# Esercizio 15\* del Foglio 1

Lorenzo Soligo 2101057

Marzo 2025

#### 1 Introduzione

Il **Gradient Descent** è un algoritmo di ottimizzazione iterativo utilizzato per trovare il minimo di una funzione, affrontato nel corso di Introduzione al *Machine Learning* del professor **Ballan**. Nel contesto della regressione lineare, l'obiettivo è minimizzare la funzione di errore quadratico medio, definita come:

$$\phi(a,b) = \sum_{i=1}^{n} (y_i - (a \cdot x_i + b))^2$$

dove  $(x_i, y_i)$  sono i dati del campione e a e b sono i coefficienti della retta di regressione  $y = a \cdot x + b$ .

#### 2 Giustificazione Matematica

Per trovare il minimo di  $\phi(a,b)$ , calcoliamo le derivate parziali rispetto a a e b:

$$\frac{\partial \phi}{\partial a} = -2\sum_{i=1}^{n} x_i (y_i - (a \cdot x_i + b))$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial b} = -2\sum_{i=1}^{n} (y_i - (a \cdot x_i + b))$$

Queste derivate rappresentano la direzione di massima crescita della funzione  $\phi(a,b)$ . Per minimizzare la funzione, ci muoviamo nella direzione opposta al gradiente, aggiornando a e b come segue:

$$a_{\text{new}} = a_{\text{old}} - \alpha \cdot \frac{\partial \phi}{\partial a}$$

$$b_{\text{new}} = b_{\text{old}} - \alpha \cdot \frac{\partial \phi}{\partial b}$$

dove  $\alpha$  è il **learning rate**, un parametro che controlla la dimensione dei passi dell'aggiornamento.

#### 3 Pseudocodice

Lo pseudocodice per il Gradient Descent è il seguente:

Input: Vettori x e y, learning rate , numero di iterazioni T
Output: Coefficienti a e b della retta di regressione

- 1. Inizializza a = 0 e b = 0
- 2. Ripeti per T iterazioni:
  - a. Calcola le derivate parziali:

$$/a = -2 * (x_i * (y_i - (a * x_i + b)))$$
  
 $/b = -2 * (y_i - (a * x_i + b))$ 

b. Aggiorna a e b:

$$a = a - */a$$

$$b = b - */b$$

3. Restituisci a e b

## 4 Spiegazione dello Pseudocodice

- ullet Inizializzazione: I coefficienti a e b sono inizializzati a zero.
- Calcolo del gradiente: Ad ogni iterazione, le derivate parziali  $\frac{\partial \phi}{\partial a}$  e  $\frac{\partial \phi}{\partial b}$  sono calcolate utilizzando i valori correnti di a e b.
- Aggiornamento dei parametri: I coefficienti a e b sono aggiornati spostandosi nella direzione opposta al gradiente, con un passo proporzionale al learning rate  $\alpha$ .
- Convergenza: Dopo un numero sufficiente di iterazioni T, i valori di a e b convergono ai coefficienti ottimali della retta di regressione.

#### 5 Risultati

I risultati ottenuti applicando il Gradient Descent ai campioni (Tmin, Tmed) e (Tmin, Ptot) sono mostrati nei grafici seguenti:

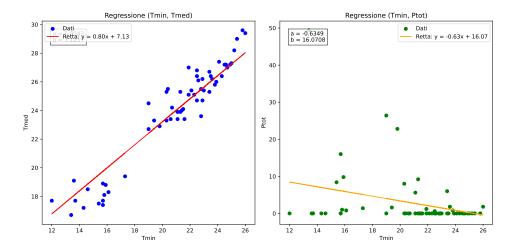


Figure 1: Diagrammi di dispersione con le rette di regressione ottenute tramite Gradient Descent.

I valori ottimali dei coefficienti sono:

Punto di minimo per  $(Tmin, Tmed): a^* = a1, b^* = b1$ 

Punto di minimo per  $(Tmin, Ptot) : a^* = a2, b^* = b2$ 

### 6 Conclusioni

Il Gradient Descent è un metodo efficace per trovare il minimo della funzione di errore quadratico medio nella regressione lineare. La scelta del learning rate  $\alpha$  e del numero di iterazioni T è cruciale per garantire una convergenza rapida e stabile.