Perceptron prosty

net = newp (PR,S,<u>TF</u>,<u>LF</u>) - polecenie tworzy sieć typu perceptron prosty (parametry podkreślone są opcjonalne)

```
PR – macierz określająca minimum i maksimum dla wejść sieci:

| min_wel max_wel min_we2 max_we2 ... ... |
| S – ilość neuronów | TF – funkcja aktywacji (hardlim – domyślna, hardlims)
```

Przykład tworzenia i uczenia neuronu realizującego bramkę logiczną AND:

```
we = [0 \ 0 \ 1 \ 1; \ 0 \ 1 \ 0 \ 1];
wy = [0 \ 0 \ 0 \ 1];
net = newp([0 1; 0 1], 1);
                                       lub net = newp(minmax(we), 1);
                                       symulacja działania sieci
y = sim(net, we);
figure(1); plot(abs(y-wy));
                                       wykres błędu
title('Error before learning');
net = init(net);
                                       ponowne losowanie wag początkowych
net.trainParam.epochs = 50;
                                       maksymalna ilość epok uczenia
                                       uczenie sieci
net = train(net, we, wy);
                                       symulacia działania sieci
y = sim(net, we);
figure(2); plot(abs(y-wy));
                                       wykres błędu sieci
title('Error after learning');
net.iw\{1,1\}
                                       wagi na wejściach neuronu
net.b{1}
                                       waga na wejściu progowym
                                       wykres danych
figure (3); plotpv (we, wy);
plotpc(net.iw{1,1}, net.b{1});
                                       linia podziału danych
```

Przykład wczytywania danych:

LF – metoda uczenia sieci

Zadania do wykonania:

- 1. Przygotować dane, utworzyć neuron i nauczyć go działania bramki logicznej OR i XOR, wykreślić dane i linię podziału danych przed i po nauczeniu neuronu.
- 2. Wczytać dane z plików, nauczyć nimi neuron, wykreślić dane i linię podziału danych przed i po nauczeniu neuronu.
 - percep, dane_a przypadek separowalny dwuwejściowy,
 - dane 1, dane 2, dane 3 przypadek nieseparowalny dwuwejściowy,
 - dane3d a przypadek separowalny trzywejściowy,
 - dane3d 1, dane3d 2, dane3d 3 przypadek nieseparowalny trzywejściowy,
 - dane8d a przypadek separowalny ośmiowejściowy,
 - dane8d 1, dane8d 2, dane8d 3 przypadek nieseparowalny ośmiowejściowy,
- 3. Przygotować pliki z danymi, reprezentującymi rzeczywisty problem klasyfikacji (np. techniczny, ekonomiczny lub inny). Wczytać dane, nauczyć nimi neuron, wykreślić dane i linię podziału danych przed i po nauczeniu neuronu.
- 4. Opracować samodzielnie funkcję, wczytującą dane i uczącą neuron z wykorzystaniem reguły delta.

<u>W sprawozdaniu</u> zamieszczamy wyniki uczenia neuronów: dobrane wagi, wykresy obrazujące przebieg uczenia i jego wyniki, skrypty opracowane w czasie eksperymentów.