Алгоритмы анализа данных

Урок 8. Снижение размерности данных

Практическое задание

Задание 1: Можно ли отобрать наиболее значимые признаки с помощью РСА?

Для самостоятельной работы

- 1. (*) Написать свою реализацию метода главных компонент с помощью сингулярного разложения с использованием функции numpy.linalg.svd() (https://docs.scipy.org/doc/numpy/reference/generated/numpy.linalg.svd. https://docs.scipy.org/doc/numpy/reference/generated/numpy.linalg.svd.
- 2. (*) Обучить любую модель классификации на датасете IRIS до применения PCA и после него. Сравнить качество классификации по отложенной выборке.
- 3. (*) Принять участие в одном или двух соревнованиях и прислать свой псевдоним на Kaggle и ссылку на github с решением задачи.

по perpeccuu (https://www.kaggle.com/c/tutors-expected-math-exam-results (<a href="https://www.kaggle.com/c/tu

или классификации (https://www.kaggle.com/c/choose-tutors (https://www.kaggle.com/c/choose-tutors)).

Функция linalg.svd() выполняет сингулярное (SVD) разложение.

```
B [1]: import numpy as np import pandas as pd from sklearn.model_selection import train_test_split import matplotlib.pyplot as plt import seaborn as sns
```

Задание 1:

• Можно ли отобрать наиболее значимые признаки с помощью РСА?

Опишем суть метода PCA в терминах преобразования линейного n-мерного пространства признаков, где n-количество признаков содержащихся в матрице признаков X нашей задачи.

Пусть имеется некоторе n-мерное пространство S, в котором определён n-мерный базис, состоящих из n базисных векторов $e_i, i=1,\ldots,n$.

Для простоты и наглядности будем считать, что базис является ортонормированным, то есть

$$e_i \cdot e_j = \delta_{ij}$$

Здесь δ_{ij} - дельта символ Кронекера

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1, i=j \\ 0, i \neq j \end{cases}$$

Пусть вектор X_k - n-мерный вектор нашего пространства признаков, проекции которого x_i^k на базис e_i и есть **строка нашей матрицы признаков** X, то есть набор значений признаков соответствующих y_k , конкретному k-му значению вектора значений y. В нашем базисе вектор X_k можно записать как

$$X_k = \sum_{i=1}^n x_i^k e_i$$

Зафиксируем, что нашей матрице параметров X, в нашем n-мерном пространстве, соответствует некоторая n-мерная гиперплоскость G. Точками этой гиперплоскости являются точки заданные векторами X_k .

Вращением базиса e_i в пространстве S и смещением начала координат, мы можем перейти в новый ортонормированнй базис e_i' .

При этом каждый базисный вектор новой системы координат, может быть выражен как линейная комбинация базисных векторов старой системы координат

$$e_i' = \sum_{i=1}^n a_{ij} e_j$$

и наоборот, каждый базисный вектор старой системы координат, может быть выражен как линейная комбинация базисных векторов новой системы координат

$$e_i = \sum_{j=1}^n a'_{ij} e'_j$$

٠

Матрицы перехода между базисами A и A' связаны между собой AA'=I, где I единичная матрица.

Каждый n-мерный вектор нашего пространства X_k , в новом базисе вектор X_k можно записать как

$$X_k = \sum_{i=1}^n x'_i^k e'_i$$

где ${x'}_i^k$ - координаты вектора X_k в новой системе координат.

Можно выбрать такой базис, что часть базисных векторов новой системы координат окажутся "ортогональными" нашей n-мерной гиперплоскости параметров G. Пусть количество таких веторов равно m.

Под "ортогональнальностью" мы будем понимать, то что проекция (оценивается дисперсией) вектора параметров X_k будет равна 0 или близка к нему, то есть ${x'}_s^k \approx 0$ для некоторых m номеров из набора n.

Соответственно, в этом случае, в новом базисе e' мы можем **перейти от n-мерного пространства, к подпространству размерности** n-m < n, так как

$$X_{k} = \sum_{i=1}^{n-m} x'_{i}^{k} e'_{i} + \sum_{i=m}^{n} x'_{i}^{k} e'_{i} = \sum_{i=1}^{n-m} x'_{i}^{k} e'_{i}$$

где

$$x'_{i}^{k} \approx 0, i = m, \dots, n$$

и следовательно пологаем

$$\sum_{i=m}^{n} x'_{i}^{k} e'_{i} = 0$$

То есть сделать именно то, что нам необходимо, понизить размерность до n-m.

В этом как я понимаю и заключается смысл метода главных компонент РСА.

Вывод

Как показали наши рассуждения, метод РСА не выявляет наиболее значимые признаки, а позволяет понизить размерность переходом к новому базису и затем переходу к подпрастранству меньшей размерности, без значительной потери качества модели.

Задание 1. (*):

X_[j][i] /= std[i]

• Написать свою реализацию метода главных компонент с помощью сингулярного разложения с использованием функции numpy.linalg.svd() (https://docs.scipy.org/doc/numpy/reference/generated/numpy.linalg.svd.html)

```
B [2]: import numpy as np
       from sklearn import datasets
       import matplotlib.pyplot as plt
В [3]: # Загрузим датасет из sklearn
       iris = datasets.load_iris()
       X = iris.data
       print(X[:5, :])
       [[5.1 3.5 1.4 0.2]
        [4.9 3. 1.4 0.2]
        [4.7 3.2 1.3 0.2]
        [4.6 3.1 1.5 0.2]
        [5. 3.6 1.4 0.2]]
В [4]: # Для начала отмасштабируем выборку
       X_ = X.astype(float)
       rows, cols = X_.shape
       # центрирование - вычитание из каждого значения среднего по строке
       means = X .mean(0)
       for i in range(rows):
           for j in range(cols):
               X [i, j] -= means[j]
       # деление каждого значения на стандартное отклонение
       std = np.std(X_, axis=0)
       for i in range(cols):
           for j in range(rows):
```

B [5]: print(type(X_))

```
print(X_[:5, :])
         <class 'numpy.ndarray'>
         [-1.14301691 -0.13197948 -1.34022653 -1.3154443 ]
          [-1.38535265 0.32841405 -1.39706395 -1.3154443 ]
          [-1.50652052 0.09821729 -1.2833891 -1.3154443 ]
          Найдём матрицы U,V,D
          • U - матрица собственных векторов матрицы XX^T .
          • V - матрица собственных векторов матрицы X^T X.
          ullet D - диагональная матрица собственных значений матриц XX^T и X^TX (они равны и также называются сингулярными числами
            матрицы X)
 B [6]: \# U, D, V_t = np.linalg.svd(A)
        U, D, V_t = np.linalg.svd(X_, full_matrices=False)
        U[:5, :]
Out[6]: array([[-0.10823953, -0.0409958, 0.02721865, 0.01371065],
               [-0.09945776, 0.05757315, 0.0500034, 0.05843586],
               [-0.1129963, 0.02920003, -0.00942089, 0.01609833],
               [-0.1098971 , 0.05101939, -0.01945713, -0.03741666],
               [-0.11422046, -0.0552418, -0.00335436, -0.02037905]])
 B [7]: D
Out[7]: array([20.92306556, 11.7091661, 4.69185798, 1.76273239])
 В [8]: # Преобразование матрицы столбцов или строк в диагональную матрицу
         np.diag(D)
                                       , 0.
 Out[8]: array([[20.92306556, 0.
                                                                ],
               [ 0.
                          , 11.7091661 , 0.
                                                                ],
                           , 0.
                                       , 4.69185798, 0.
               [ 0.
                           , 0.
                                       , 0.
                                                   , 1.76273239]])
               [ 0.
 B [9]: V_t[:5, :]
Out[9]: array([[ 0.52106591, -0.26934744, 0.5804131 , 0.56485654],
               [-0.37741762, -0.92329566, -0.02449161, -0.06694199],
               [0.71956635, -0.24438178, -0.14212637, -0.63427274],
               [ 0.26128628, -0.12350962, -0.80144925, 0.52359713]])
В [10]: # Получим исходную матрицу параметров
        s = np.dot(U, np.diag(D))
        X_s = np.dot(s, V_t)
        X_s[:5, :]
         # Видно, что X_s = X
Out[10]: array([[-0.90068117, 1.01900435, -1.34022653, -1.3154443],
               [-1.14301691, -0.13197948, -1.34022653, -1.3154443],
               [-1.38535265, 0.32841405, -1.39706395, -1.3154443],
               [-1.50652052, 0.09821729, -1.2833891 , -1.3154443 ],
               [-1.02184904, 1.24920112, -1.34022653, -1.3154443 ]])
B [11]: |print(V_t.shape)
         (4, 4)
  [12]: print('Собственные значения в порядке убывания:')
         # eig_pairs[0] или eig_values
         for i in D:
            print(i)
         Собственные значения в порядке убывания:
         20.923065561236466
         11.709166098412418
         4.691857983325718
         1.7627323858977804
         Оценим долю дисперсии, которая описывается найденными компонентами.
```

```
B [13]: D_sum = sum(D)
# print(D_sum)

var_exp = [(i / D_sum) * 100 for i in sorted(D, reverse=True)]
# print(var_exp)

cum_var_exp = np.cumsum(var_exp)
print(f'Доля дисперсии, описываемая каждой из компонент \n{var_exp}')

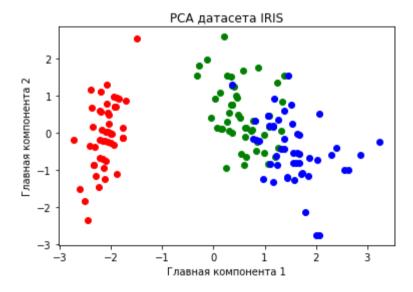
# а теперя оценим кумулятивную (то есть накапливаемую) дисперсию при учитывании каждой из компонент print(f'Кумулятивная доля дисперсии по компонентам \n{cum_var_exp}')

Доля дисперсии, описываемая каждой из компонент [53.52971788236241, 29.95681278402008, 12.003682417209488, 4.509786916408036]
```

]

Таким образом, первая главная компонента описывает 53.5% информации, первые две в сумме - 83.5%, первые три в сумме - 95.5%. В то же время последняя компонента описывает всего 4.5% и может быть отброжена без страха значительных потерь в качестве нашего анализа. Мы отбросим последнюю компоненту, оставив первые три.

```
В [14]: # Сформируем вектор весов из собственных векторов, соответствующих первым трём главным компонентам
         W = V_t[0:V_t.shape[0], 0:3].copy()
         print(f'Матрица весов W:\n', W)
         Матрица весов W:
          [[ 0.52106591 -0.26934744  0.5804131 ]
          [-0.37741762 -0.92329566 -0.02449161]
          [ 0.71956635 -0.24438178 -0.14212637]
          [ 0.26128628 -0.12350962 -0.80144925]]
 В [15]: # Сформируем новую матрицу "объекты-признаки"
         Z = X_{.}dot(W)
         # Выведим 5 верхних строк матрицы Z
         Z[:5, :]
Out[15]: array([[-2.16199391, -0.20824916, 0.69701917],
                [-1.85386523, 0.91972173, 0.58455377],
                [-2.19479706, 0.57380492, 0.44070126],
                [-2.08925659, 0.79120079, 0.35985553],
                [-2.31201067, -0.38815258, 0.62105386]])
 B [16]: plt.figure()
         y = iris.target
         for c, i in zip("rgb", [0, 1, 2]):
             plt.scatter(Z[y==i, 0], Z[y==i, 1], c=c)
         plt.xlabel('Главная компонента 1')
         plt.ylabel('Главная компонента 2')
         plt.title('PCA датасета IRIS')
         plt.show()
```



Кумулятивная доля дисперсии по компонентам [53.52971788 83.48653067 95.49021308 100.

Таким образом, используя метод главных компонент (PCA), мы перешли от четырехмерного пространства признаков к трёхмерному и при этом классы остались разделимы в пространстве, то есть классификация возможна.

Задание 2. (*):

• Обучить любую модель классификации на датасете IRIS до применения PCA и после него. Сравнить качество классификации по отложенной выборке.

2.1 Обучаем модель классификации на датасете IRIS без применения РСА

```
В [17]: # Используем загруженный и отмасштабированнй в задании 1.(*) датасет IRIS, к которому не применялся РСА

# Отобразим первые 5 сторк датасета
print(X_[:5, :])

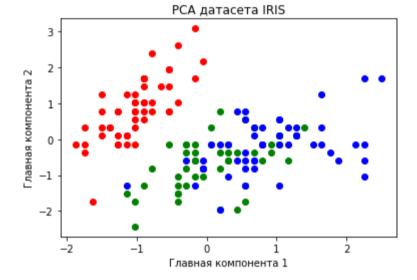
[[-0.90068117   1.01900435  -1.34022653  -1.3154443 ]
       [-1.14301691  -0.13197948  -1.34022653  -1.3154443 ]
       [-1.38535265   0.32841405  -1.39706395  -1.3154443 ]
       [-1.50652052   0.09821729  -1.2833891  -1.3154443 ]
       [-1.02184904   1.24920112  -1.34022653  -1.3154443 ]]
```

Разделим выборку на обучающую и тестовую

```
B [18]: X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(X_, y, test_size=0.2, random_state=1)
```

Визуализация

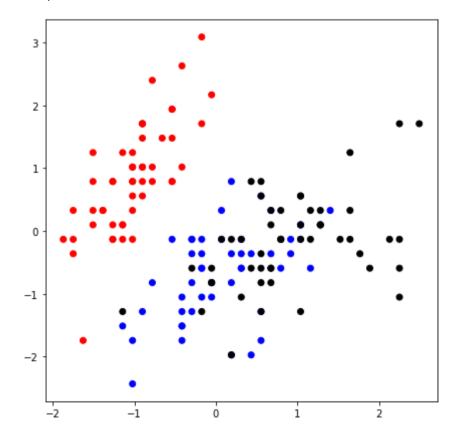
```
B [19]: ### Визуализация (вариант 1)
plt.figure()
y = iris.target
for c, i in zip("rgb", [0, 1, 2]):
    plt.scatter(X_[y==i, 0], X_[y==i, 1], c=c)
plt.xlabel('Главная компонента 1')
plt.ylabel('Главная компонента 2')
plt.title('РСА датасета IRIS')
plt.show()
```



```
B [20]: # Визуализация (вариант 2)
from matplotlib.colors import ListedColormap

cmap = ListedColormap(['red', 'green', 'blue', 'yellow', 'black'])
plt.figure(figsize=(7, 7))
plt.scatter(X_[:, 0], X_[:, 1], c=y, cmap=cmap)
```

Out[20]: <matplotlib.collections.PathCollection at 0xc59379b220>



Используем евклидову метрику. Реализуем функцию для ее подсчета.

Реализуем алгоритм поиска к ближайших соседей.

```
B [22]: def knn(x_train, y_train, x_test, k):
            # Базовый алгоритм (вариант из методички), без взвешивания.
            answers = []
            for x in x_test:
                test_distances = []
                for i in range(len(x_train)):
                    # расчет расстояния от классифицируемого объекта до
                    # объекта обучающей выборки
                    distance = e_metrics(x, x_train[i])
                    # Записываем в список значение расстояния и ответа на объекте обучающей выборки
                    test_distances.append((distance, y_train[i]))
                # создаем словарь со всеми возможными классами
                classes = {class_item: 0 for class_item in set(y_train)}
                # Сортируем список и среди первых к элементов подсчитаем частоту появления разных классов
                for d in sorted(test_distances)[0:k]:
                    classes[d[1]] += 1
                # Записываем в список ответов наиболее часто встречающийся класс
                answers.append(sorted(classes, key=classes.get)[-1])
            return answers
```

Функция для вычисления точности

```
B [23]: def accuracy(pred, y):
            return (sum(pred == y) / len(y))
B [24]: def get_graph(X_train, y_train, k, q: 0.1, algorism):
            Строим график распределения классов.
            cmap_light = ListedColormap(['#FFAAAA', '#AAFFAA', '#00AAFF', '#FFAA00'])
            h = .02
            # Расчет пределов графика
            x_{min}, x_{max} = X_{train}[:, 0].min() - 1, <math>X_{train}[:, 0].max() + 1
            y_min, y_max = X_train[:, 1].min() - 1, X_train[:, 1].max() + 1
            xx, yy = np.meshgrid(np.arange(x_min, x_max, h), np.arange(y_min, y_max, h))
            # Получим предсказания для всех точек
            if algorism == 0:
                # Без взвешивания
                Z = knn(X_train, y_train, np.c_[xx.ravel(), yy.ravel()], k)
            if algorism == 1:
                # Взвешивание по индексам
                Z = knn_wi(X_train, y_train, np.c_[xx.ravel(), yy.ravel()], k, q)
            if algorism == 2:
                # Взвешивание по расстоянию
                Z = knn_wn(X_train, y_train, np.c_[xx.ravel(), yy.ravel()], k, q)
            # Построим график
            Z = np.array(Z).reshape(xx.shape)
            plt.figure(figsize=(7,7))
            plt.pcolormesh(xx, yy, Z, cmap=cmap_light)
            # Добавим на график обучающую выборку
            plt.scatter(X_train[:, 0], X_train[:, 1], c=y_train, cmap=cmap)
            plt.xlim(xx.min(), xx.max())
            plt.ylim(yy.min(), yy.max())
            plt.title(f"Трехклассовая kNN классификация при k = \{k\}")
            plt.show()
```

Проверим работу алгоритма при k=5

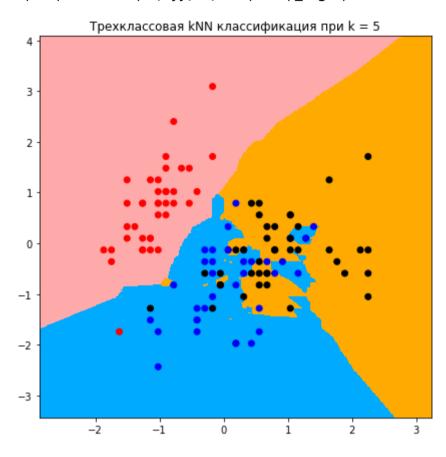
```
B [25]: k = 5
y_pred = knn(X_train, y_train, X_test, k)
#print(f'Точность алгоритма при k = {k}: {accuracy(y_pred, y_test):.3f}')
print(f'Точность алгоритма при k = {k}: {accuracy(y_pred, y_test)}')
```

Точность алгоритма при k = 5: 0.96666666666667

Построим график распределения классов.

```
B [26]: algorism = 0
q = 0.5
get_graph(X_train, y_train, k, q, algorism)
```

<ipython-input-24-ddb2c92b3541>:29: MatplotlibDeprecationWarning: shading='flat' when X and Y have the same dimensions
as C is deprecated since 3.3. Either specify the corners of the quadrilaterals with X and Y, or pass shading='auto',
'nearest' or 'gouraud', or set rcParams['pcolor.shading']. This will become an error two minor releases later.
 plt.pcolormesh(xx, yy, Z, cmap=cmap_light)



2.2 Обучаем модель классификации на датасете IRIS с применением РСА

```
В [27]: # Используем загруженный и отмасштабированный в задании 1.(*) датасет Z, полученный из X_ применением метода РСА print(Z[:5, :])

[[-2.16199391 -0.20824916  0.69701917]
        [-1.85386523  0.91972173  0.58455377]
        [-2.19479706  0.57380492  0.44070126]
        [-2.08925659  0.79120079  0.35985553]
        [-2.31201067 -0.38815258  0.62105386]]
```

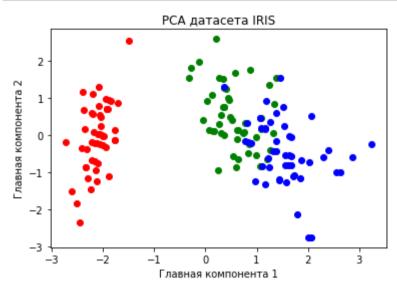
1-вариант: используем 3 параметра вместо 4

```
B [28]: Z_ = Z[0:Z.shape[0], 0:3]

# Οποδραзим первые 5 сторк датасета
print(Z_[:5, :])

[[-2.16199391 -0.20824916 0.69701917]
        [-1.85386523 0.91972173 0.58455377]
        [-2.19479706 0.57380492 0.44070126]
        [-2.08925659 0.79120079 0.35985553]
        [-2.31201067 -0.38815258 0.62105386]]
```

```
B [29]: # Визуализация
plt.figure()
y = iris.target
for c, i in zip("rgb", [0, 1, 2]):
    plt.scatter(Z_[y=i, 0], Z[y=i, 1], c=c)
plt.xlabel('Главная компонента 1')
plt.ylabel('Главная компонента 2')
plt.title('РСА датасета IRIS')
plt.show()
```



Разделим выборку на обучающую и тестовую

```
B [30]: Z_train, Z_test, y_train, y_test = train_test_split(Z_, y, test_size=0.2, random_state=1)
```

Проверим работу алгоритма при k=5

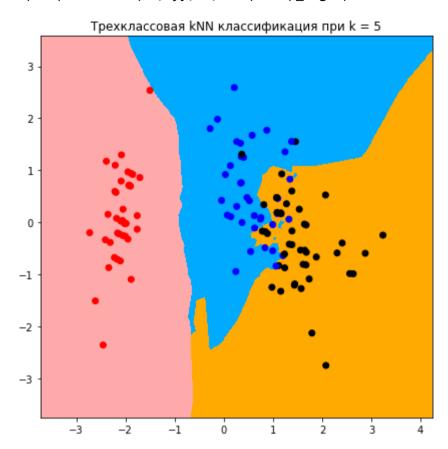
```
B [31]: k = 5
y_pred = knn(Z_train, y_train, Z_test, k)
#print(f'Точность алгоритма при k = {k}: {accuracy(y_pred, y_test):.3f}')
print(f'Точность алгоритма при k = {k}: {accuracy(y_pred, y_test)}')
```

Точность алгоритма при k = 5: 0.966666666666667

Построим график распределения классов.

```
B [32]: algorism = 0
q = 0.5
get_graph(Z_train, y_train, k, q, algorism)
```

<ipython-input-24-ddb2c92b3541>:29: MatplotlibDeprecationWarning: shading='flat' when X and Y have the same dimensions
as C is deprecated since 3.3. Either specify the corners of the quadrilaterals with X and Y, or pass shading='auto',
'nearest' or 'gouraud', or set rcParams['pcolor.shading']. This will become an error two minor releases later.
 plt.pcolormesh(xx, yy, Z, cmap=cmap_light)



2-вариант: используем 2 параметра вместо 4

```
В [33]: # Используем загруженный и отмасштабированный в задании 1.(*) датасет Z, полученный из X_ применением метода РСА Z_ = Z[0:Z.shape[0], 0:2] # Отобразим первые 5 сторк датасета print(Z_[:5, :]) [[-2.16199391 -0.20824916] [-1.85386523 0.91972173] [-2.19479706 0.57380492] [-2.08925659 0.79120079] [-2.31201067 -0.38815258]]
```

```
B [34]: # Визуализация
plt.figure()
y = iris.target
for c, i in zip("rgb", [0, 1, 2]):
    plt.scatter(Z_[y==i, 0], Z[y==i, 1], c=c)
plt.xlabel('Главная компонента 1')
plt.ylabel('Главная компонента 2')
plt.title('РСА датасета IRIS')
plt.show()
```

```
РСА датасета IRIS

2 - 2 - 1 0 1 2 3

Главная компонента 1
```

```
B [35]: ## Визуализация
# cmap = ListedColormap(['red', 'green', 'blue', 'yellow', 'black'])
# plt.figure(figsize=(7, 7))
# plt.scatter(Z[:, 0], Z[:, 1], c=y, cmap=cmap)
```

Разделим выборку на обучающую и тестовую

```
B [36]: Z_train, Z_test, y_train, y_test = train_test_split(Z_, y, test_size=0.2, random_state=1)
```

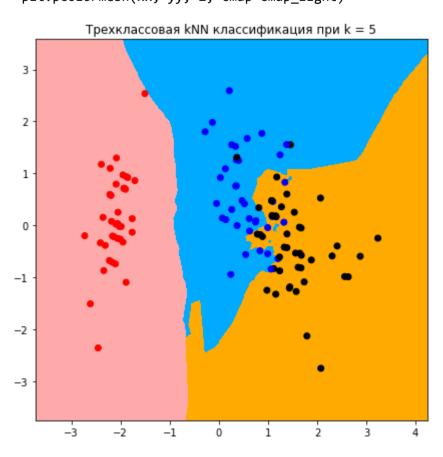
Проверим работу алгоритма при k=5

Точность алгоритма при k = 5: 0.933333333333333

Построим график распределения классов.

```
B [38]: algorism = 0
q = 0.5
get_graph(Z_train, y_train, k, q, algorism)
```

<ipython-input-24-ddb2c92b3541>:29: MatplotlibDeprecationWarning: shading='flat' when X and Y have the same dimensions
as C is deprecated since 3.3. Either specify the corners of the quadrilaterals with X and Y, or pass shading='auto',
'nearest' or 'gouraud', or set rcParams['pcolor.shading']. This will become an error two minor releases later.
 plt.pcolormesh(xx, yy, Z, cmap=cmap_light)



2.3 Сравнить качество классификации по отложенной выборке.

Количество ближайших соседей k = 5

1 *Модель классификации на датасете IRIS без применения РСА* (в модели использованы 4 параметра)

Точность алгоритма при k = 5: 0.966666666666667

2 *Модель классификации на датасете IRIS с применением РСА* (в модели использованы 3 параметра)

Точность алгоритма при k = 5: 0.96666666666667

3 Модель классификации на датасете IRIS с применением PCA (в модели использованы 2 параметра)

Точность алгоритма при k = 5: 0.933333333333333

Вывод

Для данного конкретного датасета, точность 1 и 2 случаев оказалась одинакова. При этом во втором случае количество параметров меньше (3 вместо 4). Это говорит о том, что уменьшение размерности не повлияло на качество нашей модели.

Для данного конкретного датасета, точность 1 и 3 случаев оказалась разная. Для третьего случая она оказалась ниже чем в первом, но всё ещё высокая. При этом количество используемых параметров в третьем случае равно 2, в то время как в первом 4 (2 вместо 4).

Таким образом даже мы видим, что даже при использовании двух параметров с использованием метода РСА, классификация возможна.

При этом визуальное разделение на классы в случае использования метода РСА, более качественно (см. графики распределения классов).

B []: