인덱스의 필요성, B-트리

인덱스의 필요성

EmpnoIndex	Pointer		EMPNO	EMPNAME	TITLE	MANAGER	SALARY	DNO
1003	/	×	2106	김창섭	대리	1003	2500000	2
1365		1	3426	박영권	과장	4377	3000000	1
2106		X	3011	이수민	부장	4377	4000000	3
3011	-	1	1003	조민희	과장	4377	3000000	2
3426		1	3427	최종철	사원	3011	1500000	3
3427		1	1365	김상원	사원	3426	1500000	1
4377		-	4377	이성래	사장	\wedge	5000000	2

KEY(EID) - VALUE(pointer to record)로 이루어짐

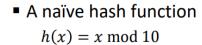
장점

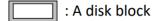
- 검색 속도를 크게 향상
- 인덱스는 실제 테이블의 데이터 크기에 비해 작아 메모리에 적재하기 쉽다.

단점

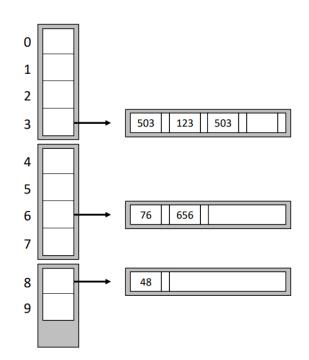
- 추가 저장 공간이 필요하다.(약 10%)
- insert, update, delete 등의 변동 사항이 있는 경우 성능이 저하됩니다. ⇒ 데이터 변경
 시 인덱스도 수정되어 추가 비용이 발생

해쉬 함수





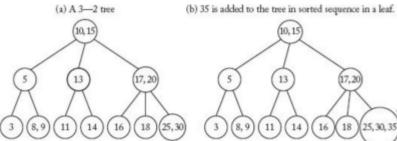
- → Cost per lookup:
 - One access in array
 - One access in list
- No range queries



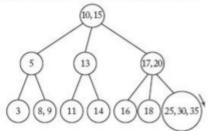
- 하나의 인풋이 레코드로 연결
- 한번의 접근에 한번의 조회
- Range quries에 효율이 안좋다. ex) BETWEEN이나 in등

B - Tree

B-trees



(c) If the leaf contains three keys, it breaks into two nodes and sends the middle key up to its parent.

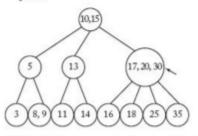


(d) If the parent now contains three keys, the process of breaking open and sending the middle key up repeats.

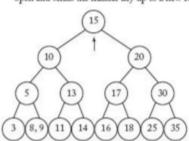
10, 15, 20

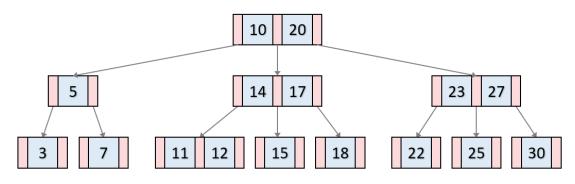
16

11



(e) Finally, if the root contains three keys, it breaks open and sends the middle key up to a new root.





3차 B-트리

• 노드는 최대 M개의 자식 노드를 가질 수 있다. ex) 3차 B-트리라면 최대 3개의 자식 노드를 가질 수 있다.

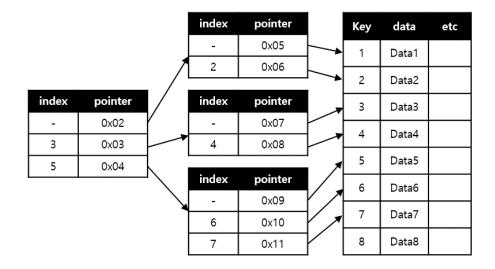
- 노드에는 최대 M-1개의 KEY를 가질 수 있다.
 ex) 3차 B-트리라면 최대 2개의 KEY를 가질 수 있다.
- 각 노드는 최소 [M/2]개의 자식 노드를 가진다. (루트 노드와 leaf 노드 제외) ex) 3차 B-트리라면 각 노드는 최소 2개의 자식 노드를 가진다.
- 각 노드는 최소 「M/2 -1개의 키를 가진다. (루트 노드 제외)
 ex) 3차 B-트리라면 각 노드는 최소 1개의 키를 가진다.
- internal 노드의 KEY가 x개라면 자녀 노드의 수는 언제나 x+1 개다.
- > 노드가 최소 하나의 KEY는 가지기 때문에 몇 차 인지에 상관없이 internal 노드는 최소 두 개의 자녀는 가진다.

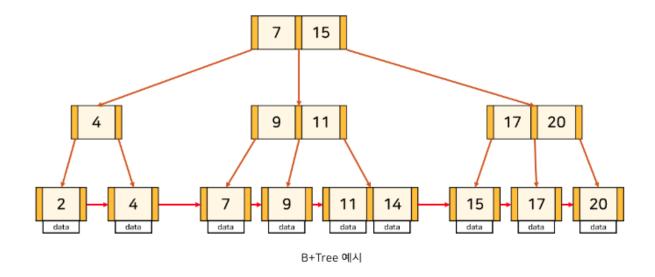
(m이 정해지면 root노드를 제외하고 internal 노드는 최소 $\lceil M/2 \rceil$ 개의 자녀 노드를 가질 수 있게 된다.)

• 노드에 KEY들은 항상 정렬된 상태로 저장된다

B Tree 삽입, 삭제 과정 : https://velog.io/@chanyoung1998/B트리

B+ Tree





인덱스 구현시 B-Tree를 사용하지 않는 이유

B-Tree는 탐색을 위해서 노드를 찾아서 이동해야 한다는 단점이 있다.

즉, 모든 데이터를 순회하는 경우, 모든 노드를 방문해야함

시각화 사이트 링크: https://www.cs.usfca.edu/~galles/visualization/BPlusTree.html

장점

- 효율적인 탐색 : B+ 트리는 균형 잡힌 트리로서, 모든 리프 노드까지 도달하기 위한 경로의 길이가 동일합니다.(데이터 탐색 시간복잡도 O(log N))
- 법위탄색 유리: leaf 노드끼리 연결 리스트로 연결되어 있어서 범위 탐색에 매우 유리함
- 순차 액세스 성능: B+ 트리의 리프 노드는 연결 리스트로 구성되어 있으며, 순차 액세스 (Sequential Access) 를 지원합니다.

단점

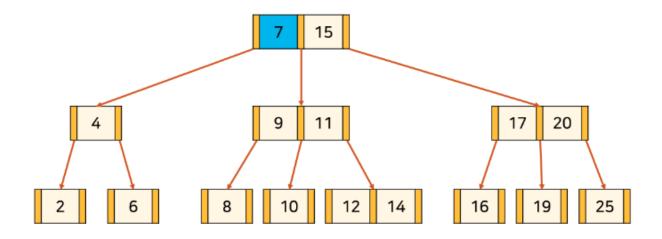
- B-tree의 경우 최상 케이스에서는 루트에서 끝날 수 있지만, B+tree는 무조건 leaf 노드 까지 내려가봐야 함
- 메모리 요구량: B+ 트리는 대부분의 중간 노드를 메모리에 유지해야 하므로, 메모리 요구량이 크다는 단점이 있습니다. 트리의 크기가 커질수록 메모리 사용량도 증가하므로, 메

모리 제약이 있는 환경에서는 문제가 될 수 있습니다.

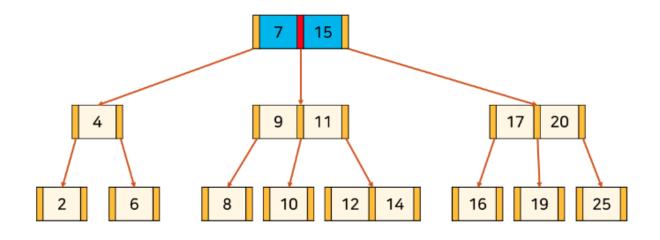
• 공간 사용 비효율성 : B+ 트리는 각 노드마다 포인터와 키 값을 저장해야 합니다. 이로 인해 트리의 크기가 실제 데이터 크기보다 커지며, 디스크 공간의 낭비를 초래할 수 있습니다.

B+ Tree 검색 과정

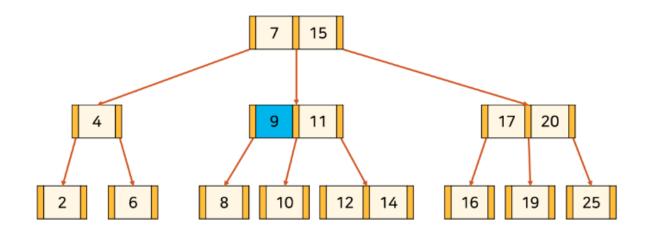
- 14라는 key를 검색한다고 가정한다.
- 1. root node의 key를 순서대로 확인

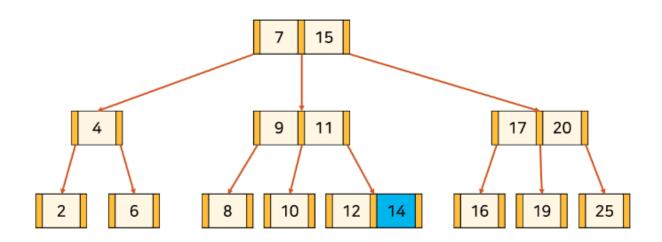


2. 7보다 크므로 다음 key 확인. 15보다 작으므로 사이에 있는 포인터가 가리키는 자식으로 이동.



3. 자식으로 이동한 후 key 순서대로 확인

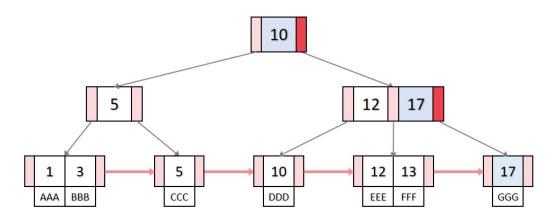




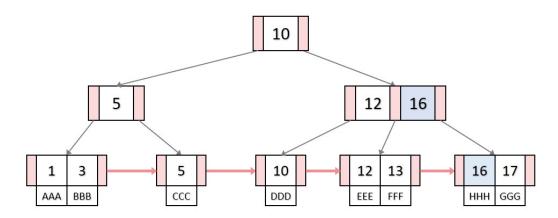
B+ Tree 삽입 과정

Case 2. 분할 x

(key: 16, data: HHH) 삽입, B-Tree와 동일하게 삽입될 자리 탐색

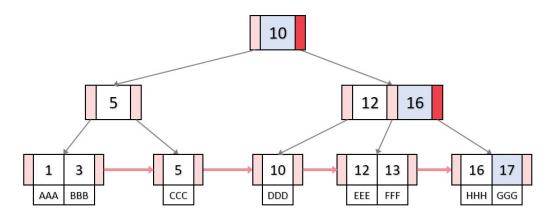


2 (key: 16, data: HHH) 삽입 후 부모 key를 바꿈

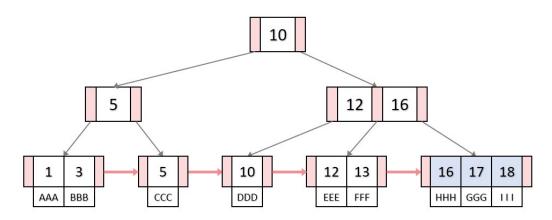


Case 3. 분할이 일어나는 경우

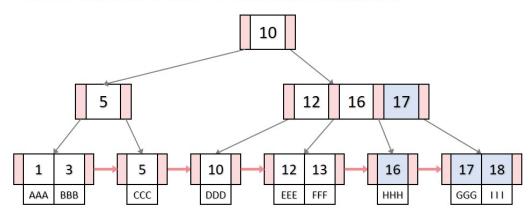
(key: 18, data: III) 삽입, B-Tree와 동일하게 삽입될 자리 탐색



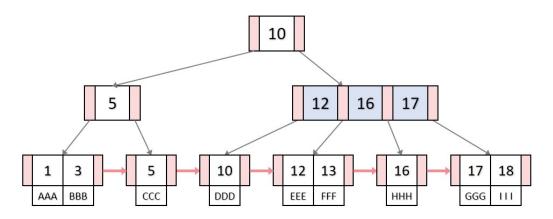
(key: 16, data: HHH) 삽입. 리프노드가 최대 key 개수를 초과, 분할을 수행



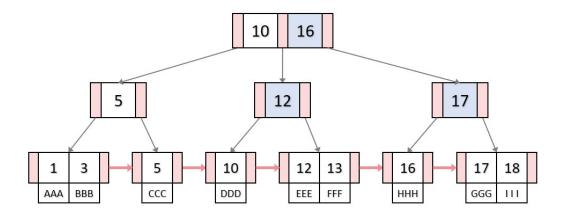
노드를 2개로 분할 후 오른쪽 노드의 가장 작은 값을 부모 key로 설정, 분할된 노드를 자식노드로 설정 오른쪽 자식을 왼쪽 자식의 오른쪽 노드로 설정하여 연결리스트 형태를 유지



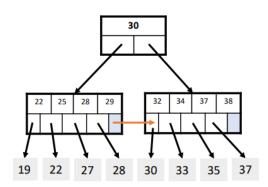
4 리프노드가 아닌 노드가 최대 key 개수를 초과, 분할을 수행



⑤ 중간 노드를 부모 key로 설정, 분할된 노드를 자식노드로 설정. 삽입 종료.

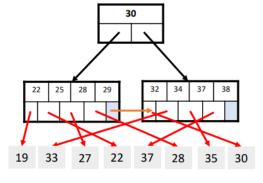


클러스터 인덱스



Index File

Data file



Clustered

Unclustered

- → A table can have at most
 - 1 clustered index.
 - Default: cluster by primary key

- → A table can have many unclustered indexes.
- Recall) Sequential IO is much faster than random IO
- For exact search:
 - No difference between clustered / unclustered.
- For range search over *R* values:
 - Clustered: 1 random IO + R sequential IO
 - Unclustered: R random IO
 - → Unclustered index can be worse than the sequential scan, when searching a range over values.
 - → Then, when is the unclustered index good?
 - When the insertion/deletion is frequent.
 - When indexing is needed to many attributes.
 - When the table is too large to manage the clustered index.

장점

클러스터 인덱스 (순차 탐색과 범위기반 탐색(Range Queries)에 강점이 있다),

단점

언 클러스터 인덱스<mark>(테이블이 크거나, 속성이 많</mark> 을때, 삽입 삭제가 빈번할 때)