

例7.3:

例: 如果

$$x[n] = a^n \sin(\omega_0 n) u[n]$$

计算 $X(z)$ 。

解:

$$x[n] = \frac{1}{2j} (ae^{j\omega_0})^n u[n] - \frac{1}{2j} (ae^{-j\omega_0})^n u[n]$$

所以

$$X(z) = \frac{1}{2j} \left(\frac{1}{1 - ae^{j\omega_0} z^{-1}} - \frac{1}{1 - ae^{-j\omega_0} z^{-1}} \right), \quad |z| > |a|$$

例: $x[n] = \left(\frac{1}{3}\right)^n \sin\left(\frac{\pi}{4}n\right) u[n]$

解: $a = \frac{1}{3}, \omega_0 = \frac{\pi}{4}$

$$\therefore X(z) = \frac{1}{2j} \cdot \left(\frac{1}{1 - \frac{1}{3}e^{j\frac{\pi}{4}}z^{-1}} - \frac{1}{1 - \frac{1}{3}e^{-j\frac{\pi}{4}}z^{-1}} \right), \quad |z| > \frac{1}{3}$$

例 7.4:

$$x[n] = \delta[n] \xrightarrow{Z} X(z) = 1, \text{收敛域为整个Z平面}$$

证明: $X(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta[n] z^{-n} = 1 \cdot z^{-0} = 1$

z变换的收敛域

性质 1: $X(z)$ 的收敛域由以原点为中心的z平面中的环组成。

This property is illustrated in Figure 10.6 and follows from the fact that the ROC consists of those values of $z = re^{j\omega}$ for which $x[n]r^{-n}$ has a Fourier transform that converges. That is, the ROC of the z -transform of $x[n]$ consists of the values of z for which $x[n]r^{-n}$ is absolutely summable:²

$$\sum_{n=-\infty}^{+\infty} |x[n]| r^{-n} < \infty. \quad (10.21)$$

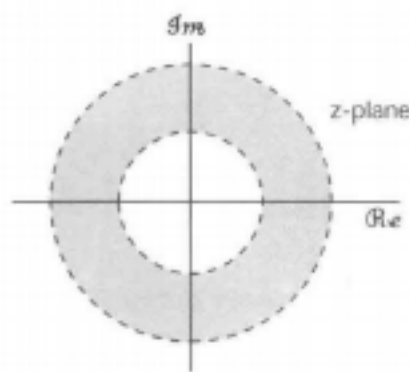


Figure 10.6 ROC as a ring in the z -plane. In some cases, the inner boundary can extend inward to the origin, in which case the ROC becomes a disc. In other cases, the outer boundary can extend outward to infinity.

²For a thorough treatment of the mathematical properties of z -transforms, see R.V. Churchill and J.W. Brown, *Complex Variables and Applications* (5th ed.) (New York: McGraw-Hill, 1990), and E. I. Jury, *Theory and Application of the z -Transform Method* (Malabar, FL: R. E. Krieger Pub. Co., 1982).

换句话说: $X(z)$ 收敛仅与 r 有关。

性质 2: $X(z)$ 的收敛域不包含任何极点。

这是因为, 极点是在Z平面上Z变换不收敛的点, 因此Z变换的收敛域(ROC)不包含极点。

性质 3: 如果 $x[n]$ 是有限长序列, 那么 $X(z)$ 的收敛域是整个z平面。

证明: 假设 $x[n]$ 从 $N_1 \sim N_2$ 有值。那么

$$|X(z)| = \left| \sum_{n=N_1}^{N_2} x[n] z^{-n} \right| < +\infty$$

有限持续时间信号及其收敛域示例

$$x[n] = \delta[n] \xrightarrow{Z} X(z) = 1, \text{收敛域整个Z平面}$$

性质 4: 如果 $x[n]$ 是右边序列, 那么 $X(z)$ 的收敛域是某个圆的外面。

右边序列是值有始无终的序列, 即当 $n < n_1$ 时, $x[n] = 0$ 。此时Z变换为:

$$X(z) = \sum_{n=n_1}^{+\infty} x[n] z^{-n} = \sum_{n=n_1}^{-1} x[n] z^{-n} + \sum_{n=0}^{+\infty} x[n] z^{-n}$$

上式右端第一项为有限长序列的Z变换, 按前面的讨论可知, 它的收敛域为整个Z平面。接下来, 我们要证明, 上式第二项的收敛域为某个圆的外面。也就是说, 如果 $X(z)$ 在某个半径为 r_0 的圆上收敛, 即:

$$\sum_{n=0}^{+\infty} |x[n]| r_0^{-n} < +\infty$$

那么需要证明, 对于 $\forall r_1 > r_0$, 都有

$$\sum_{n=0}^{+\infty} |x[n]| r_1^{-n} < +\infty$$

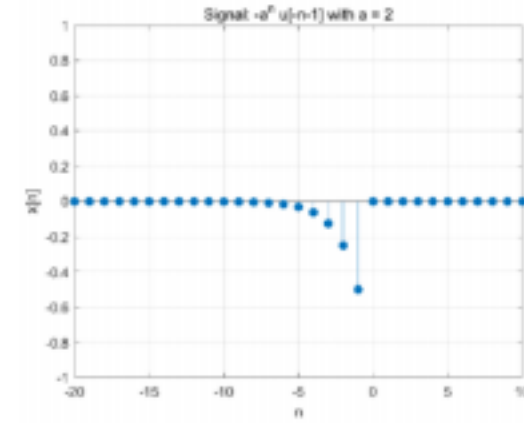
这是因为, 如果 $r_1 > r_0$, 那么对上式每一项都有 $|x[n]| r_1^{-n} \leq |x[n]| r_0^{-n}$, 所以有:

$$\sum_{n=0}^{+\infty} |x[n]| r_1^{-n} \leq \sum_{n=0}^{+\infty} |x[n]| r_0^{-n} < +\infty$$

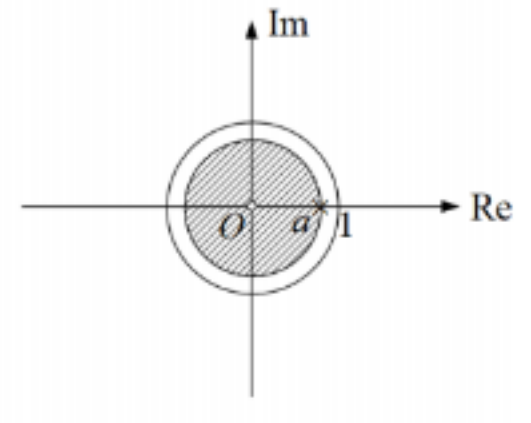
性质 5: 如果 $x[n]$ 是左边序列, 那么 $X(z)$ 的收敛域是某个圆的里面。

$$x[n] = -a^n u[-n-1] \xrightarrow{Z} X(z) = \frac{1}{1 - az^{-1}}, \quad |z| < |a|$$

以上 $x[n]$ 是左边序列, 因此收敛域是某个圆的里面。



(a) $x[n] = -a^n u[-n-1]$ 的图像



(b) $X(z)$ 的收敛域和零点。

性质 6: 如果 $x[n]$ 是双边序列, 那么 $X(z)$ 的收敛域为圆环。

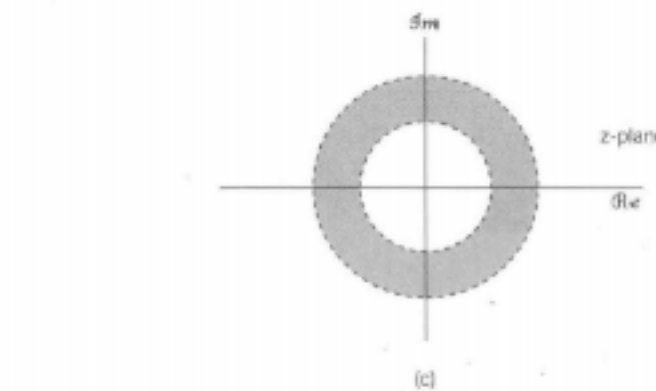
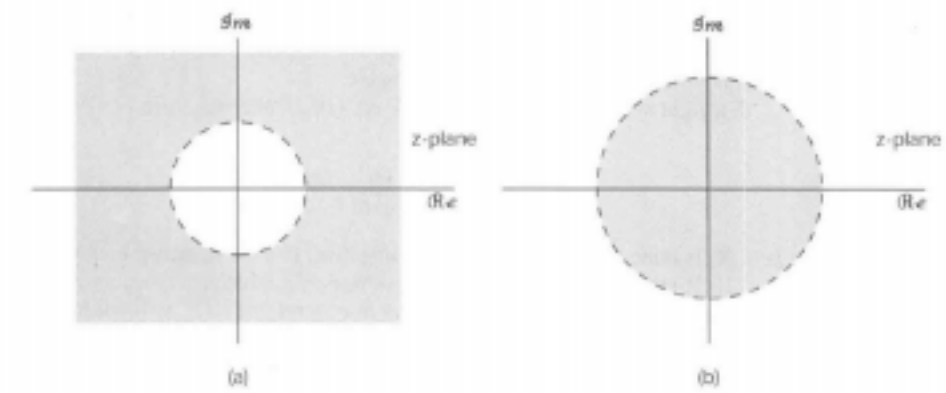


Figure 10.8 (a) ROC for right-sided sequence; (b) ROC for left-sided sequence; (c) intersection of the ROCs in (a) and (b), representing the ROC for a two-sided sequence that is the sum of the right-sided and the left-sided sequence.

性质 7: 如果 $x[n]$ 是稳定信号, 即:

$$\sum_{n=-\infty}^{+\infty} |x[n]| < +\infty$$

那么 $X(z)$ 的收敛域包含单位圆。

证明: 因为序列 $x[n]$ 的Z变换 $X(z)$ 在半径为 r 的圆上收敛的充要条件是:

$$\sum_{n=-\infty}^{+\infty} |x[n]| r^{-n} < +\infty$$

对比以上两式可知, 一个序列 $x[n]$ 是稳定序列的充要条件是其Z变换 $X(z)$ 在半径 $r = 1$ 的圆上收敛, 即单位圆上收敛。

推论:

(1) 因果信号 -> 右边信号 -> 收敛域是某个圆的外面。

注意, 右边信号不能保证系统是因果系统。

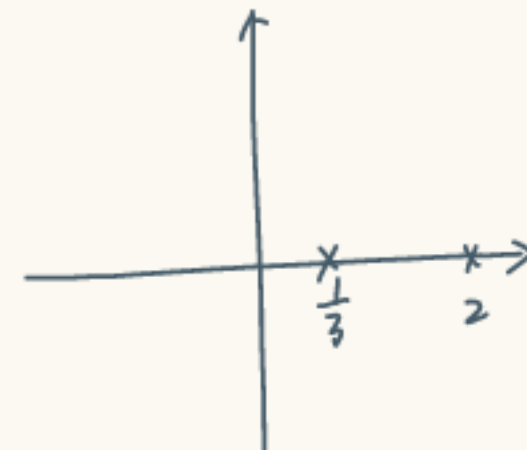
(2) 稳定LTI系统 $\Leftrightarrow \sum_{n=-\infty}^{+\infty} |h[n]| < +\infty \Leftrightarrow H(z)$ 的收敛域包含单位圆。

例题: 若 $X(z) = \frac{1}{(1 - \frac{1}{3}z^{-1})(1 - 2z^{-1})}$, 求 $x[n]$

解: 先分解. $X(z) = \frac{-\frac{1}{5}}{1 - \frac{1}{3}z^{-1}} + \frac{\frac{6}{5}}{1 - 2z^{-1}}$

画极点图:

$$X(z) = \frac{z^2}{(z - \frac{1}{3})(z - 2)}$$

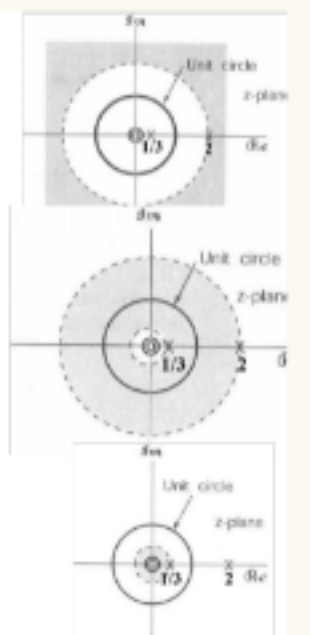


下面需要讨论:

(1) 当 $|z| > 2$ 时, $x[n] = -\frac{1}{5} \left(\frac{1}{3}\right)^n u[n] + \frac{6}{5} 2^n u[n]$

(2) 当 $\frac{1}{3} < |z| < 2$ 时, $x[n] = -\frac{1}{5} \left(\frac{1}{3}\right)^n u[n] - \frac{6}{5} 2^n u[-n-1]$

(3) 当 $|z| < \frac{1}{3}$ 时, $x[n] = \frac{1}{5} \left(\frac{1}{3}\right)^n u[-n-1] - \frac{6}{5} 2^n u[-n-1]$



变式:
(这里与拉氏变换太类似. 略写).

例: 如果

$$X(z)=\frac{1}{\left(1-\frac{1}{3}z^{-1}\right)(1-2z^{-1})}$$

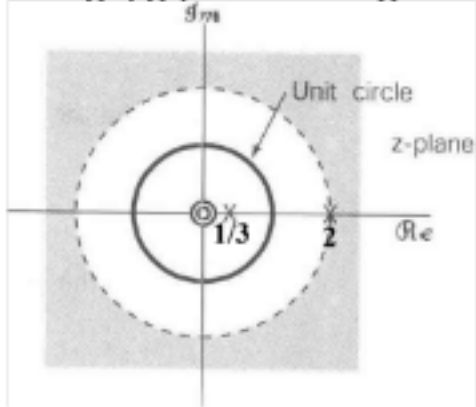
计算该因果信号 $x[n]$ 。

解:

$$X(z)=\frac{1}{\left(1-\frac{1}{3}z^{-1}\right)(1-2z^{-1})}=\frac{-\frac{1}{5}}{1-\frac{1}{3}z^{-1}}+\frac{\frac{6}{5}}{1-2z^{-1}}$$

因为 $x[n]$ 是因果信号, 收敛域为 $|z|>2$, 所以

$$x[n]=-\frac{1}{5}\left(\frac{1}{3}\right)^nu[n]+\frac{6}{5}2^nu[n]$$



例: 如果

$$X(z)=\frac{1}{\left(1-\frac{1}{3}z^{-1}\right)(1-2z^{-1})}$$

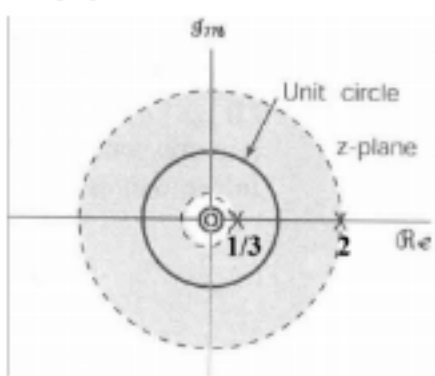
计算该稳定信号 $x[n]$ 。

解:

$$X(z)=\frac{1}{\left(1-\frac{1}{3}z^{-1}\right)(1-2z^{-1})}=\frac{-\frac{1}{5}}{1-\frac{1}{3}z^{-1}}+\frac{\frac{6}{5}}{1-2z^{-1}}$$

(1) 因为 $x[n]$ 是稳定的, 收敛域应包含单位圆, 即 $\frac{1}{3}<|z|<2$, 所以

$$x[n]=-\frac{1}{5}\left(\frac{1}{3}\right)^nu[n]-\frac{6}{5}2^nu[-n-1]$$



★例:

例: 如果

$$X(z)=4z^2+2+3z^{-1}, \quad \text{收敛域整个}Z\text{平面}$$

计算 $x[n]$ 。

$$\begin{aligned} \text{解: 利用定义, } X(z) &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n]z^{-n} \quad (\text{本质: } z \text{ 的幂级数}) \\ &= x[-2]z^2 + x[0]z^0 + x[1]z^{-1} \end{aligned}$$

$$\text{其余 } x[n]=0$$

$$\therefore x[n]=4\delta[n+2]+2\delta[n]+3\delta[n-1]$$

$$\text{例: } X(z)=\log(1+az^{-1}), \quad |z|>|a|, \quad \text{求 } x[n].$$

解: 可以用泰勒展开,

$$\therefore \log(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \frac{x^4}{4} + \dots$$

$$\therefore X(z) = az^{-1} - \frac{1}{2}a^2z^{-2} + \frac{1}{3}a^3z^{-3} - \frac{1}{4}a^4z^{-4} + \dots$$

$$\therefore x[1]=a$$

$$x[2]=-\frac{1}{2}a^2$$

$$x[3]=\frac{1}{3}a^3$$

$$\vdots$$

$$\Rightarrow x[n] = (-1)^{n-1} \cdot \frac{1}{n} \cdot a^n \cdot u[n-1]$$

z变换的性质

(1) 线性性质: 如果 $x_1[n] \xrightarrow{Z} X_1(z)$ $ROC = R_1$, $x_2[n] \xrightarrow{Z} X_2(z)$ $ROC = R_2$, 则:

$$ax_1[n] + bx_2[n] \xrightarrow{Z} aX_1(z) + bX_2(z), \quad ROC = \text{至少 } R_1 \cap R_2$$

2 时移性质

$$\text{若 } x[n] \xrightarrow{Z} X(z), \quad ROC=R, \quad \text{那么 } x[n-n_0] \xrightarrow{Z} X(z)z^{-n_0}. \quad (ROC=R.)$$

3 序列指数加权性质

$$\text{若 } x[n] \xrightarrow{Z} X(z), \quad ROC=R.$$

$$\Rightarrow z_0^n x[n] \xrightarrow{Z} X\left(\frac{z}{z_0}\right), \quad ROC = |z_0|R$$

↕ 记法: $X(\cdot)$ 内一致.

证明:

$$Z(z_0^n x[n]) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] \left(\frac{z}{z_0}\right)^{-n} = X\left(\frac{z}{z_0}\right)$$

特例: If $x[n] \xrightarrow{Z} X(z)$, $ROC = R$, then:

$$e^{j\omega_0 n} x[n] \xrightarrow{Z} X(e^{-j\omega_0} z), \quad ROC = R$$

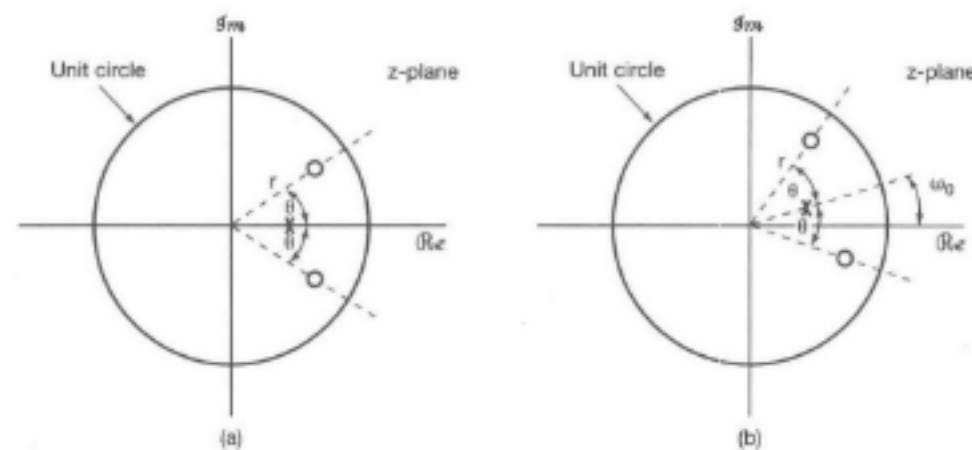


Figure 10.15 Effect on the pole-zero plot of time-domain multiplication by a complex exponential sequence $e^{j\omega_0 n}$: (a) pole-zero pattern for the z -transform of a signal $x[n]$; (b) pole-zero pattern for the z -transform of $x[n]e^{j\omega_0 n}$.

1 对应离散傅立叶变换中的频域平移:

$$x[n] \xrightarrow{F} X(e^{j\omega}), \quad e^{j\omega_0 n} x[n] \xrightarrow{F} X(e^{j(\omega-\omega_0)})$$

4 时域反转

$$\text{若 } x[n] \xrightarrow{Z} X(z), \quad ROC=R,$$

$$\text{那么 } x[-n] \xrightarrow{Z} X\left(\frac{1}{z}\right), \quad ROC = \frac{1}{R}$$

证明:

$$Z(x[-n]) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[-n]z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n]z^n = X(z^{-1})$$

(离散傅立叶变换中时域翻转:

时域翻转: 如果 $x[n] \xrightarrow{F} X(e^{j\omega})$, 那么

$$x[-n] \xrightarrow{F} X(e^{-j\omega})$$

推导:

$$F[x[-n]] = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[-n]e^{-j\omega n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n]e^{j\omega n} = X(e^{-j\omega})$$

定理:

(1) 如果 $x[n]$ 是偶函数, 则其傅里叶变换 $X(e^{j\omega})$ 也是偶函数。

(2) 如果 $x[n]$ 是奇函数, 则其傅里叶变换 $X(e^{j\omega})$ 也是奇函数。

以上定理的逆命题也成立:

(1) 如果 $X(e^{j\omega})$ 是偶函数, 则其傅里叶反变换 $x[n]$ 也是偶函数。

(2) 如果 $X(e^{j\omega})$ 是奇函数, 则其傅里叶反变换 $x[n]$ 也是奇函数。

5 时域扩展

(5) 时域扩展: 如果 $x[n] \xrightarrow{Z} X(z)$, $ROC = R$, 假设

$$x_{(k)}[n] = \begin{cases} x\left[\frac{n}{k}\right], & \text{if } n \text{ is a multiple of } k \\ 0, & \text{if } n \text{ is not a multiple of } k \end{cases}$$

那么

$$x_{(k)}[n] \xrightarrow{Z} X(z^k), \quad ROC = R^{1/k}$$

证明:

$$Z(x_{(k)}[n]) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_{(k)}[n]z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x\left[\frac{n}{k}\right]z^{-n} = X(z^k)$$

6 卷积性质 若 $x[n] \xrightarrow{Z} X(z)$, $ROC=R$.

$x^*[n] \xrightarrow{Z} X^*(z^*)$, $ROC=R$.

证: $Z(x^*[n]) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x^*[n]z^{-n} = \left(\sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n](z^*)^{-n} \right)^* = X^*(z^*)$

7 卷积性质

若 $x[n] \xrightarrow{Z} X(z)$, $ROC=R_1$.

$h[n] \xrightarrow{Z} H(z)$, $ROC=R_2$

则 $x[n] * h[n] \xrightarrow{Z} X(z)H(z)$, ROC 至少包含 $R_1 \cap R_2$.

证明:

$$\begin{aligned} Z(x[n] * h[n]) &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (x[n] * h[n]) z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \left(\sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k]h[n-k] \right) z^{-n} \\ &= \left(\sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k]z^{-k} \right) \left(\sum_{n=-\infty}^{+\infty} h[n-k]z^{n-k} \right) \\ &= X(z)H(z) \end{aligned}$$

ROC 扩大的例子:

$x[n] = u[n] \xrightarrow{Z} X(z) = \frac{1}{1-z^{-1}}$, $|z| > 1$.

$h[n] = \delta[n] - \delta[n-1] \xrightarrow{Z} H(z) = 1 - z^{-1}$ 整个 z 平面

此时 $R_1 \cap R_2$ 为 $|z| < 1$.

$\therefore x[n] * h[n] \xrightarrow{Z} X(z)H(z) = 1$. 整个 z 平面. (ROC 扩大)

例:

$$w[n] = \sum_{k=-\infty}^n x[k] = x[n] * u[n]$$

$$w[n] = \sum_{k=-\infty}^n x[k] \xrightarrow{Z} W(z) = \frac{1}{1-z^{-1}} X(z),$$

ROC 至少包含 $\{ROC \text{ of } X(z)\} \cap \{|z| > 1\}$

例7-9: 设 $x[n] = a^n u[n]$, $y[n] = b^n u[n] - ab^{n-1} u[n-1]$, 求 $x[n] * y[n]$.

解: $X(z) = \frac{1}{1-az^{-1}}$, $|z| > |a|$

$$Y(z) = \frac{1}{1-bz^{-1}} - a \cdot \frac{1}{1-bz^{-1}} \cdot z^{-1} = \frac{1-az^{-1}}{1-bz^{-1}}, |z| > |b|$$

$$\therefore Z(z) = X(z)Y(z) = \frac{1}{1-bz^{-1}}, |z| > |b|$$

$$\therefore x[n] * y[n] = b^n u[n]$$

8 z 域微分性质

若 $x[n] \xrightarrow{Z} X(z)$, $ROC=R$.

那么 $nx[n] \xrightarrow{Z} -z \cdot \frac{dX(z)}{dz}$

推导: 因为

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n]z^{-n}$$

两边同时对 z 求导可得:

$$\frac{dX(z)}{dz} = - \sum_{n=-\infty}^{+\infty} nx[n]z^{-n-1}$$

所以

$$-z \frac{dX(z)}{dz} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (nx[n])z^{-n}$$

所以

$$nx[n] \xrightarrow{Z} -z \frac{dX(z)}{dz}$$

例: 因为

$$a^n u[n] \xrightarrow{Z} \frac{1}{1-az^{-1}}, |z| > |a|$$

应用 z 域微分性质, 有:

$$na^n u[n] \xrightarrow{Z} -z \frac{d}{dz} \left(\frac{1}{1-az^{-1}} \right) = \frac{az^{-1}}{(1-az^{-1})^2}, |z| > |a|$$

所以,

$$(n+1)a^n u[n] \xrightarrow{Z} \frac{1}{1-az^{-1}} + \frac{az^{-1}}{(1-az^{-1})^2} = \frac{1}{(1-az^{-1})^2}, |z| > |a|$$

推论:

$$na^n u[n] \xrightarrow{Z} \frac{az^{-1}}{(1-az^{-1})^2}, |z| > |a|$$

$$(n+1)a^n u[n] \xrightarrow{Z} \frac{1}{(1-az^{-1})^2}, |z| > |a|$$

应用类似推导, 可得:

$$\frac{(n+r-1)!}{n!(r-1)!} a^n u[n] \xrightarrow{Z} \frac{1}{(1-az^{-1})^r}$$

9 初值定理 (不要求)

(9) 初值定理: 如果 $x[n]$ 是因果信号, 即 $x[n] = 0$ 当 $n < 0$ 时, 那么有:

$$x[0] = \lim_{z \rightarrow +\infty} X(z)$$

证明:

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n]z^{-n} = \sum_{n=0}^{+\infty} x[n]z^{-n} = x[0] + x[1]z^{-1} + x[2]z^{-2} + \dots$$

所以

$$\lim_{z \rightarrow +\infty} X(z) = \lim_{z \rightarrow +\infty} x[0] + x[1]z^{-1} + x[2]z^{-2} + \dots = x[0]$$

10 终值定理

(9) 终值定理: 如果 $x[n]$ 是因果信号, 即 $x[n] = 0$ 当 $n < 0$ 时, 那么有:

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} x[n] = \lim_{z \rightarrow 1} (z-1)X(z)$$

证明:

$$(z-1)X(z) = (z-1) \sum_{n=0}^{+\infty} x[n]z^{-n} = (z-1)[x[0] + x[1]z^{-1} + x[2]z^{-2} + \dots]$$

$$= zx[0] + (x[1] - x[0]) + z^{-1}(x[2] - x[1]) + \dots + z^{-(n-1)}(x[n] - x[n-1]) + \dots$$

所以

$$\begin{aligned} \lim_{z \rightarrow 1} (z-1)X(z) &= x[0] + (x[1] - x[0]) + (x[2] - x[1]) + \dots + (x[n] - x[n-1]) + \dots \\ &= \lim_{n \rightarrow +\infty} x[n] \end{aligned}$$

一种推导因果信号的方式

$$\therefore \delta[n+1] \xrightarrow{Z} z, \quad \delta[n+2] \xrightarrow{Z} z^2 \dots$$

\therefore 若 z 变换中出现 z^n ($n \geq 1$), 那么一定不是因果信号.

例: $H(z) = \frac{z(2z^2 - \frac{3}{2}z)}{z^2 - \frac{3}{2}z + \frac{1}{2}}$ 为非因果. (分母 > 分子, 会产生 z^2)

z 反变换

$$\text{例1: } X(z) = \frac{10z}{z^2 - 3z + 2}, |z| > 2.$$

① 变成以 z^{-1} 为基准:

$$X(z) = \frac{10z^{-1}}{z(z^{-1})^2 - 3z^{-1} + 1} = \frac{10z^{-1}}{(1-z^{-1})(1-2z^{-1})}$$

$$= \frac{-10}{1-z^{-1}} + \frac{10}{1-2z^{-1}}$$

$$= -10u[n] + 10 \cdot 2^n u[n]$$

其它例题感觉类似. (略?)

利用 z 变换解差分方程

差分方程的三种表示:

(1) 直接形式

$$\sum_{k=0}^N a_k y[n-k] = \sum_{k=0}^N b_k x[n-k]$$

(2) 系统函数形式

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{\sum_{k=0}^N b_k z^{-k}}{\sum_{k=0}^N a_k z^{-k}}$$

(3) 框图形式

例1: $y[n] + \frac{1}{6}y[n-1] + \frac{1}{6}y[n-2] = 5x[n] - x[n-2]$

由时移性质,

$$Y(z) \cdot (1 + \frac{1}{6}z^{-1} + \frac{1}{6}z^{-2}) = X(z) \cdot (5 - z^{-2})$$

$$\therefore H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{5 - z^{-2}}{1 + \frac{1}{6}z^{-1} + \frac{1}{6}z^{-2}}$$

例2: $y[n] + y[n-1] - 6y[n-2] = x[n]$

$$\therefore H(z) = \frac{1}{1 + z^{-1} - 6z^{-2}}$$

例3: $H(z) = \frac{z}{(z-1)^2}$ 求差分方程

解: $H(z) = \frac{z^{-1}}{1 - 2z^{-1} + z^{-2}}$

$$\therefore y[n] - 2y[n-1] + y[n-2] = x[n-1]$$

回顾: 梅森公式

梅森公式 (简化版): 如果一个框图满足以下两个条件:

- (1) 任何两条环路至少有一个共同的节点。
- (2) 任何前向通路与任何环路都至少有一个共同的节点。

那么, 我们有:

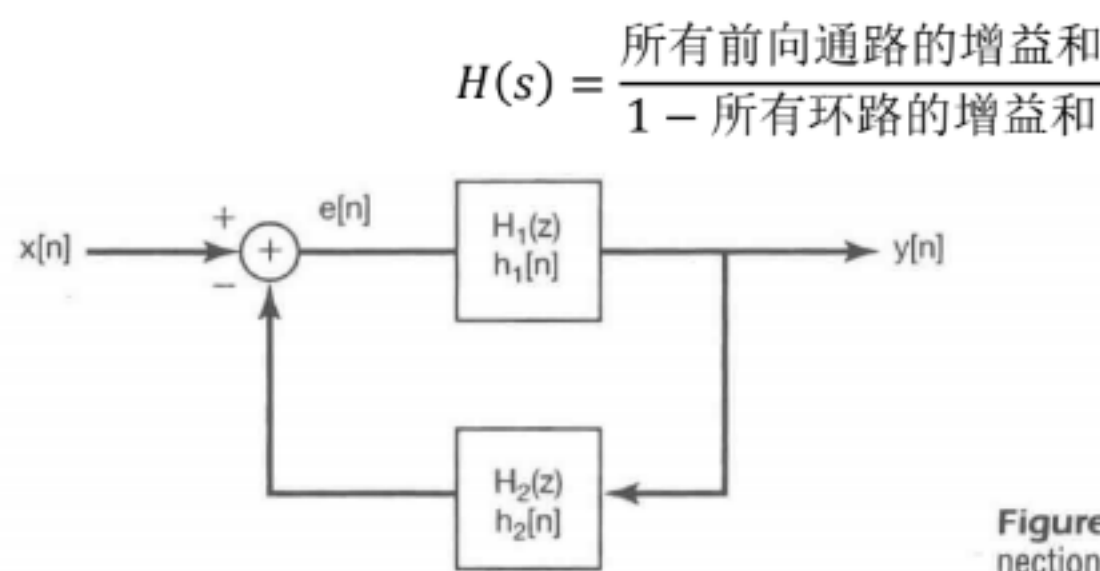


Figure 10.17 Feedback interconnection of two systems.

$$\frac{Y(z)}{X(z)} = H(z) = \frac{H_1(z)}{1 + H_1(z)H_2(z)}$$

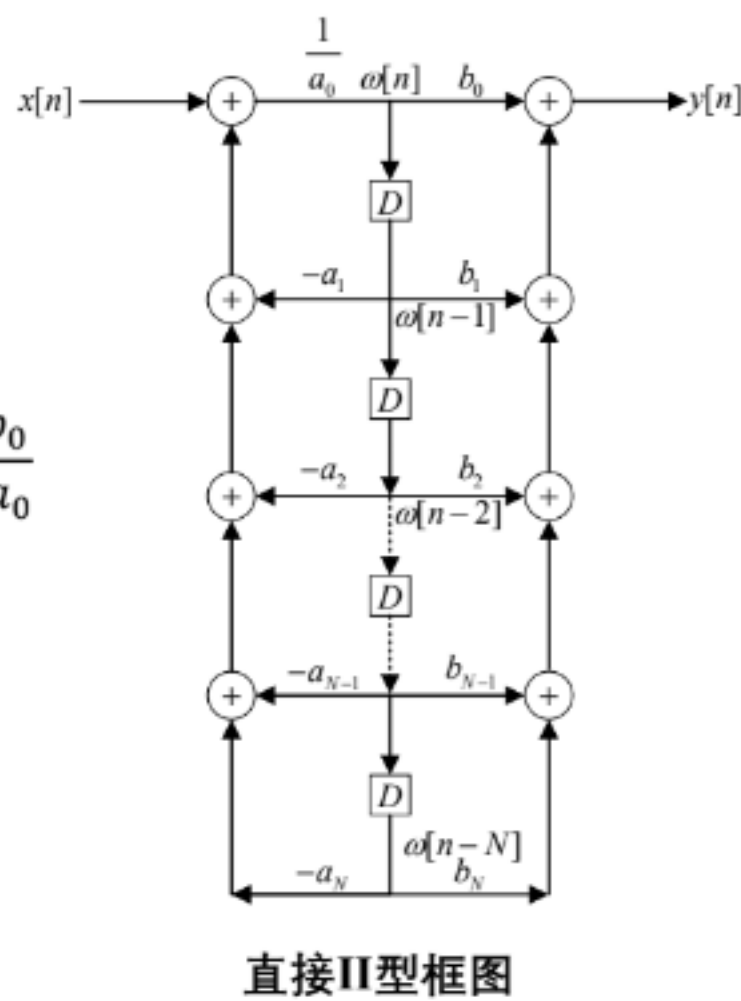
相应的系统框图:

系统函数:

$$\begin{aligned} H(z) &= \frac{Y(z)}{X(z)} \\ &= \frac{\frac{b_0}{a_0} + \frac{b_1}{a_0}z^{-1} + \frac{b_2}{a_0}z^{-2} + \dots + \frac{b_N}{a_0}z^{-N}}{1 + \frac{a_1}{a_0}z^{-1} + \frac{a_2}{a_0}z^{-2} + \dots + \frac{a_N}{a_0}z^{-N}} \\ &= \frac{b_N z^{-N} + b_{N-1} z^{-(N-1)} + \dots + b_1 z^{-1} + b_0}{a_N z^{-N} + a_{N-1} z^{-(N-1)} + \dots + a_1 z^{-1} + a_0} \end{aligned}$$

差分方程:

$$\sum_{k=0}^N a_k y[n-k] = \sum_{k=0}^N b_k x[n-k]$$



直接II型框图

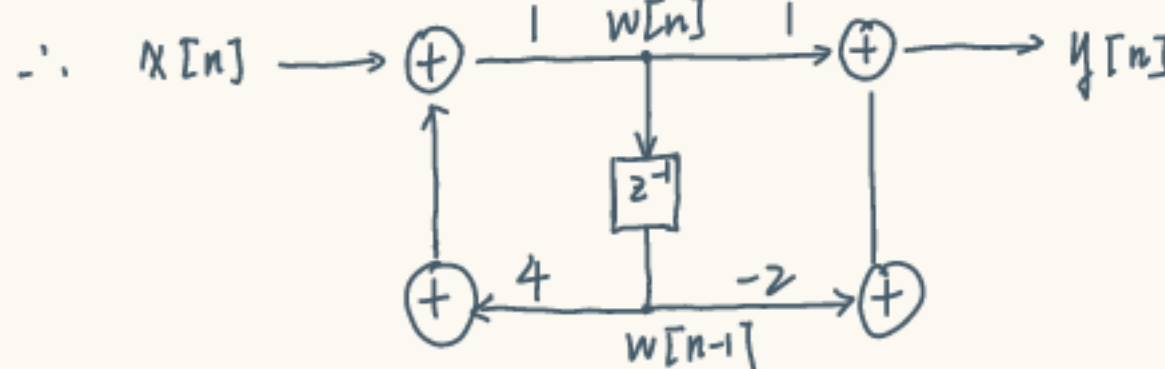
例: 例: 对于以下差分方程, 请画系统框图

$$y[n] - \frac{1}{4}y[n-1] = x[n] - 2x[n-1]$$

或

$$H(z) = \frac{1 - 2z^{-1}}{1 - \frac{1}{4}z^{-1}}$$

$$a_0=1, a_1=-\frac{1}{4} \quad b_0=1, b_1=-2$$



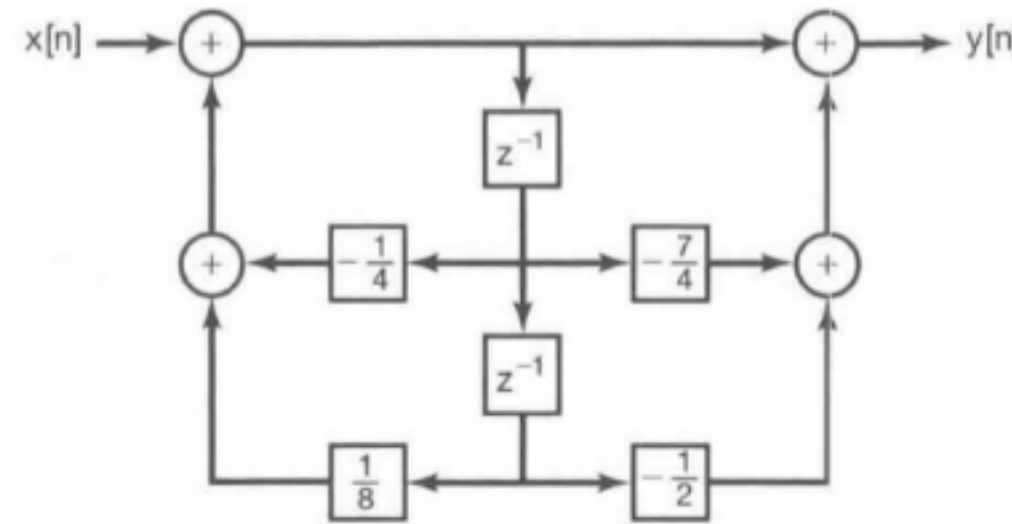
例: 请画以下差分方程的直接II型框图

$$y[n] + \frac{1}{4}y[n-1] - \frac{1}{8}y[n-2] = x[n] - \frac{7}{4}x[n-1] + \frac{1}{2}x[n-2]$$

或

$$H(z) = \frac{1 - \frac{7}{4}z^{-1} - \frac{1}{2}z^{-2}}{1 + \frac{1}{4}z^{-1} - \frac{1}{8}z^{-2}}$$

解:



可以拆成串联/并联型

例7-22: 已知描述LTI系统的二阶后向差分方程为:

$$y[n] + y[n-1] - 6y[n-2] = x[n-1]$$

(1) 求该系统的系统函数和单位样值响应。

(2) 当 $x[n] = (-1)^n u[n]$ 时, 求 $y[n]$ 。

解: (2)

$$\begin{aligned} Y(z) &= X(z)H(z) = \frac{z^{-1}}{1 + z^{-1} - 6z^{-2}} \cdot \frac{1}{1 + z^{-1}} = \frac{z^{-1}}{(1 + 3z^{-1})(1 - 2z^{-1})(1 + z^{-1})} \\ &= \frac{-\frac{3}{10}}{1 + 3z^{-1}} + \frac{\frac{2}{15}}{1 - 2z^{-1}} + \frac{\frac{1}{6}}{1 + z^{-1}} \end{aligned}$$

所以有:

$$y[n] = -\frac{3}{10}(-3)^n u[n] + \frac{2}{15} \times 2^n u[n] + \frac{1}{6} \times (-1)^n$$

例: 已知一个二阶离散时间LTI系统的系统函数

$$H(z) = \frac{1 - z^{-1}}{(1 - 0.5z^{-1})(1 - 2z^{-1})}$$

其单位脉冲响应 $h[n]$ 满足 $\sum_{n=-\infty}^{+\infty} |h[n]| < +\infty$ 。试求:

(1) 系统的单位脉冲响应 $h[n]$, 并判断是否稳定。

(2) 已知输入信号 $x[n] = 3u[-n-1] + 2u[n]$, 求系统的输出 $y[n]$ 。

1) 解: 由稳定信号 $\sum_{n=-\infty}^{+\infty} |h[n]| < +\infty$ 。

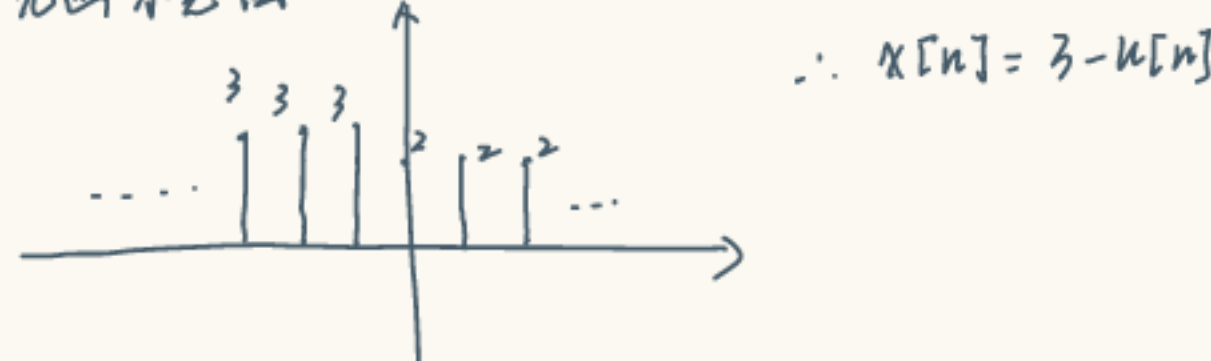
\therefore 收敛域包含单位圆

$$H(z) = \frac{1 - z^{-1}}{(1 - \frac{1}{2}z^{-1})(1 - 2z^{-1})} = \frac{\frac{1}{2}}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} + \frac{\frac{2}{3}}{1 - 2z^{-1}}, \text{ 收敛域 } [\frac{1}{2}, 2]$$

$$\therefore h[n] = \frac{1}{3} \cdot (\frac{1}{2})^n u[n] - \frac{2}{3} \cdot 2^n u[-n-1]$$

$$2) x[n] = 3u[-n-1] + 2u[n]$$

先画示意图:



$$\therefore x[n] = 3 - u[n]$$

$$x_1[n] = 3 \xrightarrow{LTI} y_1[n] = 3$$

$$\begin{aligned} u[n] &\xrightarrow{LTI} y_2[n] = \frac{1}{1 - z^{-1}} \cdot \frac{1 - z^{-1}}{(1 - \frac{1}{2}z^{-1})(1 - 2z^{-1})} \\ &= \frac{1}{(1 - \frac{1}{2}z^{-1})(1 - 2z^{-1})} = \frac{-\frac{1}{3}}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} + \frac{\frac{4}{3}}{1 - 2z^{-1}} \end{aligned}$$

$$\therefore y_2[n] = -\frac{1}{3} \cdot (\frac{1}{2})^n \cdot u[n] + \frac{4}{3} \cdot 2^n u[n]$$

$$\begin{aligned} \therefore y[n] &= y_1[n] - y_2[n] \\ &= \left[\frac{1}{3} \cdot (\frac{1}{2})^n - \frac{4}{3} \cdot 2^n \right] \cdot u[n] \end{aligned}$$

单边Z变换

定义: $\widetilde{X}(z) = \sum_{n=0}^{+\infty} x[n] z^{-n}$.

表示: $x[n] \xrightarrow{uZ} \widetilde{X}(z)$, $nZ[x[n]] = \widetilde{X}(z)$

请注意: 对于因果信号 $x[n]$, 即 $x[n] = 0$ 当 $n < 0$ 时, 它的Z变换和单边Z变换是一样的。

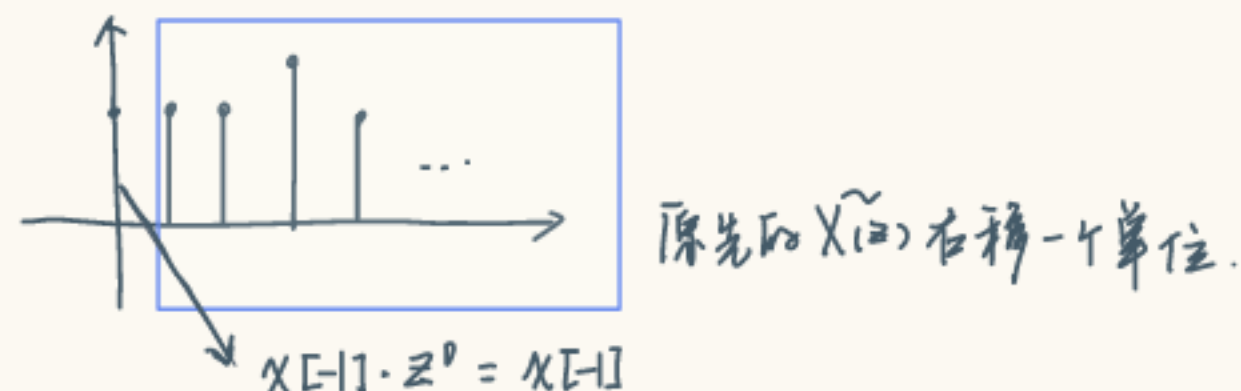
例:

$$a^n u[n] \xrightarrow{Z} \frac{1}{1 - az^{-1}}, \quad |z| > |a|$$

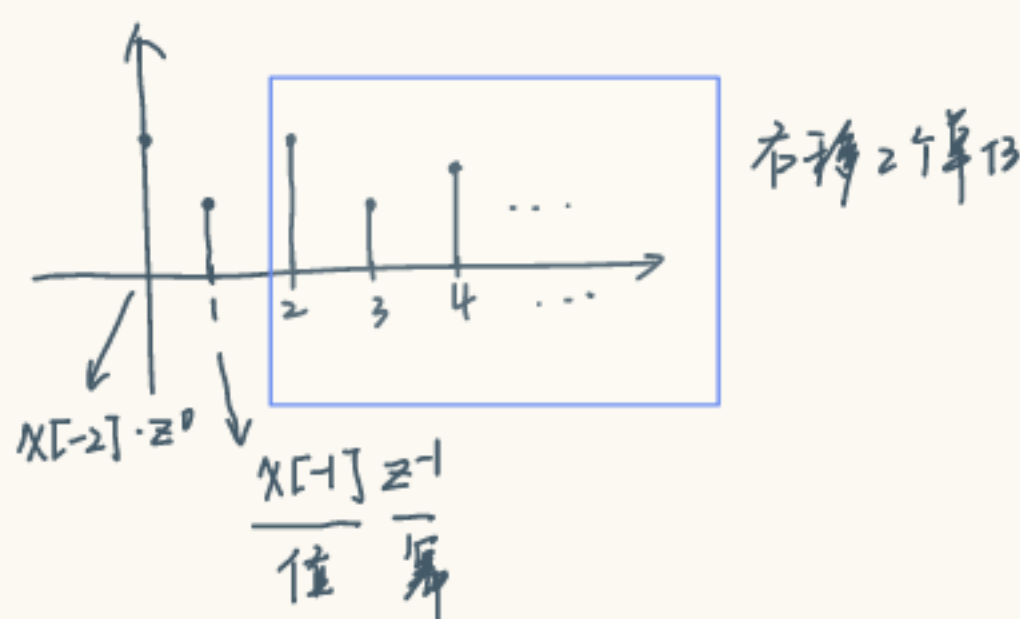
$$a^n u[n] \xrightarrow{uZ} \frac{1}{1 - az^{-1}}, \quad |z| > |a|$$

单边Z变换时域平移性质

$$x[n-1] \xrightarrow{uZ} z^{-1} \widetilde{X}(z) + x[-1]$$



$$x[n-2] \xrightarrow{uZ} z^{-2} \widetilde{X}(z) + x[-1] \cdot z^{-1} + x[-2]$$



$$\text{同理. } x[n+1] \xrightarrow{uZ} z \widetilde{X}(z) - x[0]z$$

$$x[n+2] \xrightarrow{uZ} z^2 \widetilde{X}(z) - x[0]z^2 - x[1]z$$

第三类差分方程的解法 $0 \rightarrow +\infty$ 求和, $-1, -2$ 上没有值.

例7-24: 已知描述离散时间系统的二阶前向差分方程为

$$y[n+2] - 5y[n+1] + 6y[n] = x[n+1] - 3x[n]$$

初始条件 $y[0] = 2$, $y[1] = 3$, 试求系统的零输入响应。

解: 对右端左右做单边Z变换

$$\begin{aligned} \therefore z^2 \widetilde{Y}(z) - y[0]z^2 - y[1]z &= 5(z \widetilde{Y}(z) - y[0]z) \\ &+ 6 \widetilde{Y}(z) = z \widetilde{X}(z) - x[0]z - 3 \widetilde{X}(z) \end{aligned}$$

零输入响应 $\therefore x[n] = 0$ 把 $y[0] = 2$, $y[1] = 3$ 代入.

$$\therefore z^2 \widetilde{Y}(z) - 2z^2 - 3z = 5z \widetilde{Y}(z) + 10z + 6 \widetilde{Y}(z) = 0$$

$$\begin{aligned} \therefore \widetilde{Y}(z) &= \frac{2z^2 + 3z}{z^2 - 5z + 6} = \frac{z - 7z^{-1}}{1 - 5z^{-1} + 6z^{-2}} = \frac{z - 7z^{-1}}{(1 - 2z^{-1})(1 - 3z^{-1})} \\ &= \frac{3}{1 - 2z^{-1}} - \frac{1}{1 - 3z^{-1}} \end{aligned}$$

$$\therefore y[n] = 3 \times 2^n u[n] - 3^n u[n]$$