





#### 第五章 正弦波振荡器

(8学时)

重点:产生振荡的条件,各种类型振荡器的典型电路分析及相位条件的判断,起振条件的分析与计算。

难点:振荡的建立过程;相位平衡条件的判断 及起振条件的分析与计算。







#### 振荡器的定义:

振荡器是一种能自动的将直流电源的能量转变 为特定频率和振幅的正弦交变能量的电路。

分类:

•按选频回路原件分 RC振荡器 LC振荡器

•按原理、性质分





18

科

与

程

#### 根据振荡器选频网络的不同,可以将正弦波振荡器分为三类:

- (1) RC正弦波振荡电路:选频网络由R,C元件构成,一般用来产生几赫兹到几十干赫兹的频率较低的信号。
- (2) LC正弦波振荡电路:选频网络由L,C元件构成,一般用来产生几十干赫兹到几百兆赫兹的高频信号。
- (3) 石英晶体振荡电路: 选频网络主要由石英晶体元件构成, 一般用来产生几百干赫兹或更高频率的信号, 频率更稳定。

用途: (1) 在通信方面; (2) 医用电疗仪中





# 10户科学与工程学

#### 5.1 反馈型振荡器的基本原理

#### 5.1.1 振荡的产生

#### 一、并联谐振回路中的自由振荡现象

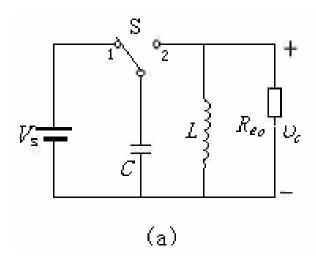


图5.1.1 并联谐振回路的自由振荡现象 (a) RLC并联谐振回路

$$\upsilon_{c}(t) = V_{S}e^{-\alpha t}\cos\omega_{osc}t$$

$$\alpha = \frac{1}{2R_{eo}}C$$

$$\omega_{osc} = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$







#### 二、产生无阻尼振荡的方法

RLC并联谐振回路中自由振荡衰减(产生阻尼振荡)的原因?

若回路无损耗,即  $R_{eo} \rightarrow \infty$  , 则衰减系数

lpha 
ightarrow 0,回路两端电压为

$$U_c(t) = V_S \cos \omega_{osc} t$$
 (等幅正弦振荡)

#### 所以产生无阻尼振荡的方法是:

(1) 正反馈的方法 (2) 负阻法





#### 5.1.2 反馈型振荡器的原理分析

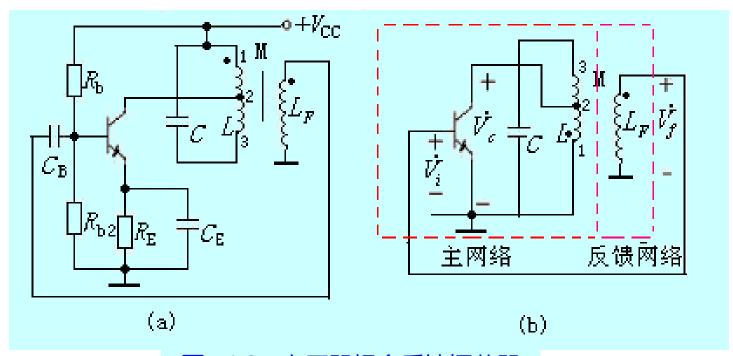


图5.1.3 变压器耦合反馈振荡器 (a)原理电路 (b)交流通路

主 网络: 放大器件和选频网络组成的放大器;

反馈网络:一般是无源器件组成。

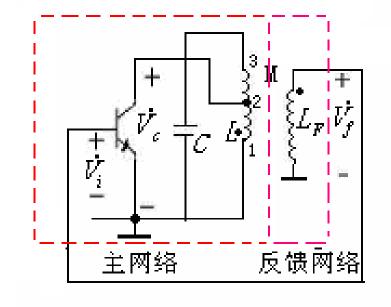




#### 一、振荡的建立过程

$$V_o(V_c) = V_i \uparrow \frac{A(j\varpi)}{V_o(V_c)} V_f \uparrow \frac{F(j\varpi)}{V_f} V_f \uparrow \gamma$$

$$V_{i}^{\uparrow} \downarrow \xrightarrow{A(j\varpi)} V_{0}(V_{c}) \downarrow \xrightarrow{F(j\varpi)} V_{f} \downarrow \xrightarrow{}$$



(P)

最终将使  $\dot{V}_o(\dot{V}_i)$  保持恒定不变, 从而形成等幅持续振荡。

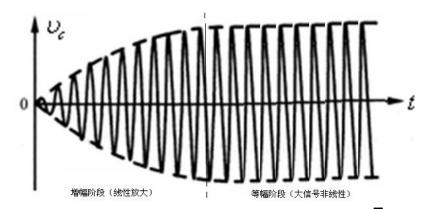


图 5.1.5 振荡建立过程的波形





## 户科学与工程学 人 K K

碗

#### 根据图5.1.2知,各信

#### 号电压具有如下关系

$$A(j\omega) = \frac{\dot{V_o}}{\dot{V_i}} = A(\omega)e^{j\varphi_A(\omega)}$$

$$F(j\omega) = \frac{V_f}{\dot{V_o}} = F(\omega)e^{j\varphi_F}$$

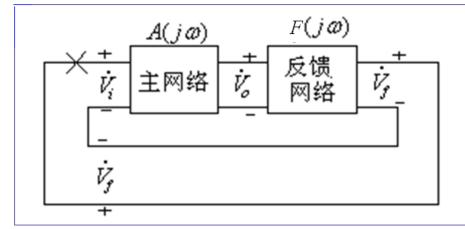


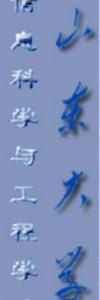
图5.1.2 反馈型振荡器组成框图

所以 
$$\dot{V}_f = F(j\omega)\dot{V}_o = A(j\omega)F(j\omega)\dot{V}_i$$

环路增益: 
$$T(j\omega) = \frac{\dot{V}_f}{\dot{V}_i} = A(j\omega)F(j\omega) = AFe^{j(\varphi_A + \varphi_F)}$$







#### 5.1.3 反馈振荡的条件

一、起振条件和平衡条件

由振荡建立过程的起振循环得出,使振幅不断增长的条件(起振条件)是  $\dot{V_f} > \dot{V_i}$  。

1、起振条件

$$T(j\omega_{osc}) = \frac{\dot{V}_f}{\dot{V}_i} > 1$$
 或  $(\dot{A}\dot{F} > 1)$ 

或表示为

$$\begin{cases} T(\omega_{osc}) > 1 \\ \varphi_T = 2n\pi \end{cases}$$
 
$$\begin{cases} AF > 1(振幅起振条件) \\ \varphi_A + \varphi_F = 2n\pi(相位起振条件) \quad (n=0,1,2,...) \end{cases}$$





#### 2、平衡条件

当  $\dot{V}_f = \dot{V}_i$  时(非线性阶段),电路维持等幅持续振荡。所以,维持等幅振荡的平衡条件为

$$\begin{cases} T(\omega_{osc}) = 1 & 振幅平衡条件 \\ \varphi_{T}(\omega_{osc}) = 2n\pi & 相位平衡条件 \end{cases}$$

或表示为

$$\begin{cases} AF = 1 & 振幅平衡条件 \\ \varphi_A + \varphi_F = 2n\pi & 相位平衡条件 \end{cases}$$







#### $T(\omega_{osc})$ 应该具有的特性:

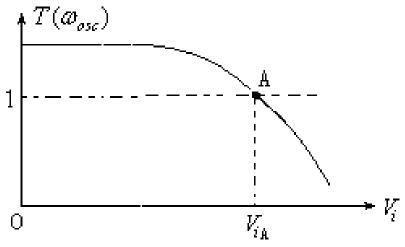


图5.1.4 满足起振 条件和平衡条件的 环路增益特性

结论:振荡器起振时, $T(\omega_{osc})>1,V_i$  迅速增长,而后  $T(\omega_{osc})$ 下降, $V_i$ 的增长速度变慢,直到  $T(\omega_{osc})=1$  时, $V_i$ 停止增长,振荡器进入平衡状态。在相应的振幅在  $V_{iA}$  上维持等幅振荡。





#### 3、起振条件和平衡条件的一般分析

- (1) 电路合闸通电的瞬间,放大器具有放大功 $\dot{V}_{\ell}$
- 能,即  $T(j\omega_{osc}) = \frac{V_f}{\dot{V}_i} > 1$ ,满足起振条件。
- (2) 电路中必须包含非线性环节以满足平衡条件(稳幅)的要求。
  - (3) 电路中要有正反馈,满足相位条件。
- (4) 电路的振荡频率由相位平衡条件确定。即振荡频率近似等于谐振回路的谐振频率。

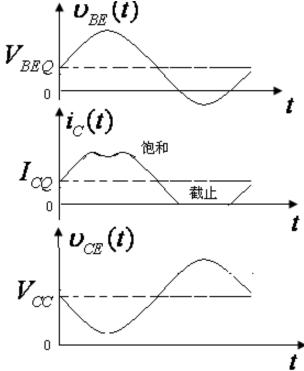




#### 4、分析起振过程和平衡过程的要点

(1) 电路起振时,放大器工作在小信号线性放大 (甲类) 状态,可用小信号等效电路法分析、计算电路的环路增益。  $\uparrow \nu_{\text{BE}}(t)$ 

(2) 电路在振荡建立 过程中,若不施加任何外界 条件,放大器将从小信号线 性放大状态过渡到大信号非 线性放大状态,集电极电流 出现非线性失真。







# 信息科学与工程学

#### (3) 实际电路

#### 电路中R<sub>F</sub>的作用:

帮助电路由 T = AF > 1

快速自动调节到平衡状态,即

$$T = AF = 1$$
 的状态,从而缩短

过渡过程和减弱管子的非线性工作程度,以改善输出信号波形,减少失真。

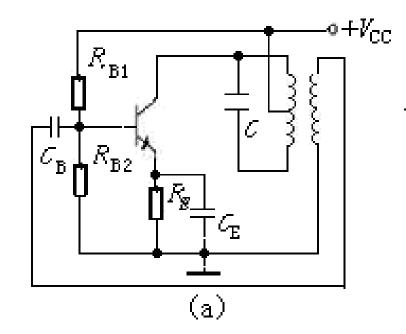


图5.1.9 振荡器的偏置效应







$$V_{BEQ} = V_{BB} - I_{BQ}R_B - I_{EQ}R_E$$

$$V_{BB} = \frac{V_{CC}}{R_{B1} + R_{B2}} R_{B2}$$
  $R_{B} = R_{B1} // R_{B2}$ 

起振后,随着 $V_i$ 不断增大, 晶体管进入非线性区,导致电 流 $i_B$ 、 $i_E$ ( $\approx i_C$ )正负半周不对称, 其的平均分量 $I_{B0}$ 、 $I_{E0}$ 增大,使

$$I_{E0} > I_{EQ} \rightarrow I_{E0} R_E \uparrow$$

$$\rightarrow V_{BE} \downarrow = V_{BB} - I_{B0} \uparrow R_B - I_{E0} \uparrow R_E$$

#### 产生自偏压效应

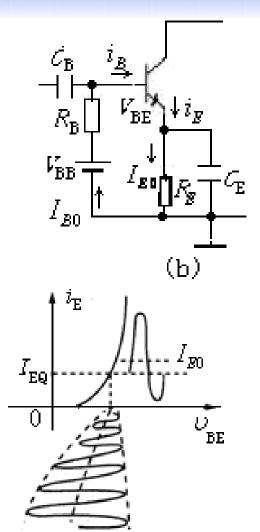


图5.1.9 振荡器的 自偏置效应

 $(\mathbb{C})$ 







### **自偏压效应使**振荡器的环路增益 *T* 随 *V<sub>i</sub>* 的变化曲线 如图 5.1.8 中虚线所示。

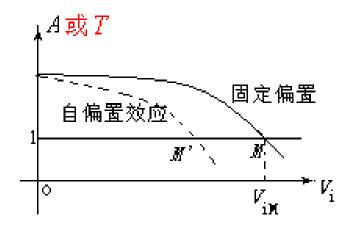


图5.1.8 放大器的增益A (或T) 随Vi变化的曲线





#### 二、振荡器平衡状态的稳定条件

## 平衡状态的稳定是指当平衡条件遭到破坏后,电路能够在原平衡点附近重新建立起新的平衡。

#### 1.振幅稳定条件:

A点满足:  $T(\omega_{osc}) = 1$ 

#### 当外界因素的影响,使

$$\begin{array}{ccc}
V_i & \uparrow > V_{iA} \xrightarrow{T(\omega_{osc}) < 1} & V_o(V_c) \downarrow \\
& \xrightarrow{F} & V_i \downarrow \to V_i \downarrow \to V_{iA}
\end{array}$$

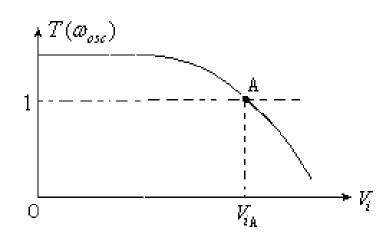


图5.1.4 满足起振条件和平衡 条件的环路增益特性







#### 当外界因素的影响, 使

$$\begin{array}{ccc} V_i & \downarrow < V_{iA} \xrightarrow{T(\omega_{osc}) > 1} & V_o(V_c) \uparrow \\ & \xrightarrow{F} V_f \uparrow \xrightarrow{} V_i \uparrow \xrightarrow{} V_{iA} \end{array}$$

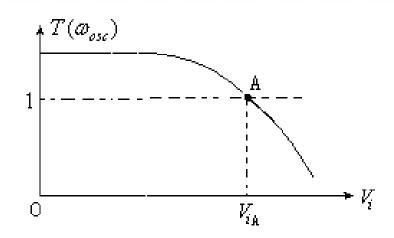


图5.1.4 满足起振条件和平衡 条件的环路增益特性

#### 得到振荡器振幅稳定的条件是:

$$\left. \frac{\partial T(\omega_{osc})}{\partial V_i} \right|_{V_i = V_{iA}} < 0$$

即在平衡点附近,环路增益的幅频特性具有负斜率变化的规律。







#### 2、相位(频率)稳定条件

(1) 讨论前的有两点说明:

① 
$$: \omega = \frac{d\varphi}{dt}$$
 : 相位变化必然引起频率变化。

在相同时间内,相位超前,意味着频率必然上升;相位滞后,必然是频率下降。因此,相位稳定条件也就是频率稳定条件。

②角频率  $\omega_{osc}$  值是根据其相位平衡条件求出的,所以在此频率  $\omega_{osc}$  处,经过一个循环,反馈振荡器的反馈电压  $V_f$  与  $V_i$  相位相差  $2\pi$  ,即环路增益的相位为  $\varphi_T(\omega) = 2n\pi$  (n=0,1,2,3...)







- (2) 相位 (频率) 稳定条件分析
- ① 设在  $\omega_{osc}$  处 $\varphi_{T}(\omega_{osc}) = 2n\pi$
- ② 由于外界因素的影响,使

$$\varphi_T(\omega_{osc}) = 2n\pi + \Delta\varphi \qquad (\Delta\varphi \text{ define} 8)$$

A、当 $\Delta \varphi$ >0时,说明 $\dot{V}_f$ 超前 $\dot{V}_i$ 一个 $\Delta \varphi$  相角,使每次经过放大和反馈后, $\dot{V}_f$ 一次比一次超前 $\dot{V}_i$ ,振荡周期缩短振荡频率升高。

B、当  $\Delta \varphi$  < 0 时,说明  $\dot{V}_f$  滞后  $\dot{V}_i$  一个  $\Delta \varphi$  相角,使每次经过放大和反馈后  $\dot{V}_f$  一次比一次滞后  $\dot{V}_i$  ,使振荡周期增长,频率降低。





## 点科学与工程学员 人名

### 所以振荡频率随 $\Delta \varphi$ 的变化关系为: $\frac{\Delta \omega}{\Delta \varphi} > 0$

又知:  $\varphi_T = \varphi_A + \varphi_F$  本身是频率的函数,

若使  $\varphi_T$  随 $\omega$  的变化具有负斜率变化的特性,即

$$\left. \frac{\Delta \varphi_T}{\Delta \omega} \right|_{\omega = \omega_{osc}} < 0$$

则可抵消外界因素 的影响。

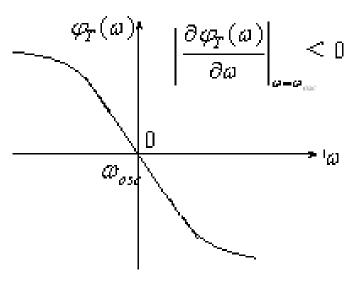


图5.1.6 满足相位稳定条件的  $\varphi_{T}(\omega)$  特性







## 所以相位稳定条件是: $\frac{\partial \varphi_T}{\partial \omega}\Big|_{\omega=\omega_{osc}} < 0$

$$\Sigma = \varphi_T(\omega) = \varphi_A(\omega) + \varphi_F(\omega) = \varphi_{\dot{g}_m} + \varphi_z + \varphi_F(\omega)$$

 $(\varphi_{\dot{g}_m}$ 放大管产生的相移,  $\varphi_z$ 并联谐振回路的相移)

其中  $\varphi_{\bar{g}_m}$ 和  $\varphi_F(\omega)$  几乎不随频率而变,所以有

$$\frac{\partial \varphi_T}{\partial \omega} = \frac{\partial \varphi_Z}{\partial \omega} + \frac{\partial \varphi_F}{\partial \omega} + \frac{\partial \varphi_{\dot{g}_m}}{\partial \omega} \approx \frac{\partial \varphi_z}{\partial \omega}$$







### 就是说,只要选频网络具有负斜率变化的相频特性,即

$$\left. \frac{\partial \varphi_z(\omega)}{\partial \omega} \right|_{\omega = \omega_{osc}} < 0$$

振荡电路就可满足相位稳定条件。

由第一章的分析知:LC并联回路的相频特性具

有负斜率变化的规律。







#### 5.1.4 电路组成及分析方法

1、振荡器的电路组成

选频网络: 进行能量交换的储能元件,并决定频率。

放大器件: 进行能量转换。

反馈网络:补充回路能量,抵消其损耗。

- 2、分析时应该考虑的几个问题
- (1) 可变增益放大器应有正确的直流偏置,电路开始应工作在甲类状态。





信息科学与工程学

(2) 刚起振时  $T(\omega_{osc}) = AF > 1$ ,而 F < 1 (无源器件组成

的反馈网络), 所以应使  $A(\omega_{osc}) > 1$  (如采用共发射极,

共基极组态的电路),且负载不能太小。

- (3) 在 $\omega_{osc}$  处 $\varphi_T = 2n\pi$ , 即环路应是正反馈。
- (4) 选频网络应具有负斜率的相频特性。







作业:

5.13 5.14 5.15 5.16

预习 5.2