Algorithmes de Newton stochastiques

A. Godichon-Baggioni

Algorithme de Newton stochastique

•0000

Algorithme de Newton stochastique

IDÉE

00000

Algorithme de Newton stochastique

Modèle linéaire :

$$Y = \theta^T X + \epsilon$$

Gradient stochastique : Posons $H = \mathbb{E} [XX^T] = \begin{pmatrix} 10^{-2} & 0 \\ 0 & 10^2 \end{pmatrix}$.

$$\mathbb{E}\left[\theta_{n+1} - \theta\right] = \begin{pmatrix} 1 - \gamma_{n+1} 10^{-2} & 0\\ 0 & 1 - \gamma_{n+1} 10^{2} \end{pmatrix} \mathbb{E}\left[\theta_{n} - \theta\right]$$

Choix de γ_n ?

SIMULATIONS

Algorithme de Newton stochastique

00000

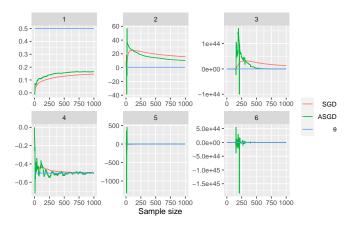


FIGURE - Evolution des estimateurs de la première coordonnée (en haut) et de la deuxième (en bas) pour, de gauche à droite, $c_{\gamma} = 0.1, c_{\gamma} = 1 \text{ et } c_{\gamma} = 10.$

Algorithme de Newton stochastique

00000

SIMULATIONS (NEWTON STOCHASTIQUE)

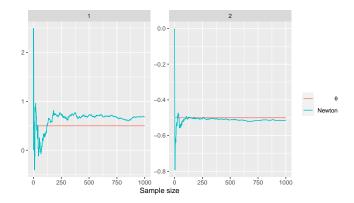


FIGURE - Evolution des estimateurs de la première coordonnée (à gauche) et de la deuxième coordonnée (à droite) pour l'algorithme de Newton stochastique.

ALGORITHME DE NEWTON STOCHASTIQUE

Algorithme de Newton stochastique :

$$m_{n+1} = m_n - \frac{1}{n+1} \overline{H}_n^{-1} \nabla_h g(X_{n+1}, m_n)$$

Hypothèses sur \overline{H}_n :

Algorithme de Newton stochastique

00000

- $ightharpoonup \overline{H}_{n}^{-1}$ est symétrique et définie positive.
- ▶ Il existe une filtration (\mathcal{F}_n) telle que
 - $ightharpoonup \overline{H}_n$ et m_n sont $\mathcal{F}_n = \sigma\left(X_1,\ldots,X_n\right)$ mesurables.
 - $ightharpoonup X_{n+1}$ est indépendant de \mathcal{F}_n .

Vitesse de convergence

CADRE

Algorithme de Newton stochastique

Hypothèses sur la fonction G:

(PS0") Il existe une constante *C* telle que

$$\forall h \in \mathbb{R}^d$$
, $\mathbb{E}\left[\left\|\nabla_h g\left(X,h\right)\right\|^2\right] \leq C + C\left(G(h) - G(m)\right)$

(PS2) La fonction *G* est deux fois continument différentiable sur une voisinage de *m* et

$$\lambda_{\min} := \lambda_{\min} \left(\nabla^2 G(m) \right) > 0.$$

(PS5) La Hessienne de G est uniformément bornée : il existe $L_{\nabla G}$ tel que

$$\forall h \in \mathbb{R}^d, \quad \|\nabla^2 G(h)\|_{op} \le L_{\nabla G}$$

- ▶ (PS5) $\Longrightarrow \nabla G(.)$ est $L_{\nabla G}$ Lipchitz.
- ► *G* fortement convexe + (PS0) \Longrightarrow (PS0").
- ightharpoonup (PS0") + (PS5) \Longrightarrow (PS0).

Hypothèse sur l'estimateur \overline{H}_n

(H1) On peut contrôler les valeurs propres de H_n :

$$\lambda_{\max} \left(\overline{H}_n \right) = O(1) \quad p.s$$

$$\lambda_{\max} \left(\overline{H}_n^{-1} \right) = O\left(n^{\beta} \right) \quad p.s$$

avec β < 1/2.

• (H1)
$$\Longrightarrow \liminf \lambda_{\min} \left(\overline{H}_n^{-1} \right) > 0 \text{ p.s.}$$

CONVERGENCE

Théorème

On suppose que les hypothèses (PS0"), (PS2), (PS5) et (H1) sont vérifiées. Alors

$$m_n \xrightarrow[n \to +\infty]{p.s.} m.$$

Nouvelle hypothèse sur \overline{H}_n

(H2) Si (PS0"), (PS2), (PS5) et (H1) sont vérifées, alors

$$\overline{H}_n \xrightarrow[n \to +\infty]{p.s} H$$
 et $\overline{H}_n^{-1} \xrightarrow[n \to +\infty]{p.s} H^{-1}$

VITESSE DE CONVERGENCE

Théorème

On suppose que les hypothèses (PS0") (PS2), (PS5), (H1) et (H2) sont vérifiées. Alors, pour tout $\delta > 0$,

$$||m_n - m||^2 = o\left(\frac{(\ln n)^{1+\delta}}{n}\right)$$
 p.s.

EFFICACITÉ ASYMPTOTIQUE

Algorithme de Newton stochastique

(H3) On suppose que les hypothèses (PS0") (PS2), (PS5), (H1) et **(H2)** sont vérifiées, alors il existe $p_H > 0$ tel que

$$\|\overline{H}_n - H\|_{op} = O\left(\frac{1}{n^{p_H}}\right) \quad p.s$$

$$\|\overline{H}_n^{-1} - H^{-1}\|_{op} = O\left(\frac{1}{n^{p_H}}\right) \quad p.s$$

Avoir une vitesse pour m_n implique d'avoir une vitesse pour \overline{H}_n .

EFFICACITÉ ASYMPTOTIQUE

Théorème

Algorithme de Newton stochastique

On suppose que les hypothèses (PS0"), (PS2) à (PS5), et (H1) à (H3) sont vérifiées, alors

$$\sqrt{n} \left(m_n - m \right) \xrightarrow[n \to +\infty]{\mathcal{L}} \mathcal{N} \left(0, H^{-1} \Sigma H^{-1} \right)$$

avec
$$H = \nabla^2 G(m)$$
 et $\Sigma = \Sigma(m)$.

Algorithme de Newton stochastique

Régression linéaire

•000000000

UNE FORMULE MAGIQUE

Algorithme de Newton stochastique

Formule de Riccati: Soit $A \in \mathcal{M}_d(\mathbb{R})$ une matrice inversible et $u, v \in \mathbb{R}^d$. Si $1 + v^T A^{-1} u \neq 0$, alors $A + uv^T$ est inversible et

$$(A + uv^T)^{-1} = A^{-1} - (1 + v^T A^{-1}u)^{-1} A^{-1}uv^T A^{-1}.$$

Cas particulier: Soit A une matrice définie positive, pour tout $u \in \mathbb{R}^d$ et $\lambda > 0$, on a $1 + \lambda u^T A^{-1} u > 1$ et donc

$$(A + \lambda u u^{T}) = A^{-1} - \lambda (1 + \lambda u^{T} A^{-1} u)^{-1} A^{-1} u u^{T} A^{-1}.$$

L'ALGORITHME

Algorithme de Newton stochastique

Algorithme de Newton stochastique :

$$\theta_{n+1} = \theta_n + \frac{1}{n+1} \overline{H}_n^{-1} (Y_{n+1} - X_{n+1}^T \theta_n) X_{n+1}$$

$$H_{n+1}^{-1} = H_n^{-1} + (1 + X_{n+1}^T H_n^{-1} X_{n+1})^{-1} H_n^{-1} X_{n+1} X_{n+1}^T H_n^{-1}$$

avec H_0 positive et $\overline{H}_n = (n+1)H_n^{-1}$.

Réécriture de H_n :

$$\overline{H}_n = \frac{1}{n+1} \left(H_0 + \sum_{k=1}^n X_k X_k^T \right).$$

VITESSE DE CONVERGENCE

Théorème

Algorithme de Newton stochastique

On suppose qu'il existe $\eta > 0$ tel que X et ϵ admettent des moments d'ordre $4 + \eta$ et $2 + \eta$. Alors pour tout $\delta > 0$,

$$\|\theta_n - \theta\|^2 = o\left(\frac{(\ln n)^{1+\delta}}{n}\right) p.s. \quad et \quad \sqrt{n} \left(\theta_n - \theta\right) \xrightarrow[n \to +\infty]{\mathcal{L}} \mathcal{N}\left(0, \sigma^2 H^{-1}\right)$$

SIMULATIONS

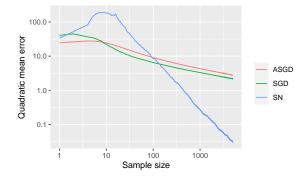


FIGURE – Evolution de l'erreur quadratique moyenne des estimateurs de gradient θ_n (SGD), de leur version moyennée $\overline{\theta}_n$ (ASGD) et des estimateurs de Newton stochastique $\tilde{\theta}_n$ (SN) en fonction de la taille de l'échantilon dans le cadre du modèle linéaire.

Tester H0 : $\theta = \theta_0$ "en ligne"

Réécriture du TLC: Sous H0,

Algorithme de Newton stochastique

$$\sqrt{n} \frac{\left(\theta_n - \theta_0\right)^T H \left(\theta_n - \theta_0\right)}{\sigma^2} \xrightarrow[n \to +\infty]{\mathcal{L}} \chi_d^2$$

Application: Soit \overline{H}_n et $\hat{\sigma}_n^2$ des estimateurs consistants. Alors

$$K_n := \sqrt{n} \frac{(\theta_n - \theta_0)^T \overline{H}_n (\theta_n - \theta_0)}{\hat{\sigma}_n^2} \xrightarrow[n \to +\infty]{\mathcal{L}} \chi_d^2$$

Construction de \overline{H}_n et σ_n^2

Ecriture directe:

Algorithme de Newton stochastique

$$\overline{H}_{n} = \frac{1}{n+1} \left(H_{0} + \sum_{k=1}^{n} X_{k} X_{k}^{T} \right)$$

$$\hat{\sigma}_{n}^{2} = \frac{1}{n+1} \sum_{k=1}^{n} \left(Y_{k} - X_{k}^{T} \theta_{k-1} \right)^{2}$$

Ecriture récursive :

$$\overline{H}_{n+1} = \overline{H}_n + \frac{1}{n+2} \left(X_{n+1} X_{n+1}^T - \overline{H}_n \right)
\hat{\sigma}_{n+1}^2 = \hat{\sigma}_n^2 + \frac{1}{n+2} \left(\left(Y_{n+1} - X_{n+1}^T \theta_n \right)^2 - \hat{\sigma}_n^2 \right)$$

Régression linéaire

0000000000

SIMULATIONS

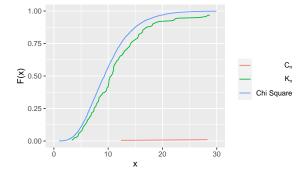


FIGURE – Comparaison des fonctions de répartition de C_n et K_n , pour n = 5000, et de la fonction de répartition d'une Chi 2 à 10 degrés de liberté dans le cadre du modèle linéaire.

Tester
$$x_0^T \theta = x_0^T \theta_0$$

Algorithme de Newton stochastique

Réécriture du TLC

$$\sqrt{n} \frac{x_0^T \theta_n - x_0^T \theta}{\sqrt{\sigma^2 x_0^T H^{-1} x_0}} \xrightarrow[n \to +\infty]{\mathcal{L}} \mathcal{N}\left(0,1\right).$$

Application: Sous H0,

$$\sqrt{n} \frac{x_0^T \theta_n - x_0^T \theta}{\sqrt{\hat{\sigma}_n^2 x_0^T \overline{H}^{-1} x_0}} \xrightarrow[n \to +\infty]{\mathcal{L}} \mathcal{N}\left(0,1\right).$$

SIMULATIONS

Algorithme de Newton stochastique

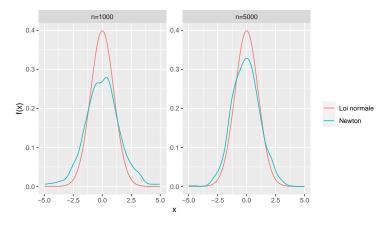


FIGURE – Comparaison de la densité de C_{e_1} , pour n = 1000 (à gauche) et n = 5000 (à droite), et de la densité d'une loi normal centrée réduite dans le cadre de la régression linéaire.

Algorithme de Newton stochastique

Régression linéaire

L'ALGORITHME

Algorithme de Newton stochastique:

$$\begin{split} &\alpha_{n+1} = \pi \left(\theta_n^T X_{n+1}\right) \left(1 - \pi \left(\theta_n^T X_{n+1}\right)\right) \\ &\theta_{n+1} = \theta_n + \frac{1}{n+1} \overline{H}_n^{-1} \left(Y_{n+1} - \pi \left(\theta_n^T X_{n+1}\right)\right) X_{n+1} \\ &H_{n+1}^{-1} = H_n^{-1} - \alpha_{n+1} \left(1 + \alpha_{n+1} X_{n+1}^T H_n^{-1} X_{n+1}\right)^{-1} H_n^{-1} X_{n+1} X_{n+1}^T H_n^{-1} \\ &\text{avec } H_0^{-1} \text{ symétrique et définie positive, } \overline{H}_n^{-1} = (n+1) H_n. \end{split}$$

Réécriture de \overline{H}_n :

$$\overline{H}_n = rac{1}{n+1} \left(H_0 + \sum_{k=1}^n \pi \left(heta_n^T X_{n+1}
ight) \left(1 - \pi \left(heta_n^T X_{n+1}
ight)
ight) X_k X_k^T
ight)$$

Algorithme de Newton stochastique

Algorithme de Newton stochastique tronqué :

$$\alpha_{n+1} = \pi \left(\theta_n^T X_{n+1}\right) \left(1 - \pi \left(\theta_n^T X_{n+1}\right)\right)$$

$$\theta_{n+1} = \theta_n + \frac{1}{n+1} \overline{H}_n^{-1} \left(Y_{n+1} - \pi \left(\theta_n^T X_{n+1}\right)\right) X_{n+1}$$

$$H_{n+1}^{-1} = H_n^{-1} - a_{n+1} \left(1 + a_{n+1} X_{n+1}^T H_n^{-1} X_{n+1}\right)^{-1} H_n^{-1} X_{n+1} X_{n+1}^T H_n^{-1}$$

$$\text{avec } a_{n+1} = \max \left\{\alpha_{n+1}, \frac{c_{\beta}}{(n+1)^{\beta}}\right\} \text{ avec } c_{\beta} > 0 \text{ et } \beta \in (0, 1/2)$$

Réécriture de \overline{H}_n :

$$\overline{H}_n = \frac{1}{n+1} \left(H_0 + \sum_{k=1}^n \max \left\{ \alpha_{k+1}, \frac{c_\beta}{(k+1)^\beta} \right\} X_k X_k^T \right)$$

VITESSE DE CONVERGENCE

Théorème

Algorithme de Newton stochastique

On suppose que X admet un moment d'ordre 4. Alors pour tout $\delta > 0$,

$$\|\theta_n - \theta\|^2 = o\left(\frac{(\ln n)^{1+\delta}}{n}\right) p.s. \quad et \quad \sqrt{n} \left(\theta_n - \theta\right) \xrightarrow[n \to +\infty]{\mathcal{L}} \mathcal{N}\left(0, H^{-1}\right)$$

SIMULATIONS

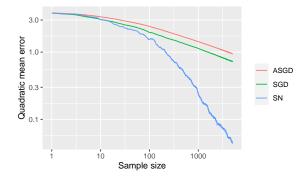


FIGURE – Evolution de l'erreur quadratique moyenne des estimateurs de gradient (SGD), de leur version moyennée (ASGD) et des estimateurs de Newton stochastique (SN) en fonction de la taille de l'échantillon dans le cadre de la régression logistique.

Tester H0 : $\theta = \theta_0$ "en ligne"

Réécriture du TLC: Sous H0,

$$\sqrt{n} \left(\theta_n - \theta_0\right)^T H \left(\theta_n - \theta_0\right) \xrightarrow[n \to +\infty]{\mathcal{L}} \chi_d^2$$

Application: Sous H0,

Algorithme de Newton stochastique

$$K_n := \sqrt{n} \left(\theta_n - \theta_0\right)^T \overline{H}_n \left(\theta_n - \theta_0\right) \xrightarrow[n \to +\infty]{\mathcal{L}} \chi_d^2$$

SIMULATIONS

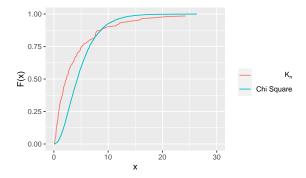


FIGURE – Comparaison de la fonction de répartition de K_n , pour n = 5000, et de la fonction de répartition d'une Chi 2 à 10 degrés de liberté.

Régression linéaire

TESTER $x_0^T \theta = x_0^T \theta_0$

Réécriture du TLC

$$\sqrt{n} \frac{x_0^T \theta_n - x_0^T \theta}{\sqrt{x_0^T H^{-1} x_0}} \xrightarrow[n \to +\infty]{\mathcal{L}} \mathcal{N}\left(0,1\right).$$

Application: Sous H0,

$$\sqrt{n} \frac{x_0^T \theta_n - x_0^T \theta}{\sqrt{x_0^T \overline{H}^{-1} x_0}} \xrightarrow[n \to +\infty]{\mathcal{L}} \mathcal{N}(0,1).$$

SIMULATIONS

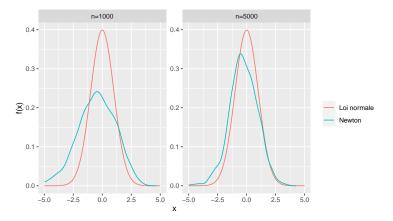


FIGURE – Comparaison de la densité de C_{e_1} , pour n=1000 (à gauche) et n=5000 (à droite), et de la densité d'une loi normal centrée réduite.