

TP

Nicolas Vadkerti

20 mars 2020

1 HardWare

Pour commencer, voici le montage qui nous permettra d'utiliser le moteur fourni selon les caractéristiques suivante :

Tension d'alimentation du moteur : 24 Volts

Courant consommé par le moteur : 500 mA

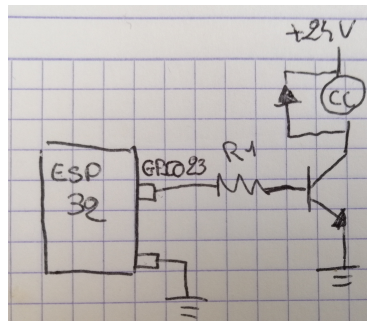


FIGURE 1 – Montage

Il faut donc calculer R_1 .

On suppose que le β de notre transistor est de $\beta = 100$ donc si on veut 500mA pour notre moteur, il faut appliquer à la base 0,005 A car $i_b = \frac{i_c}{\beta} = \frac{500mA}{100} = 5mA$

Donc $R_1 = \frac{3,3V - 0,7V(\text{valeur typique pour un transistor})}{0,005} = 520\Omega$

Pour la diode de roue libre, il suffit qu'elle soit capable de laisser traverser 500mA et 24V. Ainsi nous pourrions utiliser notre moteur en utilisant un signal PWM via notre pin GPIO. En effet, le transistor sera passant quand le GPIO sera à l'état Haut, et le transistor sera bloquant quand le GPIO sera à l'état bas. Ainsi le signal PWM sera bien appliqué au moteur.

2 Communiquer avec l'objet communiquant

L'idée est simple, l'ESP32 devra faire office de point d'accès Wifi. Il devra donc remplir les services de base pour être facile d'utilisation pour le client. En effet, il devra, au moins, faire serveur DHCP et serveur HTTP, pour que le client communique facilement avec celui-ci à l'aide d'une page Web. Ainsi mis en place, l'ESP32 mettra à jour régulièrement les informations sur la page web qu'il "pushera" au client et lira les requêtes "POST" des clients, et modifiera donc la rotation des moteurs en conséquence.

3 Le SoftWare pour l'ESP32

On crée un serveur HTTP sur l'ESP32, on fait deux boutons, qui renvoient vers des URLs distinctes et quand l'utilisateur fait une requête sur cette URL, la vitesse des moteurs change. Voici comment procéder :

```

#include <WiFi.h>
#include <WebServer.h>
#define CHANNEL 5
const char *ssid="NicolasV";
const char *pass="12345678";
5 IPAddress ip(192,168,42,1);
IPAddress gateway(192,168,42,254);
IPAddress subnet(255,255,255,0);
WebServer server(80);
10 int frequence = 1000;
int resolution = 8;
int canal = 0;
int valMot = 0;

15 void wifiAPSetup() {
    Serial.println("wifiAPSetup...");
    WiFi.mode(WIFI_AP);
    WiFi.softAPConfig(ip,gateway,subnet); // Configuration DHCP
    //WiFi.softAP(ssid,pass); // DHCP on 192.168.4.0/24 by default if no WiFi.softAPConfig
    ()
20    WiFi.softAP(ssid,pass,CHANNEL);
    IPAddress apIP=WiFi.softAPIP();
    Serial.printf("IP address: %s\r\n",apIP.toString().c_str());
    Serial.printf("BSSID: %s\r\n",WiFi.softAPmacAddress().c_str());
}

25 void handleNotFound() {
    server.send(404,"text/plain","Fichier non trouve !");
}
void handleRoot() {
    String s = "HTTP/1.1 200 OK\r\nContent-Type: text/html\r\n\r\n<!DOCTYPE HTML>\r\n<
        html>\r\n ";
30 s += "<h1>Vitesse moteur actuel :"+String(valMot)+" </h1>\n";
s += "<p><a href=\"/plus\"><button class=\"button\"> Plus</button></a></p>";
s += "<p><a href=\"/moins\"><button class=\"button\"> Moins</button></a></p>";
s += "</html>\n";
server.send(200,"text/html",s);
35 }

void handlePlus(){
    valMot = valMot + 10;
40 ledcWrite(canal, valMot);
}
void handleMoins(){
    valMot = valMot - 10;
    ledcWrite(canal, valMot);
45 }

void webSetup() {
    Serial.println("WEB server setup...");
50 server.on("/",handleRoot);
server.on("/plus",handlePlus);
server.on("/moins", handleMoins);
server.onNotFound(handleNotFound);
server.begin();
55 Serial.println("WEB server running...");
}

void setup() {
    delay(1000);
    Serial.begin(115200);
60 Serial.println("Setup...");
wifiAPSetup();
webSetup();
Serial.println("Setup done.");
pinMode(23, OUTPUT);
65 ledcSetup(canal, frequence, resolution);
ledcAttachPin(23, canal);

}

70 void loop() {
    server.handleClient();
}

```

Listing 1 – Mon Code

Le code compile, mais vu les conditions due au COVID-19, je ne peux pas tester si cela est fonctionnel.