

# Chapter 1.1: 课后作业



1. 分别画出硅(silicon)晶体的一个单胞(unit cell)和一个原胞(primitive cell), 并分别指出其各自含有的硅原子数目。
2. 分别画出硅晶体(100)、(110)和(111)面上的原子排列。

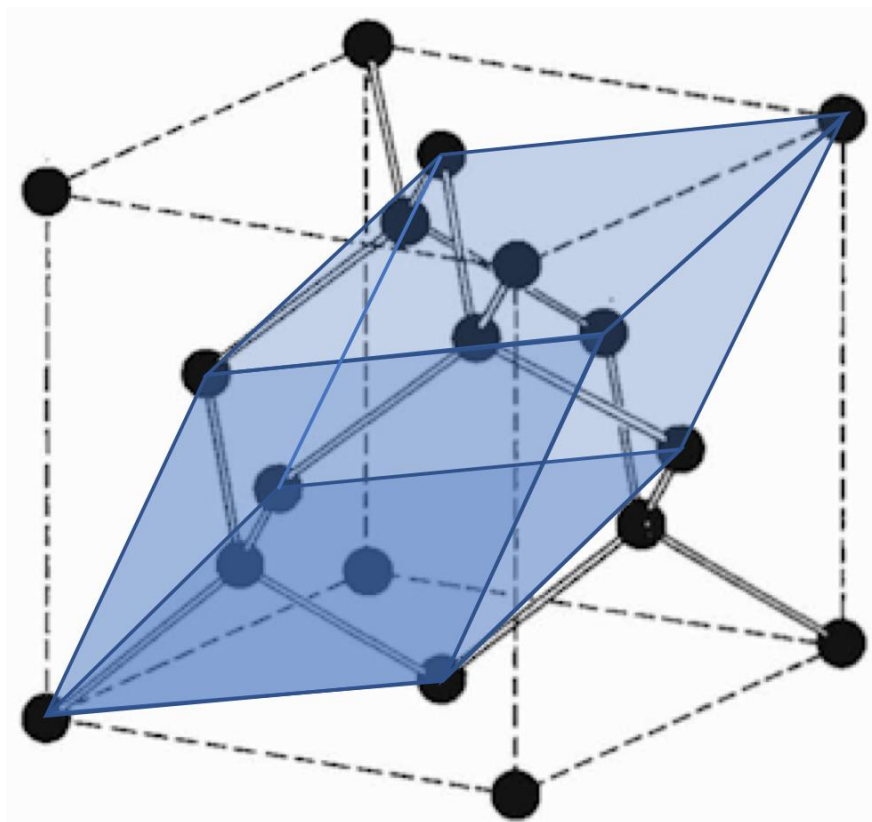
提交时间：3月3日之前

提交方式：手写（写明姓名学号）后拍照，通过本班课代表统一提交电子版

# Chapter 1.1: 课后作业-答案



1. 分别画出硅(silicon)晶体的一个单胞(unit cell)和一个原胞(primitive cell), 并分别指出其各自含有的硅原子数目。



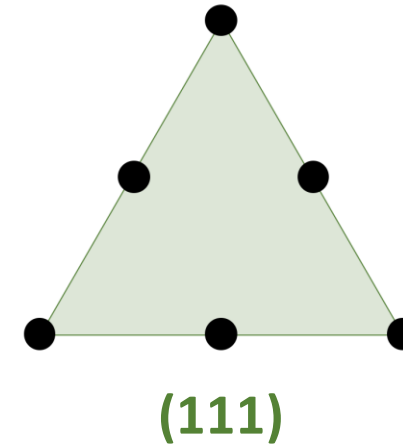
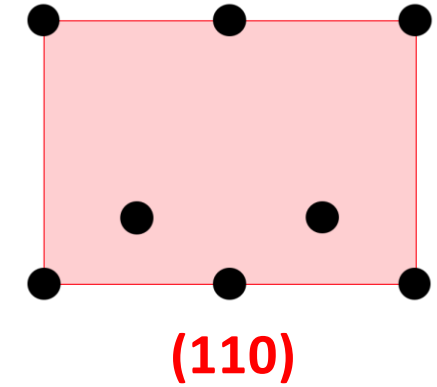
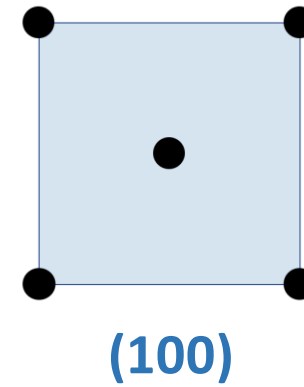
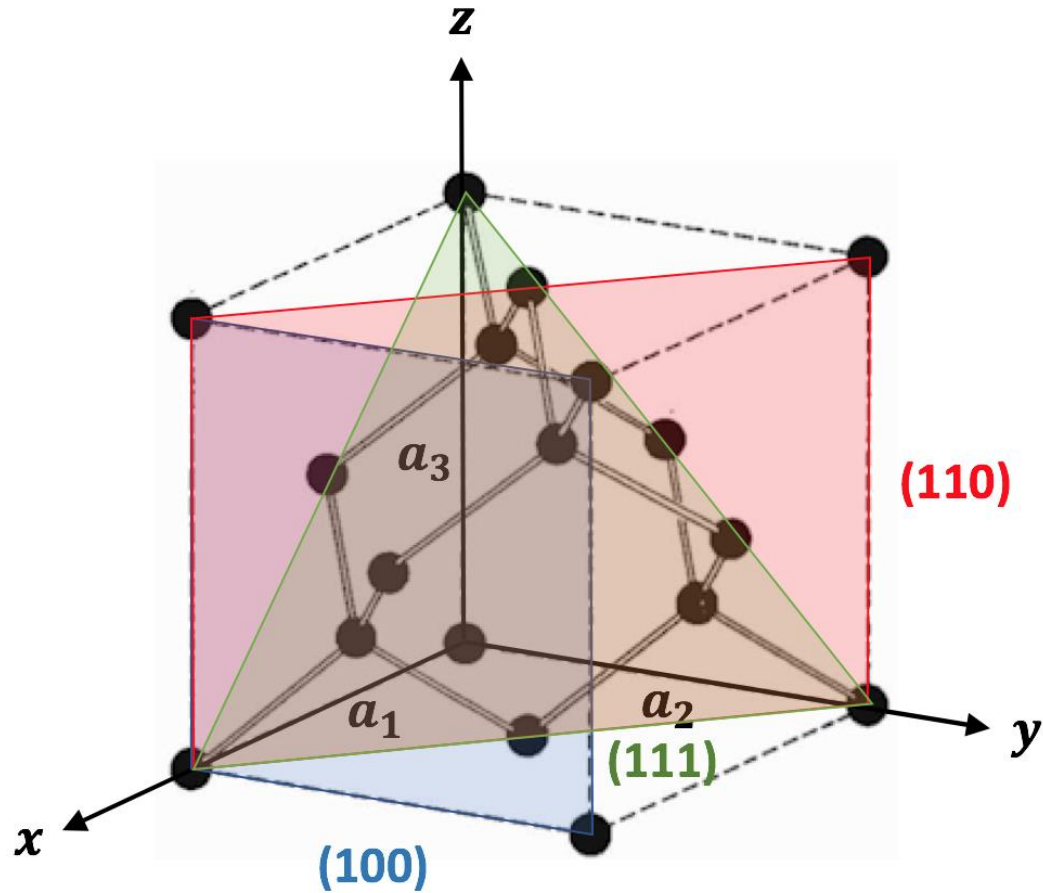
单胞: 8个硅原子

原胞: 2个硅原子

# Chapter 1.1: 课后作业-答案



2. 分别画出硅晶体(100)、(110)和(111)面上的原子排列。





1. 列出硅(silicon)晶体所属的点群、晶系、布拉维格子等信息，并在单胞中画出可能的点对称元素。
2. 用 Materials Studio 软件画出硅晶体的一个单胞（截图到作业纸上），标出任意一条4度螺旋轴，并熟悉 Materials Studio 软件的使用。

(Materials Studio 下载链接: <https://pan.baidu.com/s/1zQ5qVycOEhFmpxZZTpTZWQ?pwd=m8m5> 提取码: m8m5)

提交时间：3月3日之前

提交方式：手写（写明姓名学号）后拍照，通过本班课代表统一提交电子版

## Chapter 1.2: 课后作业-答案



1. 列出硅(silicon)晶体所属的点群、晶系、布拉维格子等信息，并在单胞中画出可能的点对称元素。

点群	点对称元素个数	晶系	布拉维格子
$O_h$	48	立方晶系	面心立方( <i>fcc</i> )
	$E, 8C_3, 6C_2, 6C_4, 3C_2, i, 6S_4, 8S_6, 3\sigma, 6\sigma$		

## Chapter 1.2: 课后作业-答案



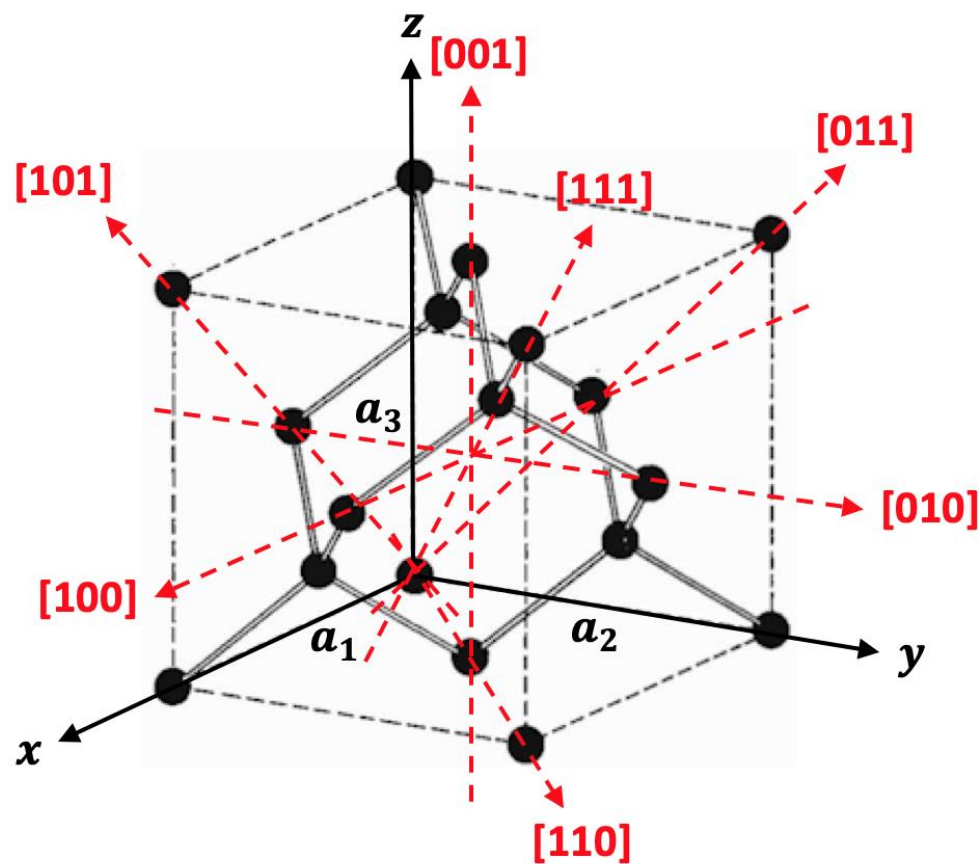
1. 列出硅(silicon)晶体所属的点群、晶系、布拉维格子等信息，并在单胞中画出可能的点对称元素。

恒等	E	
3个等价的2重转轴	$3C_2$	$[100], [010], [001]$
6个等价的4重转轴	$6C_4$	$[100], [010], [001], [\bar{1}00], [0\bar{1}0], [00\bar{1}]$
6个等价的2重转轴	$6C_2$	$[110], [101], [011], [1\bar{1}0], [10\bar{1}], [01\bar{1}]$
8个等价的3重转轴	$8C_3$	$[111], [11\bar{1}], [1\bar{1}1], [\bar{1}11], [\bar{1}\bar{1}\bar{1}], [\bar{1}\bar{1}1], [\bar{1}1\bar{1}], [1\bar{1}\bar{1}]$
反演中心	i	
3个等价的反映面	$3\sigma$	$(100), (010), (001)$
6个等价的4重反轴	$6S_4$	$[100], [010], [001], [\bar{1}00], [0\bar{1}0], [00\bar{1}]$
6个等价的反映面	$6\sigma$	$(110), (101), (011), (1\bar{1}0), (10\bar{1}), (01\bar{1})$
8个等价的3重反轴	$8S_3$	$[111], [11\bar{1}], [1\bar{1}1], [\bar{1}11], [\bar{1}\bar{1}\bar{1}], [\bar{1}\bar{1}1], [\bar{1}1\bar{1}], [1\bar{1}\bar{1}]$

## Chapter 1.2: 课后作业-答案



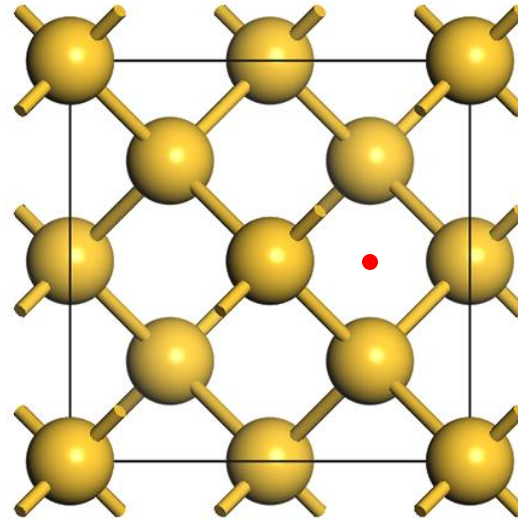
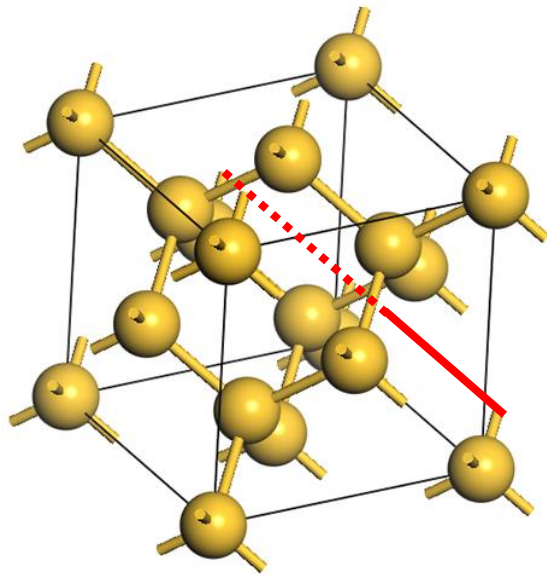
1. 列出硅(silicon)晶体所属的点群、晶系、布拉维格子等信息，并在单胞中画出可能的点称元素。



## Chapter 1.2: 课后作业-答案



2. 用 Materials Studio 软件画出硅晶体的一个单胞（截图到作业纸上），标出任意一条4度螺旋轴，并熟悉 Materials Studio 软件的使用。







如果将等体积球分别排列成下列结构, 计算出钢球所占体积与总体积之比:

1) 简单立方, 2) 体心立方, 3) 面心立方, 4) 六角密堆, 5) 金刚石结构

提交时间：3月3日之前

提交方式：手写（写明姓名学号）后拍照，通过本班课代表统一提交电子版

如果将等体积球分别排列成下列结构, 计算出钢球所占体积与总体积之比:

### 1) 简单立方

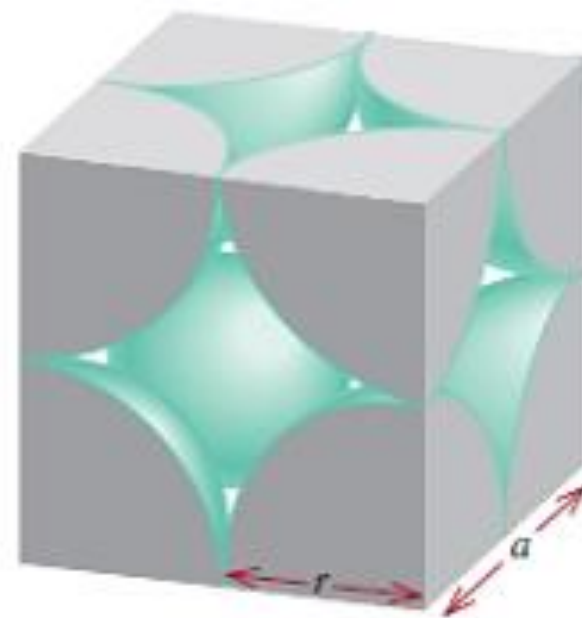
晶胞体积:  $V = a^3$

钢球体积:  $v = \frac{4}{3}\pi r^3$

钢球半径:  $r = \frac{a}{2}$

每个晶胞包含  $n = 1$  个钢球

体积比:  $\frac{nv}{V} = \frac{\frac{4}{3}\pi r^3}{a^3} = \frac{\pi}{6} \approx 0.52$



如果将等体积球分别排列成下列结构, 计算出钢球所占体积与总体积之比:

### 2) 体心立方

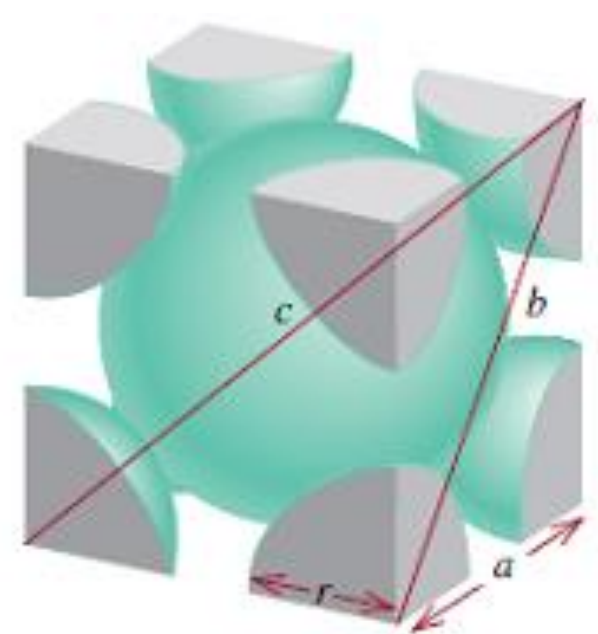
晶胞体积:  $V = a^3$

钢球体积:  $v = \frac{4}{3}\pi r^3$

钢球半径:  $r = \frac{c}{4} = \frac{\sqrt{3}}{4}a$

每个晶胞包含  $n = 2$  个钢球

体积比:  $\frac{nv}{V} = \frac{2 \times \frac{4}{3}\pi r^3}{a^3} = \frac{\sqrt{3}\pi}{8} \approx 0.68$



如果将等体积球分别排列成下列结构, 计算出钢球所占体积与总体积之比:

### 3) 面心立方

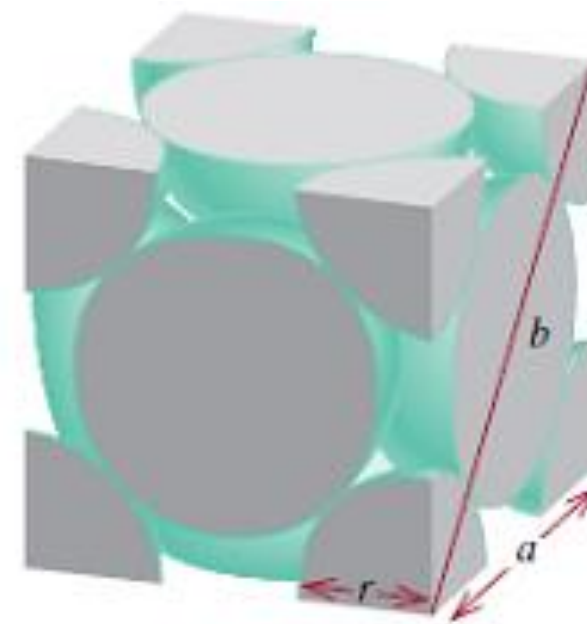
晶胞体积:  $V = a^3$

钢球体积:  $v = \frac{4}{3}\pi r^3$

钢球半径:  $r = \frac{b}{4} = \frac{\sqrt{2}}{4}a$

每个晶胞包含  $n = 4$  个钢球

体积比:  $\frac{nv}{V} = \frac{4 \times \frac{4}{3}\pi r^3}{a^3} = \frac{\sqrt{2}\pi}{6} \approx 0.74$



如果将等体积球分别排列成下列结构, 计算出钢球所占体积与总体积之比:

### 5) 六角密堆

$$\text{晶胞体积: } V = ca^2 \sin(\pi/3) = \frac{\sqrt{3}}{2} ca^2$$

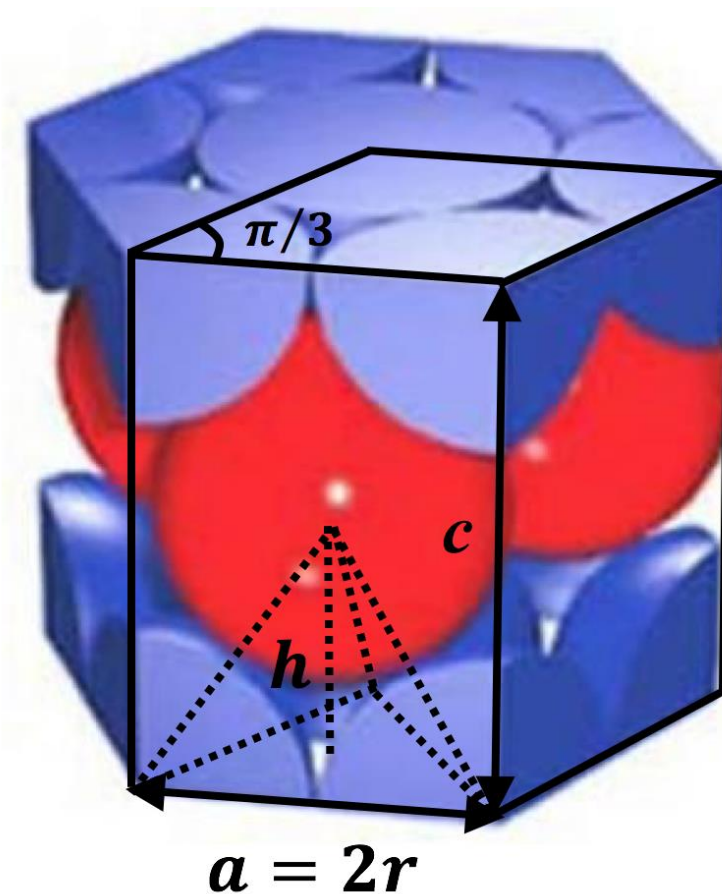
$$\text{晶胞高度: } c = 2h = \frac{4\sqrt{6}}{3} r$$

$$\text{钢球体积: } v = \frac{4}{3} \pi r^3$$

$$\text{钢球半径: } r = \frac{a}{2}$$

每个晶胞包含  $n = 2$  个钢球

$$\text{体积比: } \frac{nv}{V} = \frac{2 \times \frac{4}{3} \pi r^3}{\frac{\sqrt{3}}{2} ca^2} = \frac{\sqrt{2}\pi}{6} \approx 0.74$$



如果将等体积球分别排列成下列结构, 计算出钢球所占体积与总体积之比:

### 6) 金刚石结构

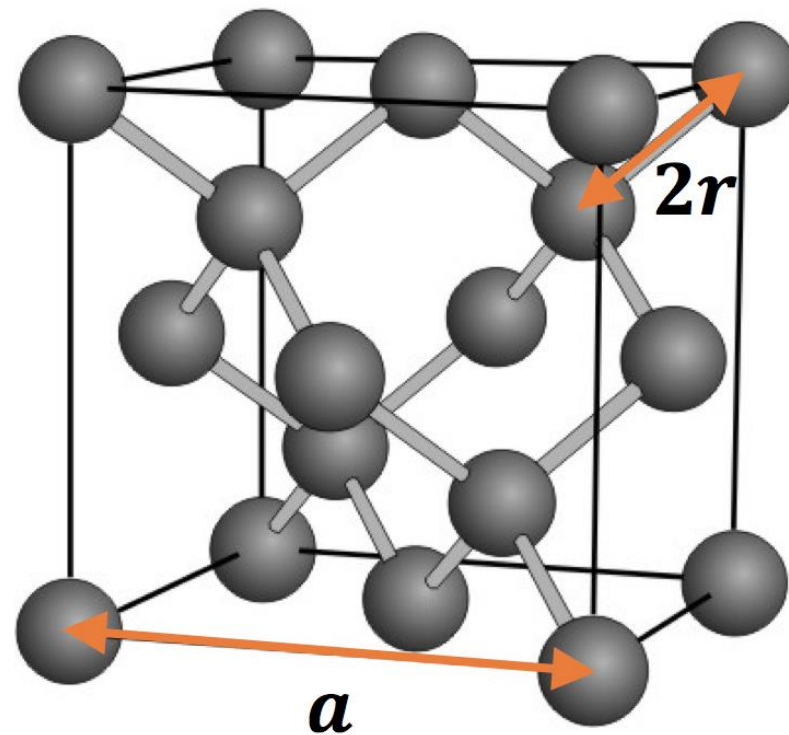
晶胞体积:  $V = a^3$

钢球体积:  $v = \frac{4}{3}\pi r^3$

钢球半径:  $2r = \frac{\sqrt{3}a}{4}$

每个晶胞包含  $n = 8$  个钢球

体积比:  $\frac{nv}{V} = \frac{8 \times \frac{4}{3}\pi r^3}{a^3} = \frac{\sqrt{3}\pi}{16} \approx 0.34$





试证明:

倒格子矢量  $G = h_1 b_1 + h_2 b_2 + h_3 b_3$  垂直于密勒指数为  $(h_1 h_2 h_3)$  的晶面系。

提交时间：3月3日之前

提交方式：手写（写明姓名学号）后拍照，通过本班课代表统一提交电子版

## Chapter 1.4: 课后作业-答案



证明:

正格子基矢 $a_1, a_2, a_3$ 满足  $a_i \cdot b_j = 2\pi\delta_{ij}$

晶面 $(h_1h_2h_3)$ 在基矢上的截距为 $a_1/h_1, a_2/h_2, a_3/h_3$ .

$$\overrightarrow{CA} = \overrightarrow{OA} - \overrightarrow{OC} = \frac{a_1}{h_1} - \frac{a_3}{h_3} \quad \overrightarrow{CB} = \overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OC} = \frac{a_2}{h_2} - \frac{a_3}{h_3}$$

$$G \cdot \overrightarrow{CA} = (h_1b_1 + h_2b_2 + h_3b_3) \cdot \left( \frac{a_1}{h_1} - \frac{a_3}{h_3} \right) = 0$$

$$G \cdot \overrightarrow{CB} = (h_1b_1 + h_2b_2 + h_3b_3) \cdot \left( \frac{a_2}{h_2} - \frac{a_3}{h_3} \right) = 0$$

故倒格矢 $G$ 与晶面系 $(h_1h_2h_3)$ 垂直

$$\text{晶面间距: } d_{h_1h_2h_3} = \frac{2\pi}{|G|}$$

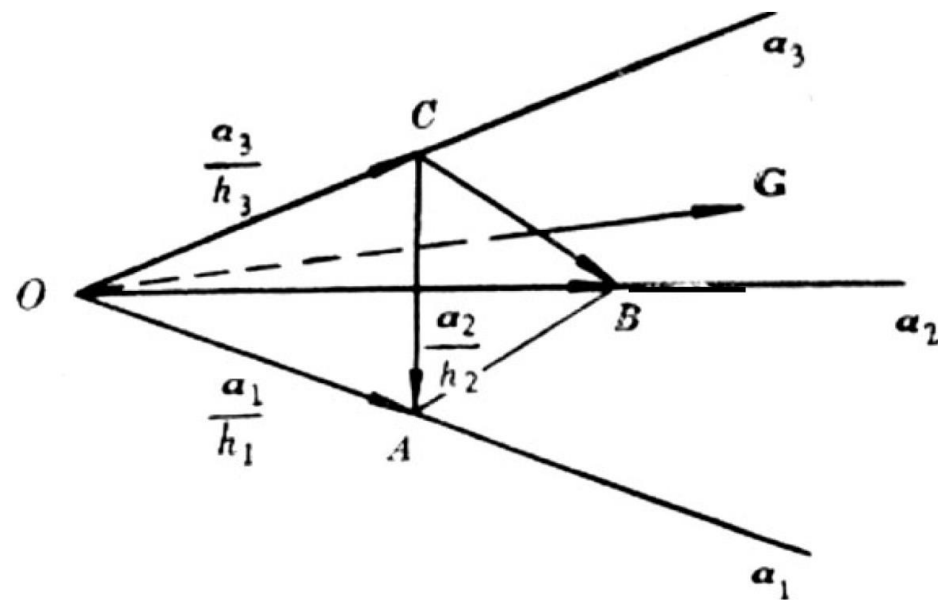


图1-18 晶面与倒易点阵位矢关系示意图





证明倒格子原胞体积为  $\Omega^* = \frac{(2\pi)^3}{\Omega}$ , 其中  $\Omega$  为正格子原胞体积.



证明:

$$\vec{b}_1 = 2\pi \frac{\vec{a}_2 \times \vec{a}_3}{\vec{a}_1 \cdot (\vec{a}_2 \times \vec{a}_3)} = 2\pi \frac{\vec{a}_2 \times \vec{a}_3}{\Omega} \quad \vec{b}_2 = 2\pi \frac{\vec{a}_3 \times \vec{a}_1}{\vec{a}_1 \cdot (\vec{a}_2 \times \vec{a}_3)} = 2\pi \frac{\vec{a}_3 \times \vec{a}_1}{\Omega}$$

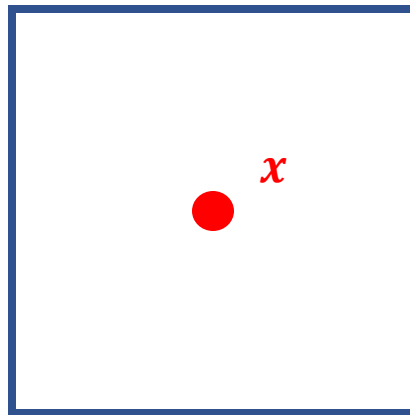
$$\vec{b}_3 = 2\pi \frac{\vec{a}_1 \times \vec{a}_2}{\vec{a}_1 \cdot (\vec{a}_2 \times \vec{a}_3)} = 2\pi \frac{\vec{a}_1 \times \vec{a}_2}{\Omega}$$

$$\Omega^* = \vec{b}_1 \cdot (\vec{b}_2 \times \vec{b}_3) = \left(\frac{2\pi}{\Omega}\right)^3 (\vec{a}_2 \times \vec{a}_3) \cdot [(\vec{a}_3 \times \vec{a}_1) \times (\vec{a}_1 \times \vec{a}_2)] = \frac{(2\pi)^3}{\Omega}$$

$$\text{利用 } \vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) = (\vec{A} \cdot \vec{C})\vec{B} - (\vec{A} \cdot \vec{B})\vec{C}$$



找出立方体中保持 $x$ 轴不变的所有对称操作，并指出它们中任意两个操作乘积的结果

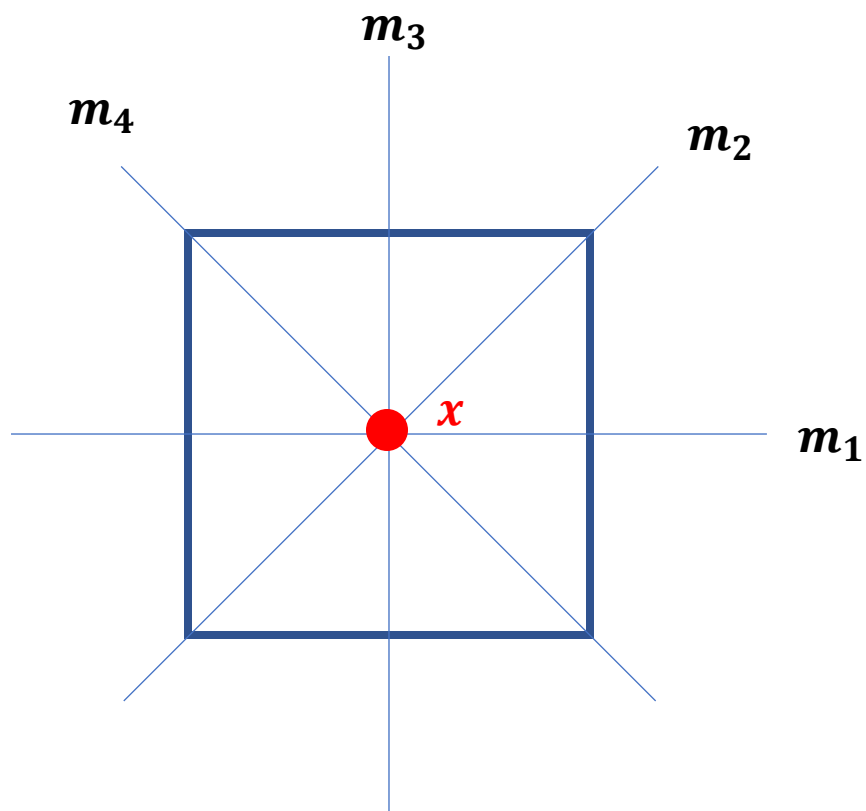


# Chapter 1: 课堂练习-2-答案



4重转轴-旋转操作:  $E, C_4^1, C_4^2, C_4^3$

反映面-反映操作:  $m_1, m_2, m_3, m_4$



# Chapter 1: 课堂练习-2-答案



	<b>E</b>	$C_4^1$	$C_4^2$	$C_4^3$	$m_1$	$m_2$	$m_3$	$m_4$
<b>E</b>	<b>E</b>	$C_4^1$	$C_4^2$	$C_4^3$	$m_1$	$m_2$	$m_3$	$m_4$
$C_4^1$	$C_4^1$	<b><math>C_4^2</math></b>	$C_4^3$	<b>E</b>	$m_2$	$m_3$	$m_4$	$m_1$
$C_4^2$	$C_4^2$	$C_4^3$	<b>E</b>	$C_4^1$	$m_3$	$m_4$	$m_1$	$m_2$
$C_4^3$	$C_4^3$	<b>E</b>	$C_4^1$	<b><math>C_4^2</math></b>	$m_4$	$m_1$	$m_2$	$m_3$
$m_1$	$m_1$	$m_4$	$m_3$	$m_2$	<b>E</b>	$C_4^3$	$C_4^2$	$C_4^1$
$m_2$	$m_2$	$m_1$	$m_4$	$m_3$	$C_4^1$	<b>E</b>	$C_4^3$	$C_4^2$
$m_3$	$m_3$	$m_2$	$m_1$	$m_4$	$C_4^2$	$C_4^1$	<b>E</b>	$C_4^3$
$m_4$	$m_4$	$m_3$	$m_2$	$m_1$	$C_4^3$	$C_4^2$	$C_4^1$	<b>E</b>