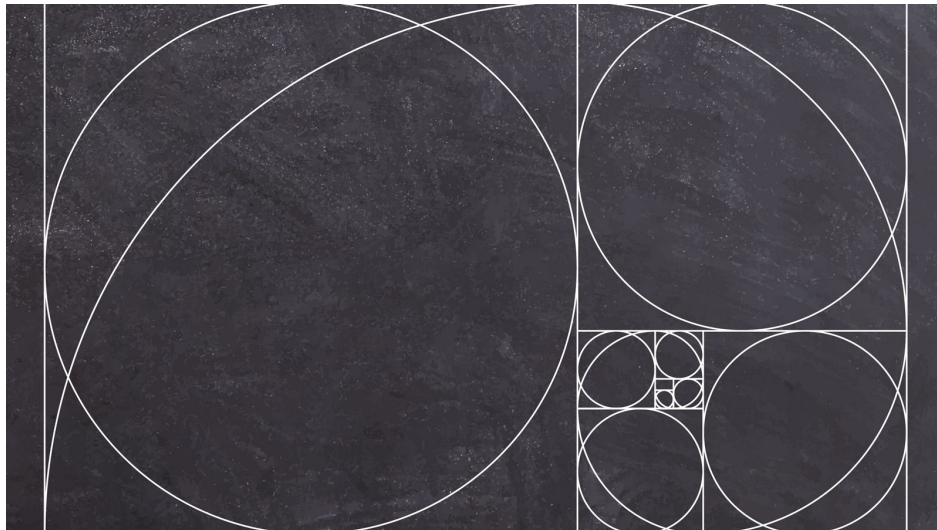


[fit] 1.2 线性变换及其矩阵表示



[.build-lists: false]

1.2.1 线性变换的定义

设 V_1, V_2 同为数域 F 上的线性空间, T 是 V_1 到 V_2 的映射, 若对 $\forall \alpha, \beta \in V_1$ 和 $\forall k \in F$

- $T(\alpha + \beta) = T\alpha + T\beta$
- $T(k\alpha) = kT\alpha$

则称 T 为线性空间到 V_1 到 V_2 的 **线性变换** (或 **线性算子**, Linear Transformation/Map/Operator)

性质 设 T 是 $V_1 \rightarrow V_2$ 的线性变换

- $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in V_1$ 线性相关
 - 则 $T\alpha_1, \dots, T\alpha_n$ 必线性相关
- 若 $T\alpha_1, \dots, T\alpha_n$ 线性无关
 - 则 $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ 线性无关
- **思考** $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in V_1$ 线性无关, $T\alpha_1, \dots, T\alpha_n$ 是否必线性无关?

- 若 $T\alpha_1, \dots, T\alpha_n$ 线性相关, 则 $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ 一定线性相关吗?

例 在线性空间 $P_n(t)$ 上定义

$$Tp(t) = \frac{d}{dt}p(t), \quad \forall p(t) \in P_n(t)$$

则 T 是 $P_n(t)$ 到 $P_{n-1}(t)$ 的线性算子.

- $P_n(t)$ 表示次数不超过 n 的实系数多项式全体.

例 设 $A \in \mathbf{C}^{m \times n}$, $\forall \mathbf{x} \in \mathbf{C}^n$, 定义映射 T 为

$$T\mathbf{x} = A\mathbf{x}$$

则 T 是 \mathbf{C}^n 到 \mathbf{C}^m 的线性变换。

- 一个矩阵就定义了(对应于)一个线性变换

[.build-lists: false]

例 设 $B = \{\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3\}$ 是线性空间 V 的一个基, 定义映射 T 为:

$\forall x_1, x_2, x_3 \in F$

$$\begin{aligned} T(x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + x_3\alpha_3) \\ = (x_1 + x_2 + x_3)\alpha_1 + (x_2 + x_3)\alpha_2 + x_3\alpha_3 \end{aligned}$$

1. 证明: T 是 $V \rightarrow V$ 的线性变换;
2. 设 $\beta_0 = \alpha_1 + 2\alpha_2 + 3\alpha_3$, 试求 $T\beta_0$.

提示: 1. 证明 T 是线性变换

- 任取 $\alpha, \beta \in V$, 记 $\alpha = B\mathbf{x}$, $\beta = B\mathbf{y}$
 - 其中 $\mathbf{x} = [x_1 \ x_2 \ x_3]^T$, $\mathbf{y} = [y_1 \ y_2 \ y_3]^T$
- $T\alpha = B \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$, 即 $TB\mathbf{x} = BA\mathbf{x}$
- $T(\alpha + \beta) = T(B\mathbf{x} + B\mathbf{y}) = T(B(\mathbf{x} + \mathbf{y}))$
 - $= BA(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = BA\mathbf{x} + BA\mathbf{y} = T\alpha + T\beta$
- $T(k\alpha) = T(Bk\mathbf{x}) = BA(k\mathbf{x}) = kBA\mathbf{x} = kT\alpha$

提示：2.求 $T\beta_0$

- $T\beta_0 = T(\alpha_1 + 2\alpha_2 + 3\alpha_3)$
 - $= (1 + 2 + 3)\alpha_1 + (2 + 3)\alpha_2 + 3\alpha_3$
 - $= 6\alpha_1 + 5\alpha_2 + 3\alpha_3$
- 或 $T\beta_0 = B \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} = 6\alpha_1 + 5\alpha_2 + 3\alpha_3$

1.2.2 线性变换的矩阵表示

设 T 是 $V^n \rightarrow V^m$ 的线性变换, $B_\alpha = \{\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n\}$ 与 $B_\beta = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m\}$ 分别是 V^n 与 V^m 的基。

- 设 $T\alpha_i = B_\beta A_i, i = 1, 2, \dots, n$
 - $A_i = [a_{1i} \ a_{2i} \ \dots \ a_{mi}]^T$ 为 $T\alpha_i$ 在基 B_β 下的坐标
- 记 $A = [A_1 \ A_2 \ \dots \ A_n]$
- 则 $TB_\alpha = \{T\alpha_1, T\alpha_2, \dots, T\alpha_n\} = B_\beta \{A_1, A_2, \dots, A_n\} = B_\beta A$
- 称 A 为线性变换 T 在基偶 $\{B_\alpha, B_\beta\}$ 下的矩阵

特别地,

若 T 是 $V^n \rightarrow V^n$ 的线性变换, 且取

$$B_\beta = B_\alpha$$

- 则 A 是方阵, 称为 T 在基 B_α 下的矩阵

例 定义 \mathbf{R}^3 上的线性算子

$$T\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 5x_1 + 4x_2 + 2x_3 \\ 4x_1 + 5x_2 + 2x_3 \\ 2x_1 + 2x_2 + 2x_3 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \in \mathbf{R}^3$$

求 T 在基 $B = \left\{ \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} \right\}$ 下的矩阵.

提示

- 记 $B = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$, 计算可得
- $T\beta_1 = 10\beta_1 = B \begin{bmatrix} 10 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$
- $T\beta_2 = \beta_2 = B \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, T\beta_3 = \beta_3 = B \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$
- 故 T 在基 B 下的矩阵为 $A = \begin{bmatrix} 10 & & \\ & 1 & \\ & & 1 \end{bmatrix}$

例 设 $B_\alpha = \{\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3\}$ 和 $B_\beta = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 都是线性空间 V^3 的基, 从 B_α 到 B_β 的过渡矩阵为

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

设 V^3 上的线性变换 T 满足

$$T(\alpha_1 + 2\alpha_2 + 3\alpha_3) = \beta_1 + \beta_2$$

$$T(2\alpha_1 + \alpha_2 + 2\alpha_3) = \beta_2 + \beta_3$$

$$T(\alpha_1 + 3\alpha_2 + 4\alpha_3) = \beta_1 + \beta_3$$

(1) 求 T 在 B_β 下的矩阵; (2) 求 $T\beta_1$ 在基 B_α 下的坐标.

提示 (1) 求 T 在 B_β 下的矩阵

- 由已知 $TB_\alpha \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 2 & 4 \end{bmatrix} = B_\beta \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$
- $TB_\beta = TB_\alpha P = B_\beta \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 2 & 4 \end{bmatrix}^{-1} P = B_\beta A$
- $A = \begin{bmatrix} -3 & 2 & 1 \\ -5 & 5 & 3 \\ 6 & -5 & -2 \end{bmatrix}$

(2) 求 $T\beta_1$ 在基 B_α 下的坐标

- 先求 $T\beta_1$ 在基 B_β 下的坐标

- $\mathbf{y} = A \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -3 \\ -5 \\ 6 \end{bmatrix}$
- 故 $T\beta_1$ 在基 B_α 下的坐标
 - $\mathbf{x} = P\mathbf{y} = [3 \ 5 \ 9]^T$

1.2.3 零空间与值空间

设 T 是 $V^n \rightarrow V^m$ 的线性变换

- T 的 **零空间** (核、核空间)
 - $N(T) = \{\xi \mid T\xi = \mathbf{0}, \xi \in V^n\}$
 - $\text{null}(T) = \dim(N(T))$ 称为 T 的 **零度** (Nullity)
- T 的 **值空间** (值域、列空间)
 - $R(T) = \{\beta \mid \beta = T\alpha, \alpha \in V^n\}$
 - $\text{rank}(T) = \dim(R(T))$ 称为 T 的 **秩** (Rank)

[.build-lists: false]

定理 设 T 是 $V^n \rightarrow V^m$ 的线性变换, 则

$$\text{rank}(T) + \text{null}(T) = n.$$

证明:

- 设 $\text{null}(T) = s$, 取 $\{\alpha_1, \dots, \alpha_s\}$ 为 $N(T)$ 的一组基
- 将 $\{\alpha_1, \dots, \alpha_s\}$ 扩充为 V^n 的基 $\{\alpha_1, \dots, \alpha_s, \alpha_{s+1}, \dots, \alpha_n\}$
- 下证 $R(T)$ 中的任意向量均可由 $\{T\alpha_{s+1}, \dots, T\alpha_n\}$ 线性表示
 - 任意 $\eta \in R(T)$, 存在 $\xi \in V^n$, 使得 $\eta = T\xi$
 - 设 $\xi = \sum_{k=1}^n x_k \alpha_k$
 - 注意到 $T\alpha_k = \mathbf{0}, k = 1, 2, \dots, s$
 - $\eta = T\xi = T \sum_{k=1}^n x_k \alpha_k = \sum_{k=1}^n x_k T\alpha_k = \sum_{k=s+1}^n x_k T\alpha_k$
- 再证 $\{T\alpha_{s+1}, T\alpha_{s+2}, \dots, T\alpha_n\}$ 线性无关
 - 设 $\sum_{k=s+1}^n x_k T\alpha_k = \mathbf{0}$

- 即 $T \sum_{k=s+1}^n x_k \alpha_k = 0$, 故 $\sum_{k=s+1}^n x_k \alpha_k \in N(T)$
- 存在 $x_k, k = 1, 2, \dots, s$, 使得 $\sum_{k=1}^s x_k \alpha_k = \sum_{k=s+1}^n x_k \alpha_k$
 - 即 $\sum_{k=1}^s x_k \alpha_k - \sum_{k=s+1}^n x_k \alpha_k = 0$
- $\{\alpha_1, \dots, \alpha_n\}$ 线性无关, 故必有 $x_k = 0, k = 1, 2, \dots, n$
- 综上可知 $\{T\alpha_{s+1}, T\alpha_{s+2}, \dots, T\alpha_n\}$ 是 $R(T)$ 的基
 - $\text{rank}(T) = n - s$

[.build-lists: false]

定理 设 T 是 $V^n \rightarrow V^m$ 的线性变换,

$$B_\alpha = \{\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n\}, B_\beta = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m\}$$

分别是 V^n 与 V^m 的基, T 在基偶 $\{B_\alpha, B_\beta\}$ 下的矩阵为 A , 则

1. $\text{rank}(T) = \text{rank}(A)$
2. $\text{null}(T) = n - \text{rank}(A)$
3. $\text{rank}(T) + \text{null}(T) = n$

[.build-lists: false]

例 $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ 上的线性变换 T 定义为

$$TX = CX - XC, \quad X \in \mathbf{R}^{2 \times 2},$$

其中 $C = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$.

1. 求 T 的零度和零空间的基;
2. 求 T 的秩和值空间的基.

[.build-lists: false]

提示

- 取 $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ 的基

$$E_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, E_2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, E_3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, E_4 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- T 在基 $B = \{E_1, E_2, E_3, E_4\}$ 下的矩阵 $A = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$
- $\text{null}(T) = 4 - \text{rank}(A) = 2$
- $\text{rank}(T) = \text{rank}(A) = 2$

[.build-lists: false]

- 解出 $A\mathbf{x} = 0$ 的基础解系:
 $\mathbf{x}_1 = [0 \ 0 \ 1 \ 0]^T$, $\mathbf{x}_2 = [1 \ 0 \ 0 \ 1]^T$
- 相应地, $N(T)$ 的基
 - $\alpha_1 = B\mathbf{x}_1 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$, $\alpha_2 = B\mathbf{x}_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$
- 利用除列交换之外的初等列变换, 将 A 化为最简列阶梯型, 最后剩余的非零列对应于 $\{T(E_1), T(E_2), T(E_3), T(E_4)\}$ 的极大无关组
 - $R(T)$ 的基: $\left\{ \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}$

求零空间的基的一般步骤

设 T 是 $V^n \rightarrow V^m$ 的线性变换, V^n 与 V^m 的基分别是

$$B_\alpha = \{\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n\}, B_\beta = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m\}$$

1. 求出 T 在基偶 $\{B_\alpha, B_\beta\}$ 下的矩阵 A ;
2. 求 $A\mathbf{x} = 0$ 的基础解系: $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_{n-r}$;
3. $B_\alpha \mathbf{x}_1, B_\alpha \mathbf{x}_2, \dots, B_\alpha \mathbf{x}_{n-r}$ 即为 $N(T)$ 的基.

求值空间的基的一般步骤

设 T 是 $V^n \rightarrow V^m$ 的线性变换, V^n 与 V^m 的基分别是

$$B_\alpha = \{\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n\}, B_\beta = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m\}$$

1. 求出 T 在基偶 $\{B_\alpha, B_\beta\}$ 下的矩阵 A ;
2. 利用除列交换外的初等列变换将 A 化为最简列阶梯型;
3. A 的最简列阶梯型中, 设非零列对应的列号为 i_1, \dots, i_r , 则 $\{T\alpha_{i_1}, \dots, T\alpha_{i_r}\}$ 即为 $R(T)$ 的基.

[.build-lists: false]

例 定义 \mathbf{R}^n 上的线性变换 T

$$T\alpha = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & 0 \end{bmatrix} \alpha, \quad (\alpha \in \mathbf{R}^n)$$

(1) 证明对任意 $\alpha \in \mathbf{R}^n$, $T^n \alpha = \mathbf{0}$;

(2) 求 T 的零空间和值空间的基与维数.

[.build-lists: false]

提示: (1) 证明 $T^n = 0$

- 任取 $\alpha = [x_1 \ x_2 \ \cdots \ x_n]^T \in \mathbf{R}^n$
 - $T\alpha = [0 \ x_1 \ \cdots \ x_{n-1}]^T$
- 类推可知, $T^n \alpha = \mathbf{0}$
- 注: 此时通常记 $T^n = 0$

[.build-lists: false]

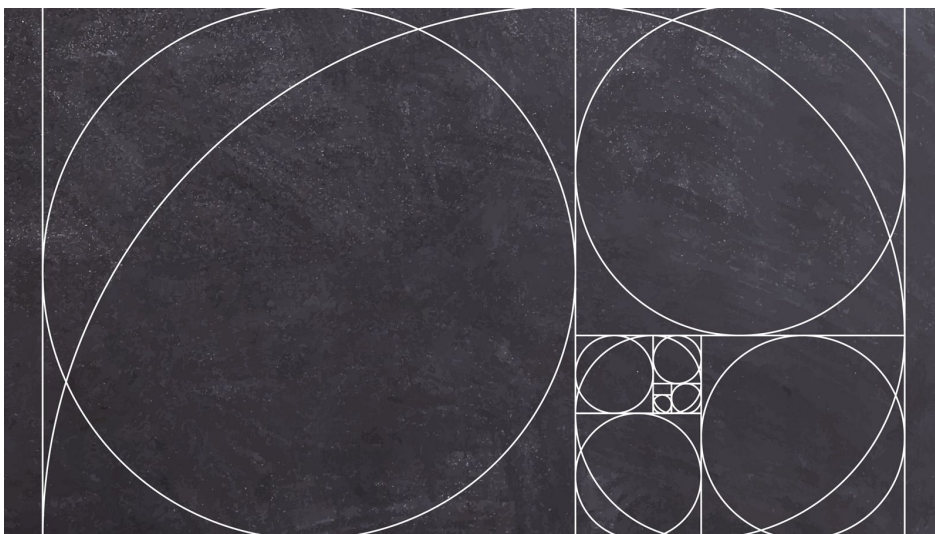
提示: (2) 求 T 的零空间和值空间的基与维数

- 取 \mathbf{R}^n 的基

$$\circ \alpha_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}, \alpha_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}, \alpha_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}, \cdots, \alpha_n = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{bmatrix}$$

- $T\alpha_1 = \alpha_2, T\alpha_2 = \alpha_3, T\alpha_3 = \alpha_4, \cdots, T\alpha_{n-1} = \alpha_n, T\alpha_n = \mathbf{0}$
- $\alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_n$ 线性无关, 故是 $R(T)$ 的基
 - 进而 $\text{rank}(T) = n - 1$
- $\text{null}(T) = 1$, 而 $T\alpha_n = \mathbf{0}$, 故 α_n 是 $N(T)$ 的基

补充例题



例 设 T 是 V^4 上的线性变换, T 在基 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4$ 下的矩阵为

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 2 & 1 & 3 \\ 1 & 0 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 5 & 5 \\ 2 & -2 & 1 & -2 \end{bmatrix}$$

1. 求 T 在 $\beta_1 = \alpha_1 - 2\alpha_2 + \alpha_4, \beta_2 = 3\alpha_2 - \alpha_3 - \alpha_4, \beta_3 = \alpha_3 + \alpha_4, \beta_4 = 2\alpha_4$ 下的矩阵;
2. 求 T 的零空间和值空间的基与维数.

提示

$$\begin{aligned} \bullet \quad B_\beta &= B_\alpha \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = B_\alpha B \\ \bullet \quad TB_\beta &= TB_\alpha B = B_\alpha AB = B_\beta B^{-1} AB \end{aligned}$$

例 W_1, W_2 是线性空间 V^n 的两个子空间, 且

$$W_1 \cap W_2 = \{\mathbf{0}\}, \quad \dim(W_1) + \dim(W_2) = n,$$

证明存在线性变换 T , 使得

$$R(T) = W_1, N(T) = W_2.$$

提示

- 设 $\dim(W_1) = r$
 - 取 $\{\alpha_1, \dots, \alpha_r\}$, $\{\alpha_{r+1}, \dots, \alpha_n\}$ 分别为 W_1, W_2 的基, 则 $B = \{\alpha_1, \dots, \alpha_n\}$ 是 V^n 的基
 - 令 $A = \begin{bmatrix} I_n \\ 0_{n-r} \end{bmatrix}$
 - 令 $TB = BA$, 即为所求
-

例 设 T_1, T_2 均为线性空间 V 上的线性变换, 满足

$$T_1^2 = T_1, \quad T_2^2 = T_2.$$

证明: $R(T_1) = R(T_2)$ 当且仅当

$$T_1 T_2 = T_2, \quad T_2 T_1 = T_1.$$

提示: 必要性(\Rightarrow)

- 已知 $R = R(T_1) = R(T_2)$, 设 $\{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_r\}$ 是 R 的基
 - 记 $T_1 \alpha_i = \beta_i$, $i = 1, 2, \dots, r$, 由 $T_1^2 = T_1$,
 $T_1 \beta_i = T_1 T_1 \alpha_i = T_1 \alpha_i = \beta_i$, 从而 $(T_1 - I)\beta_i = 0$,
 $i = 1, 2, \dots, r$
 - 同理可证 $T_2 \beta_i = \beta_i$, $i = 1, 2, \dots, r$
 - $\forall \xi \in V$, 可记 $T_2 \xi = \sum_{i=1}^r k_i \beta_i$,
 $(T_1 - I)T_2 \xi = \sum_{i=1}^r k_i (T_1 - I)\beta_i = 0$
 - 从而必有 $(T_1 - I)T_2 = 0$, 也即 $T_1 T_2 = T_2$
-

提示: 充分性(\Leftarrow)

- 设 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_r$ 是 $R(T_1)$ 的基, 记 $T_1 \alpha_i = \beta_i$, $i = 1, 2, \dots, r$
 - 由 $T_1^2 = T_1$, $T_1 \beta_i = T_1 T_1 \alpha_i = T_1 \alpha_i = \beta_i$
 - 由 $T_1 = T_2 T_1$, $\beta_i = T_1 \beta_i = T_2 T_1 \beta_i = T_2 \beta_i$
 - $\forall \xi \in V$, 因 $T_1 T_2 \xi \in R(T_1)$, 故可设 $T_1 T_2 \xi = \sum_{i=1}^r k_i \beta_i$
 - $T_2 \xi = T_1 T_2 \xi = \sum_{i=1}^r k_i \beta_i$, 由此即知 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_r$ 也是 $R(T_2)$ 的基
-