Toma de decisiones

Los modelos descritos a continuación basan el proceso de toma de decisiones en una elección aleatoria entre las estrategias focales. La probabilidad de elegir una estrategia focal k, P(k), está dada por la fórmula

$$P(k) = \frac{\text{Attract}(k, i, s)}{\sum_{k'} \text{Attract}(k', i, s)}$$
(1)

en donde i es el historial de asistencia del jugador y s el puntaje obtenido en la última ronda. La diferencia entre modelos consistirá en la manera en que definen la función Attract.

Modelo MBiases

Este modelo sólo considera los sesgos a priori de cada una de las regiones focales. De esta manera,

$$Attract(k, i, s) = BIAS_k$$
 (2)

Para la región RS, se tiene

$$Attract(RS, i, s) = BIAS_{RS} = 1 - \sum_{k} BIAS_{k}$$
 (3)

Modelo WSLS

Este modelo considera, además de los sesgos a priori, la heurística win stay, lose shift. De esta manera,

$$Attract(k, i, s) = BIAS_k + \alpha * logistic(s, \beta, \gamma) * I(k, i)$$
(4)

donde

$$I(k,i) = \begin{cases} 1, & \text{si } k = i \\ 0, & \text{en otro caso} \end{cases}$$

Modelo FRA

Finalmente, el modelo FRA considera la heurística basada en estrategias focales como atractores. Se tiene,

Attract
$$(k, i, s, j) = \text{BIAS}_k + \alpha * \text{logistic}(s, \beta, \gamma) * I(k, i)$$
 (5)
+ 1 - \delta * \text{logistic}(FRADIST $(k, i), \epsilon, \zeta$)

donde

FRADIST
$$(k, i) = \operatorname{dist}(k, i) + \operatorname{dist}(k^c, j)$$
 $\operatorname{dist}(k, i) = \sum_{n=1}^{NumLoc} |k_n - i_n|$

y k^c es el complemento de k y j es el vector de 'overcrowding', donde la componente j_n es 1 si la asistencia la bar en la ronda n superó el umbral y 0 si no.