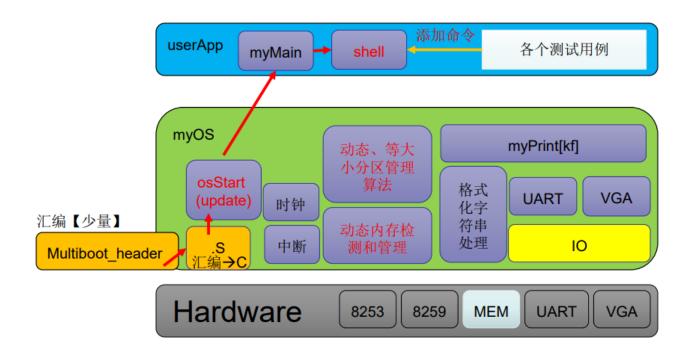
Lab 4实验报告

I. 程序框架

整体框架如下图:



此次实验OS和用户程序的执行流程与上一次实验基本类似,在此主要说明一些区别:

- 1. 文件 myOS\osStart.c中,在进入用户程序之前要先调用函数 pMemInit(),从而建立内存管理机制。 pMemInit()定义在 myOS\kernel\mem\pMemInit.c中,它的实现还依托于内存管理算法的实现(可选,等大小固定分区策略实现在 myOS\kernel\mem\eFPartition.c中,动态分区策略实现在 myOS\kernel\mem\dPartition.c中。
- 2. 在用户程序中,启动shell之前,还需加载OS默认和用户编写的指令,这通过 userApp\shell.c中的 addNewCmd() 函数实现,而这又基于将指令集合实现 为动态的链表。

总的来说,此次实验的重点不在执行流程上,而在于实现两种内存管理策略,动态加载 指令的实现则是为了方便测试内存管理功能。

II.动态分区内存的实现

1. dPartitionWalkByAddr(): 遍历并输出各个空闲分区

先定义提供的输出函数 showdPartition() 打印整个分配内存的信息, dPartition 包含如下信息:

```
//dPartition是整个动态分区内存的数据结构

typedef struct dPartition{
   unsigned long size; //整个动态分配内存的大小
   unsigned long firstFreeStart; //第一个空闲分区的地址
} dPartition;
```

而后从上面的 firstFreeStart 开始,沿着空闲分区链表遍历每一个EMB,用 showEMB() 函数输出EMB的信息。EMB包含如下信息:

```
typedef struct EMB{
    unsigned long size; //区块大小(不含EMB)
    unsigned long nextStart; // if free: pointer to next block
} EMB;
```

非空闲区块也包含EMB header,但是 nextStart 字段没有定义。

2. dPartitionInit(): 实现动态分区内存的初始化

先做个小判断,当分配内存不大于 dPartition和 EMB 结构体的大小之和时,返回0,否则继续。然后初始化 dPartitionInit 结构体,它存储分配内存的起始处(参数 start 指定),它的 size 字段等于分配的总内存大小 total Size 。再构造第一个空闲分区,注意它的大小(size 字段)是从总大小中减去 dPartitionInit 头和 EMB 头的大小。最后返回分配内存的起始地址 start。

3. dPartitionAllocFirstFit():分配一个动态分区

实验中采用firstfit的动态分区算法,这约束了分配内存和释放内存操作的实现。

dPartitionAllocFirstFit()中,从dPartition header中的firstFreeStart开始索引空闲分区链表;对于每一个空闲分区emb,有以下三种情况:

- 1. emb->size == size: 直接从空闲链表中去掉emb,更改前一区块的 nextStart 字段。返回emb 的地址。
- 2. emb->size < size: 当前区块过小,检测下一个空闲区块。
- 3. emb->size < size: 从当前空闲区块的开头分出一个EMB和待分配的大小为 size 的分区,分配的分区后面是余下空闲分区的EMB,更改余下空闲分区的 EMB中的 size 字段,同时还要维持空闲链表。返回新分配分区的地址。

沿着链表执行,直到分配得到分区,或者到达链表末尾仍未得到分配,此时返回0。

4. dPartitionFreeFirstFit():释放一个动态分区

这部分最为复杂,因此写了比较详细的注解。

函数中,先根据地址得到待释放分区 freeEmb 的EMB header,里面包含着该分区的大小。

然后循环遍历空闲链表,寻找待释放分区 freeEmb的两个相邻分区,判断分区 emb往前相邻(即 emb与 freeEmb相邻, emb在低地址)的条件为: (unsigned long) emb + EMB_size + emb->size == start - EMB_size , 类似,往后相邻的条件为: (unsigned long) emb == start + freeEmb->size 。分别存储两个相邻分区。

最后根据遍历结果分4中情况处理。

完整实现如下:

```
unsigned long dPartitionFreeFirstFit(unsigned long dp, unsigned
long start){
   dPartition* dpPtr = (dPartition*)dp;
   EMB* freeEmb = (EMB*)(start - EMB_size);//要释放的分区
   if (dp + dPartition_size + EMB_size > start || start + freeEmb-
>size > dp + dpPtr->size) {
       myPrintk(0x5, "The block is out of the space.");
       return 0;
   }
   //查看相邻分区是否为空闲分区
   EMB* adjEmb[2] = { (EMB*)0,(EMB*)0 };//前、后相邻分区:不为空时表示
free
   //后相邻分区free时,索引后相邻分区在free分区链中前驱的nextstart字段
   unsigned long* prePostNext = &dpPtr->firstFreeStart;//索引free分
区链中emb分区前一分区的nextstart字段
   EMB* emb = (EMB*)dpPtr->firstFreeStart;
   while ((unsigned long)emb) {
       //检查前相邻的分区
       if ((unsigned long)emb + EMB_size + emb->size == start -
EMB_size) {
           adjEmb[0] = emb;//前相邻分区
           if (adjEmb[1]) break;
       }
       //检查后相邻的分区
       if ((unsigned long)emb == start + freeEmb->size) {
           adjEmb[1] = emb;//后相邻分区
           if (adjEmb[0]) break;
       }
       if (adjEmb[1] == (EMB*)0) prePostNext = &emb->nextStart;
       emb = (EMB*)emb->nextStart;
       //找到free的后相邻分区后,prePostNext索引后相邻分区在free分区链中前驱
的nextstart字段,从而保持不变
   }
   if (adjEmb[0] && adjEmb[1]) { //前、后相邻都是空闲分区
```

```
adjEmb[0]->size += 2 * EMB_size + freeEmb->size +
adjEmb[1]->size;
       *prePostNext = adjEmb[1]->nextStart;
   }
   else if (adjEmb[0] && !adjEmb[1]) //前相邻分区free,后相邻分区not
free
       adjEmb[0]->size += EMB_size + freeEmb->size;
   else if (!adjEmb[0] && adjEmb[1]) { //前相邻分区not free,后相邻分区
free
       *prePostNext = start - EMB_size;
       freeEmb->size += EMB_size + adjEmb[1]->size;
       freeEmb->nextStart = adjEmb[1]->nextStart;
   }
   else { //前、后相邻都不是空闲分区
       freeEmb->nextStart = dpPtr->firstFreeStart;
       dpPtr->firstFreeStart = start - EMB_size;
   }
   return 1;
}
```

III. 等大小固定分区内存的实现

1. eFPartitionTotalSize(): 计算占用空间的实际大小

需要注意内存分配时的对齐,实验中采用4字节对齐,设置全局变量 align=4,以及用全局变量实现 eFPartition_size 与 EEB_size 的对齐:

```
unsigned long efpAlign = ((eFPartition_size + align - 1) / align) *
align;
unsigned long eebAlign = ((EEB_size + align - 1) / align) * align;
```

计算perSize的对齐,返回efpAlign + n * (eebAlign + perSize)。

2. eFPartitionInit():按照按等大小固定分区策略初始化内存

类似于动态分区策略中的dPartitionInit()函数,先初始化eFPartition结构体,然后构造空闲内存区块。不过不同的是,等大小固定分区策略在初始时就包含n个空闲分区,所有需要初始化空闲链表将所有空闲分区连接起来。

3. eFPartitionAlloc(): 分配一个等大小固定分区

实现比较简单,检查是否还有空闲区块,如果有,进行分配,维护链表,返回分配得到的分区的地址;否则直接返回0。代码如下:

```
unsigned long eFPartitionAlloc(unsigned long EFPHandler){
   unsigned long freeEEB = ((eFPartition*)EFPHandler)->firstFree;
   if (freeEEB == 0) {//无空闲区块
        myPrintk(0x5, "ERROR:No free block.");
        return 0;
   }
   ((eFPartition*)EFPHandler)->firstFree = ((EEB*)freeEEB)-
>next_start;//维护空闲block链表
   return freeEEB + eebAlign;
}
```

4. eFPartitionFree():释放一个分区

先检查释放的分区是否完全在当前分配内存空间中,确认无误后再释放分区,即将分区插入空闲链表的开头。

```
unsigned long eFPartitionFree(unsigned long EFPHandler,unsigned long mbStart){
    eFPartition* efpPtr = (eFPartition*)EFPHandler;
    if ((mbStart - eebAlign - EFPHandler - efpAlign) % (eebAlign + efpPtr->perSize)) {//不合适的地址
        myPrintk(0x5, "Address is not the start of a block.");
        return 0;
    }
    //维护空闲block链表
    EEB eeb = { efpPtr->firstFree };
    efpPtr->firstFree = mbStart - eebAlign;
    *((EEB*)efpPtr->firstFree) = eeb;
    return efpPtr->firstFree;
}
```

IV. 其它部分的实现

1. 内存大小检测的实现

void memTest(unsigned long start, unsigned long grainSize) 函数实现内存大小的检测,分别将可用的内存的起始地址和大小写入全局变量pMemStart和pMemSize。

这部分根据提供的检测算法编写即可。需要注意以下几点:

1. 起始地址与步长的额外判断,这两个量都有自己的下界,如下:

```
if (start < 0x100000) start = 0x100000;
if (grainSize < 4) grainSize = 4;</pre>
```

2. 如果读写grain的头2个字节或尾2个字节时每次只读写一个字节,那么注意不能使用 char 类型,而应用 unsigned char 替代。这是因为写入0xAA后到 char 类型变量后,读取变量与0xAA比较,它会自动转化为 int 类型的值 0xFFFF_FF56,导致不等而出错。

2. 动态增加指令的实现

动态增加指令的实现主要得益于在 cmd 结构体中增加 cmd*类型的指针,进而可以构成动态的cmd链表。我们需要编写的是增加指令的函数 addNewCmd()。

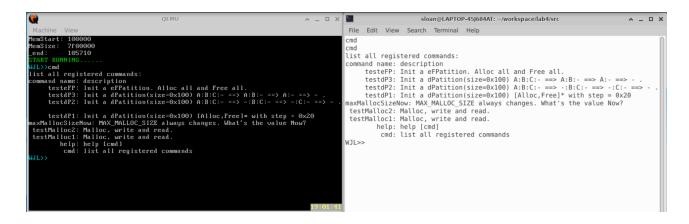
首先根据参数创建 cmd,填写各个字段,注意命令名和 description[101]字段只能通过字符串赋值来实现,此次实验借助于提供的 strpy()函数实现(需要适当修改以复制字符串末尾的\0)。然后维护链表结构,将新创建的 cmd 插入表头,修改相关的指针。

V. 实验结果

编译并运行程序后,得到如下结果:



输入指令重定向串口到伪终端,输入cmd指令列举所有指令,得到如下结果:



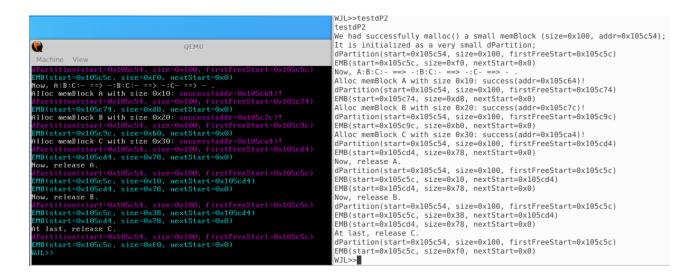
可以看到,测试文件userApp\memTestCase.c中增加的7个指令都存在。

然后输入maxMallocSizeNow指令,输出结果正是MemSize(开始时有显示,取值为0x7f0_0000)减去_end-MemStart(两个量开头均显示)后对0x1000取整的结果。先后输入testMalloc1和testMalloc2,如下输出符合预期。再一次执行maxMallocSizeNow指令,得到结果前一次相同,说明分配的内存都得到了回收,没有内存泄漏。如下:

再执行 testdP1 指令测试动态分区算法,结果如下图。分配 0x100 字节时失败,与预期相符;初始时 EMB. size=0xf0 不同于助教提供的结果,这是因为我将 size 字段设计为不包含 EMB 结构体部分的大小。

```
JJL>>testdP1
We had successfully malloc() a small memBlock (size=0x100, addr=0x105c54);
It is initialized as a very small dPartition;
dPartition(start=0x105c54, size=0x100, firstFreeStart=0x105c5c)
EMB(start=0 \times 105c5c, size=0 \times f0, nextStart=0 \times 0)
Alloc a memBlock with size 0\times10, success(addr=0\times105c64)!.....Relaesed;
Alloc a memBlock with size 0x20, success(addr=0x105c64)!.....Relaesed;
Alloc a memBlock with size 0x40, success(addr=0x105c64)!.....Relaesed;
Alloc a memBlock with size 0x80, success(addr=0x105c64)!.....Relaesed;
Alloc a memBlock with size 0x100, failed!
Now, converse the sequence.
Alloc a memBlock with size 0x100, failed!
Alloc a memBlock with size 0x80, success(addr=0x105c64)!.....Relaesed;
Alloc a memBlock with size 0x40, success(addr=0x105c64)!.....Relaesed;
Alloc a memBlock with size 0x20, success(addr=0x105c64)!.....Relaesed;
Alloc a memBlock with size 0x10, success(addr=0x105c64)!.....Relaesed;
WJL>>_
```

执行 testdP2 指令,结果如下图。仔细对照实验文档中的图示,可以看到其处理空闲分区合并时的正确性。



执行testdP3指令,得到如下结果。

VI. 思考题

- 1. malloc 接口的实现:
 - malloc() 中调用 dPartitionAlloc() 函数:
 - dPartitionAlloc()中调用dPartitionAllocFirstFit()函数。
 - 函数 dPartitionAllocFirstFit() 根据动态分区策略实现了内存分配的算法。
- 2. testdP3运行结果详解(结果见V.实验结果中的图示):
 - a. 整个分配区块的起始地址为0x105c54,总大小为0x100。初始时只有一个空闲分区,对应EMB地址为0x105c54+0x8=0x105c5c,大小size=0x100-0x8-0x8=0xf0。
 - b. 分配大小为 0x10 的分区A后: 仍只有一个空闲区块,由于增加了一个EMB和分区A,空闲区块的EMB地址增加 0x8+0x10,变为 0x105c74: 相应地大小减小为 0xd8.

- c. 分配大小为0x20的分区B: 空闲分区的EMB地址增大为0x105c9c,区块大小减小为0xb0。
- d. 分配大小为 0x30 的分区C: 空闲分区的EMB地址增大为 0x105 cd4, 区块大小减小为 0x78。
- e. 释放分区C, 回到c.对应状态;
- f. 释放分区B, 回到b.对应状态;
- g. 释放分区A, 回到初始状态。