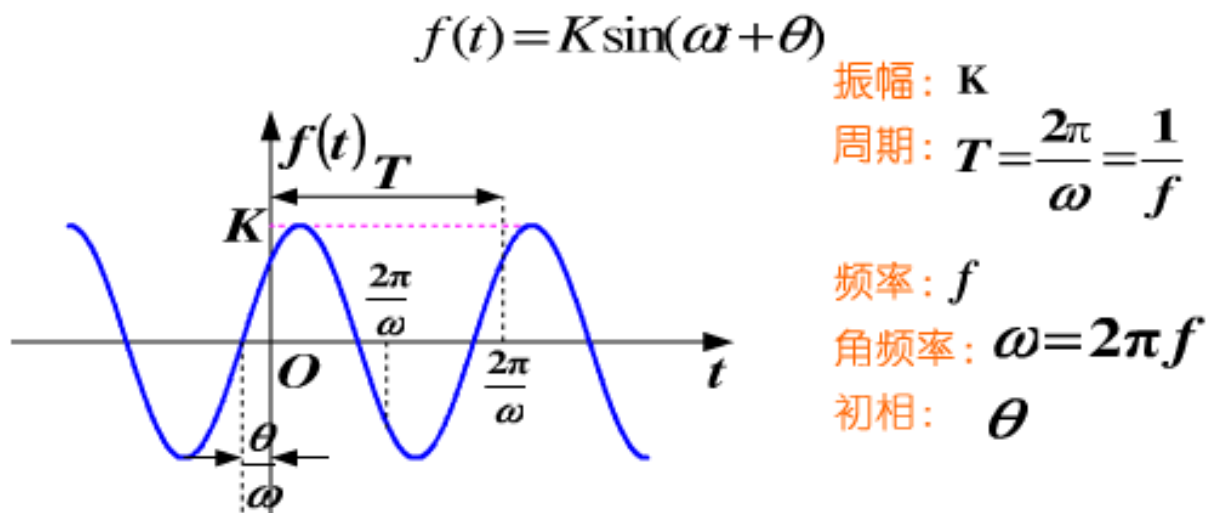


## § 1.3 典型信号

### 1.3.1 典型连续时间信号

#### 1. 正弦信号



性质: 正弦信号对时间的微分和积分仍然是正弦信号形式

## 2. 复指数信号



欧拉公式

$$e^{i\omega t} = \cos(\omega t) + i \sin(\omega t)$$

阅读p2-4及教材对应内容，讨论复指数信号与直流信号、实指数信号、虚指数信号和振荡信号的关系

$$\begin{aligned} f(t) &= Ke^{st} & (-\infty < t < \infty) \\ &= Ke^{\sigma t} \cos(\omega t) + iKe^{\sigma t} \sin(\omega t) \end{aligned}$$

$$s = \sigma + i\omega \quad \sigma, \omega \text{ 均为实常数, } \omega \text{ 的单位 } rad/s$$

# 讨论:

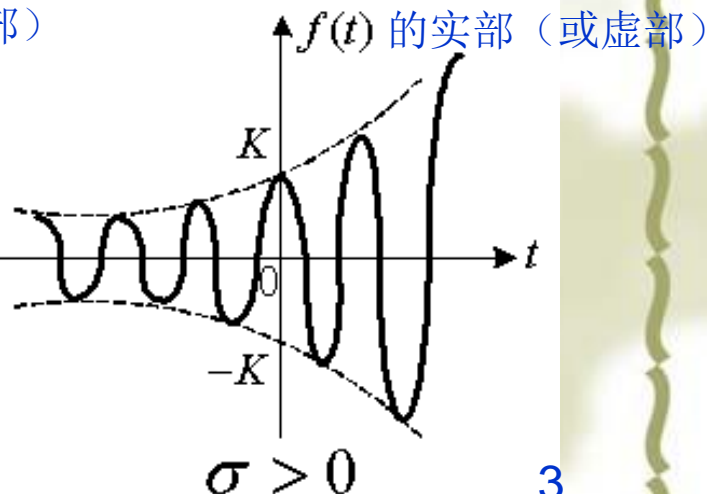
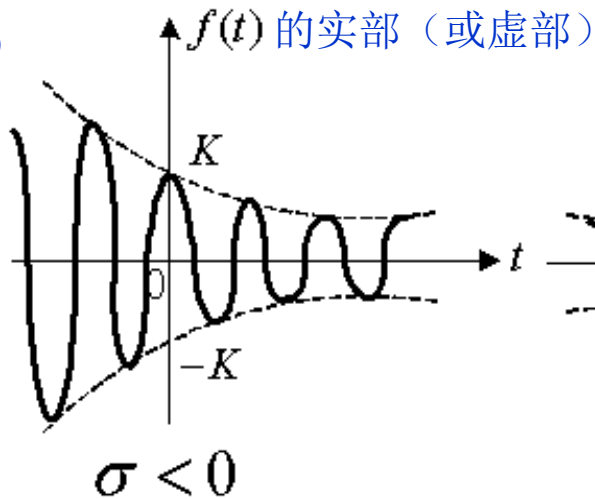
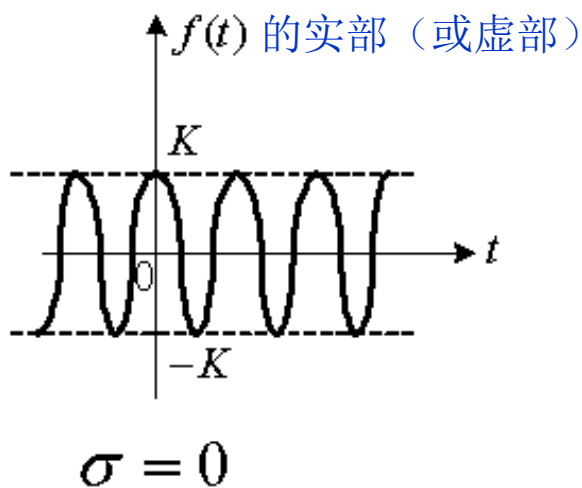
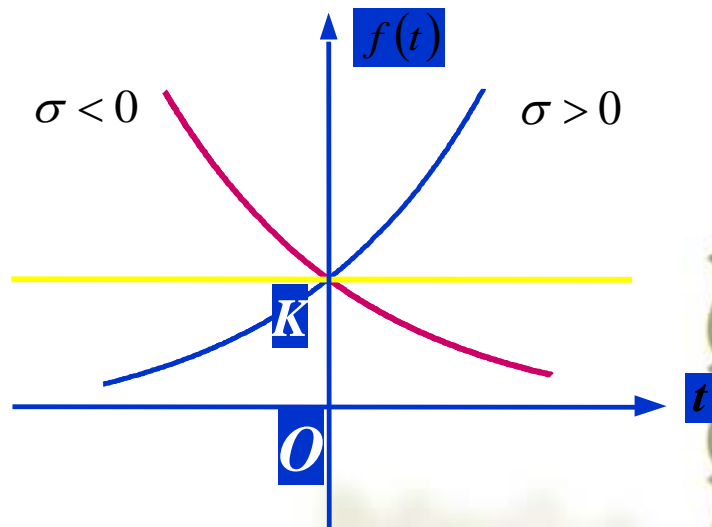
$\sigma = \omega = 0$  直流

$\omega = 0$  实指数信号  $\begin{cases} \sigma < 0 \\ \sigma > 0 \end{cases}$

$\left\{ \begin{array}{l} \omega \neq 0, \sigma = 0 \text{ 等幅} \\ \omega \neq 0, \sigma < 0 \text{ 衰减} \\ \omega \neq 0, \sigma > 0 \text{ 增幅} \end{array} \right\}$  振荡

$$f(t) = Ke^{st} \quad (-\infty < t < \infty)$$

$$= Ke^{\sigma t} \cos(\omega t) + iKe^{\sigma t} \sin(\omega t)$$



$$\sigma = 0, x(t) = ke^{j\omega t} = k(\cos \omega t + j \sin \omega t)$$

称为虚指数信号，为等幅震荡或无阻尼震荡信号，周期：

$$T = \frac{2\pi}{\omega} \quad e^{j\omega(t+T)} = e^{j\omega t} \square e^{j\omega T} = e^{j\omega t} \square e^{j2\pi} = e^{j\omega t}$$

幅值：  $|e^{j\omega t}| = \sqrt{(\cos \omega t)^2 + (\sin \omega t)^2} = 1$

相位：  $\varphi = \arctan\left(\frac{\sin \omega t}{\cos \omega t}\right) = \omega t$

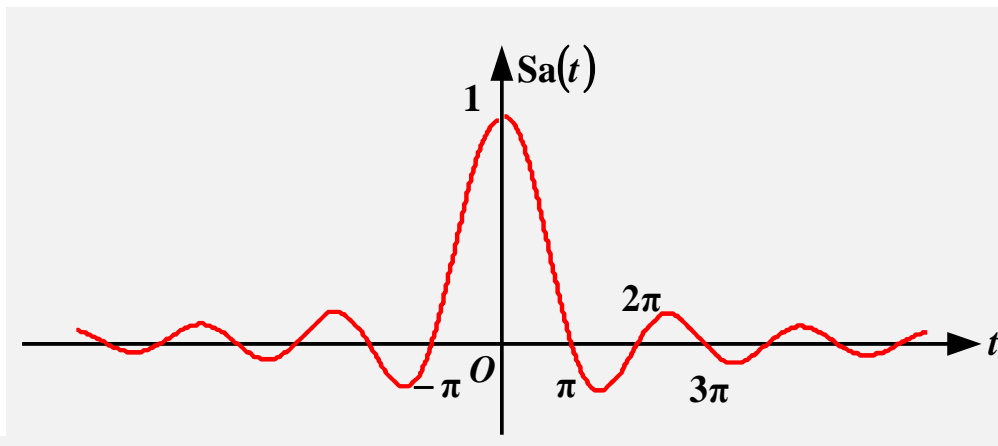
常用表达式：  $e^{j2\pi} = 1; \quad e^{j\pi} = -1; \quad e^{\pm j\frac{\pi}{2}} = \pm j;$

**重要性质：指数信号对时间的微分和积分仍然是同幂的指数信号。**

### 3. 抽样信号 (Sampling Signal)

$$\text{Sa}(t) = \frac{\sin t}{t}$$

性质



①  $\text{Sa}(-t) = \text{Sa}(t)$ , 偶函数

②  $t = 0, \text{Sa}(t) = 1$ , 即  $\lim_{t \rightarrow 0} \text{Sa}(t) = 1$

③  $\text{Sa}(t) = 0, t = \pm n\pi, n = 1, 2, 3 \dots$

④  $\int_{-\infty}^{\infty} \text{Sa}(t) dt = \pi$        $\int_{-\infty}^{\infty} \text{Sa}(kt) dt = \frac{\pi}{k}$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \text{sinc}(t) dt = 1$$

⑤  $\lim_{t \rightarrow \pm\infty} \text{Sa}(t) = 0$

⑥  $\text{sinc}(t) = \sin(\pi t)/(\pi t) = \text{Sa}(\pi t)$

辛格函数

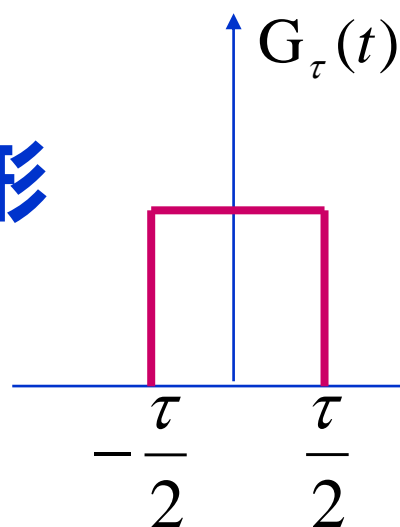
Useful in sampling theorem

## 4、门函数/窗函数 $G_\tau(t)$

### (1) 定义

$$G_\tau(t) = \begin{cases} 1, & |t| < \frac{\tau}{2} \\ 0, & |t| > \frac{\tau}{2} \end{cases}$$

### (2) 波形



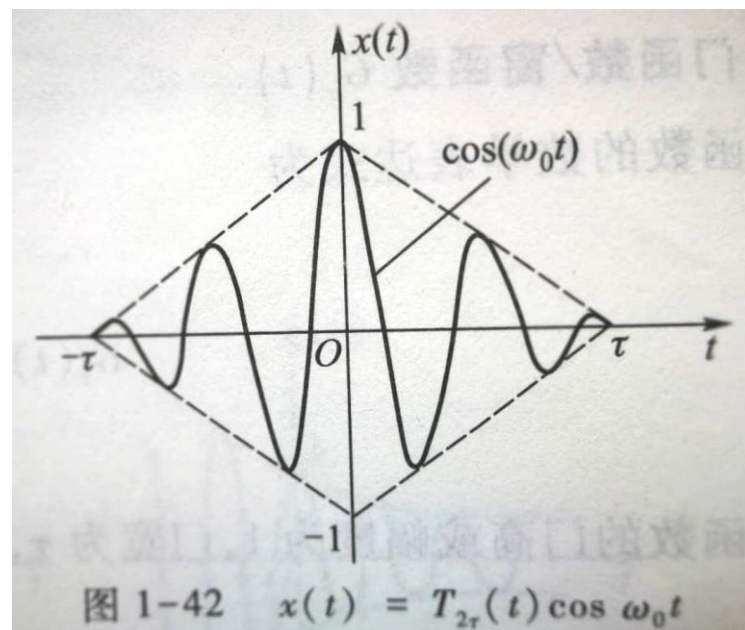
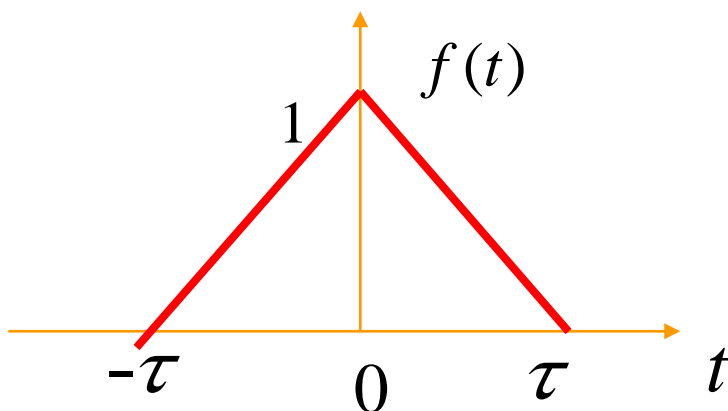
也可以表示成:

$$G_\tau(t) = u\left(t + \frac{\tau}{2}\right) - u\left(t - \frac{\tau}{2}\right)$$

### (3) 作用：信号区间筛选

## 5. 三角形脉冲

$$T_{2\tau}(t) = \begin{cases} 1 - \frac{1}{\tau}|t| & (|t| < \tau) \\ 0 & (|t| > \tau) \end{cases}$$

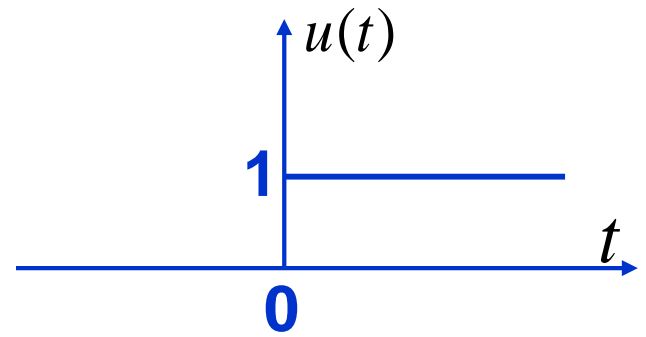


三角形脉冲具有窗口特性和幅度约束特性。



## 6、单位阶跃信号(*unit step*)

(1) 定义  $u(t) = \begin{cases} 1 & t > 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases}$   
或  $\varepsilon(t)$



积分 ↓    ↑ 微分

U(0)没有定义或 $u(0)=1/2$

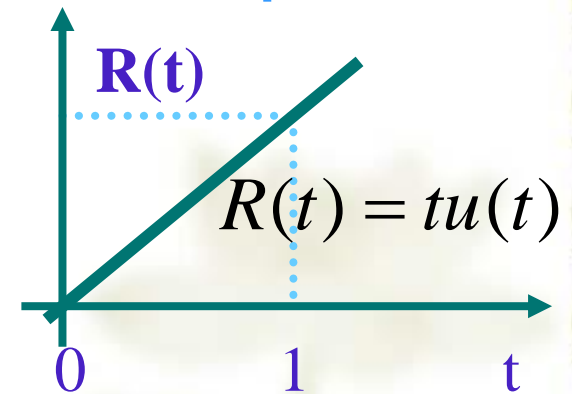
### (2) 性质

$$u(t - t_0)?$$

(a)可以方便地表示某些信号

(b)用阶跃函数表示信号的作用区间

(c) 积分  $R(t) = \int_{-\infty}^t u(\tau) d\tau = tu(t)$



单位斜变信号

Unit ramp function

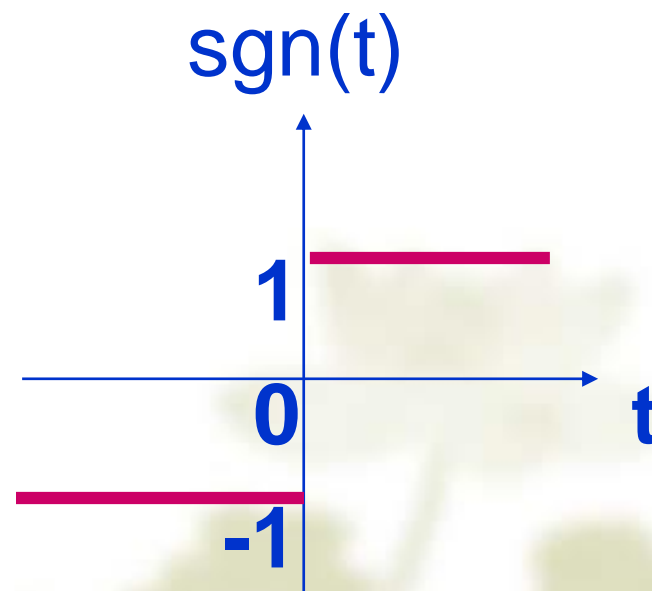
$$R(t-t_0) = \int_{-\infty}^t u(\tau - t_0) d\tau = (t-t_0)u(t-t_0)$$



## 7.正负号函数[符号函数(sign)] $\text{sgn}(t)$

定义  $\text{sgn}(t) = \begin{cases} 1 & (t > 0) \\ -1 & (t < 0) \end{cases}$

**Sgn(0)没有定义或Sgn(0)=0**



可用阶跃表示

$$\text{sgn}(t) = 2u(t) - 1$$

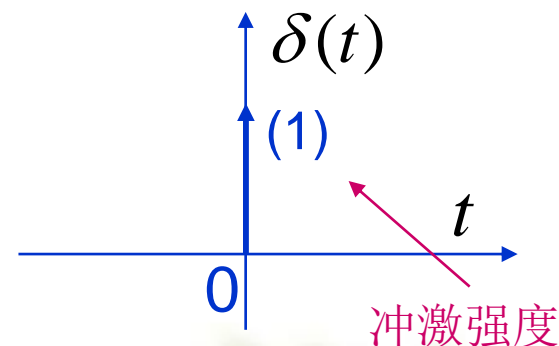
## 8、单位冲激信号(Unit Impulse )

又叫 冲激函数 或 狄拉克 (Dirac) 函数 (或Dirac-Delta函数)

### (1) 定义

$$\left. \begin{aligned} \delta(t) &= 0 \quad \text{for } t \neq 0 \\ \delta(t) &= \infty \quad \text{for } t = 0 \end{aligned} \right\}$$

$$\int_{0^-}^{0^+} \delta(t) dt = 1$$



可以由普通函数极限获得：门函数、三角形脉冲函数、抽样函数

$$\int_{-\infty}^{\infty} Sa(kt) dt = \frac{\pi}{k} \quad \delta(t) = \lim_{k \rightarrow \infty} \frac{k}{\pi} Sa(kt)$$

**讨论—电路:电容充放电**

**奇异函数是强度极大、作用时间极短一种物理量的理想化模型。**

## (2) 性质

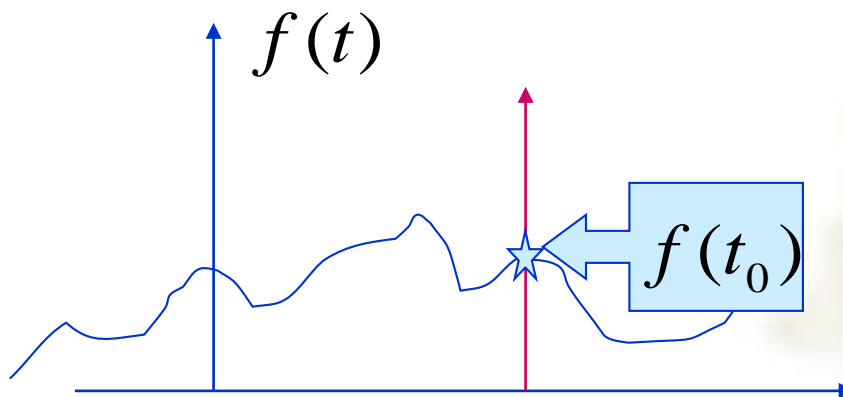
1、乘积性质  $f(t)\delta(t) = f(0)\delta(t)$   $f(t)$  在  $t=0$  处连续

$$\delta(t - t_0)f(t) = \delta(t - t_0)f(t_0)$$

2、抽样性（筛选）

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) f(t) dt = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) f(0) dt = f(0)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - t_0) f(t) dt = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - t_0) f(t_0) dt = f(t_0)$$



3、偶函数  $\delta(t) = \delta(-t)$

4、积分

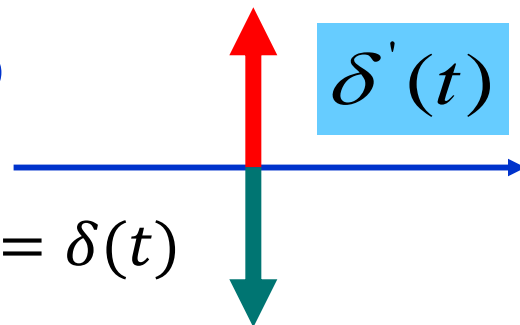
$$\int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau = u(t) \quad \frac{d}{dt} u(t) = \delta(t)$$

$$\int_{-\infty}^{t-b} \delta(\tau - a) d\tau = \boxed{\phantom{0}}$$

5、尺度变换特性

$$\delta(at) = \frac{1}{|a|} \delta(t)$$

## 6、冲激导函数（冲激偶）（Unit doublet）



**冲激偶的性质**  $\delta'(t) = \frac{d}{dt} \delta(t)$   $\int_{-\infty}^t \delta'(\tau) d\tau = \delta(t)$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta'(t) dt = 0 \quad \text{奇对称}$$

$$f(t) \delta'(t) = f(0) \delta'(t) - f'(0) \delta(t) \quad \text{乘积特性}$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta'(t) f(t) dt = -f'(0) \quad \text{积分特性}$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta'(t - t_0) f(t) dt = -f'(t_0)$$

$$\delta^{(n)}(at) = \frac{1}{|a|} \frac{1}{a^n} \delta^{(n)}(t)$$

$$\delta^{(n)}(-t) = (-1)^n \delta^{(n)}(t)$$

$$\begin{aligned} (f(t) \delta(t))' &= (f(0) \delta(t))' \\ &= f(0) \delta'(t) \\ &= f(t) \delta'(t) + f'(t) \delta(t) \\ &= f(t) \delta'(t) + f'(0) \delta(t) \end{aligned}$$

n为偶数和奇数? 13

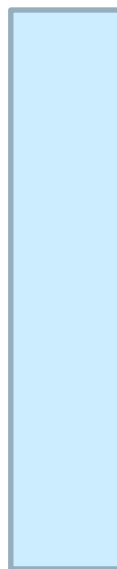
思考：积分  $\int_{-\infty}^t e^{-2\tau} \delta(\tau) d\tau$  等于 ( )

$$2\varepsilon(t)$$

$$\varepsilon(t)$$

$$\delta(t) + \varepsilon(t)$$

$$\delta(t)$$



$$\int_{-\infty}^{\infty} (t + \cos \pi t)(\delta(t) + \delta'(t)) dt =$$



**B**  $\delta(at) = \frac{1}{a} \delta(t)$

**D**  $\delta(-t) = \delta(t)$

**F**  $\int_{-\infty}^{+\infty} f(t)\delta(t) \mathrm{d}t = f(0)$

## H

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta'(t) dt = \delta(t)$$

**J**  $\int_{-\infty}^t \delta'(\tau) \mathrm{d} \tau = \delta(t)$

$$\mathbf{L} \int_{-\infty}^{t-b} \delta(\tau - a) d\tau = u(t - a - b)$$

$x, y, z_1, z_2$ , 分别是什么?

见L31b



$$\int_{-\infty}^{\infty} (t-2)^2 \delta'(-t) dt$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{\sin(2t)}{t} \delta(t) dt$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} (t^3 - 3t^2 + 5t - 1) \delta'(t-1) dt$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} (t^3 + 5) \delta\left(\frac{t}{2}\right) dt$$

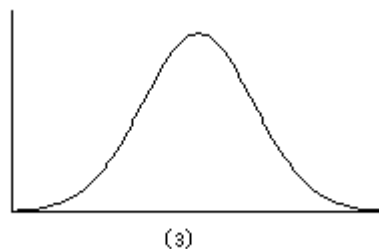
$$\int_{-\infty}^t (2-x) \delta'(x) dx$$

$$\int_{-\infty}^t \sin 2\tau \delta'(2\tau - 1) d\tau = ?$$

$$(1-t) \frac{d[e^{-2t} \delta(t)]}{dt}$$

## 9. 高斯函数

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{\left(-\frac{x^2}{2}\right)}$$



它的所有阶导数都是连续的

**例 1-12** 求下列信号的导函数。

①  $x_1(t) = e^{-2t}u(t)$ ;    ②  $x_2(t) = \sin 3tu(t)$ 。



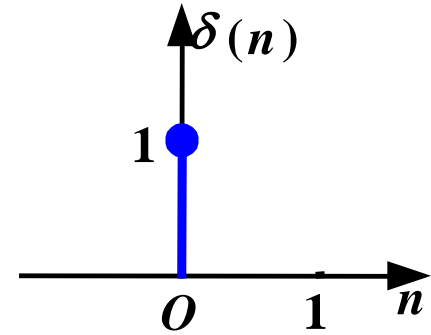
阅读p18-23及教材对应内容，学习离散时间信号。

## 1.3.2 典型离散时间信号

### 1. 单位冲激/单位脉冲/单位样值序列

$$\int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau = u(t)$$

$$\delta(n) = \begin{cases} 0, n \neq 0 \\ 1, n = 0 \end{cases}$$



显然  $x(n)\delta(n) = x(0)\delta(n)$ , 一般:  $x(n)\delta(n-m) =$  [ ]

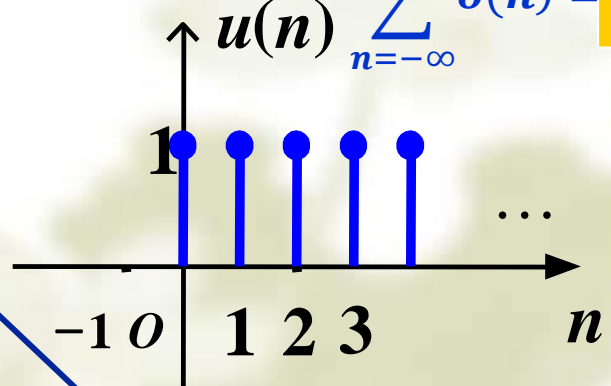
**注意:**  $\delta(t)$  用强度表示, ( $t \rightarrow 0$ , 幅度为  $\infty$ );

$\delta(n)$  在  $n=0$  取有限值 1.

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(n) =$$

### 2. 单位阶跃序列

$$u(n) = \begin{cases} 1 & n \geq 0 \\ 0 & n < 0 \end{cases}$$

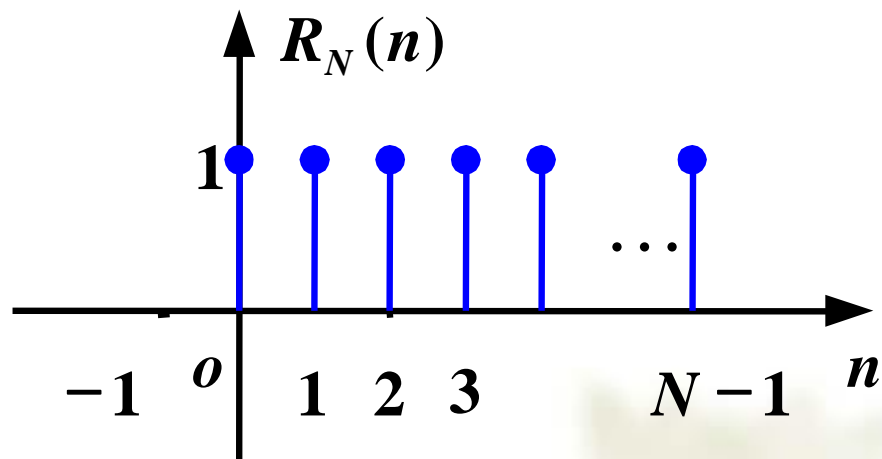


$$\delta(n) = u(n) - u(n-1) \quad \text{一阶后向差分}$$

$$u(n) = \delta(n) + \delta(n-1) + \delta(n-2) + \cdots = \sum_{k=0}^{\infty} \delta(n-k) \quad \underline{\underline{m = n - k}} \quad \sum_{m=-\infty}^n \delta(m) \quad \text{累加和}$$

### 3. 矩形序列

$$G_N(n) = \begin{cases} 1 & 0 \leq n \leq N-1 \\ 0 & n < 0, n \geq N \end{cases}$$



与其它序列的关系:

$$G_N(n) = u(n) - u(n - N)$$

$$G_N(n) = \delta(n) + \delta(n-1) + \cdots + \delta(n-(N-1)) = \sum_{k=0}^{N-1} \delta(n-k)$$

## 4. 斜变序列

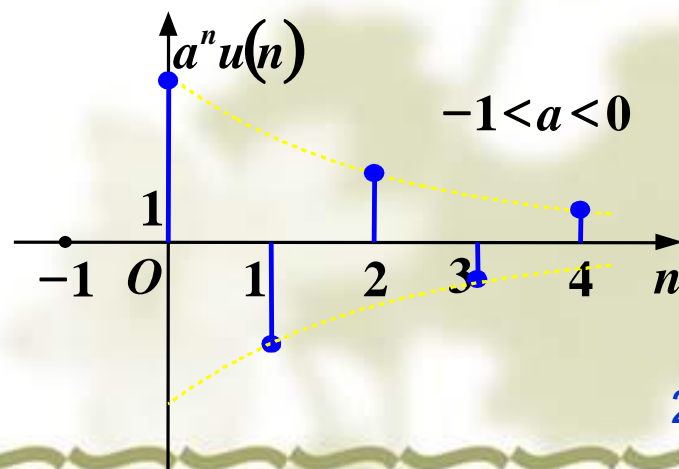
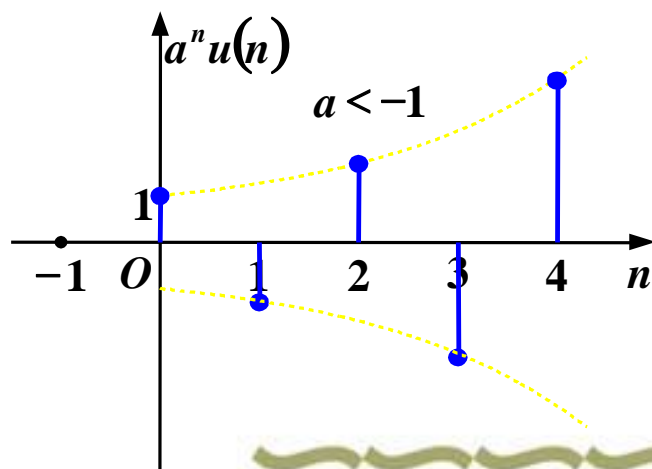
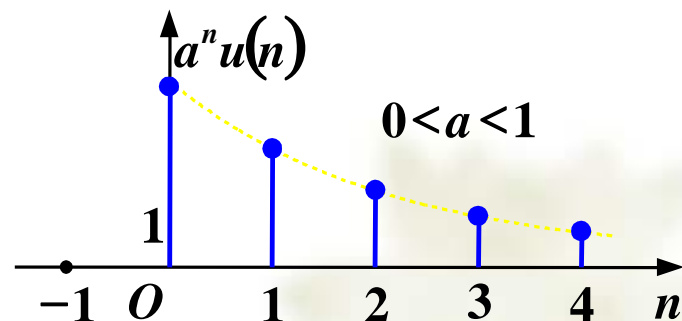
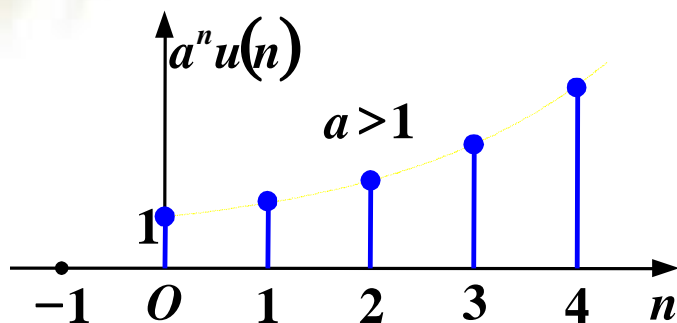
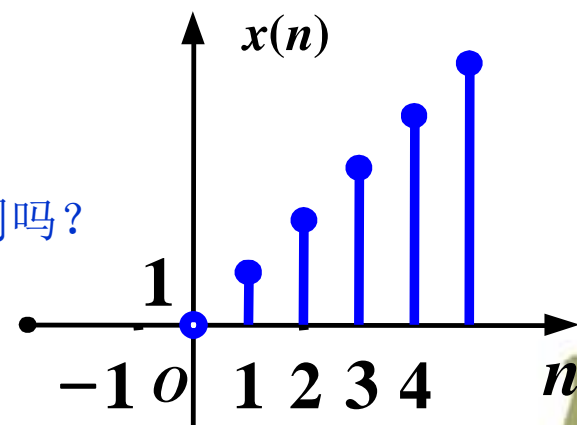
$$x(n) = nu(n)$$

## 5. 指数序列

$$x(n) = nu(n-1) \quad \text{相同吗?}$$

实指数序列

$$x(n] = a^n u(n)$$



## 复指数序列

$$x(n) = Ce^{j\Omega n} = C \cos \Omega n + jC \sin \Omega n = |x(n)| e^{j\varphi(n)}$$

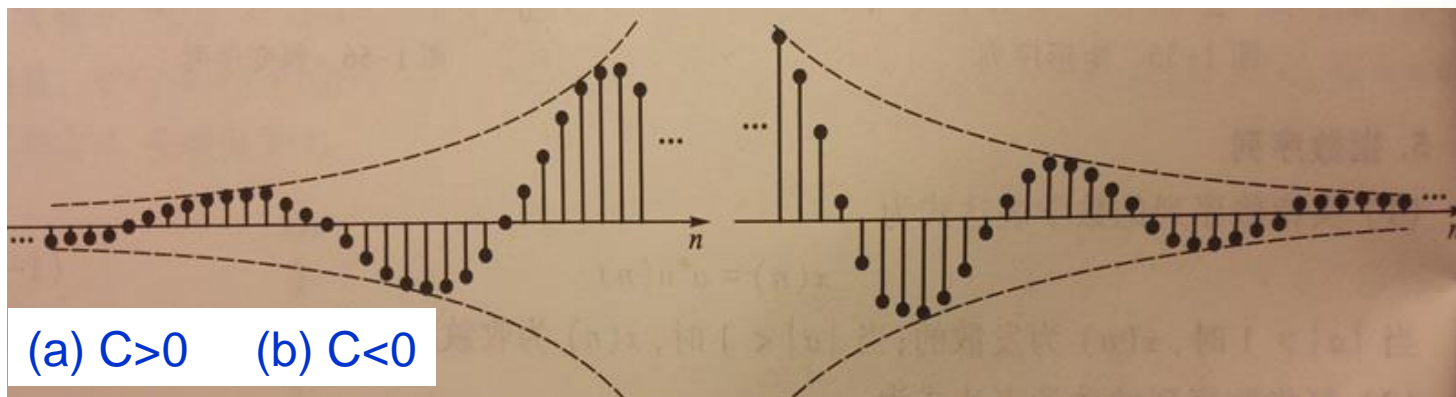
C为常数，序列振幅保持恒定。

$$|x(n)| = |C|$$

$$\varphi(n) = \Omega n$$

或

$$x(n) = e^{(C+j\Omega)n} = e^{Cn} e^{j\Omega n} = e^{Cn} (\cos \Omega n + j \sin \Omega n)$$



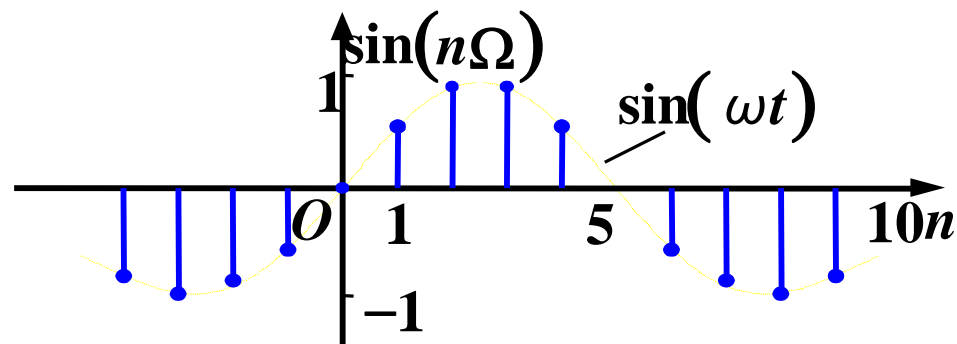
$$|x(n)| = e^{Cn}$$

$$\varphi(n) = \Omega n$$

计算  $(3^n - 2^n) [\delta(n) + \delta(n + 2)]$

## 6. 正弦序列

$$x(n) = \sin(\Omega n)$$



模拟信号  $x(t) = \sin \omega t$  采样  $x(nT_s) = \sin \omega nT_s$

则：  $\Omega = \omega T_s = \frac{\omega}{f_s}$  即数字角频率  $\Omega$  是模拟角频率  $\omega$  关于采样频率  $f_s$  的归一化频率。

$\omega$	单位	弧度 / 秒	连续	连续域的模拟频率
$\Omega$	单位	弧度	连续	离散域的数字频率

### [讨论]：正弦序列的周期性

**周期序列：**  $x(n + N) = x(n)$  其中  $N$  为序列周期，为任意正整数



$$x(n) = \sin \Omega n = \sin[\Omega(n + N)]$$

$$\Omega N = 2\pi \cdot m \quad \text{m是任意整数}$$

即：若  $\frac{2\pi}{\Omega} = \frac{N}{m}$  因为N为序列周期，为任意正整数，m也是整数

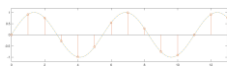
$\left\{ \begin{array}{l} \text{有理数，则正弦序列为周期序列，且周期 } N = \frac{2\pi m}{\Omega} \\ \text{无理数，则正弦序列为非周期序列} \end{array} \right.$

结论：  $\Omega$  中必须包含  $\pi$  因子，正弦序列为周期序列；  
复指数序列的结论同上。

P37 例1-14

$$x = \sin(4/11 \cdot \pi \cdot n);$$

N=11



# 信号处理及其目的

信号处理是指：

对信号进行提取、变换、分析和综合等处理过程的统称

信号处理的目的：

去伪存真

去除信号中冗余的和次要的部分；  
或滤除信号中混杂的噪声和干扰。

特征提取

把信号变成易于进行分析和识别的形式。

编码解码

把信号变成易于传输、交换与存储的形式（编码），或从编码信号中恢复出原始信号（解码）。

完成实验一

作业问题

## 第一章作业:

### 1.1节

- 1. (2)
- 2. (3) (4)
- 3.
- 5.

### 1.2节

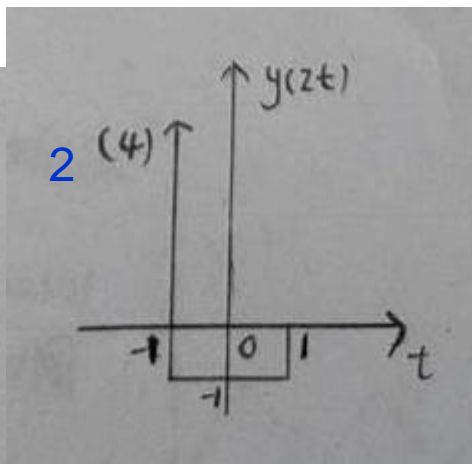
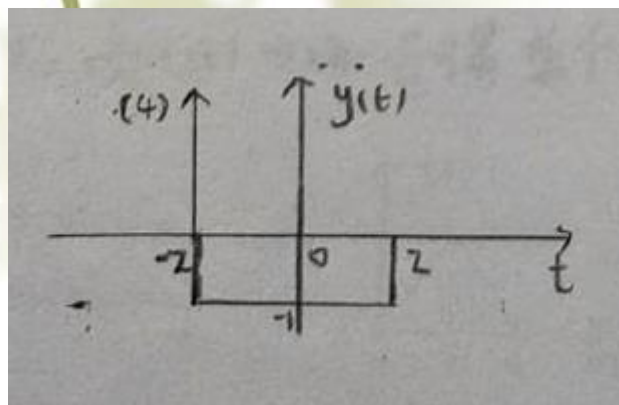
- 7. (2) (3)
- 8.
- 9.
- 10. (2)
- 11.

### 1.3节

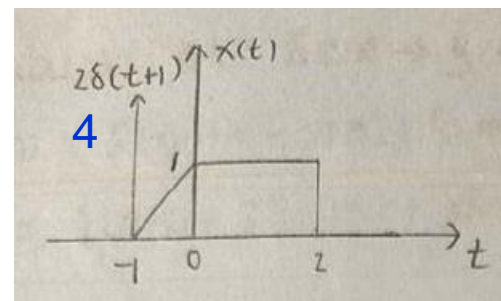
- 12. (2) (5)
- 14. (2) (4)

- 15.
- 16. (5) (6)
- 17. (2) (3) (5)
- 19. (3)
- 21.
- 22.
- 23.
- 24.
- 25. (2)
- 26.
- 28.
- 30. (2)
- 31.
- 33. (1) (3)
- 34.
- 36. (3)

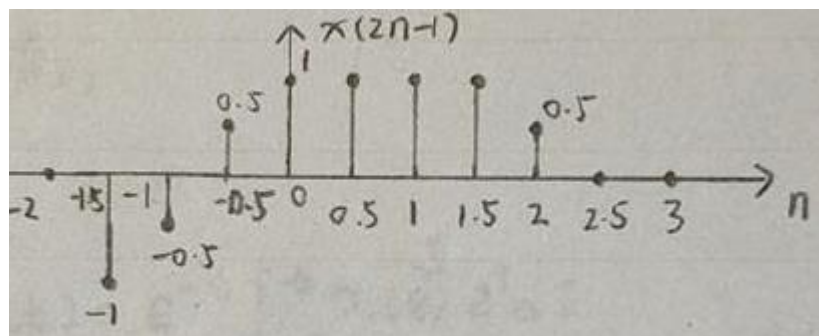
1-21



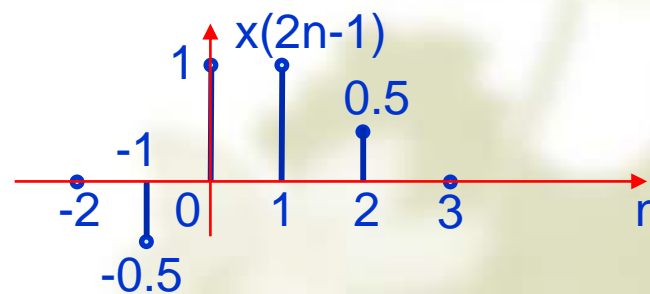
1-22



1-25



x在 $2n-1$ 点的值作为新函数在 $n$ 点的值



解:  $x(t) = u(t) - u(t-2)$

$\therefore$  系统是线性时不变连续系统,

$\therefore$  经过第1个系统得到的输出为  $u(t) - 2u(t-1) + u(t-2) - u(t-2) + 2u(t-3) - u(t-4)$   
 $= u(t) - 2u(t-1) + 2u(t-3) - u(t-4)$

分别输入  $u(t)$ ,  $u(t-1)$ ,  $u(t-3)$ ,  $u(t-4)$ ,

输出为  $u(t) - 2u(t-1) + u(t-2)$  ①

$u(t-1) - 2u(t-2) + u(t-3)$  ②

$u(t-3) - 2u(t-4) + u(t-5)$  ③

$u(t-4) - 2u(t-5) + u(t-6)$  ④

$\therefore y(t) = ① - 2 \times ② + 2 \times ③ - ④ = u(t) - 4u(t-1) + 5u(t-2) - 5u(t-4) + 4u(t-5) - u(t-6)$