





6.4 调幅信号的解调电路

6.4.1 包络检波器

实现包络检波过程的电路为包络检波器。

包络检波器根据所用器件不同,可分为二极管包络 检波器和三极管包络检波器;根据信号的大小不同, 又可分为小信号平方律检波器和大信号检波器。







程

-、二极管峰值包络检波器

二极管峰值包络检波器的 原理电路如图6.4.1所示 1.工作原理

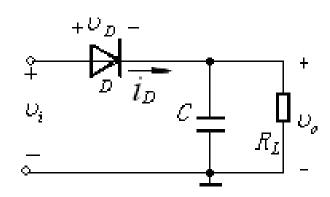


图6.4.1 二极管峰值包络检波器

由图6.4.1可见,

当加在二极管上的正向电压为 $\upsilon_i = V_{im} \cos \omega t$

设
$$\upsilon_{D(on)} = 0$$

流过二极管的电流 $i = \begin{cases} g_D \upsilon &, \upsilon \ge 0 \\ 0 &, \upsilon < 0 \end{cases}$

电路参数要求
$$\frac{1}{\omega_c C}$$
 \square R_L 及 $\frac{1}{\Omega C}$ \square R_L









科

程

其中 ω_c 为输入高频调幅信号的载频、 Ω 为调制信号频

率。理想情况下, R, C 低通滤波器的阻抗 $Z(\omega)$ 应满足

$$Z(\omega_c) \approx 0$$

$$Z(\Omega) \approx R_L$$

若
$$\upsilon_i = V_{im} \cos \omega t$$

工作原理可以由图 6.4.2描述。

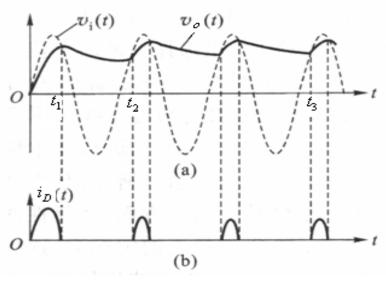


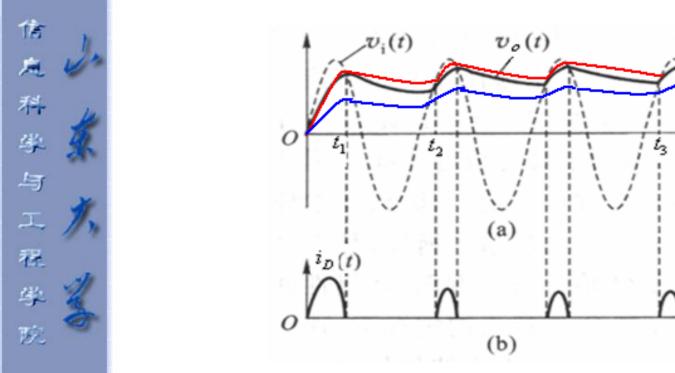
图6.4.2 输入信号为高频等幅正弦波的检波过程





若C增大,就会充电慢, θ 大,R一定,放电慢,所以波动小, υ_{α} 小。

若C一定,RL增大,则放电慢,波动小, υ_a 大。





程

当输入为调幅波时的检波器工作波形如图6.4.3所示。

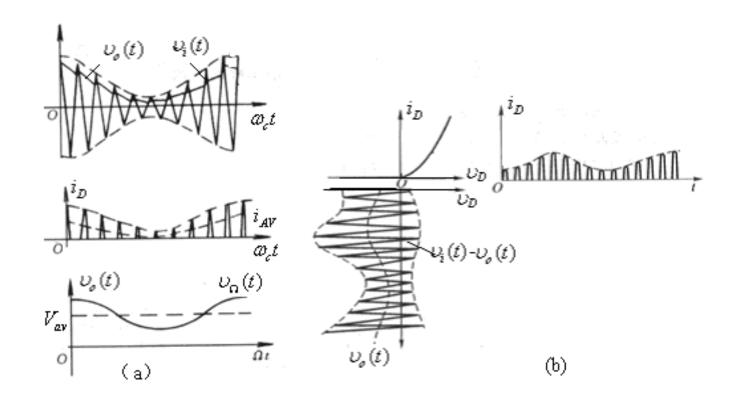


图6.4.3 输入为调幅波情况下的检波器工作波形









2.性能指标

(1) 检波效率:
$$\eta_d = \frac{V_{\Omega m}}{M_a V_{im}} = \frac{V_{av}}{V_{im}} = \cos \theta$$

可以证明
$$\theta = \sqrt[3]{\frac{3\pi}{g_D R_L}}$$

(2) 等效输入电阻
$$R_i = \frac{1}{2}R_L$$

证明:功率守恒,输入功率:
$$\frac{V_{im}^2}{2R_i} = P_i$$

输出功率:
$$\frac{V_{av}^2}{R_L} = \frac{(\eta_d V_{im})^2}{R_L} = P_o$$

于是
$$\frac{V_{im}^2}{2R_i} \approx \frac{(\eta_d V_{im})^2}{R_L}$$
 $\eta_d \approx 1$

FIFLY
$$R_i \approx \frac{1}{2} R_L$$





科

与

程

在接收设备中, 检波器前接有中频放 大器,如图6.4.4所 示。所以,等效输入 电阻 R_i就是中频放大器

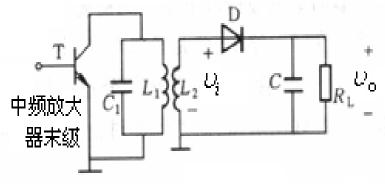


图6.4.4 中频放大器与检波器级联

的负载。所以从增加中频放大器增益、提高接收机灵敏度的角度出发,应尽量加大 R_i 也即应加大 R_L 。但是 R_L

的增大同样受到检波器中非线性失真的限制。





15

科

与

程

解决以上矛盾的一个有效方 法是采用图6.4.5所示的三极管 射极包络检波电路。由图可见, 就其检波物理过程而言,它利 用发射结产生与二极管包络检 波器相似的工作过程,不同的 仅是输入电阻比二极管检波器 增大了 (1+ \beta) 倍。这种电路

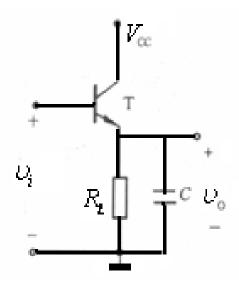


图6.4.5 三极管射极 包络检波电路

适宜于集成化,在集成电路中得 到了广泛的应用。



信

科

与

程

第六章 频谱搬移电路



(1) 惰性失真(对角线切割失真) 惰性失真如图6.4.6所示。

产生的原因:它是在调幅波包络下降时,由于时间常数太大(图中时间 $t_1 \square t_2$ 内),电容C的放电速度跟不上

输入电压包络的下降 速度。这种非线性失 真是由于C的惰性太 大引起的,所以称为 惰性失真。

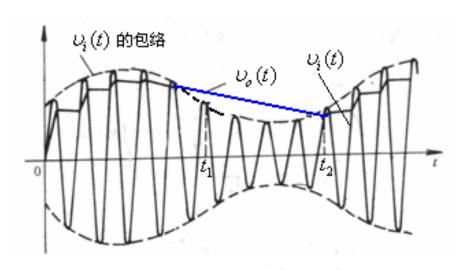
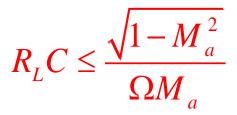


图6.4.6 惰性失真









当 $\Omega = \Omega_{\text{max}}$ 时, A_{max} 最大。为了保证在 $\Omega = \Omega_{\text{max}}$

时也不产生失真,应满足

$$R_L C \le \frac{\sqrt{1 - M_a^2}}{\Omega_{\text{max}} M_a}$$









程

(2) 底部切割失真(负峰切割失真)

负峰切割失真产生的原因:

检波器的直流负载阻抗 $Z_L(0)$ 与交流 (音频) 负载阻抗

 $Z_L(\Omega)$ 不相等,而且调幅度 M_a 太大时引起的。

通常情况下,检波器输出须通过耦合电容 C_c

与输入等 效电阻为 R_{i2}的低频放大 器相连接,如 图6.4.7所示。

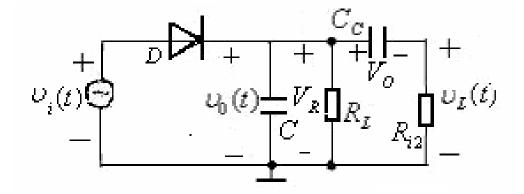


图6.4.7 计入耦合电容 C_c 和低放输入等效电阻 R_{i2} 后的检波电路





检波器输出是在一个直流电压上选加了一个音频交流 信号,即 $v_o(t) = V_o + v_o(t)$

为了有效地将检波后的低频信号耦合到下一级电路,

要求

$$\frac{1}{\Omega C_C} \square R_{i2}$$

所以 C_c 的值很大。这样, v_o 中的直流分量几乎都落在 C_c 上,这个直流分量 的大小近似为输入载波的振幅,即

$$V_O \approx V_{im}$$

所以 C_C 等效为一个电压为 V_{im} 的直流电压源,此电压源在

$$R_L$$
上的分压为

$$V_R = \frac{R_L}{R_{i2} + R_L} V_{im}$$

此电压反向加在二极管两端,如图6.4.7所示。





16

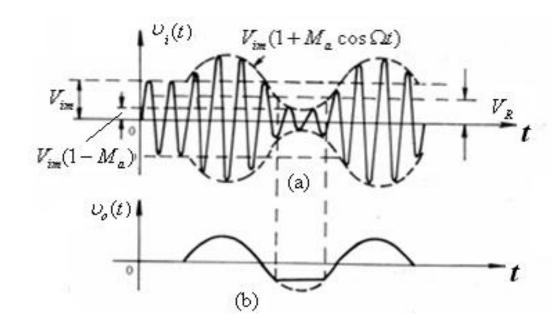
科

与

程

碗

当输入调幅 波的调制系数*M。* 较小时,这个 电压的存在不 致影响二极管 的工作。



当调制系数M。

图6.4.8 负峰切割失真

较大时,出现 $V_{im}(1-M_a) < V_R$ 如图6.4.8(a)所示。

造成二极管截止,结果造成输出低频电压负峰切割掉了。如图6.4.8(b)所示。







科

显然, R_{i2} 愈小,则 R_L 上的分压值 V_R 愈大,这种失真愈易产生。另外, M_a 愈大,则 $(1-M_a)V_{im}$ 愈小,这种失真也愈易产生。

避免产生负峰切割失真的条件:

由图6.4.8 (a) 可见,要防止这种失真的产生,必须使包络线的最小电平大于或等于 V_{g} ,即满足

$$V_{im}(1-M_a) \ge \frac{R_L}{R_{i2} + R_L} V_{im}$$

或

$$M_a \le \frac{R_{i2}}{R_{i2} + R_L} = \frac{Z_L(\Omega)}{Z_L(0)}$$







通常情况下,图6.4.7中, C_c 容量较大,对音频来说, 可以认为是短路。因此,检波器的交流负载阻抗 $Z_r(\Omega)$ 为

$$Z_L(\Omega) = R_L // R_{i2} = \frac{R_L R_{i2}}{R_L + R_{i2}}$$

检波器的直流负载阻抗

$$Z_L(0) = R_L$$

显然

$$Z_L(0) > Z_L(\Omega)$$

实际上,现代设备一般采用 Rio 很大的集成运放.不

会产生底部切割失真。

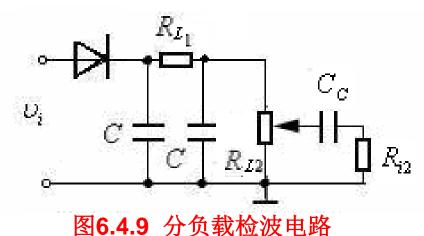




程

在分离元件的电 路中,通常采用如 图6.4.9所示的分负 载电路。依此减少

 $Z_L(0)$ 与 $Z_L(\Omega)$ 的差别。



电位器在中间位置时 $Z_L(0) = R_{L_1} + R_{L_2}$

$$Z_L(\Omega) = R_{L_1} + \frac{R_{L_2}}{2} + \frac{R_{L_2}}{2} / /R_{i2}$$

直流电阻和交流电阻之间的差距变小,减小负峰切割失真。为了减小 Rip的影响,还可以进一步加射随器。



例如, 图6.4.10是某收音机二极管检波器的实际电路。

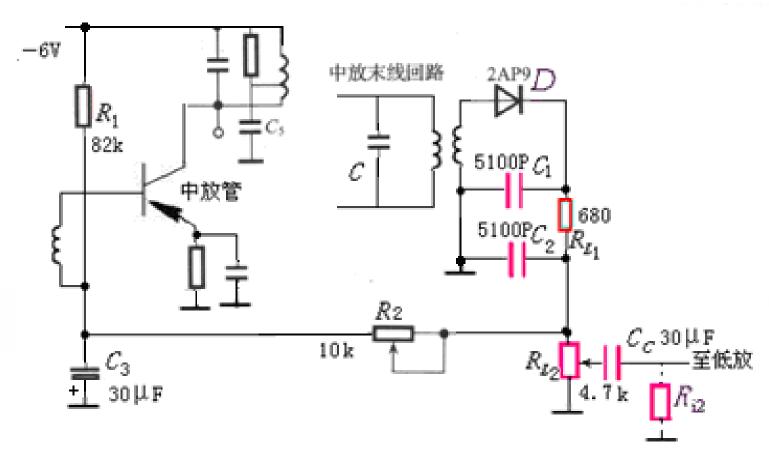


图6.4.10 收音机中的实际二极管检波电路



信息科学与工程学







15

科

与

程

4、设计考虑 (自学)

设计二极管包络检波器的关键在于: 正确选用晶体二极管, 合理选取 R_LC 等数值, 保证检波器提供尽可能大的输入电阻, 同时满足不失真的要求。

(1)检波二极管的选择

为了提高检波电压传输系数,应选用正向导通电阻 r_D 和极间电容 C_D 小(或最高工作频率高)的晶体二极管。为了克服导通电压的影响,一般都需外加正向偏置,提供(20~50) μ A静态工作点电流,具体数值由实验确定。







(2) $R_L C$ 和 C的选择

首先根据下述考虑确定 R,C 的乘积值。

1) 从提高检波电压传输系数和高频滤波能力考虑, R_{r} 应尽可能大。工程上,要求它的最小值满足下列条件

$$R_L C = \frac{5 \sim 10}{\omega_c}$$

2) 从避免惰性失真考虑,允许 R_LC 的最大值满足下列条件 $\sqrt{1-M^2}$

$$R_L C \le \frac{\sqrt{1 - M_{a \max}^2}}{\Omega_{\max} M_{a \max}}$$

工程分析时,取 $R_L C\Omega_{\text{max}} \leq 1.5$ 即可。







因此,要同时满足上述两个条件, $R_{i,C}$ 可供选用的数 值范围由下式确定:

$$\frac{5 \sim 10}{\omega_c} \le R_L C \le \frac{1.5}{\Omega_{\text{max}}}$$

 $\frac{5\sim 10}{\omega_c} \leq R_L C \leq \frac{1.5}{\Omega_{\max}}$ $R_L C$ 值确定后,一般可按下列考虑分配RL和C的数值。

① 为保证所需的检波输入电阻 R, R 的最小值应满足

下列条件
$$R_L \geq 2R_i$$
 或 $R_L \geq 3R_i$

② 为避免产生负峰切割失真, 的最大允许值应满下 列条件:

$$R_L \le \frac{1 - M_{a \max}}{M_{a \max}} R_{i2}$$









若采用集成运放作为低频放大级,该条件可以忽略。 R, 的取值范围应为 因此,要同时满足上述两个条件

$$2R_i(或3R_i) \le R_L \le \frac{1 - M_{a \max}}{M_{a \max}} R_{i2}$$

③ 当 R_L 选定后,就可按 R_R 乘积值求得C ,但应检 验求得的℃值是否满足下列条件

$$C > 10C_{D}$$

④ 当采用分负载电路时 R_{I_1} 和 R_{I_2} 的数值可按 $R_{11}/R_{12} = 0.1 \, \Box \, 0.2$ 进行分配,而 C_1 和 C_2 均可取为 C/2。





二、并联型二极管包络检波器 (自学)

有些情况下,需要在中频放大器和检波器之间接入 隔直流电容,以防止中频放大器的集电极馈电电压加 到检波器上,为此可以采用并联型二极管包络检波器。 如图6.4.11所示。

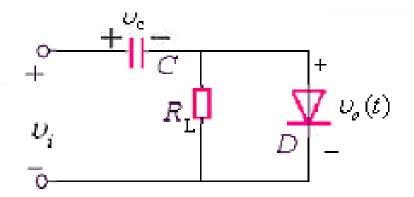


图6.4.11 并联型二极管包络检波器



电路的工作波形如图6.4.12所示。

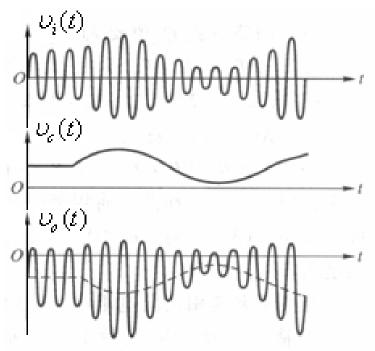


图6.4.12 并联型包络检波器工作波形

当 $V_o \approx V_{im}$ 时,可以证明

$$R_i \approx \frac{1}{3} R_L$$















信

显然比串联型电路的等效输入电路小,不利于提高中频放大器的电压增益。图6.4.13为并联型包络检波器的实际电路。

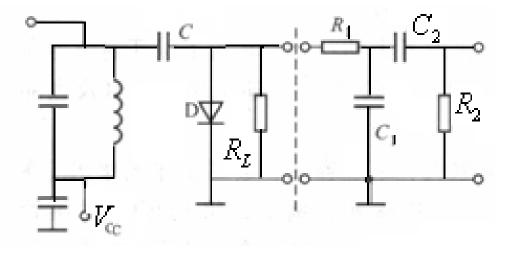


图6.4.13 并联型包络检波器的实际电路





16

与

6.4.2 同步检波器

同步检波 (Synchronous Detector) 又称为相干检波, 主要用于解调DSB和SSB信号, 有乘积型和叠加型两种方式, 其组成框图分别为图6.4.14所示。

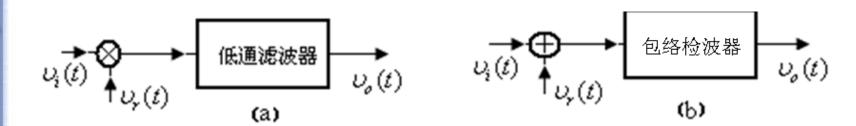


图6.4.14 两种方式同步检波器的组成框图 (a) 乘积型 (b) 叠加型









一、乘积型同步检波器

乘积型同步检波器的原理在6.1.2中已讨论过,这里 不再赘述。

1、当同步信号与发送端的载波信号不同频同相的情 况下,解调输出的信号会是怎样呢?

若同步信号心与发射端载波不同步,二者之间存在 一相位差 $\varphi(t)$, 其一般表示式为

$$\varphi(t) = \Delta\omega \cdot t + \varphi_0 \tag{6.4.25}$$

式中%为一常量,表示两个载波之间的相位误差,

 $\Delta \omega$ 表示两个载波之间的频率误差,即

$$\upsilon_{r}(t) = V_{rm} \cos \left[\omega_{c} t + \varphi(t)\right] \tag{6.4.26}_{26}$$







$$\upsilon_{o1}(t) = k\upsilon_{i}(t)\upsilon_{r}(t) = kV_{rm}V_{im}\cos\Omega t\cos\omega_{c}t\cos\left[\omega_{c}t + \varphi(t)\right]$$

$$= \frac{1}{2}kV_{rm}V_{im}\cos\Omega t \left\{\cos\varphi(t) + \cos[2\omega_{c}t + \varphi(t)]\right\}$$

低通滤波器的输出为

$$\upsilon_o(t) = \frac{1}{2} k V_{rm} V_{im} \cos \varphi(t) \cos \Omega t$$
 (6.4.27)

从上式可以看出,相角 $\varphi(t)$ 的存在将直接影响解调输出。

若 $\varphi(t) = \varphi_0$ 是一常数,即同步信号与发射端载波的

相位差始终保持恒定,同频不同相,则解调输出的低频分量仍与原调制信号成正比,只不过振幅有所减小。









当然 $\varphi(t) \neq \pm \frac{\pi}{2}$, 否则 $\cos \varphi(t) = 0$ 将无解调输出。

若 $\varphi(t)$ 是随时间变化的[见式 (6.4.25)],则

 $v_r(t)$ 与发射端载波之间不再同频,这时式 (6.4.27) 为

$$\upsilon_o(t) = \frac{1}{2} k V_{rm} V_{im} \cos(\Delta \omega t + \varphi_0) \cos \Omega t$$
 (6.4.28)







15

科

2、同步信号的获得 (自学)

获得 $v_r(t)$ 的电路(称之为载波恢复或载波提取电路)

也各不相同,如图6.4.15所示。

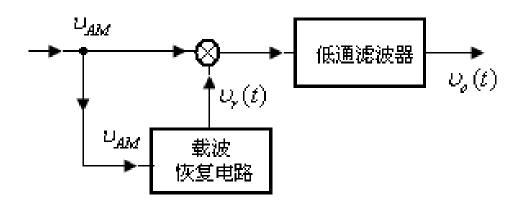


图6.4.15 同步检波器方框图



科

与

程



(1) 若是解调AM波,载波恢复电路的组成框图

图6.4.16 解调AM信号时的载波恢复电路的框图

(2) 若是解调双边带信号,由于双边带信号不含固定的载波分量,不能用限幅滤波法得到同步信号,此时可以采用非线性变化方法,组成方框图如图6.4.17 (a) 所示,其工作波形如图 (b) 所示。





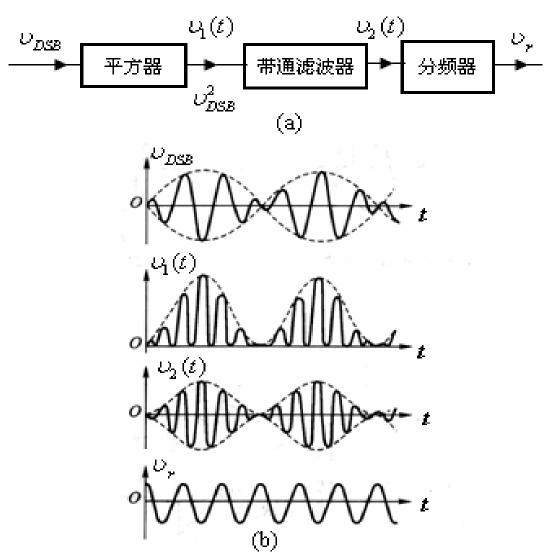


图6.4.17 解调DSB信号时的载波恢复电路的组成框图及工作波形31



信息科学与工艺









如若输入信号为单频率调制的DSB信号,即

$$\upsilon_{i}(t) = \upsilon_{DSB}(t) = V_{m} \cos \Omega t \cos \omega_{c} t$$

经平方器后的输出为

$$\upsilon_{1}(t) = \upsilon_{DSB}^{2} = V_{m}^{2} \cos^{2} \Omega t \cos^{2} \omega_{c} t
= \frac{1}{4} V_{m}^{2} (1 + \cos 2\Omega t) (1 + \cos 2\omega_{c} t)$$
(6.4.29)

经过带通滤波器取出

$$\nu_2(t) = \frac{1}{4} V_m^2 \cos 2\omega_c t \tag{6.4.30}$$

经过二分频可得到同步信号,大家可自行分析当输 入为多频率调制的DSB信号情况下的工作过程。





(3) 解调单边带信号,可在发射端发射单边带信 号的同时发射导频信号,在接收端采用高选择性的窄 带滤波器从输入信号中取出该导频信号,经过放大后 即可作为同步信号。或采用高稳定度的晶体振荡器产 生指定频率的同步信号,但这种方法产生的同步信号 不可能与原载频同步, 只能将这种不同步量限制在允 许的范围内。





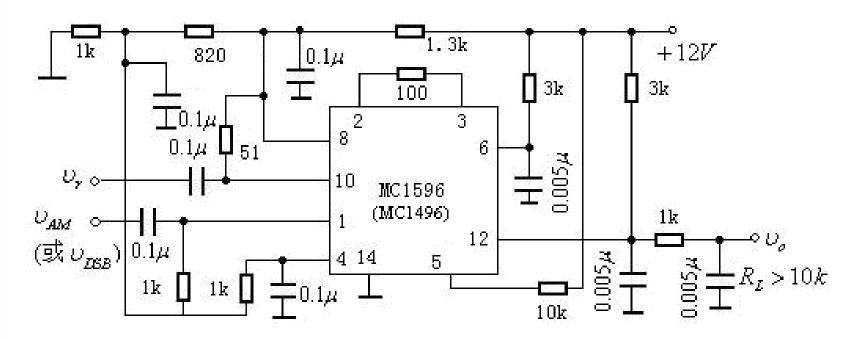


碗

第六章 频谱搬移电路

3、乘积型同步检波电路举例

图6.4.18是用MC1596组成的同步检波电路。普通调幅信号或双边带调幅信号经耦合电容后从y通道①、④脚输入,同步信号从x通道⑧、⑩脚输入。(12)脚单端输出后经RCI型低通滤波器取出解调信号 υ 。





科

与

程



二、叠加型同步检波器

将输入信号与同步信号 叠加后,合成包络反映调 制信号变化的普通调幅信 号,再利用包络检波器实 现解调,原理电路如图 6.4.19所示。

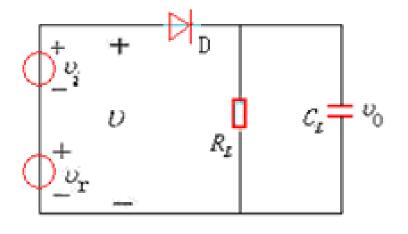


图6.4.19 叠加型同步检波器

若
$$v_r(t) = V_{rm} \cos \omega_c t$$

当
$$v_i(t) = V_{im} \cos \Omega t \cos \omega_c t$$
 为双边带信号时,







合成电压

$$v(t) = v_i(t) + v_r(t) = V_{rm} \cos \omega_c t + V_{im} \cos \Omega t \cos \omega_c t$$

$$= V_{rm} (1 + \frac{V_{im}}{V_{rm}} \cos \Omega t) \cos \omega_c t$$

$$=V_{rm}(1+M_a\cos\Omega t)\cos\omega_c t$$

(6.4.31)

只要满足 $V_{rm} \ge V_{im}$, $M_a \le \frac{V_{im}}{V_{rm}} = 1$, 合成信号即为不失真

的AM调幅信号,利用包络检波器可以解调出所需要的音频信号。





当 $v_i(t) = V_{im} \cos(\omega_c + \Omega)t$ 为单边带信号时,合成电压

$$v(t) = v_{i}(t) + v_{r}(t)$$

$$= V_{rm} \cos \omega_{c} t + V_{im} \cos(\omega_{c} + \Omega) t$$

$$= (V_{rm} + V_{im} \cos \Omega t) \cos \omega_{c} t - V_{im} \sin \Omega t \sin \omega_{c} t$$

$$= V_{m} \cos(\omega_{c} t + \varphi)$$
(6.4.32)

式中

式中:
$$\begin{cases} V_m = \sqrt{(V_{rm} + V_{im} \cos \Omega t)^2 + (V_{im} \sin \Omega t)^2} \\ \varphi = -arctg \frac{V_{im} \sin \Omega t}{V_{rm} + V_{im} \cos \Omega t} \end{cases}$$
(6.4.33)







合成信号的包络和相角均受到调制信号的控制,不能不失真地反映原调制信号的变化规律。所以,一般情况下,由包络检波器构成的叠加型同步检波器不能对单边带信号实现线性解调。

将Vm改写为

$$V_{m} = V_{rm} \sqrt{1 + (\frac{V_{im}}{V_{rm}})^{2} + 2\frac{V_{im}}{V_{rm}} \cos \Omega t}$$
 (6.4.34)

$$\upsilon(t) = V_m \cos(\omega_c t + \varphi)$$





假若满足一定的条件,失真可以减小到允许值。

若满足V,,,,,,,上式可以简化为

$$V_m \approx V_{rm} [1 + \frac{V_{im}}{V_{rm}} \cos \Omega t - \frac{1}{2} (\frac{V_{im}}{V_{rm}})^2 \cos^2 \Omega t + \cdots]$$
 (6.4.35)

进一步忽略上式中的三次方及其以上的各项,经三角变换后可得

$$V_m \approx V_{rm} [1 - \frac{1}{4} (\frac{V_{im}}{V_{rm}})^2 + \frac{V_{im}}{V_{rm}} \cos \Omega t - \frac{1}{4} (\frac{V_{im}}{V_{rm}})^2 \cos 2\Omega t]$$

(6.4.36)





将角频率为Ω和 2Ω分量的振幅之比定义为二次谐波失

真系数,用 k_{f2} 表示,其值为

$$k_{f2} = \frac{V_{2\Omega m}}{V_{\Omega m}} = \frac{1}{4} \frac{V_{im}}{V_{rm}}$$
 (6.4.37)

若要求
$$k_{f2} < 2.5$$
%,则要求 $\frac{V_{im}}{V_{rm}} < 0.1$

通过上述分析知:

当采用包络检波器构成同步检波电路用以解调单边带信号时,为将 k_{f2} 限制在允许的范围内,必须要求同步信号 $\upsilon_r(t)$ 有足够大的振幅 V_{rm}









信

程

实际上,为了进一步抵消众多的失真频率分量,可以采用平衡式同步检波器。如图6.4.20所示。可以证明,它的解调输出电压中抵消了及其以上的各偶次谐波分量。

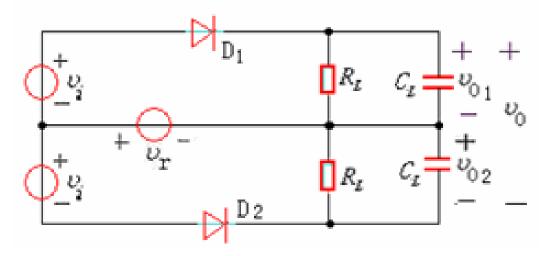


图6.4.20 平衡叠加型同步检波器





作业: P.223

6.35 6.36 6.38 6.40 6.45

预习: 6.5

