Курс «Глубокое обучение в компьютерном зрении»

Урок 4. Семантическая сегментация

Практическое задание 4

Обучить модель семантической сегментации (человек-vs-фон) на подмножестве датасета MS COCO Библиотеки: [Python, Tensorflow]

Выполнил Соковнин ИЛ

Переключение версии TensorFlow

```
B [3]:
```

```
%tensorflow_version 2.x
```

Colab only includes TensorFlow 2.x; %tensorflow_version has no effect.

B [4]:

```
import os
import skimage.io as io
import numpy as np

import tensorflow as tf

# gpu_device = tf.config.experimental.list_physical_devices('GPU')
# if gpu_device:
# tf.config.experimental.set_memory_growth(gpu_device[0], True)
```

```
B [5]:
```

```
!ls
```

sample_data

Загрузка датасета СОСО и СОСО АРІ

```
B [24]:
```

```
# if 1:
# !mkdir -p data

# !cd data && wget http://images.cocodataset.org/zips/train2017.zip
# !cd data && wget http://images.cocodataset.org/zips/val2017.zip
# # Архив с анотациями (разметкой)
# !cd data && wget http://images.cocodataset.org/annotations/annotations_trainval2017.zip

# !cd data && unzip -q train2017.zip
# !cd data && unzip -q val2017.zip
# !cd data && unzip -q annotations_trainval2017.zip
# !cd data && unzip -q annotations_trainval2017.zip

# Библиотека для работы с натациями датасета СОСО
# !cd data && git clone https://github.com/cocodataset/cocoapi
# # Собираем и подготавливаем библиотеку к работе
# !cd data/cocoapi/PythonAPI && make
```

B [34]:

```
# !rm -rf data/train2017
# !rm /data/train2017.zip
# !du ./data/train2017
# !du ./data/
```

Подготовка СОСО АРІ

B [35]:

```
# Импортируем библиотеку для чтения нотации и работы с ней COCO_ROOT = './data/' import sys sys.path.insert(0, os.path.join(COCO_ROOT, 'cocoapi/PythonAPI')) from pycocotools.coco import COCO
```

Универсальный класс Dataset для сегментации

Подготавливаем pipeline данных для сегментации

```
class Dataset():
   # Создаём универсальный класс для произвольной сегментации
   def crop_images(self, img, inp_size, random_crop=False):
        shape = tf.shape(img)
        pad = (
            [0, tf.maximum(inp_size - shape[0], 0)],
            [0, tf.maximum(inp_size - shape[1], 0)],
            [0, 0],
       img = tf.pad(img, pad)
       if random_crop:
            img = tf.image.random_crop(img, (inp_size, inp_size, shape[2]))
       else: # central crop
            shape = tf.shape(img)
            ho = (shape[0] - inp_size) // 2
            wo = (shape[1] - inp_size) // 2
            img = img[ho:ho+inp_size, wo:wo+inp_size, :]
        return img
   def train_dataset(self, batch_size, epochs, inp_size):
       # Создание обучающего датасета
       # Для яобъединения картинок в batch они д.б. одного, фиксированного размера
       # Для обучения берём случайный стор на картинке
       # Аугментация
       def item_to_images(item):
            # Чтение картинки с диска
            # item - указание на то, где находится картинка
            random_crop = True
            \# Для чтения используется \phi-я read_images,
            # которая д.б. реализована в дочернем классе
            # img_combined - выход, комбинированная картинка,
            # где по канальному измерению сконкатенирована наша исходная картинка rgb
            # и картинка с метками класса. Все картинки имеют тип int8.
            img_combined = tf.py_function(self.read_images, [item], tf.uint8)
            # Вызываем кроп для неё (см. выше ф-ю crop_images )
            img_combined = self.crop_images(img_combined, inp_size, random_crop)
            # Исходная картинка
            # предполагаем, что она находится в первых 3-х каналах
            # Мы считаем, что функция read_images нам возвращает
            # в первых 3-х каналах картинку
            # а в последнем карту сегментации
            img = tf.cast(img_combined[...,:3], tf.float32) / np.float32(255.)
            # Карта сегментации (находится в последнем канале)
            mask_class = tf.cast(img_combined[...,3:4], tf.float32)
            return img, mask_class # картинка и маска
       # img_list - список путей к файлам с картинками
        # Из этого списка путей к картинкам создаём датасет
       dataset = tf.data.Dataset.from_tensor_slices(self.img_list)
```

```
# Перемешиваем его
    dataset = dataset.shuffle(buffer_size=len(self.img_list))
    # Для каждого элемента датасета применяем функцию item to images
    # подлучаем картинка и её маску
    dataset = dataset.map(item_to_images) # ∂атасет с картинками
    dataset = dataset.repeat(epochs) # repead по количеству эпох
    dataset = dataset.batch(batch_size, drop_remainder=True) # batch
    return dataset # Получаем датасет для дальнейшей работы
def val_dataset(self, batch_size, inp_size):
    # Создание валидационного датасета
    # Для яобъединения картинок в batch они д.б. одного размера
    # Для валидации делаем центральный стор
    def item to images(item):
        # То же самое, что и для train
        # Но у нас random_crop = False и
        # мы не делаем repeat по эпохам
        random crop = False
        img_combined = tf.py_function(self.read_images, [item], tf.uint8)
        img_combined = self.crop_images(img_combined, inp_size, random_crop)
        img = tf.cast(img_combined[...,:3], tf.float32) / np.float32(255.)
        mask_class = tf.cast(img_combined[...,3:4], tf.float32)
        return img, mask_class
    dataset = tf.data.Dataset.from_tensor_slices(self.img_list)
    dataset = dataset.map(item_to_images)
    dataset = dataset.batch(batch_size, drop_remainder=True)
    return dataset
```

Класс для сегментационного датасета СОСО

Класс наследутся от универсльного Dataset и реализует кастомную функцию чтения данных.

```
class COCO Dataset(Dataset):
   # Наследуемся от универсального класса и создаём класс для датасета СОСО
   # Кастомный, специальный способ загрузки изображений
   def __init__(self, sublist):
       # Специфичный для СОСО конструктор
       # Путь к разметке
       ann_file_fpath = os.path.join(COCO_ROOT, 'annotations', 'instances_'+sublist+'2017.
       # Инициализируем класс СОСО (используем СОСО-арі)
       self.coco = COCO(ann_file_fpath)
       # Указываем какие категории мы хотим использовать.
       # Можно указать список категорий ['person', ...]
       self.cat_ids = self.coco.getCatIds(catNms=['person'])
       # Получаем картинки с категориями
       self.img_list = self.coco.getImgIds(catIds=self.cat_ids)
   # Ф-я по элементу списка img_list получает картинку и маски
   # У картинки м.б. несколько масок. Каждая сидит в отдельном слое.
   # Мы их все суммируем
   def read_images(self, img_id):
       # Функция чтения изображения
       # Функция read_images обязательно должна нам возврать,
       # в первых 3-x каналах картинку, а в последнем карту сегментации.
       # Логика специфичная для СОСО
        img_id = int(img_id.numpy())
        img_data = self.coco.loadImgs(img_id)[0]
        img_fname = '/'.join(img_data['coco_url'].split('/')[-2:])
        img = io.imread(os.path.join(COCO_ROOT, img_fname))
        if len(img.shape) == 2:
            img = np.tile(img[..., None], (1, 1, 3))
        ann_ids = self.coco.getAnnIds(imgIds=img_data['id'], catIds=self.cat_ids, iscrowd=N
        anns = self.coco.loadAnns(ann_ids)
       mask_class = np.zeros((img.shape[0], img.shape[1]), dtype=np.uint8)
        # Суммируем все маски у картинки
       for i in range(len(anns)):
           mask class += self.coco.annToMask(anns[i])
       mask_class = (mask_class > 0).astype(np.uint8)
        img_combined = np.concatenate([img, mask_class[..., None]], axis=2)
        return img_combined # Полученная исходная картинка
```

```
B [38]:
# Создаем экземпляры класса валидационный и трэйн датасеты
COCO_dataset_train = COCO_Dataset('train')
COCO_dataset_val = COCO_Dataset('val')
loading annotations into memory...
Done (t=19.78s)
creating index...
index created!
loading annotations into memory...
Done (t=0.56s)
creating index...
index created!
Уменьшим количество изображений в датасете, стобы модель обучилась за разумное время.
B [93]:
COCO_dataset_train.cat_ids=COCO_dataset_train.cat_ids[:1000]
COCO_dataset_train.img_list=COCO_dataset_train.img_list[:1000]
COCO_dataset_val.cat_ids=COCO_dataset_val.cat_ids[:200]
COCO_dataset_val.img_list=COCO_dataset_val.img_list[:200]
B [94]:
len(COCO_dataset_train.img_list), len(COCO_dataset_train.cat_ids)
Out[94]:
(1000, 1)
B [95]:
len(COCO_dataset_val.img_list), len(COCO_dataset_val.cat_ids)
Out[95]:
(200, 1)
B [96]:
NUM EPOCHS = 10
BATCH SIZE = 8
inp_size = 256
B [97]:
# Сформируем валлидационный и тестовый tf датасеты.
train_ds = COCO_dataset_train.train_dataset(batch_size=BATCH_SIZE, epochs=NUM_EPOCHS,inp_si
val ds = COCO dataset val.val dataset(batch size=BATCH SIZE, inp size=inp size)
```

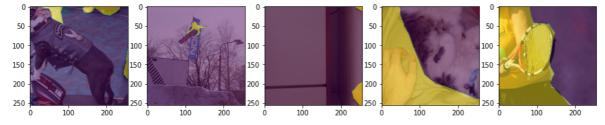
Визуализация датасета

B [98]:

```
# Выполним визуализацию
# %matplotlib inline
# import matplotlib.pyplot as plt

img, mask = next(iter(train_ds.take(1)))

fig = plt.figure(figsize=(15,6))
for i in range(5):
    ax = fig.add_subplot(1, 5, i+1)
    ax.imshow(img[i])
    ax.imshow(mask[...,0][i],alpha=0.5)
plt.show()
```



Используем функциональный способ построения модели

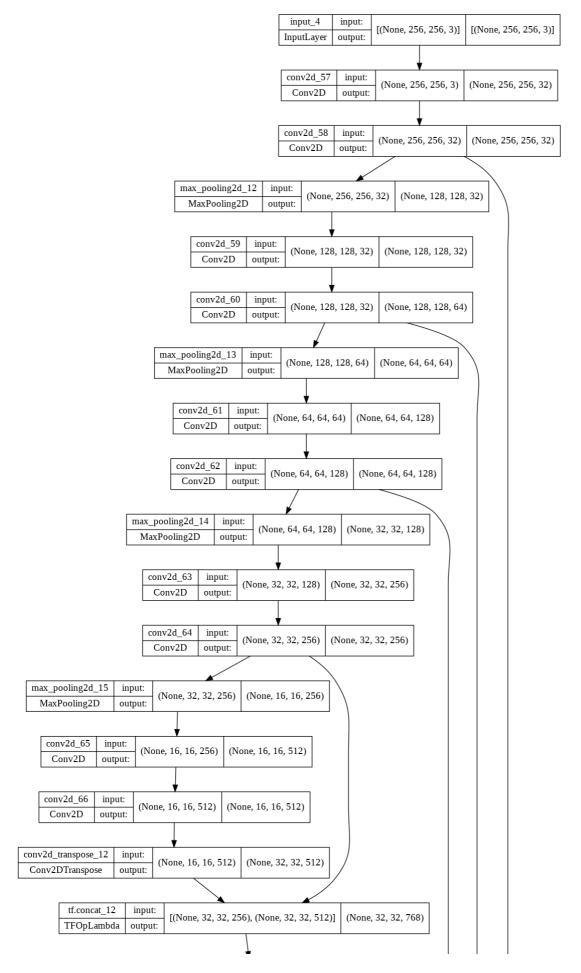
```
B [99]:
```

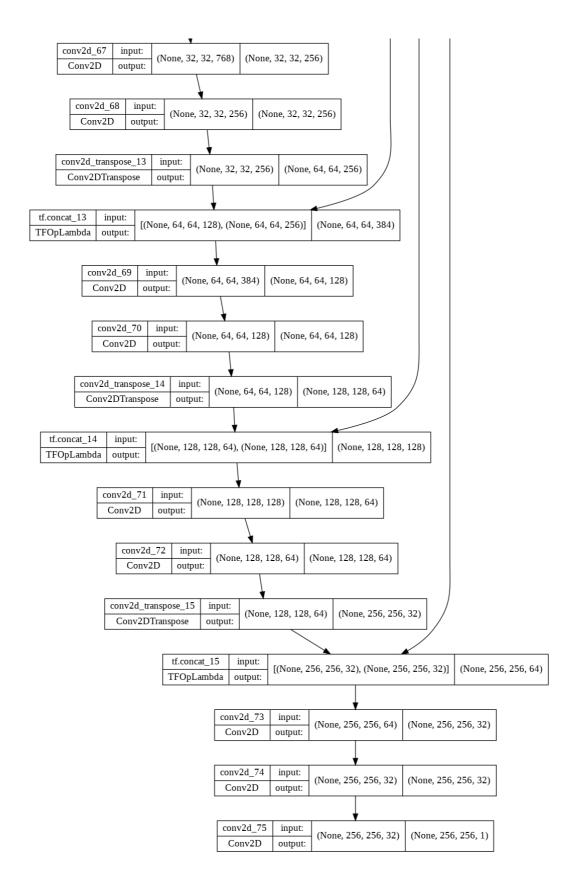
```
# U-Net
def build_model():
   # 4 раза понижаем разрешение, затем 4 раза повышаем разрешение
   x = tf.keras.layers.Input((inp_size, inp_size, 3)) # Входной узел - указываем размер к
   out = tf.keras.layers.Conv2D(32, (3, 3), padding='same', activation='relu')(x)
   out1 = tf.keras.layers.Conv2D(32, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out = tf.keras.layers.MaxPool2D((2, 2))(out1)
   out = tf.keras.layers.Conv2D(32, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out2 = tf.keras.layers.Conv2D(64, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out = tf.keras.layers.MaxPool2D((2, 2))(out2)
   out = tf.keras.layers.Conv2D(128, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out3 = tf.keras.layers.Conv2D(128, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out = tf.keras.layers.MaxPool2D((2, 2))(out3)
   out = tf.keras.layers.Conv2D(256, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out4 = tf.keras.layers.Conv2D(256, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out = tf.keras.layers.MaxPool2D((2, 2))(out4)
   out = tf.keras.layers.Conv2D(512, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out = tf.keras.layers.Conv2D(512, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out = tf.keras.layers.Conv2DTranspose(512, (3, 3), strides=(2, 2), padding='same', acti
   out = tf.concat([out4, out], axis=3)
   out = tf.keras.layers.Conv2D(256, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out = tf.keras.layers.Conv2D(256, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out = tf.keras.layers.Conv2DTranspose(256, (3, 3), strides=(2, 2), padding='same', acti
   out = tf.concat([out3, out], axis=3)
   out = tf.keras.layers.Conv2D(128, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out = tf.keras.layers.Conv2D(128, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out = tf.keras.layers.Conv2DTranspose(64, (3, 3), strides=(2, 2), padding='same', activ
   out = tf.concat([out2, out], axis=3)
   out = tf.keras.layers.Conv2D(64, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out = tf.keras.layers.Conv2D(64, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out = tf.keras.layers.Conv2DTranspose(32, (3, 3), strides=(2, 2), padding='same', activ
   out = tf.concat([out1, out], axis=3)
   out = tf.keras.layers.Conv2D(32, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out = tf.keras.layers.Conv2D(32, (3, 3), padding='same', activation='relu')(out)
   out = tf.keras.layers.Conv2D(1, (3, 3), padding='same', activation='sigmoid')(out)
   return tf.keras.Model(inputs=x, outputs=out)
model = build model()
```

Визуализация U-Net

tf.keras.utils.plot_model(model, show_shapes=True)

Out[100]:





Обучение модели

```
B [101]:
```

```
# NUM_EPOCHS = 10
# BATCH_SIZE = 8

# Нам нужно сделать дополнительное суммирование или усреднение
# по пространственным измерения карты признаков.
# За нас это делает ф-я BinaryCrossentropy().
loss = tf.keras.losses.BinaryCrossentropy()
model.compile(optimizer='adam', loss=loss, metrics=['accuracy'])
```

B [102]:

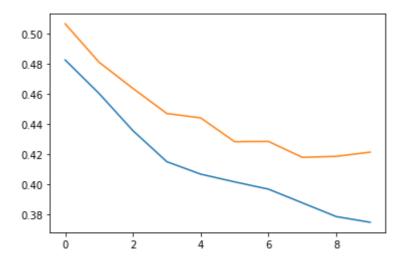
```
Epoch 1/10
- accuracy: 0.7875 - val_loss: 0.5068 - val_accuracy: 0.7573
Epoch 2/10
- accuracy: 0.7905 - val_loss: 0.4813 - val_accuracy: 0.7781
Epoch 3/10
- accuracy: 0.7967 - val_loss: 0.4639 - val_accuracy: 0.7697
Epoch 4/10
1250/1250 [============== ] - 384s 307ms/step - loss: 0.4153
- accuracy: 0.8059 - val_loss: 0.4472 - val_accuracy: 0.7849
Epoch 5/10
1250/1250 [============== ] - 382s 306ms/step - loss: 0.4070
- accuracy: 0.8106 - val_loss: 0.4443 - val_accuracy: 0.7879
Epoch 6/10
- accuracy: 0.8122 - val_loss: 0.4285 - val_accuracy: 0.7886
Epoch 7/10
1250/1250 [============== ] - 382s 305ms/step - loss: 0.3970
- accuracy: 0.8148 - val loss: 0.4287 - val accuracy: 0.7923
Epoch 8/10
- accuracy: 0.8189 - val_loss: 0.4181 - val_accuracy: 0.7983
Epoch 9/10
- accuracy: 0.8244 - val_loss: 0.4188 - val_accuracy: 0.7968
Epoch 10/10
1250/1250 [================ ] - 383s 307ms/step - loss: 0.3750
- accuracy: 0.8263 - val_loss: 0.4216 - val_accuracy: 0.7971
```

B [103]:

```
plt.plot(hist.history['loss'])
plt.plot(hist.history['val_loss'])
```

Out[103]:

[<matplotlib.lines.Line2D at 0x7fed5fb9f990>]



B [119]:

```
val_ds.take(1)
```

Out[119]:

<TakeDataset element_spec=(TensorSpec(shape=(8, None, None, None), dtype=tf.float32, name=None), TensorSpec(shape=(8, None, None, None), dtype=tf.float32, name=None))>

Проверим качество обученной модели визуально.

B [109]:

```
img, mask = next(iter(val_ds.take(1)))
```

B [121]:

mask.shape

Out[121]:

TensorShape([8, 256, 256, 1])

B [122]:

img.shape

Out[122]:

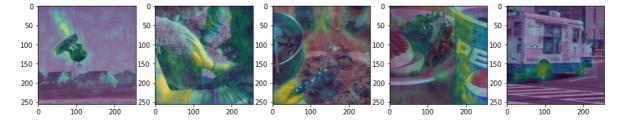
TensorShape([8, 256, 256, 3])

B [110]:

```
mask_pred = model.predict(img)
```

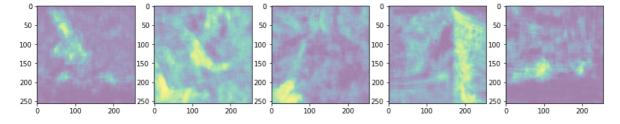
B [111]:

```
fig = plt.figure(figsize=(15,6))
for i in range(5):
    ax = fig.add_subplot(1, 5, i+1)
    ax.imshow(img[i])
    ax.imshow(mask_pred[..., 0][i], alpha=0.5)
plt.show()
```



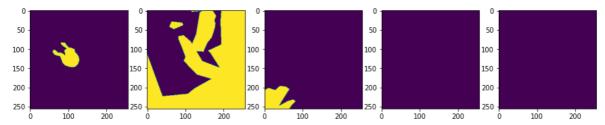
B [114]:

```
fig = plt.figure(figsize=(15,6))
for i in range(5):
    ax = fig.add_subplot(1, 5, i+1)
    # ax.imshow(img[i])
    ax.imshow(mask_pred[..., 0][i], alpha=0.5)
plt.show()
```



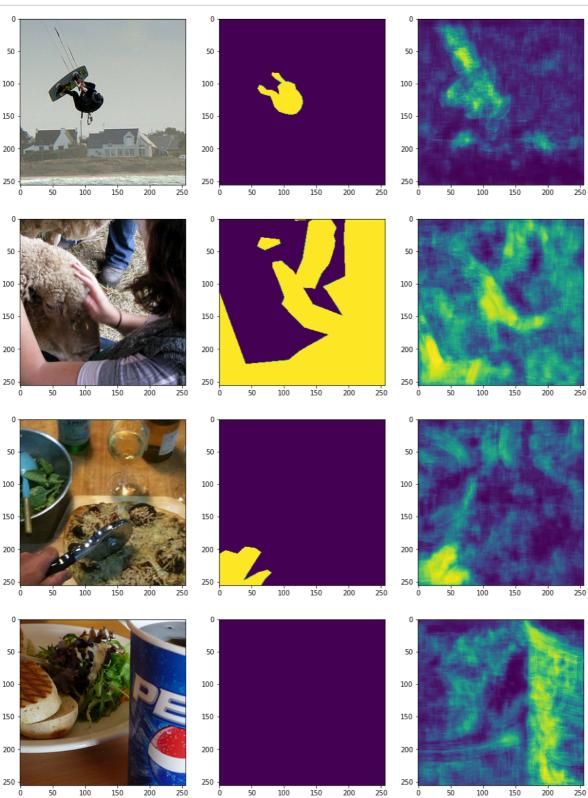
B [123]:

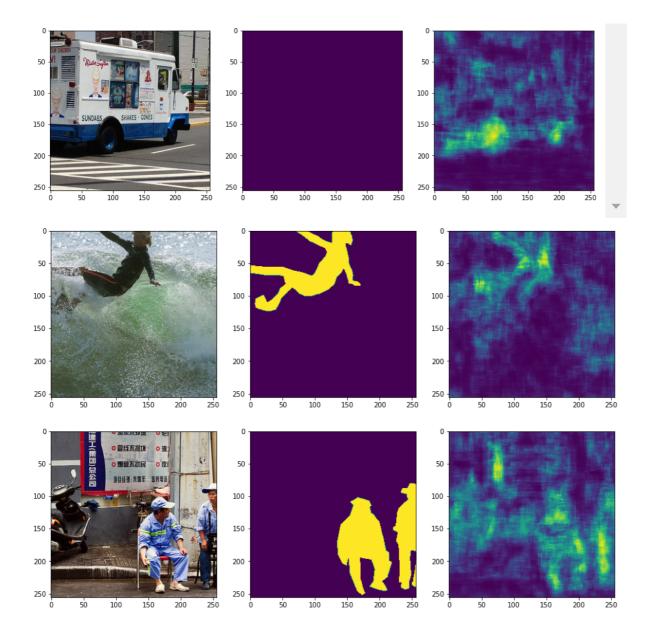
```
fig = plt.figure(figsize=(15,6))
for i in range(5):
    ax = fig.add_subplot(1, 5, i+1)
    # ax.imshow(img[i])
    ax.imshow(mask[...,0][i])
plt.show()
```



B [127]:

```
for i in range(7):
    fig, ax = plt.subplots(1,3, figsize=(15,6))
    ax[0].imshow(img[i])
    ax[1].imshow(mask[...,0][i])
    ax[2].imshow(mask_pred[..., 0][i])
    plt.show()
```





Выводы:

- 1. Из-за большого объема датасета пришлось обрезать датасет.
- 2. Случайный кроп позволяет эффективнее обучать нейросеть.
- 3. При увеличении батча, скорость обучения возрастает.
- 4. При увеличении количества эпох обучения качество семантической сегментации увеличивается. Края распознанного сегмента становятся более четкими.
- 5. Модель нуждается в доработке