Министерство образования Республики Беларусь

Учреждение образования

"Белорусский государственный университет информатики и радиоэлектороники"

Факультет информационных технологий и управления Кафедра интеллектуальных информационных технологий

Расчетная работа

По дисциплине "Представление и обработка информации в интеллектуальных системах"

на тему

"Задача нахождения эксцентриситета каждой вершины неориентированного взвешенного графа"

Выполнил

Студент группы

Кимстач Д.Б.

121702

Проверил

Загорский А.Г.

Минск 2022

Содержание

Пос	становка задачи	2
Цель		2
1.	Список понятий	
1.1	Графовая структура	2
1.2	Графовая структура с ориентированными связками	. 2
1.3	Графовая структура с неориентированными связками	. 3
1.4	Гиперграф	. 3
1.5	Псевдограф	. 4
1.6	Мультиграф	. 5
1.7	Граф	. 5
1.8	Неориентированный граф	. 5
1.9	Маршрут	. 6
1.10	Цепь	. 6
1.11	Взвешенный граф	. 7
1.12	Эксцентриситет	. 7
2.	Алгоритм	8
3.	Тестовые примеры	9
3.1	Тест 1	. 9
3.2	Тест 2	.12
3.3	Тест 3	.12
Вын	вод	14

Цель: Получить навыки формализации и обработки информации с использованием семантических сетей

Постановка задача: Найти эксцентриситет каждой вершины неориентированного графа

1 Список понятий

- 1. Графовая структура (абсолютное понятие) это такая одноуровневая реляционная структура, объекты которой могут играть роль либо вершины, либо связки:
- (а) Вершина (относительное понятие, ролевое отношение);
- (b) Связка (относительное понятие, ролевое отношение).

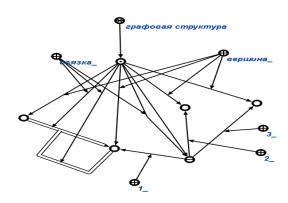


Рис.1 Графовая структура

2. Графовая структура с ориентированными связками (абсолютное понятие) (а) Ориентированная связка (относительное понятие, ролевое отношение) —связка,

которая задается ориентированным множеством.

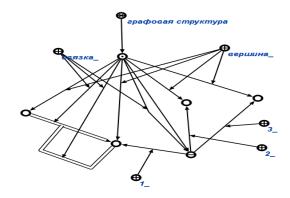


Рис.2 Графовая структура с ориентированными связками

- 3. Графовая структура с неориентированными связками (абсолютное понятие)
- (a) Неориентированная связка (относительное понятие, ролевое отношение) —связка,

которая задается неориентированным множеством.

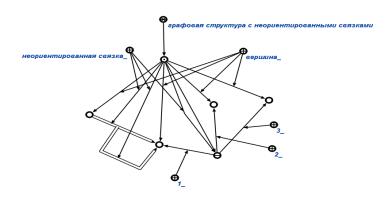


Рис.3 Графовая структура с неориентированными связками

- 4. Гиперграф (абсолютное понятие) это такая графовая структура, в которой связки могут связывать только вершины:
- (а) Гиперсвязка (относительное понятие, ролевое отношение);
- (b) Гипердуга (относительное понятие, ролевое отношение) ориентированнаягиперсвязка;
- (с) Гиперребро (относительное понятие, ролевое отношение) –

неориентированная гиперсвязка.

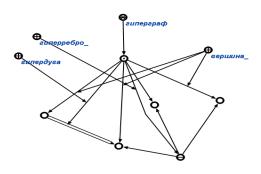


Рис.4 Гиперграф

- 5. Псевдограф (абсолютное понятие) это такой гиперграф, в котором все связки должны быть бинарными:
- (а) Бинарная связка (относительное понятие, ролевое отношение) –гиперсвязка арности 2;
- (b) Ребро (относительное понятие, ролевое отношение) –неориентированнаягиперсвязка
- (с) Дуга (относительное понятие, ролевое отношение) ориентированная гиперсвязка;
- (d) Петля (относительное понятие, ролевое отношение) бинарная связка, у которой первый и второй компоненты совпадают.

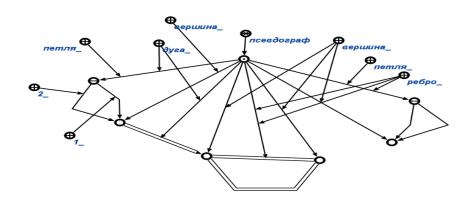


Рис.5 Псевдограф

6. Мультиграф (абсолютное понятие) – это такой псевдограф, в котором не может быть петель:

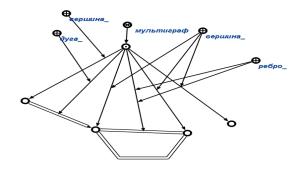


Рис.6 Мультиграф

7. Граф (абсолютное понятие) – это такой мультиграф, в котором не может быть кратных связок, т.е. связок у которых первый и второй компоненты совпадают:

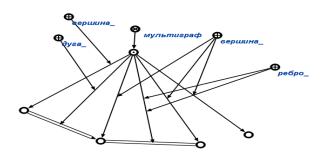


Рис.7 Граф

8. Неориентированный граф (абсолютное понятие) –это такой граф, в котором все связки являются ребрами:

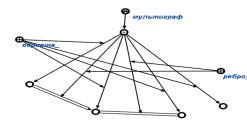


Рис. 8 Неориентированный граф

9. Маршрут (относительное понятие, бинарное ориентированное отношение) – это чередующаяся последовательность вершин и гиперсвязок в гиперграфе, которая начинается и кончается вершиной, и каждая гиперсвязка последовательности инцидентна двум вершинам, одна из которых непосредственно предшествует ей, а другая непосредственно следует за ней. В примере ниже показан маршрут A, CON1, C, CON2, D, CON3, B, CON1, Ав гиперграфе.

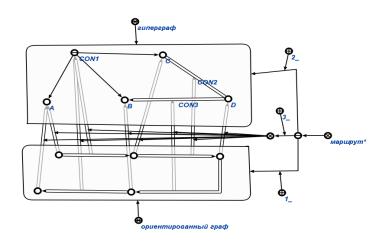


Рис.9 Маршрут

10. Цепь (относительное понятие, бинарное ориентированное отношение) – это маршрут, все гиперсвязки которого различны. В примере ниже показана цепь A, CON1, C, CON2, D, CON3, B, CON4, Ав гиперграфе.

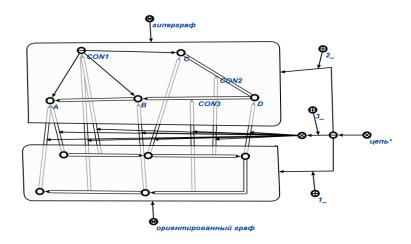


Рис.10 Цепь

11. Взвешенный граф - это граф, каждому ребру которого поставлено в соответствие некое значение (вес ребра).

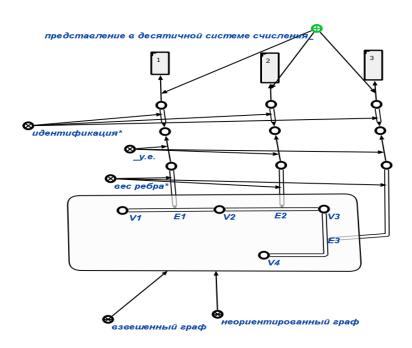


Рис.11 Взевешенный граф

12. Эксцентриситет - это наибольшее кратчайшее расстояние между заданной вершиной и любой другой вершиной

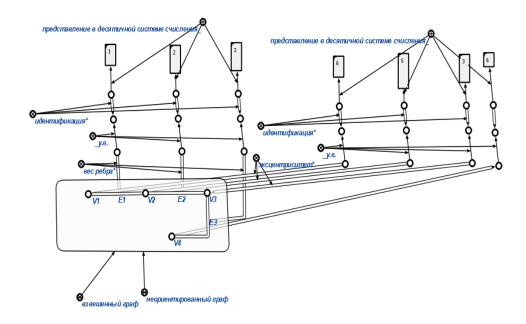


Рис.12 Эксцентриситет

2 Алгоритм (алгоритм Дейкстры):

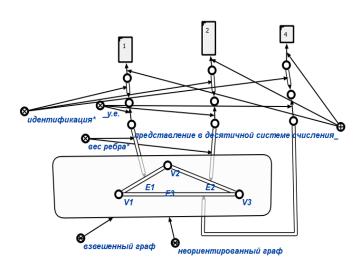
- 1. Определенным образом выбираем начальную вершину. Переходим к пункту 2.
- 2. Заполняем множество Distance значениями 0 для начальной вершины и бесконечно большими значениями для остальных вершин. Переходим к пункту 3.
- 3. Определяем соседние узлы изначально выбранной веришины, расстояния до них заносим во множество Distance. Если существует несколько маршрутов до одной точки, то выбираем тот путь, вес которого будет наименьшим. Переходим к пункту 4.
- 4. При переходе к следующей вершине, предыдущую вершину заносим во множество Parent и во множество Visited.Переходим к пункту 5.
- 5. Повторяем пункты 3, 4 до тех пор, пока все вершины не будут посещены. Переходим к пункту 6.
- 6. Выбираем максимальное значение из множества Distance. Это и есть значение эксцентриситета для изначально выбранной вершины. Повторяем пункты 1-5 для следующей вершины графа.

3 Тестовые примеры

3.1 Tect 1

Вход:

Найти эксцентриситет каждой вершины неориентированного взвешенного графа



Шаг 1:

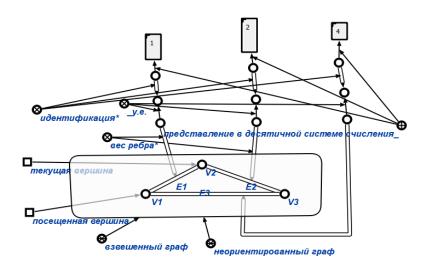
Введём множество Distance и выберем определённым образом узел - V1. Узлы будут перебираться без повторения.Введем множества Visited и Parent. Отметим, что в множество Distance добавляется расстояние 0 для V1 и расстояния, равные бесконечно большому числу для всех остальных вершин(кратчайшее расстояние до них не определено). Рассмотрим соседние вершины V1 - V2 и V3.

Изначальное расстояние между V1 и V2 - 0+1=1, так как во множестве Distance присутствует только нулевое значение. Добавляем во множество Distance значение 1.

Далее рассмотрим расстояние от V1 до V3. Оно равно 0+4=4. Добавляем значение 4 во множество Distance. Вершину V1 добавим в множество Visited,

так как она уже посещена.

Шаг 2:

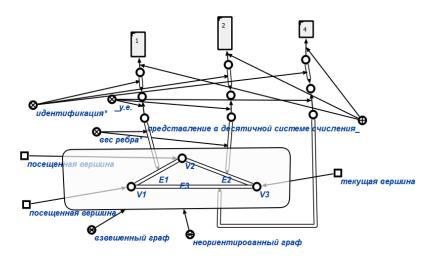


Переходим к вершине V2. Найдем расстояние от V2 до V3, оно равно 2. А расстояние между V1 и V3 равно 1+2=3. Заносим это значение во множество Distance. Вершину V2 заносим во множество Visited, а V1 добавим во множество Parent, так как она предшествует V2.

Шаг 3:

Переходим к вершине 3.Нам необходимо найти расстояние от вершины V3 до V1. Вес ребра равен 4, в данном случае необходимо учесть то, что есть несколько путей от вершины V1 до вершины V3. Рассмотрим: V1 -> V2 -> V3 и V1 -> V3. Т.к. ранее мы установили, что расстояние V1 -> V2 = 1 и V2 -> V3 = 2, то итоговое расстояние первого маршрута равно 3. С другой строны V1 -> V3 = 4. Т.к. 1+2<4, то во множество Distance добавляется значение 1+2=3 (меньшее расстояние).Вершину V3 заносим во множество Visited, а вершину V1 заносим во множество Parent.

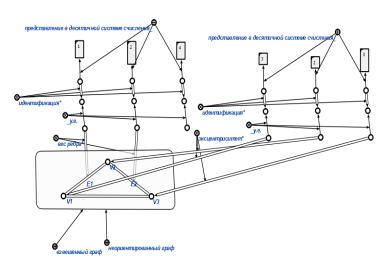
Аналогичная ситуация с маршрутом V1 -> V2 и V1 -> V2 -> V3. Так как 1 < 2+4, то мы не изменяем значения множества Distance и множества Parent.



Шаг 4:

Нам необходимо выбрать наибольшее значение из множества Distance. Оно равно 3. Значит, эксцентриситет первой вершины равен 3. Аналогичные операции совершаем с V2, V3 для определения их эксцентриситета.

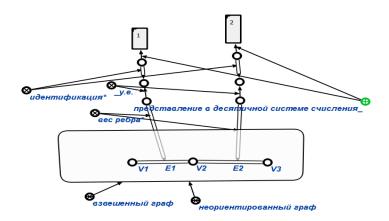
Выход:



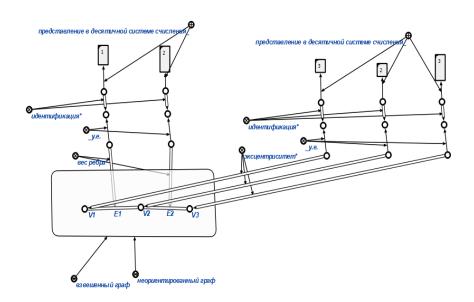
3.2 Tect 2

Вход:

Найти эксцентриситет каждой вершины неориентированного графа



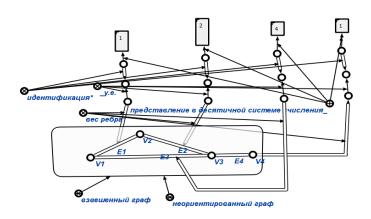
Выход:



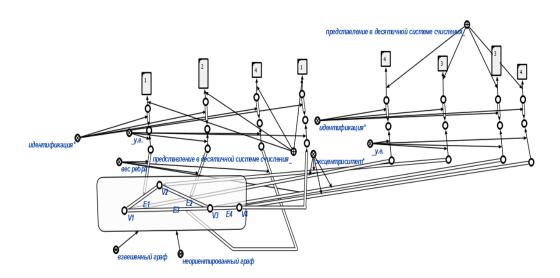
3.3 Тест 3

Вход:

Найти эксцентриситет каждой вершины неориентированного графа



Выход:



Вывод:

В ходе выполнения работы был изучен алгоритм Дейкстры и применение его в конкретной ситуации. Были изучены понятия графа, мультиграфа, взвешенного графа, псевдографа, гиперграфа,графовой структуры, графовой структуры с ориентированными связками, графовой структуры с неориентированными связками, неориентированного графа, цепи, маршрута, эксцентриситета.

3 Список литературы

OSTIS GT. База знаний по теории графов OSTIS GT. - 2011. [Электронный ресурс] - Режим доступа: http://ostisgraphstheo.sourceforge.net/index.php. Дата доступа - 28.03.2022

Гладков Л.А., Курейчик В. В., Курейчик В.М. Дискретная математика. Под ред. В.М. Курейчика. — М.: ФИЗМАТЛИТ, 2014. - 325с.