 1 > = d(s, v) + 1 = d(s, u) + 2 s離最遠點的距離不超過|V|-1 · 所以(u, v)可以成為飽和邊次數最多為(|V|-1)/2 · 每次增廣至少有一條邊飽和 · 根據前述總邊數不超過原本2倍 · 所以增廣次數最多為 2|E|*(|V|-1)/2 · 更新路線的時間複雜度即為O(|V||E|)

所以Edmonds-Karp Algorithm的時間複雜度為O(|E|) * O(|V||E|) = O(|V||E|^2)

連環圖:





