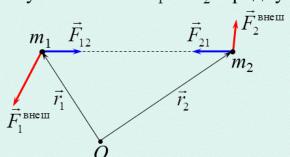
11. Момент импульса системы. Законы изменения и сохранения момента импульса системы.

системы п МТ относительно т. Момент импульса величина, равная:

(3.9)

 $\vec{L} = \sum_{i=1}^n \vec{L}_i = \sum_{i=1}^n \left[\vec{r}_i, \vec{p}_i \right],$ где $\vec{L}_i = \left[\vec{r}_i, \vec{p}_i \right]$ — момент импульса i-й МТ относительно т. O; \vec{r}_i и \vec{p}_i — радиус-вектор и импульс соответственно *i*-й МТ.

Рассмотрим систему из 2-х МТ m_1 и m_2 с радиус-векторами \vec{r}_1 и \vec{r}_2 .



 $\vec{F}_{12} = -\vec{F}_{21}$ — силы взаимодействия МТ друг с другом;

 $\vec{F}_1^{\text{внеш}}$ и $\vec{F}_2^{\text{внеш}}$ — результирующая всех внешних сил, действующих на m_1 и m_2 соответственно.

Уравнения движения МТ:

$$\frac{d\vec{p}_1}{dt} = \vec{F}_{12} + \vec{F}_1^{\text{BHeIII}}, \tag{3.10}$$

$$\frac{d\vec{p}_2}{dt} = \vec{F}_{21} + \vec{F}_2^{\text{BHeIII}}.$$
 (3.11)

Умножим векторно слева (3.10) на \vec{r}_1 , а (3.11) – на \vec{r}_2 :

$$\left[\vec{r}_1, \frac{d\vec{p}_1}{dt}\right] = \left[\vec{r}_1, \vec{F}_{12}\right] + \left[\vec{r}_1, \vec{F}_1^{\text{BHeIII}}\right], \tag{3.12}$$

$$\left[\vec{r}_2, \frac{d\vec{p}_2}{dt}\right] = \left[\vec{r}_2, \vec{F}_{21}\right] + \left[\vec{r}_2, \vec{F}_2^{\text{BHeIII}}\right]. \tag{3.13}$$

Аналогично преобразованиям в (2.25):

$$\left[\vec{r}_1, \frac{d\vec{p}_1}{dt}\right] = \frac{d}{dt} \left[\vec{r}_1, \vec{p}_1\right] = \frac{d\vec{L}_1}{dt},\tag{3.14}$$

$$\left[\vec{r}_2, \frac{d\vec{p}_2}{dt}\right] = \frac{d}{dt} \left[\vec{r}_2, \vec{p}_2\right] = \frac{d\vec{L}_2}{dt},\tag{3.15}$$

где $\vec{L}_1 = [\vec{r}_1, \vec{p}_1]$ и $\vec{L}_2 = [\vec{r}_2, \vec{p}_2]$ — соответственно момент импульса m_1 и m_2 относительно т. O.

$$\left[\vec{r}_{1}, \vec{F}_{12}\right] = \vec{M}_{12},$$
 (3.16)

$$\left[\vec{r}_{2}, \vec{F}_{21}\right] = \vec{M}_{21}$$
 (3.17)

– соответственно момент силы \vec{F}_{12} и \vec{F}_{21} относительно т. O.

$$\left[\vec{r}_{1}, \vec{F}_{1}^{\text{внеш}}\right] = \vec{M}_{1}^{\text{внеш}}, \qquad (3.18)$$

$$\left[\vec{r}_2, \vec{F}_2^{\text{BHeIII}}\right] = \vec{M}_2^{\text{BHeIII}} \tag{3.19}$$

- соответственно результирующий момент всех внешних сил, действующих на m_1 и m_2 , относительно т. O.

(3.14), (3.16) и $(3.18) \rightarrow$ в (3.12):

$$\frac{d\vec{L}_1}{dt} = \vec{M}_{12} + \vec{M}_1^{\text{BHeIII}}, \tag{3.20}$$

(3.15), (3.17) и $(3.19) \rightarrow$ в (3.13):

$$\frac{d\vec{L}_2}{dt} = \vec{M}_{21} + \vec{M}_2^{\text{внеш}} \tag{3.21}$$

и сложим их:

$$\frac{d\vec{L}_1}{dt} + \frac{d\vec{L}_2}{dt} = \vec{M}_{12} + \vec{M}_1^{\text{BHeIII}} + \vec{M}_{21} + \vec{M}_2^{\text{BHeIII}}.$$
 (3.22)

Учтем, что:

$$\frac{d\vec{L}_1}{dt} + \frac{d\vec{L}_2}{dt} = \frac{d(\vec{L}_1 + \vec{L}_2)}{dt} = \frac{d\vec{L}}{dt},\tag{3.23}$$

где $\vec{L} = \vec{L}_1 + \vec{L}_2$ — момент импульса системы относительно т. O;

$$\vec{M}_{12} = -\vec{M}_{21}.\tag{3.24}$$

(3.24) доказать самостоятельно.

(3.23) и $(3.24) \rightarrow$ в (3.22):

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{M}_1^{\text{BHeIII}} + \vec{M}_2^{\text{BHeIII}}.$$
 (3.25)

Обобщение (3.25) на любое число n МТ системы очевидно, поэтому

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \sum_{i=1}^{n} \vec{M}_{i}^{\text{BHeIII}},$$
(3.26)

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \sum_{i=1}^{n} \vec{M}_{i}^{\text{BHeIII}},$$
(3.26)

где \vec{L} — момент импульса системы n МТ относительно некоторой точки (т. O);

 $\vec{M}_i^{\text{внеш}}$ — результирующий момент всех внешних сил, действующих на i-ю MT, относительно той же т. O.

(3.26) называется *уравнением моментов*, которое выражает *закон изменения момента импульса МС*:

В ИСО производная по времени момента импульса МС относительно некоторой точки равна сумме моментов всех <u>внешних</u> сил, действующих на эту систему, относительно той же точки.

Из (3.26) следует, что если
$$\sum_{i=1}^{n} \vec{M}_{i}^{\text{внеш}} = \vec{0}.$$
 то
$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{0}.$$
 Тогда
$$\vec{L} = \overline{\text{const.}}$$

Закон сохранения момента импульса МС:

Если суммарный момент всех внешних сил, действующих на MC, относительно некоторой неподвижной точки равен нулю, то момент импульса этой MC относительно данной точки со временем сохраняется:

$$\vec{L} = \sum_{i=1}^{n} \vec{L}_i(t) = \overrightarrow{\text{const}}.$$
 (3.27)

В частности, если система замкнута (на нее не действуют внешние силы), то ее момент импульса относительно любой точки в произвольной ИСО со временем сохраняется.