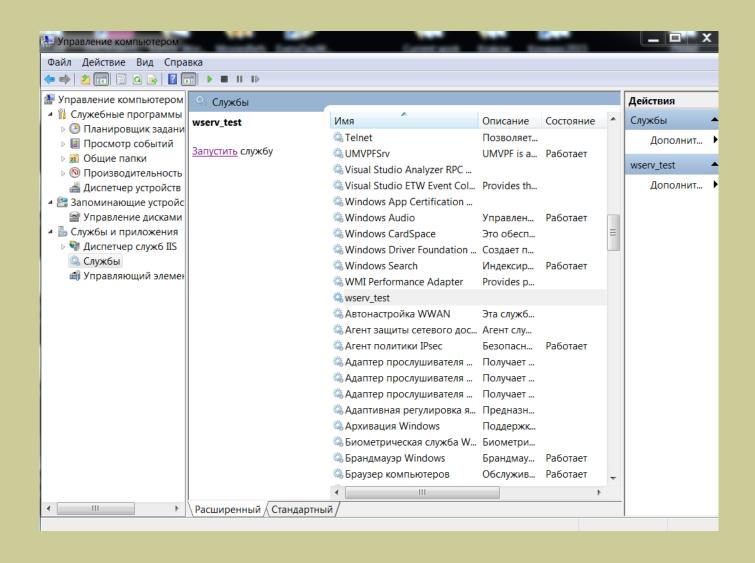
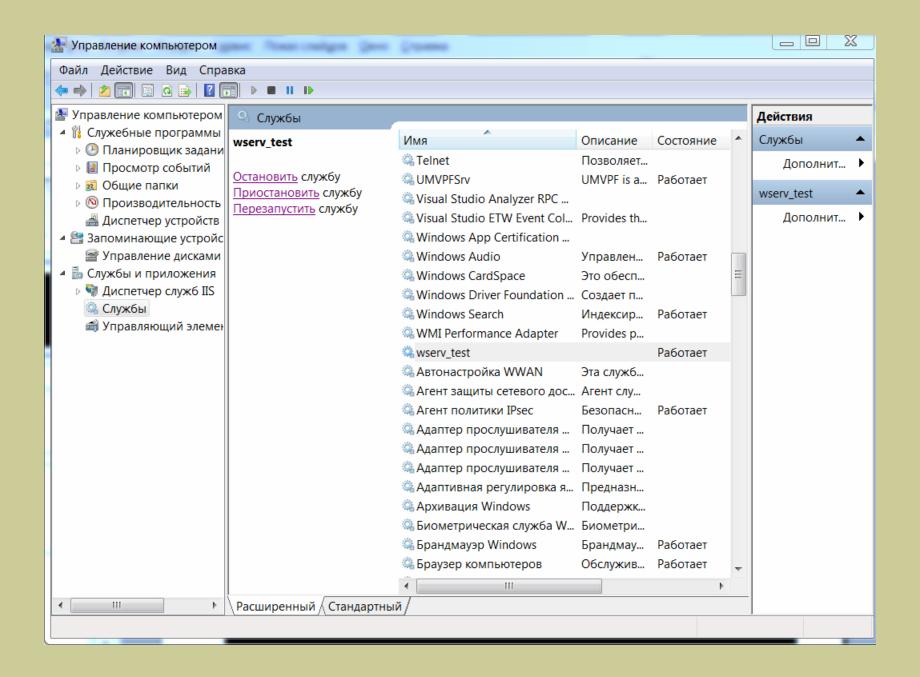
### Лекция15

#### Windows-службы

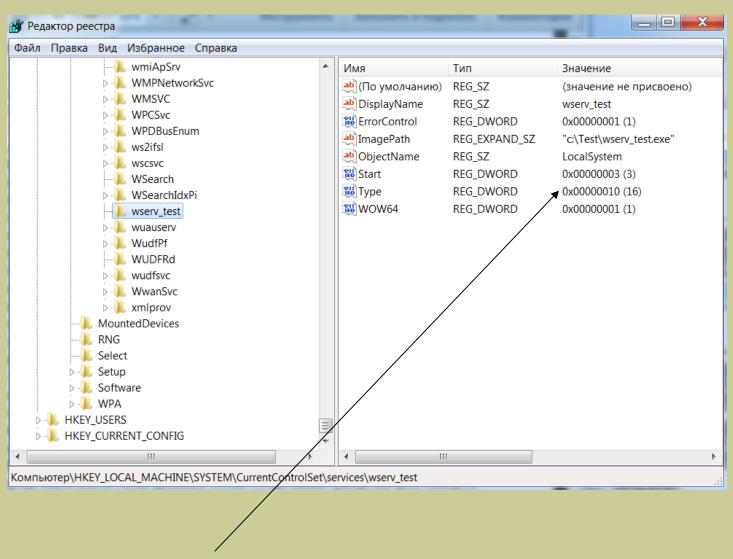
- Определение Windows-службы.
- Управление службами с помощью оснастки ММС.
- Структура службы.
- Создание и удаление службы с помощью Sevice Controller.
- Программное создание и удаление службы.
- Программное управление службой.

# Управление службами с помощью оснастки MMC (Microsoft Management Console)



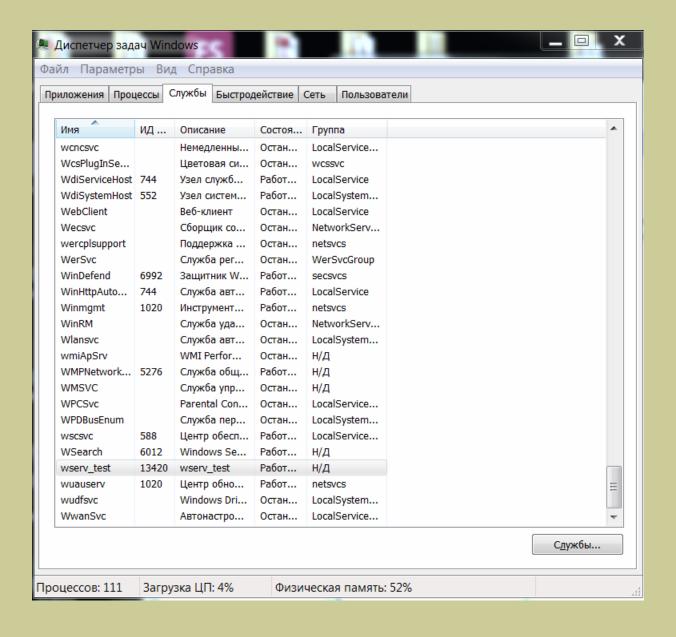


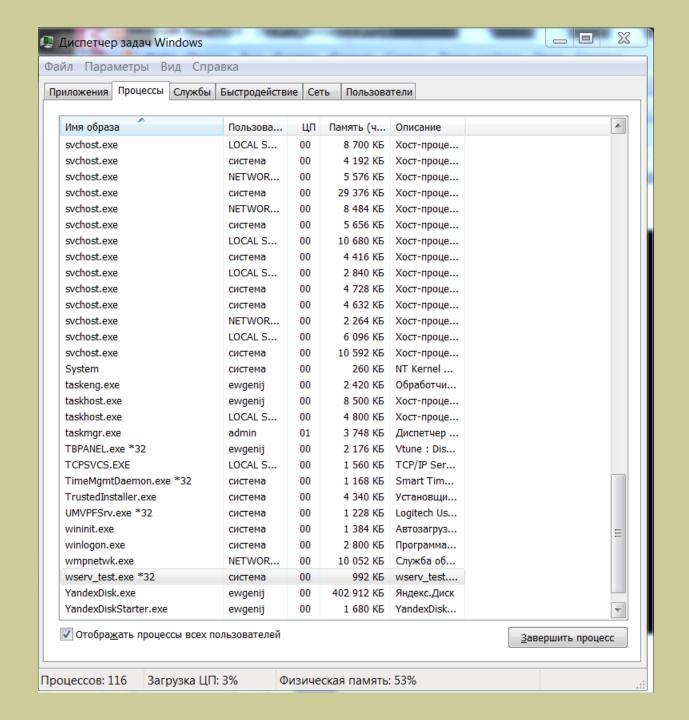
#### Регистрация службы в реестре



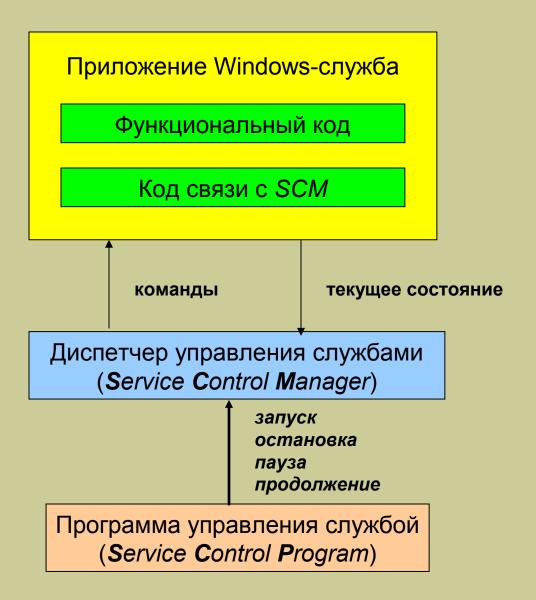
SERVICE\_WIN32\_OWN\_PROCESS (служба выполняется в собственном процессе) 0x0000010

#### Отображение службы в Диспетчере задач





#### Windows-служба



```
#include <windows.h>
#include <iostream.h>
#include <string.h>
#include <time.h>
#include <process.h>
#include <stdio.h>

SERVICE_STATUS wserv_testStatus;
SERVICE_STATUS_HANDLE wserv_testStatusHandle;
```

```
typedef struct _SERVICE_STATUS {
    DWORD dwServiceType;
    DWORD dwCurrentState;
    DWORD dwControlsAccepted;
    DWORD dwWin32ExitCode;
    DWORD dwServiceSpecificExitCode;
    DWORD dwCheckPoint;
    DWORD dwWaitHint;
    } SERVICE_STATUS, *LPSERVICE_STATUS;
```

Задание точки/точек входа в службу и запуск бесконечного цикла в **потоке** службы:

Создание службы с помощью Service Controller (SC):

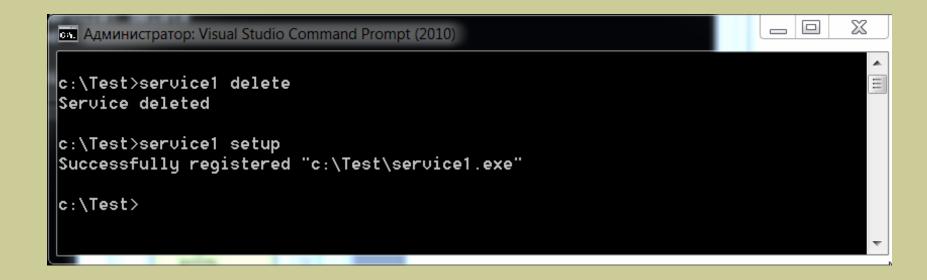
c:\>c:\windows\syswow64\sc create wserv\_test binPath= C:\Test\service1.exe [SC] CreateService: успех

#### Программное создание службы

```
if (argc>1 && !stricmp(argv[1],"setup")){
        char pname[1024];
        pname[0]="";
        GetModuleFileName(NULL,pname+1,1023);
        strcat(pname,"\"");
        SC_HANDLE scm= OpenSCManager(NULL, NULL,
                  SC MANAGER CREATE SERVICE), svc;
        if (!scm) {
                cout<<"Can't open SCM\n";
                exit(1);
        if (!(svc=CreateService(scm,"wserv test","wserv test",
        SERVICE ALL ACCESS, SERVICE WIN32 OWN PROCESS,
        SERVICE_DEMAND_START, SERVICE_ERROR_NORMAL, pname,
                                        NULL, NULL, NULL, NULL, NULL))){
                cout<<"Registration error!\n";</pre>
                exit(2);
        cout<<"Successfully registered "<<pname<<"\n";
        CloseServiceHandle(svc); CloseServiceHandle(scm);
        exit(0);
```

#### Программное удаление службы

```
if (argc>1 && !stricmp(argv[1],"delete")){
        SC_HANDLE scm=OpenSCManager(NULL, NULL,
                          SC_MANAGER_CREATE_SERVICE);
        if (!scm) {
                 cout<<"Can't open SCM\n";
                 exit(1);
        SC HANDLE svc=OpenService(scm,"wserv_test",DELETE);
        if (!svc){
                 cout<<"Can't open service\n";
                 exit(2);
        if (!DeleteService(svc)){
                 cout<<"Can't delete service\n";
                 exit(3);
        cout<<"Service deleted\n";
        CloseServiceHandle(svc);
        CloseServiceHandle(scm);
        exit(0);
```



## **Код точки входа в службу:** инициализация полей структуры SERVICE\_STATUS, регистрация обработчика управления

```
void stdcall wserv_testStart (DWORD argc, LPTSTR *argv) {
 DWORD status:
  wserv_testStatus.dwServiceType = SERVICE_WIN32;
  wserv_testStatus.dwCurrentState
                                  = SERVICE START PENDING;
  wserv testStatus.dwControlsAccepted = SERVICE ACCEPT STOP |
                          SERVICE_ACCEPT_PAUSE_CONTINUE;
  wserv_testStatus.dwWin32ExitCode
                                    = 0:
  wserv_testStatus.dwServiceSpecificExitCode = 0;
  wserv testStatus.dwCheckPoint
                                  = 0:
  wserv testStatus.dwWaitHint = 0;
  wserv_testStatusHandle = RegisterServiceCtrlHandler(TEXT("wserv_test"),
                                                           CtrlHandler);
  if (wserv_testStatusHandle == (SERVICE_STATUS_HANDLE)0)
               return;
```

### **Код точки входа в службу:** обновление полей структуры SERVICE STATUS, посылка сообщения *SCM*, выполнение кода службы.

```
wserv_testStatus.dwCurrentState
                             = SERVICE RUNNING;
 wserv_testStatus.dwCheckPoint = 0;
 wserv testStatus.dwWaitHint
                       = 0:
 if (!SetServiceStatus (wserv testStatusHandle, &wserv testStatus)){
   status = GetLastError();
FILE* fp;
 SYSTEMTIME stSystemTime;
 while (wserv_testStatus.dwCurrentState!=SERVICE_STOPPED){
   if (wserv_testStatus.dwCurrentState!=SERVICE_PAUSED){
    GetSystemTime(&stSystemTime);
    fp=fopen("c:\\Test\\serv_log.txt", "a");
    fprintf(fp,"%d:%d:%d\n",stSystemTime.wHour,
             stSystemTime.wMinute, stSystemTime.wSecond);
    fclose(fp);
   }Sleep(5000);
return;
```

#### Функция обработки управления службы.

```
VOID __stdcall CtrlHandler (DWORD Opcode) {
 DWORD status:
 switch(Opcode) {
    case SERVICE CONTROL PAUSE:
       wserv testStatus.dwCurrentState = SERVICE_PAUSED;
       break;
    case SERVICE_CONTROL_CONTINUE:
       wserv_testStatus.dwCurrentState = SERVICE_RUNNING;
       break;
     case SERVICE CONTROL STOP:
       wserv testStatus.dwWin32ExitCode = 0;
       wserv_testStatus.dwCurrentState = SERVICE_STOPPED;
       wserv_testStatus.dwCheckPoint = 0;
       wserv testStatus.dwWaitHint = 0;
       if (!SetServiceStatus (wserv_testStatusHandle, &wserv_testStatus)){
           status = GetLastError();
        return;
      default:
        break;
```

```
if (!SetServiceStatus (wserv_testStatusHandle, &wserv_testStatus)) {
    status = GetLastError();
  }
  return;
}
```