

Кинетическая энергия вращающегося твердого тела. Работа внешних сил при вращении твердого тела

Основной закон динамики вращательного движения твердого тела устанавливает связь между полным моментом внешних сил и угловым ускорением тела.

$$\vec{M} = I \vec{\varepsilon} \quad \text{или} \quad \vec{\varepsilon} = \frac{\vec{M}}{I}$$

: угловое ускорение твердого тела прямо пропорционально полному моменту внешних сил и обратно пропорционально моменту инерции тела.

$$E_K = \frac{I\omega^2}{2}$$

Кинетическая энергия вращающегося тела определяется:

Если тело катится по поверхности другого тела, то центр масс движется поступательно, а само тело вращается, поэтому энергия движения

$$E_K = \frac{mv_c^2}{2} + \frac{I\omega^2}{2}$$

складывается из энергии поступательного движения и энергии вращения:

где v_c – скорость центра масс тела; I – момент инерции тела относительно оси, проходящей через его центр масс, ω – угловая скорость вращения тела. Из сопоставления кинетической энергии для поступательного и вращательного движений видно, что мерой инертности при вращательном движении служит момент инерции.

При вращении твердого тела его потенциальная энергия не изменяется, поэтому элементарная работа внешних сил равна приращению

$$dA = dE_K$$

кинетической энергии тела:

$$dA = d\left(\frac{I\omega^2}{2}\right) = I\omega \frac{d\omega}{dt} dt = I\omega \varepsilon dt$$

$$I\varepsilon = M \quad \omega dt = d\varphi \quad dA = M d\varphi$$

Учитывая, что

имеем:

$$A = \int_0^{\varphi_1} M d\varphi$$

Работа внешних сил при повороте твердого тела на конечный угол φ равна:

$$A = \int_0^{\varphi_1} M d\varphi = M\varphi$$

Если $M = \text{const}$

, то формула для работы:

не производят.

, а если $M = 0$

, то внешние силы работу

Кинетическая энергия вращающегося тела

- Рассмотрим тело как систему материальных точек

$$E_k = \sum_i E_{ki} = \sum_i \frac{m_i v_i^2}{2} =$$
$$\sum_i \frac{m_i \omega^2 R_i^2}{2} = \frac{I \omega^2}{2}.$$