## МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ (НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)

Кафедра вычислительной математики и программирования

## спецкурс «Параллельное программирование»

#### КУРСОВАЯ РАБОТА

Выполнил: Алмазов М.С. Группа: 18-2012

Преподаватель: Семенов С.А.

## Оглавление

Введение	4
Термины	5
Особенности языка	5
Освоение OpenCL	6
Постановка задачи	6
Описание решения	6
Основные моменты кода	6
Результат работы программы	7
Сравнение скорости выполнения на CPU и GPU	
Выводы	
AMD vs NVidia	9
Постановка задачи	9
Описание решения	
Основные моменты кода	9
Результат работы программ	10
Сравнение эффективности видеокарт AMD Radeon R7 GeForce GTX 950M	
Выводы	11
Геометрические операции	13
Постановка задачи	13
Описание решения	13
Основные моменты кода	13
Результат выполнения программы	
Выводы	15
Приложения	16
Код программы «Вычислить значение функции »	
код программы «Логарифм»	
Код программы «Геометрия»	

#### Введение

ОрепСL – это фреймворк для написания ПО, связанного с параллельными вычислениями на различных графических и центральных процессорах, а также ПЛИС. OpenCL включает в себя язык программирования, основанный на стандарте С99, и является полностью открытым стандартом. OpenCL разрабатывается и поддерживается группой Khronos Group, в которую входят многие крупные коммерческие организации, включая AMD, Apple, ARM, Intel, Nvidia, Sony.

Изначально разработкой OpenCL занималась компания Apple, которая внесла предложения по разработке спецификации в комитет Khronos. Через некоторое время AMD решила принять участие в разработке фреймворка, который пришел бы на замену Close to Metal. В 2008 году была образована рабочая группа Khronos Compute для разработки спецификаций OpenCL, в которую вошли Apple, Nvidia, AMD, IBM, Intel, ARM, Motorola и другие организации, в т.ч. занимающиеся разработкой развлекательного ПО. В том же году выпущена первая версия стандарта, а в апреле 2009 – бета-версии SDK от AMD и Nvidia.

Основной задачей курсовой работы является навыками разработки приложений для процессоров с массивно параллельной вычислительной архитектурой, способных выполнять более чем 64 арифметические операции за один цикл тактовой Специализированное программирование частоты. процессоров требует детального понимания параллельного программирования, а также моделей параллелизма, типов памяти GPU, условий обмена данными с CPU и знания имеющихся архитектурных ограничений этих процессоров.

В курсовой работе изучены различные алгоритмы решения задач и проведен сравнительный анализ быстродействия этих алгоритмов, выполненных на центральном процессоре и видеокарте. Дополнительно проведено сравнение производительности GPU AMD и NVidia одной ценовой категории. В качестве целевого исследования ставилось определение того, какое средство можно считать наиболее эффективным по производительности в решении тех или иных задач: интегральная схема центрального процессора (CPU) или

возможности параллельных архитектур процессоров устройств графических карт (GPU).

#### Термины

- Host устройство, управляющее выполнением программы
- Device устройство, на котором выполняется программа
- Compute Unit блок, состоящий из 16 параллельных вычислительных устройств (Stream Core)
- Stream Core блок, состоящий из 5 вычислительных модулей (Processing Element) и регистров общего назначения.
- Kernel код, исполняемый на устройстве (Device)
- Work item одна многопоточная задача, обрабатываемая при помощи Kernel
- Work group группа многопоточных задач (Work item)

### Особенности языка

- Отсутствие поддержки указателей на функции, рекурсии, битовых полей, массивов переменной длины, стандартных заголовочных файлов.
- Иной набор встроенных функций
- Квалификаторы типов памяти: \_\_global, \_\_local, \_\_costant, \_\_private
- Расширения языка для параллельных вычислений: векторные типы, синхронизация, функции для работы с work group и work item

## Освоение OpenCL

#### Постановка задачи

Вычислить значение функции  $\frac{\sin(x)}{x}$ . В качестве значения аргумента функции решено использовать псевдослучайные числа.

### Описание решения

Вычисление значения на GPU выполняется специальной функцей. Она берет значение аргумента из массива данных. Далее вычисляется значение математической функции, после чего оно помещается в массив данных по тому индексу, откуда был взят аргумент.

### Основные моменты кода

Массив \_x[] заполняется вычисляемыми значениями синуса поэлементно каждым отдельным ядром GPU в функции test(float \*\_x):

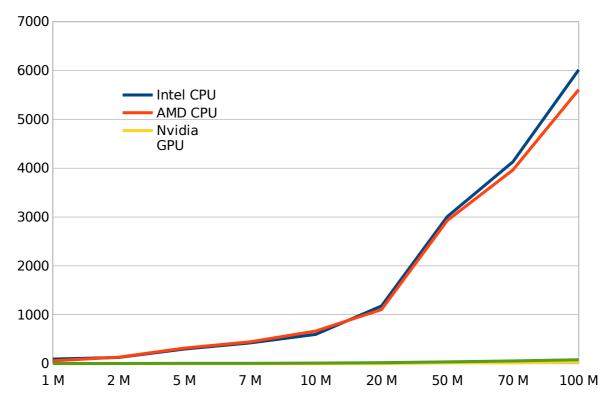
```
float x = _x[id];
float ret = sin(x)/x;
_x[id] = ret;
```

где id - номер обрабатываемого значения.

## Результат работы программы

Рис. 1. Окно вывода консольного приложения

#### Сравнение скорости выполнения на СРU и GPU



Сравнение времени выполнения программы на CPU и GPU при разном количестве входных данных

Из графика видно, что GPU справляется с задачей намного быстрее, чем CPU, особенно при большом объеме входных данных.

## Выводы

Несмотря на неизбежные накладные расходы, связанные с необходимостью разбиения задачи и пересылки данных, выигрыш в производительности довольно существенен при использовании в программе OpenCL в сравнении с традиционным алгоритмом решения на CPU.

#### **AMD vs NVidia**

#### Постановка задачи

Выполнить параллельные вычисления на видеокарте **Nvidia GeForce GTX 950M**, сравнить с эффективностью работы видеокарты **AMD Radeon R7 M340**, используя в обоих случаях один и тот же пример решения задачи вычисления значения функции  $\frac{\sin(x)}{x}$  при заданном значении аргумента.

#### Описание решения

В качестве входного демонстрационного примера для сравнения эффективности вычислений видеокарт **Nvidia GeForce GTX 950M** и **AMD Radeon R7 M340** используется программа вычисления значения указанной функции с количеством входных, а соответственно и выходных данных принятым N = 100 млн.

Значение аргумента функции берется псевдослучайное.

### Основные моменты кода

Массив \_x[] заполняется вычисляемыми значениями функции поэлементно каждым отдельным ядром GPU в функции test(float \* \_x):

```
__kernel void test(__global float* _x)
{
int id = get_global_id(0);
float x = _x[id];
float ret = sin(x)/x;
_x[id] = ret;
}
```

В основном коде программы определяется время исполнения задачи на устройстве.

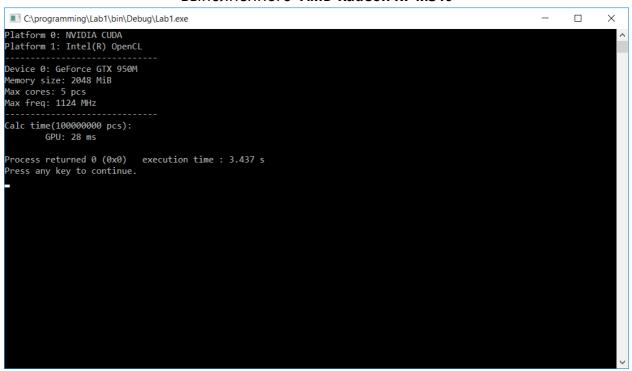
Дополнительно программа выводит параметры видеокарты, такие как:

- имя устройства;
- объем памяти;
- максимальное количество вычислительных ядер;
- тактовая частота;

### Результат работы программ

```
sharky@SS-H1PN:/backup/workspace/CL_Test1
Файл Правка Вид Поиск Терминал Справка
[sharky@SS-H1PN CL_Test1]$ ./Debug/CL_Test1 0 1
Platform 0: Clover
Device 0: AMD Radeon R7 Graphics (CARRIZO / DRM 3.19.0 / 4.14.9-1-ARCH, LLVM 5.0
.1)
Memory size: 1764 MiB
Max cores: 8 pcs
Max freq: 757 MHz
Device 1: AMD Radeon (TM) R7 M340 (ICELAND / DRM 3.19.0 / 4.14.9-1-ARCH, LLVM 5.
0.1)
Memory size: 3069 MiB
Max cores: 5 pcs
Max freq: 1021 MHz
Calc time(100000000 pcs):
       GPU: 91 ms
[sharky@SS-H1PN CL_Test1]$
```

**Рис. 11.** Окно вывода консольного приложения, выполненного **AMD Radeon R7 M340** 



**Рис. 12.** Окно вывода консольного приложения, выполненного **Nvidia GeForce GTX 950M** 

### Сравнение эффективности видеокарт AMD Radeon R7 M340 и Nvidia GeForce GTX 950M

При запуске одной и той же программы на исполнение в двух вариантах использования ускорителей были получены следующие результаты:

	Radeon R7 M340	GeForce GTX 950M
Время выполнения	91 мс	28 мс
Тактовая частота	1021 МГц	1124 МГц
Объем оперативной памяти	3069 МиБ	2048 МиБ
Число ядер	5	5

Сравнение времени выполнения вычислений графических ускорителей при различных объемах заданий:

Количество элементов	о элементов Radeon R7 M340	GeForce GTX 950M
массива	t, MC	t, MC
25 млн	23	8
50 млн	45	15
75 млн	69	24
100 млн	94	31
250 млн	180	-

### Выводы

В данной работе проведен анализ производительности видеокарт AMD Radeon R7 M340 и Nvidia GeForce GTX 950M на примере исполнения одной и той же программы вычислений.

При сравнении реализации задачи на CPU и GPU, несмотря на неизбежные накладные расходы, связанные с необходимостью разбиения задачи И пересылкой данных, выигрыш производительности довольно существенен при использовании ускорителей в обоих случаях. Кроме того, следует особо подчеркнуть, исследований более результате выявлена высокая **4T0** производительность GPU Nvidia, время выполнения вычислений на нем в среднем в 3 раза меньше, чем на GPU AMD.

Но по результатам исследований выявлено, что использование GPU AMD целесообразно на задачах, требующих объемов вычислений,

превышающих возможности NVidia. Так, например, при количестве значений выше 100 млн NVidia уже не способна выполнить вычисления из-за нехватки графической памяти, AMD же решает задачи и более сложные.

Нельзя не обратить внимание также и на тот факт, что в исследовании использовались GPU для портативных устройств, при проектировании которых большее внимание уделяется не высокой производительности, а низкому энергопотреблению. В интернете можно найти сравнительные тесты, показывающие, что наиболее высокопроизводительные GPU от AMD все же превосходят GPU Nvidia по вычислительным возможностям.

### Геометрические операции

#### Постановка задачи

Выполнить параллельные вычисления на GPU, определяющие точку пересечения луча и треугольника.

#### Описание решения

Вычисление значения на GPU выполняется специальной функцей. Она берет координаты точек треугольника, начала луча и вектор направления луча из специально отведенных массивов. Далее вычисляются координаты точки пересечения луча и треугольника, если это возможно. В случае успеха в дополнительной переменной фиксируется этот факт путем занесения специального числа. Если не удалось найти точку пересечения, то в эту дополнительную переменную записывается другое магическое значение, исходя из которого можно понять причину неудачи (луч параллелен плоскости треугольника, или луч не попадает в треугольник, или луч направлен от плоскости). Дополнительная переменная и координаты точки пересечения сохраняются в специальные массивы, в которых до выполнения операции хранятся входные данные.

## Основные моменты кода

Массив точек пересечения заполняется вычисляемыми значениями поэлементно каждым отдельным ядром GPU в функции test. Для повышения читаемости и снижения громоздкости кода некоторые фрагменты, такие, как скалярное и векторное произведение векторов, например, вынесены в отдельные функции.

### Результат выполнения программы

```
C:\programming\Test4\bin\Debug\Test4.exe
Get code: OK
Code ptr: 0x1f97ec
create program: OK
compile: OK
mk kernel: OK
mkbuffers:
u: OK
p: OK
a: OK
b: OK
c: OK
writebuf:
u: OK
p: OK
a: OK
b: OK
c: OK
set kernargs:
u: OK
p: OK
launch gpu: OK
calc time (10000000):
          GPU: 44 ms
Process returned 0 (0x0) execution time : 2.744 s
Press any key to continue.
```

#### Окно вывода консольного приложения (Windows)

```
Файл Правка Вид Закладки Настройка Справка

Num of platforms: 1
Num of devices: 1
Стеаte context: ОК
Стеаte queue: ОК
Get code: ОК
Code ptr: Оx5564eC0af5f0
Стеаte, Program: ОК
сmibuffers:
u: ОК
a: ОК
b: ОК
c: ОК
writebuf:
u: ОК
p: ОК
c: ОК
b: ОК
c: О
```

Окно вывода консольного приложения (Linux)

## Выводы

При проведении измерений под OC Windows(c)(r)ТМ наблюдается прирост в производительности, который можно объяснить применением проприетарной реализацией библиотеки OpenCL. Также GPU Nvidia показал меньшее время выполнения программы.

#### Приложения

# Код программы «Вычислить значение функции $\frac{\sin(x)}{y}$ »

```
Код С++:
#include <iostream>
#include <string>
#define CL_USE_DEPRECATED_OPENCL_1_2_APIS
#include \langle \overline{C}L/c\overline{l}.h \rangle
#include <stdio.h>
#include <cmath>
#include <cstdlib>
#include <chrono>
using namespace std;
float get val(float x)
    float ret = sin(x)/x;
    return ret;
}
void calculate(float * X, size_t N)
    size_t i = 0;
    while(i<N)
        float x = X[i];
        X[i] = get_val(x);
    }
}
int main()
    /* получить доступные платформы */
    cl_platform_id platform_id;
    unsigned int ret_num_platforms;
    cl_int ret = clGetPlatformIDs(1, &platform_id, &ret_num_platforms);
    cout << "Num of platforms: " << ret_num_platforms << "\n";</pre>
    /* получить доступные устройства */
    cl_device_id device_id;
    unsigned int ret num devices;
    ret = clGetDeviceIDs(platform id, CL DEVICE TYPE DEFAULT, 1, &device id,
&ret num devices);
    cout << "Num of devices: " << ret_num_devices << "\n";</pre>
    /* создать контекст */
    cl_context context = clCreateContext(NULL, 1, &device_id, NULL, NULL, &ret);
    cout << "Create context: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    /* создаем команду */
    cl_command_queue command_queue = clCreateCommandQueue(context, device_id, 0,
    cout << "Create queue: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    cl_program program = NULL;
    cl_kernel kernel = NULL;
    FILE *fp;
    const char fileName[] = "src/test.ocl";
    size_t source_size;
```

```
string source str = "";
    try
    {
        fp = fopen(fileName, "r");
        if (!fp)
            fprintf(stderr, "Failed to load kernel.\n");
            return 1;
        //source_str = (char *)malloc(MAX_SOURCE_SIZE);
        while (!feof(fp))
            char c;
            fread(&c, 1, 1, fp);
            source_str += c;
        fclose(fp);
    catch (...)
    {
        printf("EXCEPTION\n");
    cout << "Get code: ";</pre>
    const char * sstrptr = source str.c str();
    source_size = source_str.length();
    /* создать бинарник из кода программы */
    cout << "0K\n";
    //cout << "Code ptr: " << (void *) sstrptr << "\n";
    program = clCreateProgramWithSource(context, 1, &sstrptr, (const size_t *)
&source_size, &ret);
    cout << "create program: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    /* скомпилировать программу */
    ret = clBuildProgram(program, 1, &device_id, NULL, NULL, NULL);
    cout << "compile: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    if (ret) return -110;
    /* создать кернел */
    kernel = clCreateKernel(program, "test", &ret);
    cout << "mk kernel: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
     * Готовим данные
    * */
    cl_mem x_mo;
    x mo = NULL;
    \overline{\text{size}} t mem len = 10000000;
    cl float *x mem = new cl float[mem len];
    float * x cpu mem = new float[mem len];
    size_t i_mem = 0;
    while (i_mem < mem_len)</pre>
        x_mem[i_mem] = x_cpu_mem[i_mem] = rand();
        i_mem++;
    }
    cout << "mkbuffers:\n";</pre>
    //Кидаем данные на видеокарту
    x_mo = clCreateBuffer(context, CL_MEM_READ_WRITE, mem_len * sizeof(cl_float),
NULL, &ret);
    cout << "\tx: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    cout << "writebuf:\n";</pre>
    ret = clEnqueueWriteBuffer(command_queue, x_mo, CL_TRUE, 0, mem_len *
sizeof(cl_float), x_mem, 0, NULL, NULL);
```

```
cout << "\tx: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    cout << "set kernargs:\n";</pre>
    ret = clSetKernelArg(kernel, 0, sizeof(cl_mem), (void *) &x_mo);
    cout << "\tx: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    size_t global_work_size[1] = { mem_len };
    /* выполнить кернел */
    cl_event evt;
    cout << "launch gpu: ";
    auto start = chrono::system_clock::now();
    ret = clEnqueueNDRangeKernel(command_queue, kernel, 1, NULL, global_work_size,
NULL, 0, NULL, &evt);
    clWaitForEvents(1, &evt);
    clFinish(command queue);
    auto finish = chrono::system_clock::now();
    cout << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    auto dt gpu = chrono::duration cast<chrono::milliseconds>(finish-start).count();
    /* считать данные из буфера */
    ret = clEnqueueReadBuffer(command_queue, x_mo, CL_TRUE, 0, mem_len *
sizeof(cl_float), x_mem, 0, NULL, NULL);
    cout<<"launch cpu: ";</pre>
    start = chrono::system_clock::now();
    calculate(x_cpu_mem, mem_len);
    finish = chrono::system_clock::now();
    cout<<"OK\n";
    auto dt_cpu = chrono::duration_cast<chrono::milliseconds>(finish-start).count();
    cout<<"Calc time("<<mem_len<<" pcs):\n";</pre>
    cout<<"\tCPU: "<<dt_cpu<<" ms\n";</pre>
    cout<<"\tGPU: "<<dt_gpu<<" ms\n";</pre>
    return 0;
}
Код OpenCL:
 _kernel void test(__global float* _x)
// получаем текущий id.
    int id = get_global_id(0);
    float x = _x[id];
    float ret = sin(x)/x;
    _x[id] = ret;
}
Код программы «Логарифм»
Код С++:
#include <iostream>
#include <string>
#define CL USE DEPRECATED OPENCL 1 2 APIS
#include <CL/cl.h>
#include <stdio.h>
#include <cmath>
#include <cstdlib>
```

```
#include <chrono>
using namespace std;
std::string clke_descr(cl_int err)
    string ret;
    switch (err)
    case CL_SUCCESS:
    {
        ret = "0K";
        break;
    }
    case CL_INVALID_KERNEL:
        ret = "Invalid kernel";
        break;
    }
    case CL INVALID KERNEL ARGS:
        ret = "Invalid kernel args";
        break;
    }
    case CL_INVALID_ARG_INDEX:
        ret = "Invalid arg index";
        break;
    case CL_INVALID_ARG_VALUE:
        ret = "Invalid arg value";
        break;
    case CL_INVALID_MEM_OBJECT:
        ret = "Invalid mem obj";
        break;
    case CL_INVALID_SAMPLER:
        ret = "Invalid sampler";
        break;
    case CL_INVALID_ARG_SIZE:
        ret = "Invalid arg size";
        break;
    case CL_INVALID_PROGRAM:
        ret = "CL_INVALID_PROGRAM";
        break;
    case CL INVALID VALUE:
```

```
{
        ret = "CL_INVALID_VALUE";
        break;
    case CL_INVALID_DEVICE:
        ret = "CL INVALID DEVICE";
        break;
    case CL_INVALID_BINARY:
        ret = "CL_INVALID_BINARY";
        break;
    }
    case CL_INVALID_BUILD_OPTIONS:
        ret = "CL_INVALID_BUILD_OPTIONS";
        break;
    }
    case CL_INVALID_OPERATION:
        ret = "CL_INVALID_OPERATION";
        break;
    case CL COMPILER NOT AVAILABLE:
        ret = "CL COMPILER NOT AVAILABLE";
        break;
    case CL_BUILD_PROGRAM_FAILURE:
        ret = "CL_BUILD_PROGRAM_FAILURE";
        break;
    case CL_OUT_OF_HOST_MEMORY:
        ret = "CL_OUT_OF_HOST_MEMORY";
        break;
    }
    default:
        ret = "Uknown err";
        break;
    }
    return ret;
int main()
    /* получить доступные платформы */
    cl_platform_id platform_id;
    unsigned int ret num platforms;
```

}

```
auto ret = clGetPlatformIDs(1, &platform_id, &ret_num_platforms);
cout << "Num of platforms: " << ret num platforms << "\n";</pre>
/* получить доступные устройства */
cl_device_id device_id;
unsigned int ret num devices;
ret = clGetDeviceIDs(platform id, CL DEVICE TYPE DEFAULT, 1, &device id,
                    &ret_num_devices);
cout << "Num of devices: " << ret num devices << "\n";</pre>
/* создать контекст */
auto context = clCreateContext(NULL, 1, &device_id, NULL, NULL, &ret);
/* coздаем команду */
auto command queue = clCreateCommandQueue(context, device id, 0, &ret);
cl_program program = NULL;
cl_kernel kernel = NULL;
FILE *fp;
const char fileName[] = "test.cl";
size t source size;
string source_str = "";
try
{
    fp = fopen(fileName, "r");
    if (!fp)
        fprintf(stderr, "Failed to load kernel.\n");
        return 1;
    //source_str = (char *)malloc(MAX_SOURCE_SIZE);
   while (!feof(fp))
    {
       char c;
       fread(&c, 1, 1, fp);
       source str += c;
    fclose(fp);
}
catch (...)
{
    printf("EXCEPTION\n");
cout << "Get code: ";</pre>
const char * sstrptr = source_str.c_str();
source_size = source_str.length();
//cout<<"----\n";
//cout<<source str<<"\n";</pre>
//cout<<"----\n";
/* создать бинарник из кода программы */
cout<<"0K\n";
cout<<"Code ptr: "<<(void *)sstrptr<<"\n";</pre>
```

```
program = clCreateProgramWithSource(context, 1, &sstrptr,
                                          (const size t *) &source size, &ret);
    cout << "create program: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    /* скомпилировать программу */
    ret = clBuildProgram(program, 1, &device id, NULL, NULL, NULL);
    cout << "compile: " << clke descr(ret) << "\n";</pre>
    if(ret)return -110;
    /* создать кернел */
    kernel = clCreateKernel(program, "test", &ret);
    cout << "mk kernel: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    cl mem memobj = NULL;
    size t memLenth = 130000000;
    cl int* mem = new cl int[memLenth];
    cl_int* ret_mem = new cl_int[memLenth];
    size t i0 = 0;
    while (i0 < memLenth)
        mem[i0] = i0;
        i0++;
    }
    mem[0] = 65536;
    cout << "preparing launch\n";</pre>
    /* создать буфер */
    memobj = clCreateBuffer(context, CL MEM READ WRITE,
                             memLenth * sizeof(cl_int), NULL, &ret);
    /* записать данные в буфер */
    ret = clEnqueueWriteBuffer(command_queue, memobj, CL_TRUE, 0,
                                memLenth * sizeof(cl int), mem, 0, NULL, NULL);
    /* устанавливаем параметр */
    ret = clSetKernelArg(kernel, 0, sizeof(cl_mem), (void *) &memobj);
    /* устанавливаем параметр */
    //ret = clSetKernelArg(kernel, 1, sizeof(cl mem), (void *) &memobj);
    size t global work size[1] =
    { memLenth };
    cl event evt;
    cout << "launch gpu: ";</pre>
    auto start = chrono::system_clock::now();
    /* выполнить кернел */
            ret = clEnqueueNDRangeKernel(command queue, kernel,
                                                                                NULL,
global_work_size, NULL, 0, NULL, &evt);
    cout<<((ret==CL SUCCESS)?("OK\n"):("Not OK\n"));</pre>
    if(ret!=CL_SUCCESS)return -15;
    clWaitForEvents(1, &evt);
    cout<<"EVTs\n";
    clFinish(command queue);
    cout<<"Finish\n";</pre>
    auto finish = chrono::system clock::now();
    //cout << clke descr(ret) << "\n";</pre>
```

```
auto dt_gpu = chrono::duration_cast<chrono::milliseconds>(finish -
start).count();
    cout<<"calc time ("<<memLenth<<"):\n";</pre>
    cout <<"\tGPU: "<<dt_gpu<<" ms\n";</pre>
    /* выполнить кернел */
    /* считать данные из буфера */
    ret = clEnqueueReadBuffer(command queue, memobj, CL TRUE, 0,
                                memLenth * sizeof(float), ret_mem, 0, NULL, NULL);
    //size_t i = 0;
    /*while (i < memLenth)</pre>
      if (ret_mem[i] >= 0)
      {
             cout << "log2(" << mem[i] << ") = " << ret_mem[i] << "\n";</pre>
      }
      else
      {
             cout << "Value " << mem[i] << " isn\'t a 2^k\n";</pre>
      }
      i++;
    }*/
    return 0;
}
Код OpenCL:
__kernel void test(__global int* message) {
      // получаем текущий id.
      int gid = get_global_id(0);
    int gg = gid;
    int gv = message[gg];
    int rv = 0;
    if(gv<1){
        message[gg] = -1;
        return;
    if(gv==1){
        message[gg]=0;
        return;
    //message[gg] = 0;
   while(gv>1){
        if(gv%2){
            rv = -1;
            break;
        gv /= 2;
        rv++;
    }
    message[gg] = rv;
      //message[gid] = gid;
}
```

### Код программы «Геометрия»

```
Код С++:
#include <iostream>
#include <string>
#define CL USE DEPRECATED OPENCL 1 2 APIS
#include <CL/cl.h>
#include <stdio.h>
#include <cmath>
#include <cstdlib>
#include <chrono>
using namespace std;
int main()
{
    /* получить доступные платформы */
    cl_platform_id platform_id;
    unsigned int ret num platforms;
    cl int ret = clGetPlatformIDs(1, &platform id, &ret num platforms);
    cout << "Num of platforms: " << ret num platforms << "\n";</pre>
    /* получить доступные устройства */
    cl device id device id;
    unsigned int ret num devices;
    ret = clGetDeviceIDs(platform_id, CL_DEVICE_TYPE_DEFAULT, 1, &device_id,
                          &ret num devices);
    cout << "Num of devices: " << ret_num_devices << "\n";</pre>
    /* создать контекст */
    cl context context = clCreateContext(NULL, 1, &device id, NULL, NULL, &ret);
    cout<<"Create context: "<<clke descr(ret)<<"\n";</pre>
    /* coздаем команду */
    cl command queue command queue = clCreateCommandQueue(context, device id, 0,
                                      &ret);
    cout<<"Create queue: "<<clke_descr(ret)<<"\n";</pre>
    cl_program program = NULL;
    cl kernel = NULL;
    FILE *fp;
    const char fileName[] = "test.cl";
    size_t source_size;
    string source_str = "";
    try
    {
        fp = fopen(fileName, "r");
        if (!fp)
        {
            fprintf(stderr, "Failed to load kernel.\n");
            return 1;
        //source str = (char *)malloc(MAX SOURCE SIZE);
        while (!feof(fp))
        {
            char c;
            fread(&c, 1, 1, fp);
```

```
source_str += c;
    fclose(fp);
}
catch (...)
    printf("EXCEPTION\n");
}
cout << "Get code: ";</pre>
const char * sstrptr = source_str.c_str();
source_size = source_str.length();
/* создать бинарник из кода программы */
cout<<"OK\n";
cout<<"Code ptr: "<<(void *)sstrptr<<"\n";</pre>
program = clCreateProgramWithSource(context, 1, &sstrptr,
                                     (const size_t *) &source_size, &ret);
cout << "create program: " << clke descr(ret) << "\n";</pre>
/* скомпилировать программу */
ret = clBuildProgram(program, 1, &device id, NULL, NULL, NULL);
cout << "compile: " << clke descr(ret) << "\n";</pre>
if(ret)return -110;
/* создать кернел */
kernel = clCreateKernel(program, "test", &ret);
cout << "mk kernel: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
/*
 * Готовим векторы, выделяем память
cl_mem u_mo, p_mo, a_mo, b_mo, c_mo;
u mo = p mo = a mo = b mo = c mo = NULL;
size_t mem_len = 10000000;
cl_float3 *vec_u_mem = new cl_float3[mem_len];
cl float3 *dot p mem = new cl float3[mem len];
cl float3 *dot a mem = new cl float3[mem len];
cl_float3 *dot_b_mem = new cl_float3[mem_len];
cl float3 *dot c mem = new cl float3[mem len];
size t i mem = 0;
while (i_mem < mem_len)</pre>
    vec_u_mem[i_mem].s[0] = rand();
    vec_u_mem[i_mem].s[1] = rand();
    vec_u_mem[i_mem].s[2] = rand();
    dot_p_mem[i_mem].s[0] = rand();
    dot_p_mem[i_mem].s[1] = rand();
    dot p mem[i mem].s[2] = rand();
    dot a mem[i mem].s[0] = rand();
    dot a mem[i mem].s[1] = rand();
    dot a mem[i mem].s[2] = rand();
    dot b mem[i mem].s[0] = rand();
    dot b mem[i mem].s[1] = rand();
    dot b mem[i mem].s[2] = rand();
```

```
dot c mem[i mem].s[0] = rand();
        dot c mem[i mem].s[1] = rand();
        dot_c_mem[i_mem].s[2] = rand();
        i mem++;
    }
    cout << "mkbuffers:\n";</pre>
    //Кидаем данные на видеокарту
    u mo = clCreateBuffer(context, CL MEM READ WRITE,
                           mem_len * sizeof(cl_float3), NULL, &ret);
    cout << "u: " << clke descr(ret) << "\n";</pre>
    p mo = clCreateBuffer(context, CL MEM READ WRITE,
                           mem len * sizeof(cl float3), NULL, &ret);
    cout << "p: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    a_mo = clCreateBuffer(context, CL_MEM_READ_WRITE,
                           mem_len * sizeof(cl_float3), NULL, &ret);
    cout << "a: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    b mo = clCreateBuffer(context, CL MEM READ WRITE,
                           mem_len * sizeof(cl_float3), NULL, &ret);
    cout << "b: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    c_mo = clCreateBuffer(context, CL_MEM_READ_WRITE,
                           mem len * sizeof(cl float3), NULL, &ret);
    cout << "c: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    cout << "writebuf:\n";</pre>
    ret = clEnqueueWriteBuffer(command queue, u_mo, CL_TRUE, 0,
                                   mem len * sizeof(cl float3), vec u mem, 0, NULL,
NULL);
    cout << "u: " << clke descr(ret) << "\n";</pre>
    ret = clEnqueueWriteBuffer(command_queue, p_mo, CL_TRUE, 0,
                                   mem_len * sizeof(cl_float3), dot_p_mem, 0, NULL,
NULL);
    cout << "p: " << clke descr(ret) << "\n";</pre>
    ret = clEnqueueWriteBuffer(command_queue, a_mo, CL_TRUE, 0,
                                   mem_len * sizeof(cl_float3), dot_a_mem, 0, NULL,
NULL);
    cout << "a: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    ret = clEnqueueWriteBuffer(command queue, b mo, CL TRUE, 0,
                                   mem len * sizeof(cl float3), dot b mem, 0, NULL,
NULL);
    cout << "b: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    ret = clEnqueueWriteBuffer(command queue, c mo, CL TRUE, 0,
                                   mem_len * sizeof(cl_float3), dot_c_mem, 0, NULL,
NULL);
    cout << "c: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    cout << "set kernargs:\n";</pre>
    ret = clSetKernelArg(kernel, 0, sizeof(cl_mem), (void *) &u_mo);
    cout << "u: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    ret = clSetKernelArg(kernel, 1, sizeof(cl_mem), (void *) &p_mo);
    cout << "p: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    ret = clSetKernelArg(kernel, 2, sizeof(cl_mem), (void *) &a_mo);
    cout << "a: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
```

```
ret = clSetKernelArg(kernel, 3, sizeof(cl_mem), (void *) &b_mo);
    cout << "b: " << clke descr(ret) << "\n";</pre>
    ret = clSetKernelArg(kernel, 4, sizeof(cl_mem), (void *) &c mo);
    cout << "c: " << clke_descr(ret) << "\n";</pre>
    size t global work size[1] =
    { mem len };
    cl event evt;
    cout << "launch gpu: ";</pre>
    auto start = chrono::system_clock::now();
    /* выполнить кернел */
            ret = clEnqueueNDRangeKernel(command queue, kernel,
                                                                               NULL,
global work size, NULL, 0, NULL, &evt);
    clWaitForEvents(1, &evt);
    clFinish(command_queue);
    auto finish = chrono::system_clock::now();
    cout << clke descr(ret) << "\n";</pre>
          auto dt gpu = chrono::duration cast<chrono::milliseconds>(finish
start).count();
cout<<"calc time ("<<mem_len<<"):\n";</pre>
    cout <<"\tGPU: "<<dt gpu<<" ms\n";</pre>
    /* считать данные из буфера */
    ret = clEnqueueReadBuffer(command_queue, u_mo, CL_TRUE, 0,
                                  mem len * sizeof(cl float3), vec u mem, 0, NULL,
NULL);
    ret = clEnqueueReadBuffer(command queue, p mo, CL TRUE, 0,
                                  mem len * sizeof(cl float3), dot p mem, 0, NULL,
    ret = clEnqueueReadBuffer(command_queue, a_mo, CL_TRUE, 0,
                                  mem_len * sizeof(cl_float3), dot_a_mem, 0, NULL,
NULL);
    ret = clEnqueueReadBuffer(command queue, b mo, CL TRUE, 0,
                                  mem len * sizeof(cl float3), dot b mem, 0, NULL,
NULL):
    ret = clEnqueueReadBuffer(command_queue, c_mo, CL_TRUE, 0,
                                  mem len * sizeof(cl float3), dot c mem, 0, NULL,
NULL);
    return 0;
Код OpenCL:
//скалярное произведение векторов
float mscalar (float3 a, float3 b)
    return ((a.x*b.x) + (a.y*b.y) + (a.z*b.z));
}
```

```
//векторное произведение векторов
float3 mvector(float3 a, float3 b)
{
    float i, j, k;
    i = a.y*b.z - a.z*b.y;
    j = a.z*b.x - a.x*b.z;
    k = a.x*b.y - a.y*b.x;
    float3 v;
   v.x = i;
   v.y = j;
    v.z = k;
    return v;
}
//Модуль вектора
float modvector(float3 a)
{
    return sqrt(a.x*a.x+a.y*a.y+a.z*a.z);
}
//Проекция вектора а на направление вектора b
float prvector(float3 a, float3 b)
    float retval;
    float modb = sqrt(b.x*b.x+b.y*b.y+b.z*b.z);
    retval = mscalar(a,b)/modb;
    return retval;
}
float3 normvector(float3 a)
{
    float3 ret:
    float len = modvector(a);
    ret.x = a.x/len;
    ret.y = a.y/len;
    ret.z = a.z/len;
    return ret;
}
__kernel void test(__global float3* u, __global float3* p, __global float3* a,
__global float3* b, __global float3* c)
    // получаем текущий id.
    int id = get_global_id(0);
    float3 uv = u[id];
    float3 pv = p[id];
    float3 av = a[id];
    float3 bv = b[id];
    float3 cv = c[id];
    a[id] = u[id];
    uv = normvector(uv);
    //Вектор ab
    float3 abv = bv-av;
    //Вектор ас
```

```
float3 acv = cv - av:
//Нормаль к плоскости
float3 nv = normvector(mvector(abv, acv));
//Скалярное произведение нормали и вектора луча
float un_s = mscalar(nv, uv);
//Случай, когда луч параллелен плоскости
if(un s==0)
{
    uv.x = 0;
    uv.v = 1;
    uv.z = 0;
   u[id] = uv;
    p[id].x = un_s;
    return;
}
//Число d(расстояние от плоскости до начала координат)
//Определяется проекцией любой точки, принадлежащей плоскости, на вектор нормали.
float d_s = prvector(av, -nv);
//Число pdd - расстояние от точки до плоскости вдоль обратного вектора нормали
float pdz s = prvector(pv, -nv);
float pdd s = pdz s - d s;
float pv_s = mscalar(pv,nv);
a[id].x = pv_s;
float alpha_s = (-d_s - pv_s)/un_s;
//Случай, когда луч направлен от плоскости
if(alpha s<=0)
{
    uv.x = 0:
   uv.y = 0;
   uv.z = 1;
   u[id] = uv;
    return;
}
a[id].y = alpha s;
//Точка пересечения луча и плоскости
float3 auv;
auv.x = alpha s*uv.x;
auv.y = alpha_s*uv.y;
auv.z = alpha_s*uv.z;
float3 i_v;// = pv + auv;
i_v.x = pv.x+auv.x;
i_v.y = pv.y+auv.y;
i_v.z = pv.z+auv.z;
float3 U,V,F, T;
float Um, Vm, Fm, Tm;
T = mvector(bv-av, cv-av);
U = mvector(i v-av, i v-bv);
V = mvector(i v-bv, i v-cv);
F = mvector(i_v-av, i_v-cv);
//Модули площадей параллелограммов
Tm = modvector(T);
Um = modvector(U);
Vm = modvector(V);
Fm = modvector(F);
```

```
//Точка пересечения с плоскостью за пределами треугольника
    if(((Um+Vm)>=Tm)||((Fm+Vm)>=Tm)||((Um+Fm)>=Tm))
    {
        uv.x = 0;
        uv.y = 1;
        uv.z = 1;
        u[id] = uv;
        //i_v.x = Um;
        //i_v.y = Vm;
        //i_v.z = Tm;
        p[id].x = d_s;
        p[id].y = alpha_s;
        return;
    }
    //Точка пересечения внутри треугольника;
    uv.x = uv.y = uv.z = 1;
    u[id] = uv;
    p[id] = i_v;
    //a[id] = p[id];
}
```