TRANSFORMATIONS DU PLAN

OBJECTIFS 3

- Comprendre l'effet d'une translation, d'une symétrie (axiale et centrale), d'une rotation, d'une homothétie sur une figure.
- Connaître l'effet d'un déplacement, d'un agrandissement ou d'une réduction sur les longueurs, les angles et les aires.
- Utiliser des transformations pour calculer des grandeurs géométriques.
- Faire le lien entre la proportionnalité et certaines configurations ou transformations géométriques (agrandissement réduction, triangles semblables, homothéties).
- Mener des raisonnements et s'initier à la démonstration en utilisant les propriétés des figures, des configurations et des transformations.

1

Symétries

1. Symétrie axiale

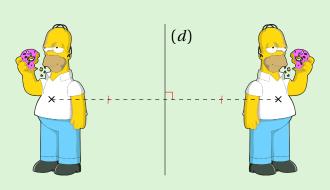
À RETENIR 99

Définition

Une **symétrie axiale** est une transformation géométrique du plan qui modélise un effet miroir par rapport à une droite (d). Le résultat est appelé **symétrique par rapport** à (d).

La droite (*d*) est l'**axe de symétrie** de cette transformation.

EXEMPLE 9



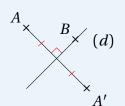
À RETENIR 00

Propriétés

Soit (*d*) une droite.

- 1. Si un point A n'appartient pas à (d), alors son symétrique par rapport à (d) est le point A' tel que (d) est la médiatrice de [AA'].
- 2. Si un point *B* appartient à (*d*), alors son symétrique par rapport à (*d*) est lui-même.

Pour construire le symétrique d'une figure par rapport à une droite, on construit le symétrique de chacun de ses points par rapport à cette droite.

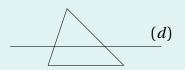


EXERCICE 1

Pour chacune des figures ci-dessous, construire son symétrique par rapport à la droite (d).







√ Voir la correction: https://mes-cours-de-maths.fr/cours/troisieme/transformations-plan/#correction-1.

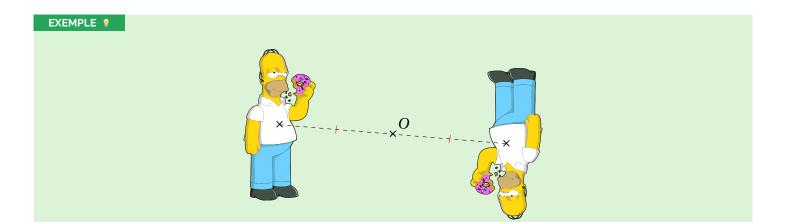
2. Symétrie centrale

À RETENIR 99

Définition

Une **symétrie centrale** est une transformation géométrique du plan qui modélise un « demi-tour » par rapport à un point O. Le résultat est appelé **symétrique par rapport** à O.

Le point *O* est le **centre de symétrie** de cette transformation.



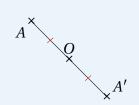
À RETENIR 99

Propriétés

Soit O un point.

- 1. Le symétrique par rapport à O d'un point A distinct de O est le point A' tel que O est le milieu de [AA'].
- 2. Le symétrique par rapport à *O* de *O* est lui-même.

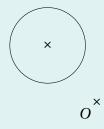
Pour construire le symétrique d'une figure par rapport à un point, on construit le symétrique de chacun des points qui la composent.



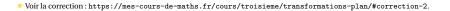
EXERCICE 2

Pour chacune des figures ci-dessous, construire son symétrique par rapport au point O.









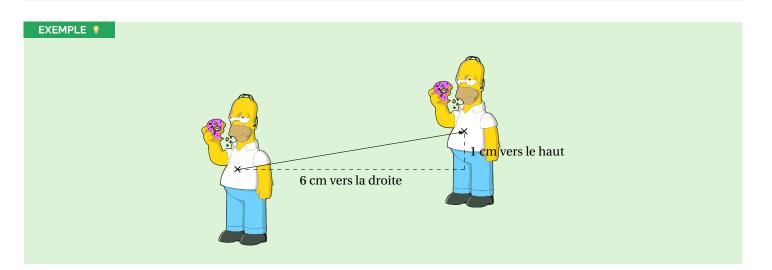
II Translations

À RETENIR 00

Définition

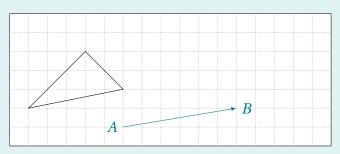
Une **translation** est une transformation géométrique du plan qui modélise un « glissement » par rapport à une direction, un sens et une longueur. Le résultat est appelé **translaté**.

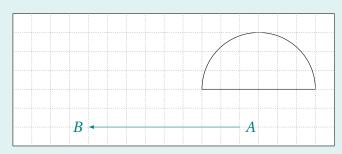
On peut schématiser ce glissement par une flèche, que l'on appelle vecteur.



EXERCICE 3

Pour chacune des figures ci-dessous, construire son translaté par rapport au vecteur \overrightarrow{AB} .







✓ Voir la correction: https://mes-cours-de-maths.fr/cours/troisieme/transformations-plan/#correction-3

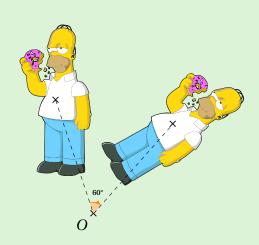
À RETENIR **

Définition

Une **rotation** est une transformation géométrique du plan qui modélise un « tour » d'un certain angle par rapport à un point *O*.

Le point *O* est le **centre de rotation** de cette transformation.

EXEMPLE 9

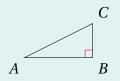


INFORMATION |

Ainsi, une rotation de 180° n'est rien de plus qu'une symétrie centrale.

EXERCICE 4

On considère le triangle rectangle *ABC* ci-dessous. Construire les images de *ABC* par les rotations de centre *A*, et d'angles 60°, 120°, 180°, 240° et 300° dans le sens anti-horaire.



Le motif obtenu s'appelle une **rosace**.



À RETENIR 00

Propriété

Les symétries, les translations et les rotations conservent les alignements, les longueurs, les angles, les périmètres et les aires.

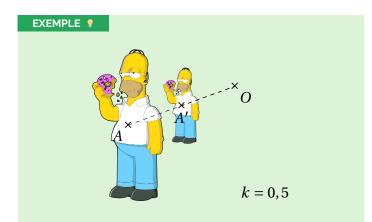


À RETENIR 99

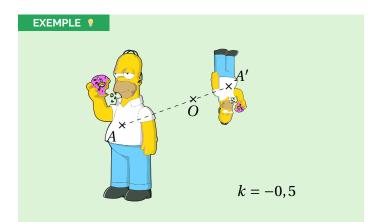
Définition

Une **homothétie** est une transformation géométrique du plan qui modélise un « glissement » par rapport à un point O suivi d'un agrandissement ou d'une réduction de **rapport** k.

Le point *O* est le **centre d'homothétie** de cette transformation.



Le « petit Homer » est un réduction du « grand Homer » de rapport k = 0, 5. On a $OA' = 0, 5 \times OA$.



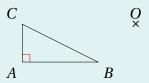
Ici, le « petit Homer » est retourné par rapport au point O. Cela se produit lorsque k < 0.

INFORMATION |

Ainsi, une homothétie de rapport −1 n'est rien de plus qu'une symétrie centrale.

EXERCICE 5

On considère le triangle rectangle ABC ci-dessous. Construire les images de ABC par les homothéties de centre O et de rapport 3 et -0,5.



 $\textbf{\color=Voir la correction:} https://mes-cours-de-maths.fr/cours/troisieme/transformations-plan/\#correction-5.$

À RETENIR 99

Propriétés

- 1. L'homothétie conserve les alignements et les angles.
- 2. Par une homothétie de rapport k, les longueurs sont multipliées par k (sans tenir compte du signe) et les aires par k^2 .