Léo :

* Serveur RPYC
* Json\_manager
* Index.html / log-task.html + la moitié de task.html
* Fonction RPYC (dans le fichier flask-server.py) callanswer() startconnexion()  send() Getdata()
* execute\_action() et check\_actions()
* Decorateur
* Apascheduler
* Genidlog() + activate\_job()
* Page index dans flask (script)
* Page logtask dans flask (script)
* Page task dans flask (script)
* Check\_if\_module\_is\_here en collaboration avec Alexandre
* Programme Arduino c++

Maxime :

* Auth-singnin / log.html
* Tâches programmées create\_action() , save\_action(), save\_action\_updates()
* Paramètre de l’application Flask
* Getinfo()
* Page de login dans flask (script)
* Page de log dans flask (script)
* Page logout dans flask (script)
* Lancement du serveur

Alexandre :

* Client Admin
* OS tech (manipulation terminaux)
* La moitié de task.html
* Getstat() gestion des différent calcul pour les capteurs
* Fonction logger
* Page task dans flask (script)
* One-time-launch
* Check\_if\_module\_is\_here en collaboration avec Léo
* Second\_test (script pour tester l’arduino)