

# 自动机大作业设计文档

作者：袁一方（2009212616）

王宇辉（2009212613）

## 目录

1、 项目说明.....	1
1.1 开发环境.....	1
1.2 项目要求.....	1
2 类设计.....	1
3 详细设计.....	2
3.1 判断一个自动机是不是 DFA? 是不是 NFA.....	2
3.2 实现自动机的交并补操作.....	2
3.2 实现自动机的最小化操作.....	3

# 1、项目说明

## 1.1 开发环境

操作系统：Microsoft Windows XP SP2

机器配置：内存：2G

CPU：Intel T6500

开发环境：Eclipse 3.5

## 1.2 项目要求

要求： 用 Java 编写，保证可扩展性

判断一个自动机是不是 DFA？是不是 NFA？

实现自动机的交并补操作。

实现自动机最小化的算法。

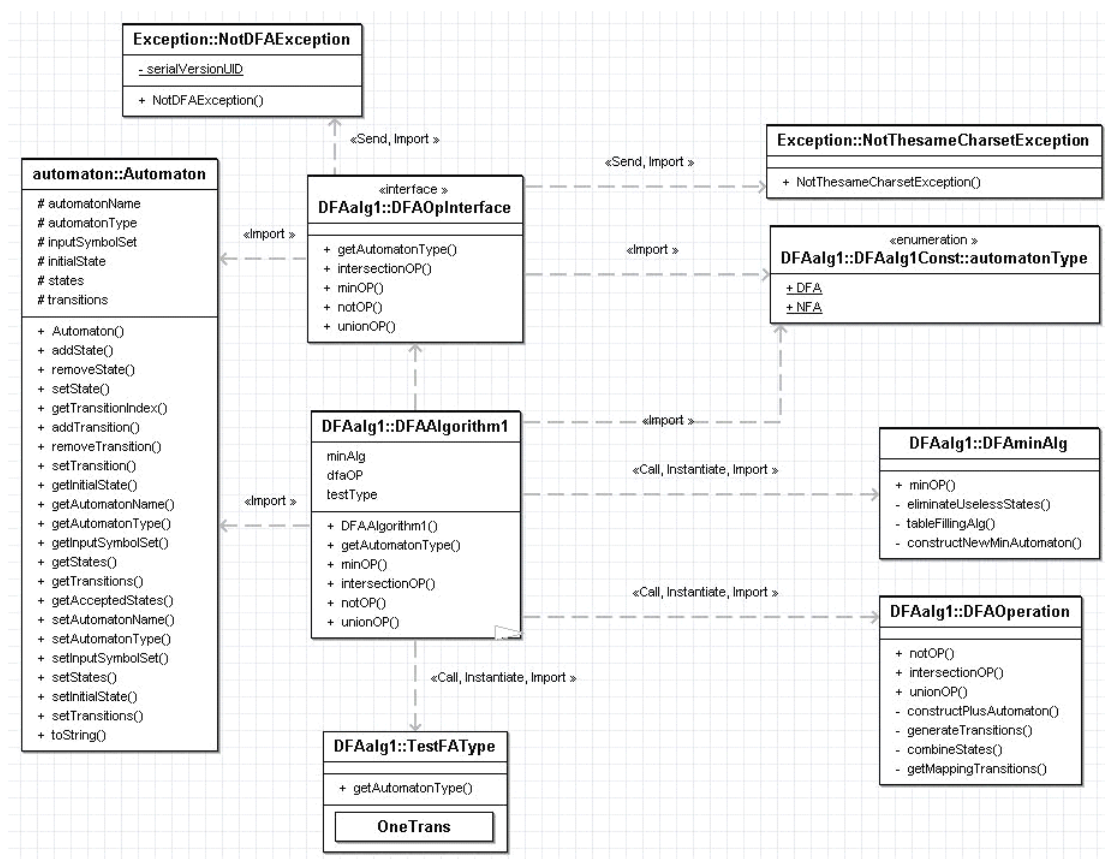
# 2 类设计

采用接口的类设计方案，可以根据需求更改实现，保证较少的影响其他系统的使用，保证可扩展性。

类描述：

类名称	类描述
NotThesameCharsetException	自动机交和并操作时转移条件不相同
NotDFAException	进行运算的不是个确定性自动机
DFAOpInterface	自动机操作接口包括判断是否是 DFA、DFA 的交、并、补、最小化运算
DFAAlgorithm1	实现 DFAOpInterface 接口
DFAMinAlg	实现 DFA 最小化算法
DFAOperation	实现 DFA 交、并、补操作
TestFAType	测试自动机的类型

类图设计如下所示：



### 3 详细设计

### 3.1 判断一个自动机是不是 DFA? 是不是 NFA

在这里假设自动机不是 DFA 就是 NFA。

首先判断转移的边是否等于状态的个数乘以字符集的数目。若是接着判断，将开始状态和转移和结束状态和在一起成为唯一的字符串，将其加入到集合中，当发现不能在集合中加入该转移说明已经存在重复的转移。同时通过判断转移条件中是否有“empty”转移条件，若存在 empty 转移条件则说明有 epsilon 转移，返回状态 NFA。

### 3.2 实现自动机的交并补操作

这里只是针对 DFA 进行的操作。

1、补操作：对于补操作： $A=(Q,\Sigma,\delta,s,F)$  是一个 DFA，那么由补操作产生的新

DFA 定义为:  $\bar{A} = (Q, \Sigma, \delta, s, Q - F)$ 。只要将 A 中的接受的状态设为不接受状态, 同时把不接受的状态设为接受的状态就得到  $\bar{A}$ 。

2、并和交运算: 对于交运算和并运算, 有两个 DFA,  $A_1 = (Q_1, \Sigma, \delta_1, s_1, F_1)$  和  $A_2 = (Q_2, \Sigma, \delta_2, s_2, F_2)$ , 那么有这两个 DFA 创造出来的新的自动机定义为:

$B = (Q_1 \times Q_2, \Sigma, \delta_B, (s_1, s_2), M)$ 。其中  $M \subseteq Q_1 \times Q_2$ ,  $(s_1, s_2)$  为 B 的开始状态,  $\delta_B$  为 B 的转移函数, 且做作如下定义:

$$\forall q_1 \in Q_1, q_2 \in Q_2, \sigma \in \Sigma: \delta_B((q_1, q_2), \sigma) = (\delta_1(q_1, \sigma), \delta_2(q_2, \sigma))$$

1、当  $M = F_1 \times F_2$  时, 有上述方法得到的 B 就是 DFA  $A_1, A_2$  的交运算。

2、当  $M = Q_1 \times F_2 \cup F_1 \times Q_2$  时, 由上述方法得到 B 就是 DFA  $A_1, A_2$  的并运算

## 3.2 实现自动机的最小化操作

采用的方法是填表算法, 基于如下递归的标记可区别的状态偶对的过程

- 1、首先消除无用状态。
- 2、根据填表算法将表格填出来。
- 3、合并等价状态
- 4、计算出所有状态的转移。

其中填表算法如下所示。

-基础

若 p 为终态, q 为非终态, 则 p 和 q 标记为可区别的。

-归纳

设 p 和 q 已标记为可区别的。若状态 r 和 s 通过某个输入符号 a 可分别转移到 p 和 q, 即  $\delta(r, a) = p, \delta(s, a) = q$ , 则 r 和 s 也标记为可区别的。

直到没有状态再改变。然后合并等价集合, 获得最小化的自动机。