

FUNDAMENTALS OF INFORMATION SCIENCE

PART 4 INFORMATION TRANSMISSION

— ANALOG MODULATION & SAMPLING

Shandong University 2025 Spring

调制简介

何谓调制?

■调制定义

比喻——货物运输:

将 货物 装载到 飞机/轮船 的某个仓位上

调制: 把 消息信号 搭载到 载波 的某个参数上。

载波:某种高频周期性振荡信号,如正弦波。

受调载波称为已调信号,含有消息信号特征。

解调:调制的逆过程,从已调信号中恢复消息信号。

为什么要进行调制?

■调制目的

- > 进行频谱搬移, 匹配信道特性, 减小天线尺寸;
- > 实现多路复用,提高信道利用率;
- > 改善系统性能(有效性、可靠性);
- > 实现频率分配 ...



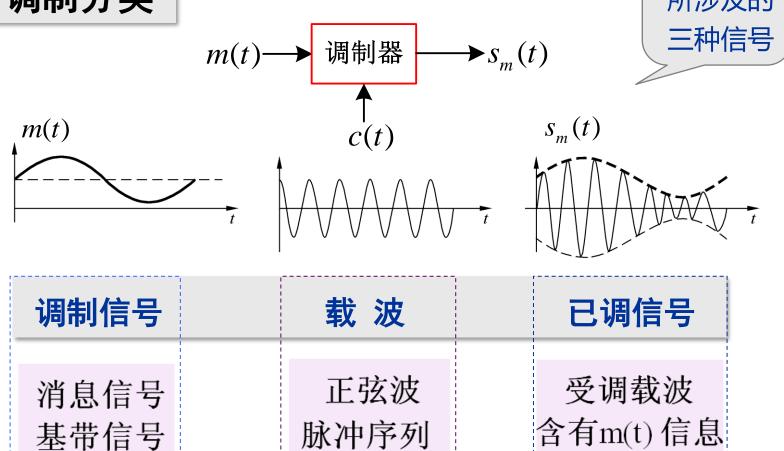
看来,调制在通信系统中起着至关重要的作用!



对呀,不同的调制方式, 具有不同的特点和性能!

■调制分类

认识一下 调制过程 所涉及的 三种信号



同义词

运载工具

多种形式

--- 可从不同角度分类:

都有哪些调制方式?

按调制信号 m(t)的类型分

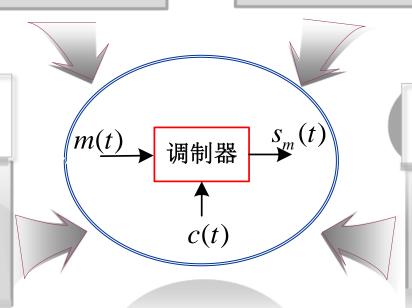
- >模拟调制
- >数字调制

按已调信号 的频谱结构分

- >线性调制
- >非线性调制

按正弦载波 的受调参量分

- >幅度调制
- >频率调制
- >相位调制



按载波信号

c(t)的类型分

- >连续波调制
- >脉冲调制

这里重点考虑模拟调制方式:

——是以正弦信号 $c(t) = A\cos(\omega_c t + \varphi)$ 作为载波的

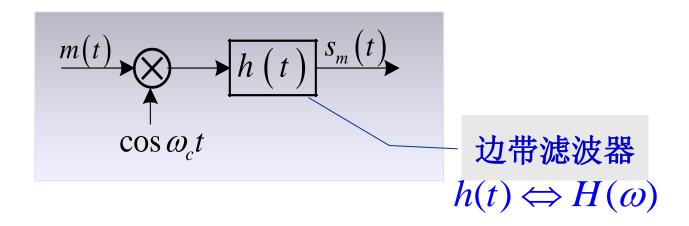
■ 幅度调制 (线 性): AM、DSB

SSB、VSB

■ 角度调制(非线性): FM、PM

§ 19.1 幅度调制 (线性调制) 的原理

■ 一般模型



$$s_m(t) = [m(t)\cos\omega_c t] * h(t)$$

$$S_m(\omega) = \frac{1}{2} [M(\omega + \omega_c) + M(\omega - \omega_c)]H(\omega)$$

§ 19.1.1 常规 调幅 (AM)

■ AM表达式

$$s_{\text{AM}}(t) = [A_0 + m(t)] \cos \omega_c t$$

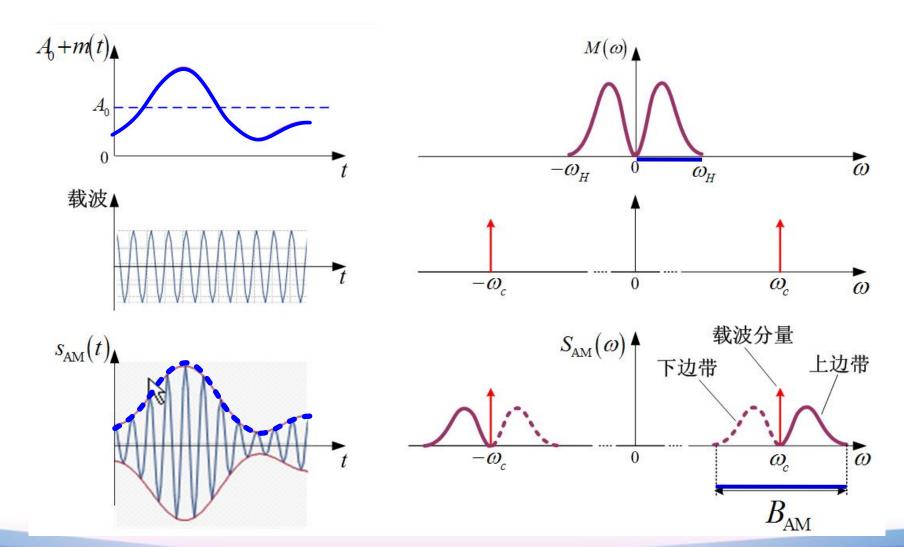
$$= A_0 \cos \omega_c t + m(t) \cos \omega_c t$$
载波项 边带项

■ AM调制器

条件:
$$\overline{m(t)} = 0$$
 和 $|m(t)|_{\text{max}} \le A_0$

$$S_{\text{AM}}(\omega) = \pi A_0 \left[\delta(\omega + \omega_c) + \delta(\omega - \omega_c) \right] + \frac{1}{2} \left[M(\omega + \omega_c) + M(\omega - \omega_c) \right]$$

■ AM波形和频谱



■ AM信号的特点

- $|m(t)|_{\max} \le A_0$ 时,AM波的包络正比于调制信号m(t),故可采用包络检波。
- AM的频谱由载频分量、上边带和下边带组成。
- AM传输带宽是调制信号带宽的两倍:

$$B_{\rm AM} = 2f_H$$

• AM的优势在于接收机简单,广泛用于中短调幅广播。

■ AM信号的缺点

$$s_{\rm AM}(t) = A_0 \cos \omega_c t + m(t) \cos \omega_c t$$

· AM信号功率:

$$P_{\text{AM}} = \frac{A_0^2}{2} + \frac{\overline{m^2(t)}}{2} = P_c + P_s$$
 载波功率 边带功率

• 调制效率(功率利用率):

$$\eta_{\text{AM}} = \frac{P_{\text{s}}}{P_{\text{AM}}} = \frac{\overline{m^2(t)}}{A_0^2 + \overline{m^2(t)}}$$

$$: |m(t)|_{\max} \le A_0$$
 $: m^2(t) \le A_0^2$ 故 $\eta_{AM} \le 50\%$ AM功率利用率低!

载波

---不含有用信息 , 却 "浪费" 大部分的发射功率。 当然 AM正是利用这种 "浪费" 去换取解调的 便宜 ", 即包检。

边带

---包含有用信息m(t),满调幅时,边带功率最大。

定义调幅系数 m (用百分比表示时,又称调幅度)

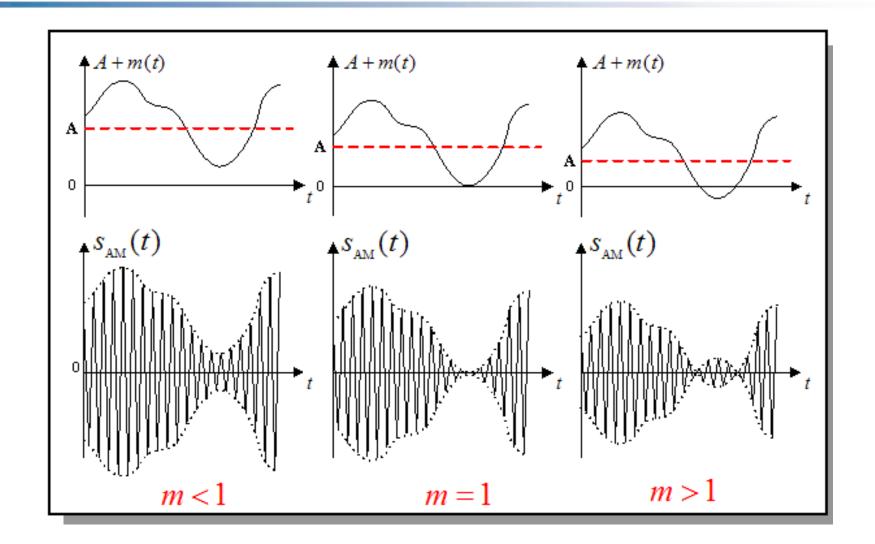
——反映基带信号改变载波幅度的程度:

$$m = \frac{\left| m(t) \right|_{\text{max}}}{A_0}$$

m<1 正常调幅

m>1 过调幅

m=1 临界状态,满调幅 (100%)



$$\eta_{\text{AM}} = \frac{P_{\text{s}}}{P_{\text{AM}}} = \frac{\overline{m^2(t)}}{A_0^2 + \overline{m^2(t)}}$$

$$m = \frac{\left| m(t) \right|_{\text{max}}}{A_0}$$

设
$$m(t) = A_m \cos \omega_m t$$
(单音正弦),则 $m^2(t) = A_m^2/2$

$$\eta_{\text{AM}} = \frac{A_m^2}{2A_0^2 + A_m^2} = \frac{A_m^2 / A_0^2}{2 + A_m^2 / A_0^2} = \frac{m^2}{2 + m^2}$$

当m=1(满调幅)时,AM调制效率的最大值仅为1/3,可见,AM的功率利用率很低。



如何提高调制效率?

——抑制载波!

$$s_{\text{AM}}(t) = \left[+ m(t) \right] \cos \omega_{\text{c}} t$$
$$= + m(t) \cos \omega_{\text{c}} t$$

$$m(t) \longrightarrow S_m(t)$$

$$\cos \omega_c t$$

条件:
$$m(t)=0$$

$$S_{\text{AM}}(\omega) = \left[M(\omega + \omega_{\text{c}}) + M(\omega - \omega_{\text{c}}) \right]$$

§ 19.1.2 双边带调制 (DSB-SC)

double-sideband suppressed carrier

■ DSB表达式

$$s_{\text{DSB}}(t) = m(t) \cos \omega_{\text{c}} t$$

条件:
$$\overline{m(t)} = 0$$

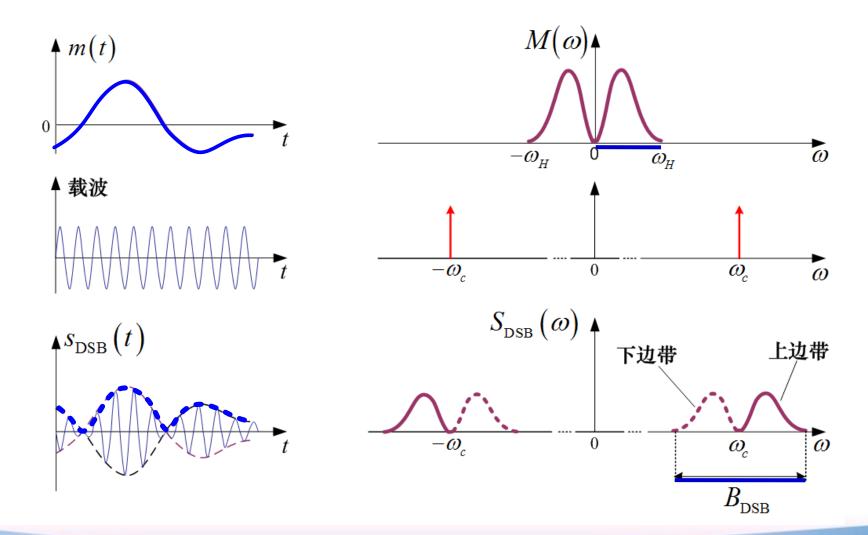
■ DSB调制器

$$m(t) \longrightarrow S_{DSB}(t)$$

$$\cos \omega_{c} t$$

$$S_{\text{DSB}}(\omega) = \frac{1}{2} \left[M(\omega + \omega_{\text{c}}) + M(\omega - \omega_{\text{c}}) \right]$$

■ DSB波形和频谱



■ DSB信号的特点



- 包络不再与m(t)成正比; 当m(t)改变符号时载波相位反转, 故不能采用包络检波, 需相干解调。
- 无载频分量,只有 上、下 边带。

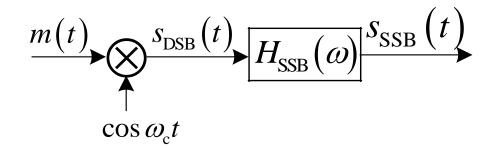
能否只传输一个边带?

- 带宽与AM的相同: $B_{\text{DSB}} = B_{\text{AM}} = 2f_H$
- 调制效率100%,即功率利用率高。
- 主要用作SSB、VSB的技术基础,调频立体声中的差信 号调制等。

§ 19.1.3 单边带调制 (SSB)

■ SSB信号的产生

(1) 滤波法



原理:

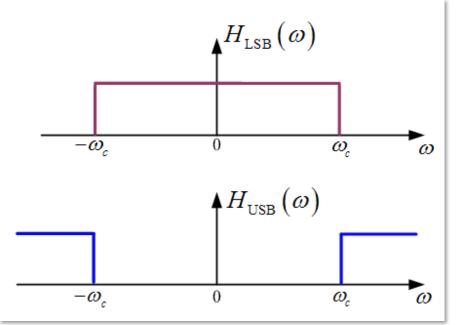
先形成DSB信号,边带滤波即得上或下边带信号。

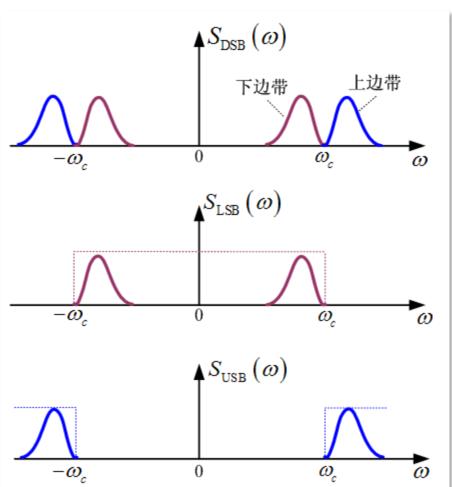
要求:

滤波器H_{SSB}(a) 在载频处具有陡峭的截止特性。

技术难点之一

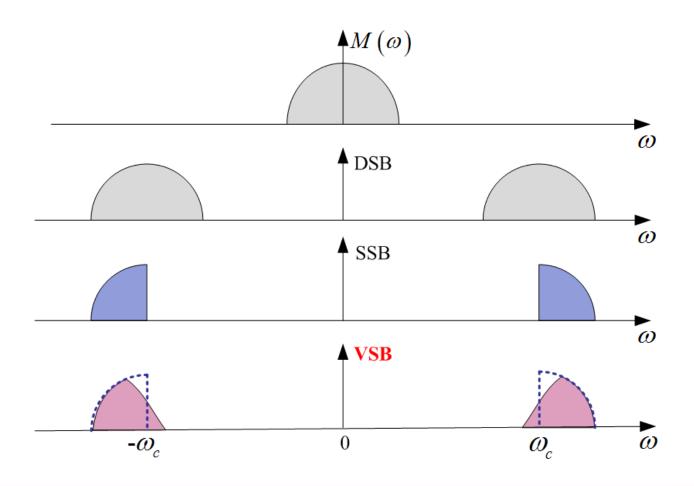
边带滤波特性 H_{SSB}(ω)





§ 19.1.4 残留边带调制 (VSB)

——介于SSB与DSB之间的折中方案。

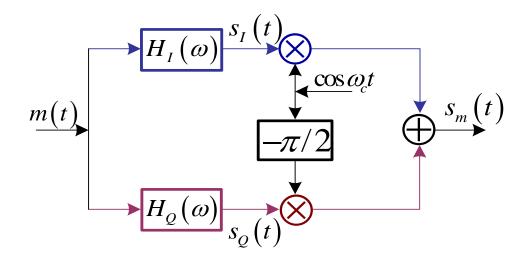


§ 19.1.5 线性调制 (幅度调制) 的一般模型

■滤波法

$m(t) \longrightarrow h(t) \xrightarrow{S_m(t)}$ $\cos \omega_c t$ $h(t) \Leftrightarrow H(\omega)$

■相移法



$$s_m(t) = [m(t)\cos\omega_c t] * h(t)$$

$$S_m(\omega) = \frac{1}{2} [M(\omega + \omega_c) + M(\omega - \omega_c)] H(\omega)$$

§ 19.1.6 相干解调 与 包络检波

■相干解调

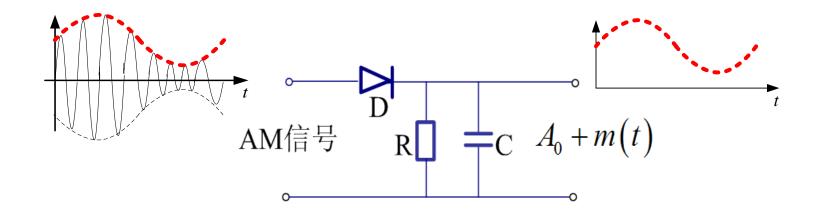
$$c(t) = \cos \omega_{c} t$$

适用: AM、DSB、SSB、VSB

特点: 无门限效应

要求:载波同步

■包络检波



适用: AM 信号

优势: 简单、无需载波同步

要求: $|m(t)|_{\max} \leq A_0$

§ 19.3 非线性调制 (角度调制) 原理

■概述

- 角度调制: FM和PM的总称。
- 载波的幅度恒定,而频率或相位受调制。
- 属于非线性调制。
- 抗噪声性能优于幅度调制——优势。

§ 19.3.1 角度调制的基本概念

■ 1 角调信号一般表达式

载波的恒定振幅

$$S_m(t) = A \cos[\omega_c t + \varphi(t)]$$

 $[\omega_{\rm c} t + \varphi(t)]$ - 已调信号的瞬时相位



 $\left[\omega_{c} + \frac{d\varphi(t)/dt}{dt} \right]$ - 已调信号的瞬时角频率



角调信号:
$$S_m(t) = A \cos[\omega_c t + \varphi(t)]$$

PM:

$$\varphi(t) = K_p m(t)$$
 $K_p = rad/V$

$$K_p = rad/V$$

$$S_{\text{PM}}(t) = A\cos[\omega_c t + K_p m(t)]$$

FM:

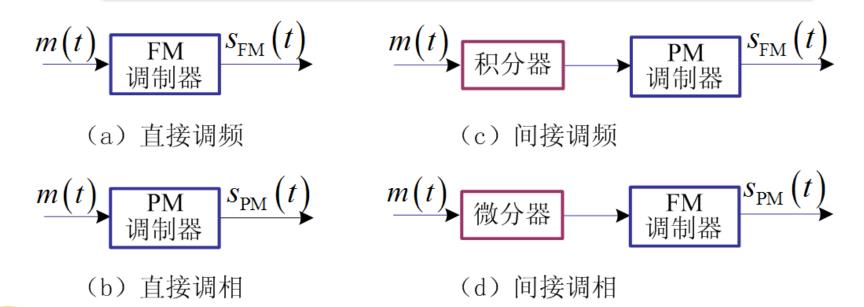
$$\frac{d\varphi(t)}{dt} = K_f m(t) \qquad \mathbf{K}_f = \mathbf{rad/(s \cdot V)}$$

$$K_f = rad/(s \cdot V)$$

$$S_{\text{FM}}(t) = A\cos[\omega_c t + K_f \int m(\tau) d\tau]$$

■ 2 PM与 FM的关系

- PM 是 相位偏移 随 m(t) 作 线性 变化;
- FM 是 相位偏移 随 m(t) 的积分作 线性 变化。



若预先不知*m(t)*形式,能否判断已调信号是PM还是FM信号?

§ 19.3.4 调频信号的产生与解调

■ 1 调频信号的产生

1)直接法

$$\stackrel{m(t)}{\longrightarrow} VCO \stackrel{S_{FM}(t)}{\longrightarrow}$$

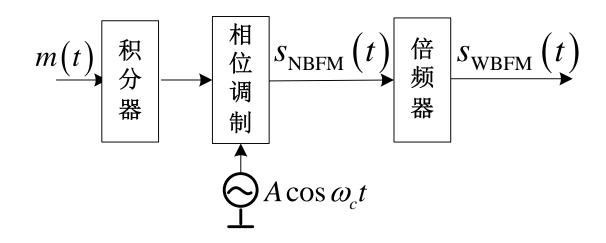
原理:调制电压控制振荡器的频率:

$$\omega_i(t) = \omega_0 + K_f m(t)$$

优点: 电路简单、可获得较大的频偏;

缺点:频率稳定度不高,可采用PLL调频器进行改进。

2)间接法



原理: 积分 → 调相(NBFM) → n次倍频 → WBFM

优点:频率稳定度好;

缺点:需要多次倍频和混频,因此电路较复杂。

■ 特点与应用

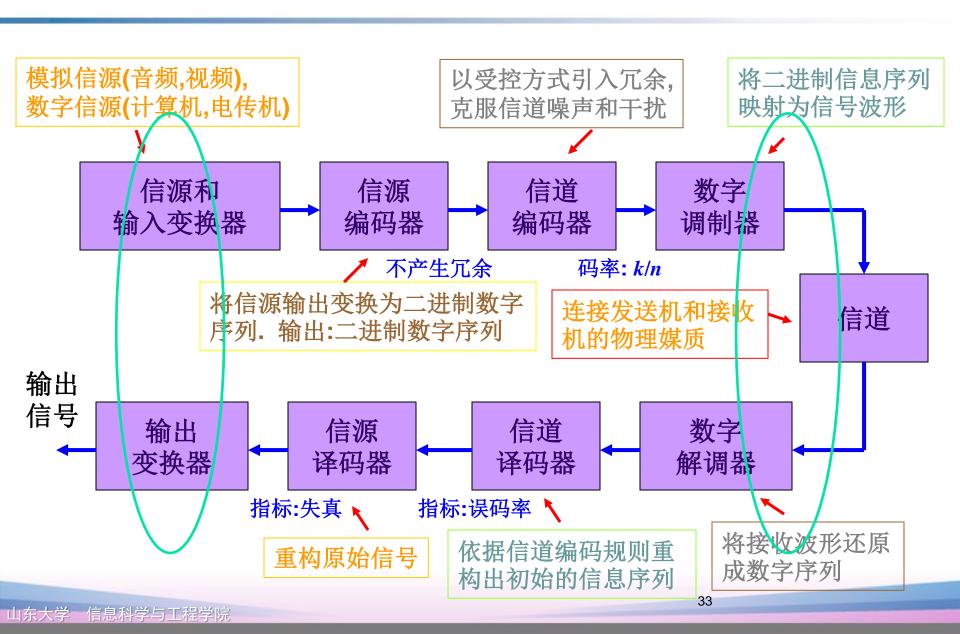
- 1) AM: 优点是接收设备简单; 缺点是功率利用率低, 抗干 扰能力差。主要用在中波和短波调幅广播。
- 2) DSB: 优点是功率利用率高,带宽与AM相同。主要用于调频立体声中的差信号调制,彩色TV中的色差信号调制。
- 3) SSB: 优点是功率利用率和频带利用率都较高, 抗干扰能力和抗选择性衰落能力均优于AM, 而带宽只有AM的一半; 缺点是收发设备都复杂。常用于频分多路复用系统中。
- 4) VSB: 抗噪声性能和频带利用率与SSB相当。在电视广播等系统中得到了广泛应用。
- 5) FM: 抗干扰能力强,广泛应用于长距离高质量的通信系统中。缺点是频带利用率低,存在门限效应。

Sampling & Reconstructing

(ADC DAC)

—— 数字信号与模拟信号的桥梁

Sampling & Quantization



§ **20.1**

模拟信号数字化

引言

■ 信源编码的作用:

①压缩编码; ②模/数转换

- 为什么要数字化?
- 模拟信号数字化传输的三个环节:

A/D → 数字方式传输) → D/A

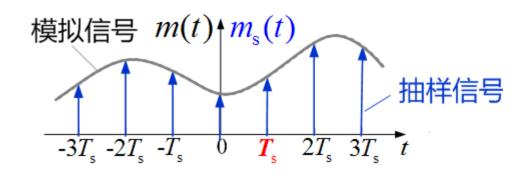
■ A/D转换(数字化编码)的技术:

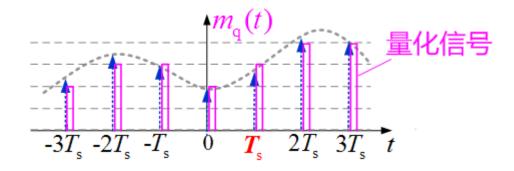
波形编码和参量编码

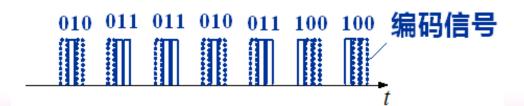
■ 波形编码的三个步骤:

"抽样、量化和编码"

■ 波形编码的三个步骤 ——"抽样、量化、编码"







§ 20.2

模拟信号de抽样

抽样定理 --- 模拟信号数字化和时分多路复用的理论基础

§ 20.2.1 低通模拟信号的抽样定理

■ 定理: 最高频率小于 f_H 的模拟信号m(t) 可由其等间隔的 抽样值唯一确定,抽样间隔 7。或 抽样速率 1。应满足:

$$T_s \le \frac{1}{2f_H}$$

$$T_s \le \frac{1}{2f_H}$$
 最高 $T_s = \frac{1}{2f_H}$ --- 奈奎斯特间隔 Nyquist

$$f_s \ge 2f_H$$

最低
$$f_s = 2f_H$$
 ---- 奈奎斯特 速率

例如:对于最高频率为3400Hz的典型电话信号,抽样速率为8000Hz

■ 证明: 设单位冲激序列:

其周期T = 抽样间隔 T_s

$$\delta_{T}(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT) \iff \delta_{T}(f) = \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(f - nT)$$

 \triangleright 抽样过程可看作是 m(t) 与 $\delta_{T}(t)$ 的相乘。因此 ,理想抽样信号为:

$$m_{s}(t) = m(t)\delta_{T}(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} m(nT_{s})\delta(t - nT_{s})$$

$$1/T_{s}$$

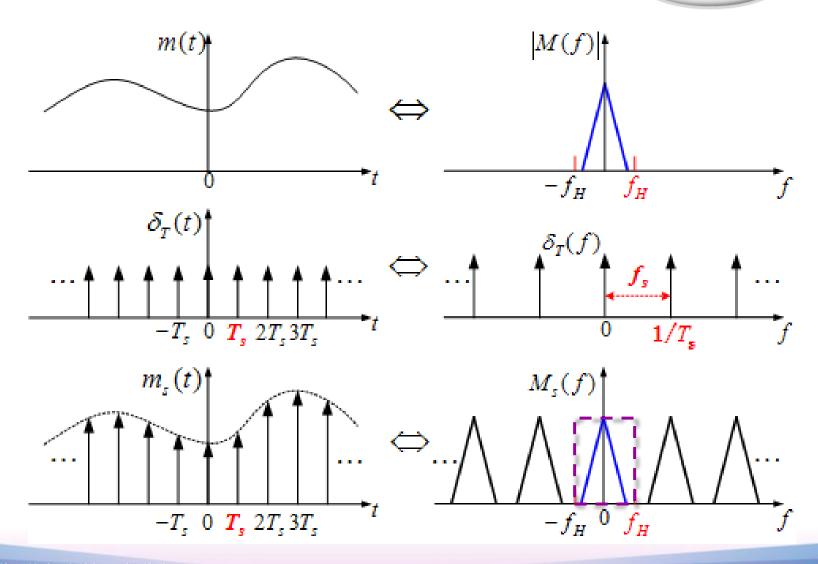
> 其频谱为:

$$\mathbf{M}_{s}(f) = \mathbf{M}(f) * \delta_{T}(f) = \frac{1}{T_{s}} \left[\mathbf{M}(f) * \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(f - n \mathbf{f}_{s}) \right]$$

$$M_{s}(f) = \frac{1}{T_{s}} \sum_{n=-\infty}^{\infty} M(f - nf_{s}) = \frac{1}{T_{s}} M(f) + \frac{1}{T_{s}} \sum_{n \neq 0} M(f - nf_{s})$$

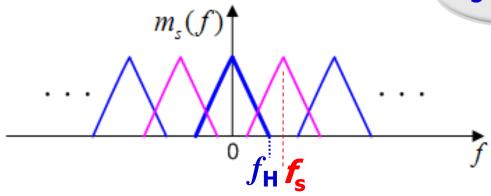
> **理想抽样**过程的波形和频谱:





> 混叠失真:





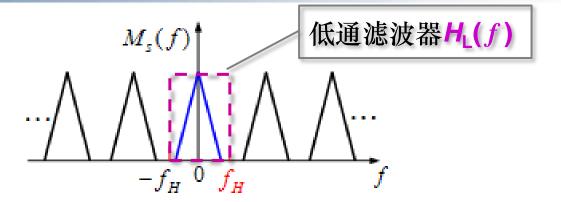
此时,不能无失真重建原信号。因此,抽样速率必须满足:

$$f_s \ge 2f_H$$

$$T_s \leq \frac{1}{2f_H}$$

这就从 频域角度 证明了 低通抽样定理。

■ 重建原信号:



由图可见,将 $M_s(f)$ 通过截止频率为 f_H 的理想低通滤波器 $H_L(f)$ 即可取出原信号:

$$M_{s}(f) \cdot H_{L}(f) = \frac{1}{T_{s}} \sum_{n=-\infty}^{\infty} M(f - nf_{s}) \cdot H_{L}(f) = \frac{1}{T_{s}} M(f)$$

$$M_{s}(f) \Leftrightarrow m_{s}(t) = m(t) \delta_{T}(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} m(nT_{s}) \delta(t - nT_{s})$$

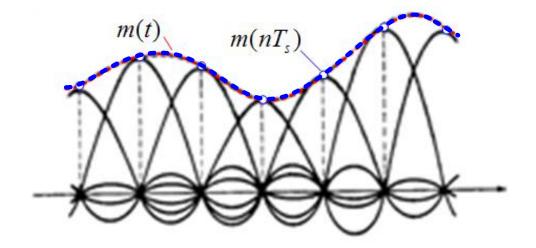
$$H_{L}(f) \Leftrightarrow h_{L}(t) = 2f_{H} Sa(2\pi f_{H} t)$$

$$m_{s}(t) * h_{L}(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} m(nT_{s}) \delta(t - nT_{s}) * 2f_{H} Sa(2\pi f_{H}t)$$

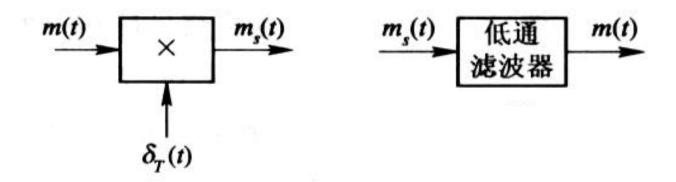
$$= 2f_{H} \left[\sum_{n=-\infty}^{\infty} m(nT_{s}) \frac{\sin 2\pi f_{H}(t - nT_{s})}{2\pi f_{H}(t - nT_{s})} \right]$$

$$= m(t)$$

内插公式



■ 抽样与恢复原理框图:



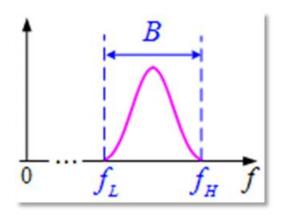
》 欲传 m(t),只需传 $m_s(t)$,收端根据其抽样值就能无 失真地重建原信号 m(t),条件是:

$$f_s \ge 2f_H$$

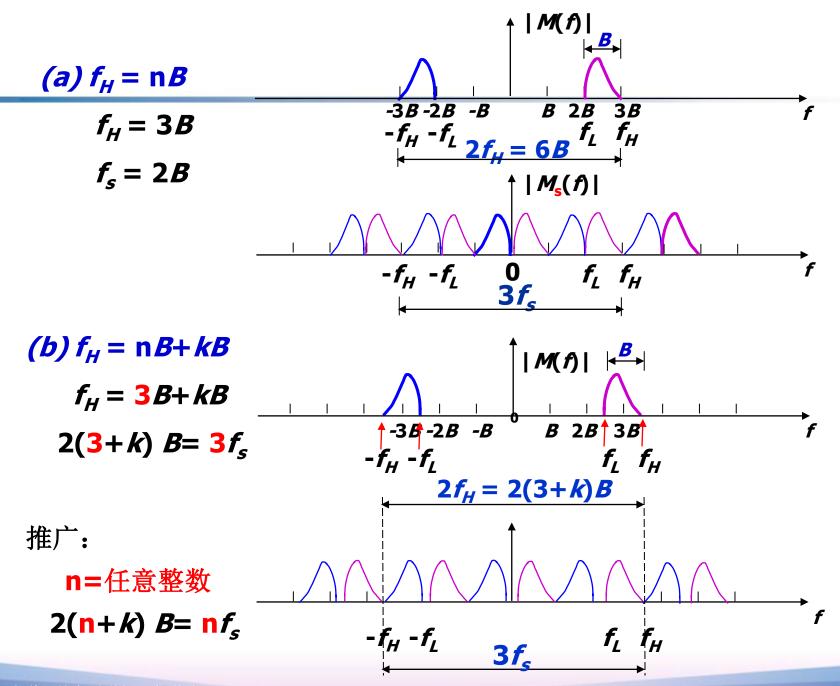
§ 3.2.2 带通模拟信号的抽样定理

■ **定理**: 设 带通型 模拟信号 m(t) 的 频率范围 限制在 $(f_L \le f < f_H)$ 内,且 $f_L > B$,则 最小抽样速率为:

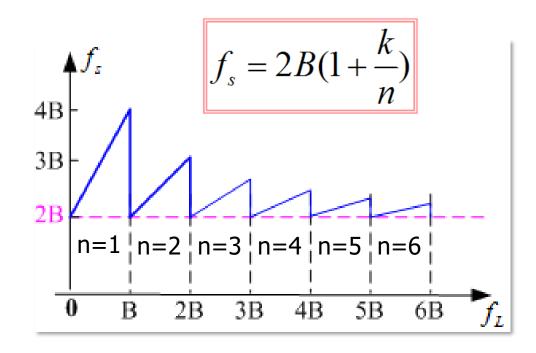
$$f_s = 2B(1 + \frac{k}{n})$$



式中, $B=f_H-f_L$;n为商 (f_H/B) 的整数部分;k为商 (f_H/B) 的小数部分



■ f_s与fL关系

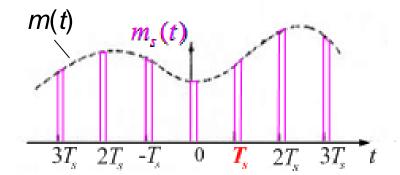


- $f_L = 0$ 时, $f_s = 2B = 2f_H$ --- 低通抽样情况
- f_L 很大时,高频窄带信号情形, $f_s \approx 2B$

实际抽样 1 - **自然抽样**的PAM

▶ 特点:样值脉冲的幅度随原信

号m(t)的幅度而变。



$$m_{s}(t) = m(t)s(t)$$

$$M_s(f) = M(f) * S(f) = M(f) * \frac{A\tau}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} Sa(\pi \tau n f_s) \delta(f - n f_s)$$

$$M_s(f) = \frac{A\tau}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} Sa(\pi \tau n f_s) M(f - n f_s) --- 自然抽样$$

对比:

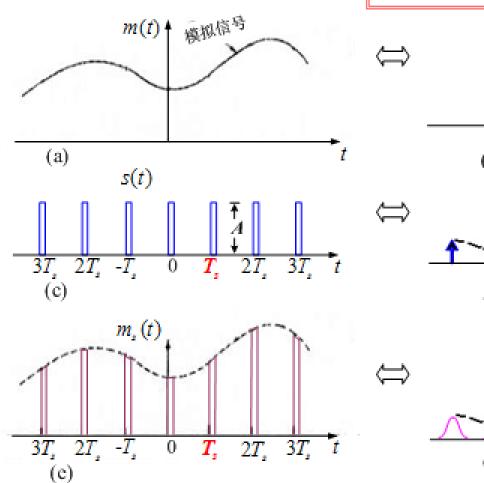
$$M_s(f) = \frac{1}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} M(f - nf_s)$$
 ----理想抽样 $m_s(t) = m(t) \delta_T(t)$

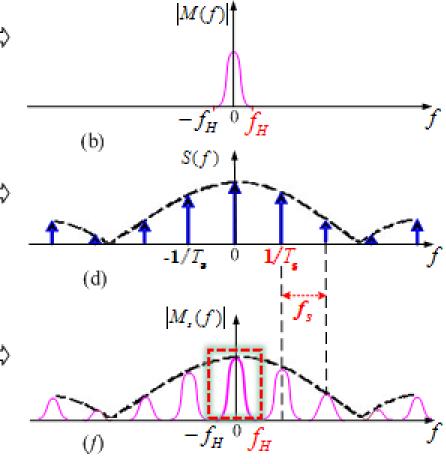
----理想抽样
$$m_{s}(t) = m(t)\delta_{T}(t)$$

> 自然抽样过程的波形和频谱:

$$m_{s}(t) = m(t)s(t)$$

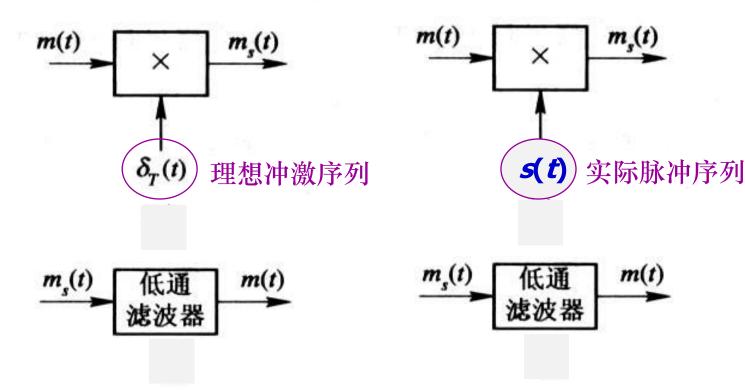
$$M_s(f) = \frac{A\tau}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} Sa(\pi \tau n f_s) M(f - n f_s)$$





> 自然抽样与恢复原理框图:

理想抽样:

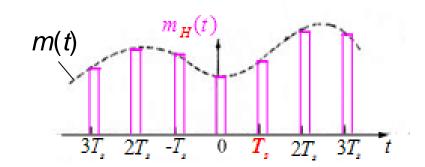


自然抽样:

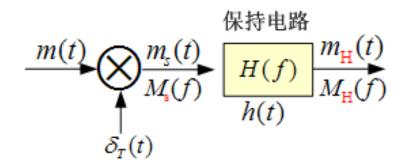
恢复: 均可用理想低通滤波器取出原信号。

实际抽样2 —— **平顶抽样**的PAM

▶ 特点:每个样值脉冲的顶部 是平坦的。



产产生: 抽样 保持



$$\left| M_s(f) = \frac{1}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} M(f - nf_s) \right|$$

$$m_{\mathrm{H}}(t) = m_{s}(t) * h(t)$$

$$0$$

$$0$$

$$M_{\mathrm{H}}(f) = M_{s}(f)H(f)$$

$$M_s(f) = \frac{1}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} M(f - nf_s)$$

$$M_{\mathbf{H}}(f) = \frac{1}{T_s} \frac{H(f)}{I_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} M(f - nf_s)$$

▶ 恢复: 修正+低通滤波

$$M_{\mathrm{H}}(f)$$
 1 $M_{\mathrm{s}}(f)$ 低通 $M(f)$ 滤波器

$$M_{\mathbf{H}}(f) = \frac{1}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \mathbf{H}(f) M(f - nf_s)$$

$$= \frac{1}{T_s} \frac{H(f)M(f) + \frac{1}{T_s} \sum_{n \neq 0} \frac{H(f)M(f - nf_s)}{M(f - nf_s)}$$

$$\hat{M}(f) = M_{\mathbf{H}}(f) \frac{1}{H(f)} H_{\mathbf{L}}(f) = \frac{1}{T_s} M(f)$$

【采样定理 1】设连续信号 x(t)的频谱为 X(f),以抽样间隔 T 抽样得到的离散信号 为 x(nT)。如果频谱 X(f)和抽样间隔 T 满足下面的条件:+

$$X(f)$$
有截止频率 f_c ,即当 $/f/>=f_c$ 时 $X(f)=0; \downarrow$ $T<=1/2f_c$ 或 $f_c<=1/2T; \downarrow$

则连续信号 x(t)可由 x(nT)精确重构,即: \downarrow

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x(nT) \frac{\sin \frac{\pi}{T} (t - nT)}{\frac{\pi}{T} (t - nT)}$$
 (1.7)

并且其频谱 X(f)也可由离散信号 x(nT)完全确定,即+

$$X(f) = T \sum_{n = -\infty}^{+\infty} x(nT)e^{-j2\pi f nT} = X_T(f), \ f \in \left[\frac{-1}{2T}, \frac{1}{2T}\right]$$
 (1.8)

注:该定理描述由采样信号无失真恢复原信号(连续信号)的充分条件。↓

【采样定理 2】 以 T 为采样间隔采样连续信号 x(t) 得到的离散信号 x(nT),无论是否满足采样定理 1 的条件,二者的频谱都存在如下关系: +

$$X_T(f) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} X(f + \frac{m}{T})$$
 (1.9) +

但当采样定理 1 的条件不满足时, 连续信号 x(t)就不能由离散信号 $x(\underline{n}I)$ 无失真地恢复了, 信号将出现混叠失真。 ω

- 注:1)该定理描述采样发生频谱混叠(aliasing)的现象和规律;↓
 - 2) 可用于降低防混叠滤波器的复杂度,改善系统性能;↓
 - 3) 还能推广到带通信号的采样。↓

【推论】设 x(t) 是一个下界和上界频率分别为 f_L 和 f_H 的窄带实信号,这里 $f_H - f_L << f_L$,当且仅当采样频率 f_T 满足 f_L /(n+1) < f_T < f_H /(n-1) (n 为某个合适的整数) 时, x(t) 可用采样信号 { x(n) } 精确地重构; 如果采用正交采样法采样,那么只要 $f_T > f_H - f_L$, x(t) 就可用采样信号 { $x_I(n) + jx_O(n)$ } 精确地重构。 ϕ

注: 1)证明时利用
$$X_T(f) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} X(f + \frac{m}{T}) = X(f) * \sum_{m=-\infty}^{\infty} \delta(f - m/T) + \sum_{m=-\infty}^{+\infty} \delta$$

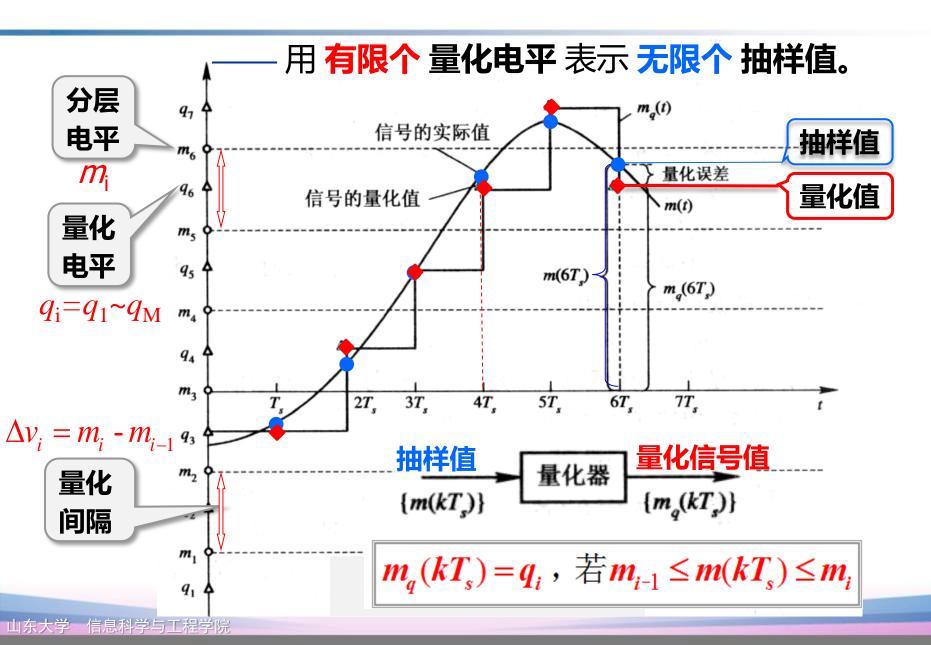
2)重构方法:将 $\{x(n)\}$ 每两个样点之间插入2n-1个(或更多)的零值样点,使其采样率提高到 $2(n-1)f_H$ 以上,然后用一个带宽为 $|f_H-f_L|$ 中心频率为 $(f_H+f_L)/2$ 的理想带通滤波器滤波即可得到x(t)。 \downarrow

【采样定理 3】 设离散信号 x(nT) 的频谱为 $X_T(f)$,对它重新抽样后的离散信号为 $x(mT_1)$ (其中 $T_2=uT$,即做 u:1 下采样)的频谱为 $X_T(f)$,则两个频谱之间的关系为: φ

$$X_{T_1}(f) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} \tilde{X}(f + \frac{m}{T_1})$$
 (1.10)

其中
$$\widetilde{X}(f) = \begin{cases} X_T(f) & \frac{-1}{2T} \le f \le \frac{1}{2T} \\ 0 & 其它 \end{cases}$$

§ 20.4 量化原理



谢谢!