

Estructuras de datos: Arrays

Unidimensionales: **Vectores**

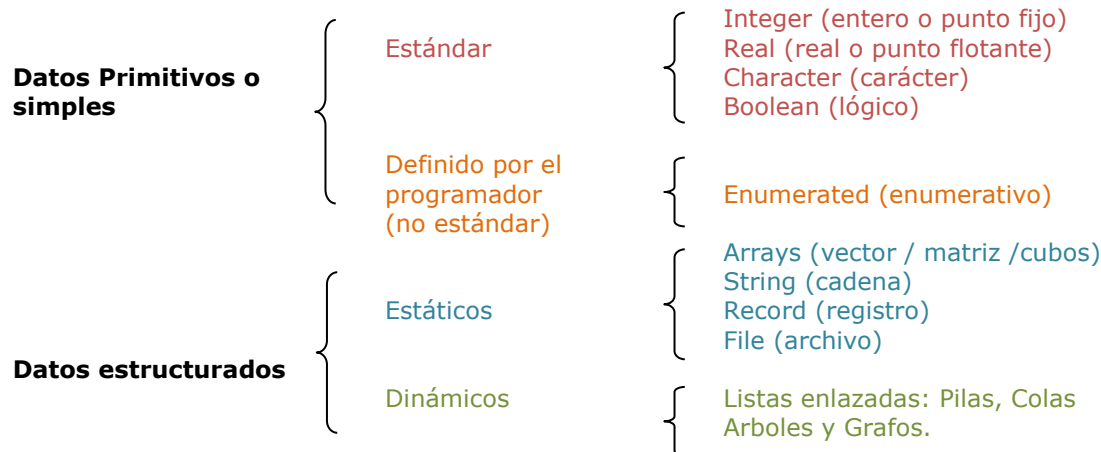
Multidimensionales: **Matrices y Cubos**

1. Introducción.

Los tipos de datos primitivos, implican unidades simples disponibles en todos los lenguajes de programación, estos son: enteros, reales, carácter y lógicos. Los tipos de datos compuestos por **contraste**, están contruidos sobre la base de los tipos de datos primitivos, un ejemplo representativo es el tipo String o cadena de caracteres.

2. Clasificación:

Los tipos de datos primitivos están organizados en estructuras de datos. Estas a su vez están clasificadas como: Estáticas y Dinámicas



2.1. Las Estructuras de datos estáticas.

Se denominan estructuras estáticas por el hecho de **definir el tamaño ocupado en memoria antes que el programa se ejecute**, y en consecuencia no se puede redimensionar o modificar dicho tamaño en tiempo de ejecución.

Estas estructuras, están implementadas en los lenguajes como: **arrays** (vectores, matrices y cubos), **registros y ficheros**.

2.2. Las Estructuras de datos dinámicas.

No presentan las limitaciones del tamaño de memoria ocupada o reservada para manipular conjunto de datos. Estas implementaciones se basan en el uso de un tipo de dato especial denominado: **puntero**.

Las estructuras dinámicas soportadas por la mayoría de los lenguajes son: las Listas enlazadas (como las pilas y colas), los árboles y grafos.



Una característica importante que diferencia a **los tipos de datos** es el siguiente:

Los **tipos primitivos** o intrínsecos definen variables simples y representan a un único elemento. Son proporcionados por el sistema (**Entero, Real, carácter y lógico**).

Los **tipos de datos estructurados** son conjuntos de variables que representan mediante un identificador (nombre) a *múltiples datos o elementos*, pudiendo cada uno de estos elementos, ser referenciado independientemente

3. Los Arrays.

3.1. Concepto.

Un array (arreglo) es un “**conjunto finito y ordenado de elementos homogéneos**”.

La propiedad **finito** se deduce por ser *estático*, mientras que la propiedad **ordenado** implica que sus elementos, primero, segundo, enésimo del array, pueden ser *identificados* mediante un índice. Por ultimo, son **homogéneos** por estar compuestos por elementos del mismo *tipo*. (Elementos de tipo cadena, o todos de tipo entero, etc).



IMPORTANTE

En matemática como en computación a los **arrays** se les conoce como **vectores**, **matrices**, pero no son equivalentes, sin embargo guardan algunas similitudes de estructura

3.2. Clasificaron de Arrays. Los array pueden agruparse según su dimensión en:

- Unidimensionales o **Vectores**
- Multidimensionales o **Matrices**
 - Bidimensionales o tablas
 - Tridimensionales o cubos, etc.

4. Array Unidimensional: Los Vectores.

Son matrices de una sola dimensión. Un array unidimensional es denominado **vector**, y es el tipo más simple de array.

4.1. Notaciones. Los vectores, tienen las siguientes notaciones posibles.

`a[1], a[2], a[3], ..., a[i], ..., a[n]`

Observe que el vector tiene un nombre o identificador único y el índice de un elemento: [1], [2], [3], , [i], [n] determina el orden o posición en el vector. Este índice permite el acceso al valor del elemento.

IMPORTANTE: Los array en la mayoría de los lenguajes modernos, los primeros elementos se inician en uno (1) o en cero (0). Razón por la cual se les denomina arrays base 0 y arrays base 1 respectivamente. Aunque técnicamente el primer elemento puede iniciarse en cualquier valor. En la notación algorítmica, preferentemente emplearemos base 1 por ser más intuitiva y natural.

4.2. Notación algorítmica.

Definición de tipo

tipo

array[dimensiones] **de** <tipo_dato>: <identificador_tipo_array>

Declaración de tipo

<identificador_tipo_array>: lista_de_variables



VECTORES

Ejemplos de definición y declaración de arrays unidimensionales.

Definición 1. Definir estructura tipo array para almacenar las notas de 20 alumnos.

```
tipo
    array[1..20] de entero: arrNotas
var
    arrNotas: notas
```

	[1]	[2]	[3]	...	[i]	[18]	[19]	[20]
nota	15	17	14					13	18	16

Significa que notas de tipo `arrNotas` es un vector de 20 elementos base uno (1 a 20) de tipo entero. El acceso a cada elemento se denota: `nota[1]`, `nota[2]`, `nota[3]`, `nota[4]`, ..., `nota[20]`

Definición 2. Array o vector para almacenar las temperaturas medias de la semana.

```
tipo
    array[0..6] de real: vTemp
var
    vTemp: t
```

t[0]	t[1]	t[2]	t[3]	t[4]	t[5]	t[6]
22.4	22.7	22.3	21.8	21.9	22.6	23.0

Significa que `t` de tipo `vTemp` es un vector base cero de 7 elementos (0 a 6) de tipo real, donde:

`t[i]` esta en el rango $0 \leq i \leq 6$

4.3. Rango del vector.

El número de elementos de un vector se denomina rango del vector. El valor mínimo permitido de un vector se denomina **limite inferior** del vector (lower: L) y el valor máximo permitido se denomina **limite superior** (upper: U). Así,

El rango del vector `a[L : U]` es **$(U - L) + 1$** (Elementos de una sucesión)

Así, el vector `ventaMes[1:30]` tiene rango: $30 - 1 + 1$ (o también 30 elementos)
y el vector `clientesVisa[0:50]` tiene rango: $50 - 0 + 1$ (o también 51 elementos).

En general:

- El rango del vector en `X[1 : n]` es **n** (array unidimensional base 1)
- El rango del vector en `X[0 : n]` es **n + 1** (array unidimensional base 0)

Conclusiones:

- Un vector es una secuencia ordenada de elementos como:

$x[L] \quad x[L+1] \quad x[L+2] \quad \dots \quad x[i] \quad \dots \quad x[U-1] \quad x[U]$

Donde cada elemento $x[i]$, $L \leq i \leq U$ y es de tipo de datos T

- El limite inferior no tiene por que comenzar en uno. El índice del primer elemento de un vector puede ser 1 ò 0 según el lenguaje de programación, siendo el mas común el segundo (array base cero).

Así: el vector $a[0:6]$ donde el rango es: $6 - 0 + 1 = 7$ elementos

$a[0] \quad a[1] \quad a[2] \quad a[3] \quad a[4] \quad a[5] \quad a[6]$

- Un array es una estructura ordenada, y el acceso a sus elementos se realiza siempre mediante el subíndice, definido como un entero (positivo / negativo).

Así: el vector $m[-3:3]$ donde el rango es: $3 - (-3) + 1 = 7$ elementos

$m[-3] \quad m[-2] \quad m[-1] \quad m[0] \quad m[1] \quad m[2] \quad m[3]$

- Los subíndices de un vector pueden ser enteros, variables o expresiones enteras. Así: sea el vector v base cero de rango 5 (cinco elementos) y tipo T: real

$v[0]$	$v[1]$	$v[2]$	$v[3]$	$v[4]$
13.4	-7	15.0	0.9	22

Si entero: $i \leftarrow 2$

$v[i+1]$ representa el elemento $v[3]$ de valor 0.9
 $v[i+2]$ representa el elemento $v[4]$ de valor 22
 $v[i-2]$ representa el elemento $v[0]$ de valor 13.4

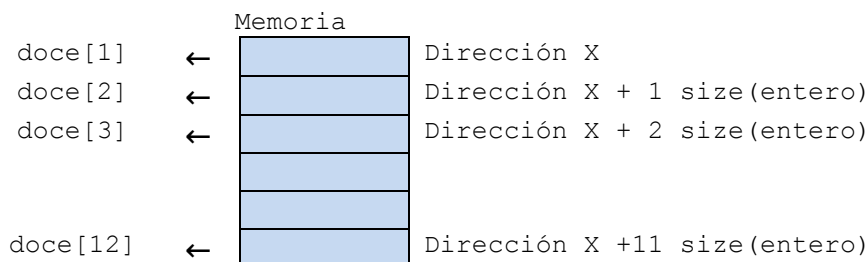
- Los vectores se almacenan en memoria RAM en un orden adyacente. Según esto, un vector de 12 elementos denominado $vDocena$, estará representado por 12 posiciones de memoria consecutiva.

tipo

array[1..12] **de** entero: $vDocena$

var

$vDocena$: doce



- CADENAS.** Las cadenas de caracteres son un tipo especial de vector en los que cada elemento es un carácter (ASCII / UNICODE). Este tipo de estructura se suele emplear para almacenar cualquier tipo de texto. En algunos lenguajes de programación (C++ y C ANSI) emplean – internamente – el carácter especial ASCII (0) o null para marcar el fin de la cadena de caracteres.

OBSERVACION: A diferencia de los array numéricos, las cadenas o arrays de caracteres, suelen ser administradas mediante funciones de tratamiento de cadenas, proporcionados por los lenguajes (librerías).

5. Operaciones con vectores. Las operaciones a las que pueden ser sometidos los arrays durante el proceso de solución de algoritmos, son:

- Asignación/ Inicialización
- Acceso secuencial (recorrido):
 - Operación de Lectura
 - Operación de Escritura
- Operaciones de Actualización:
 - Añadir
 - Borrar
 - Insertar
- Operaciones de Ordenación.
- Operaciones de Búsqueda.

**IMPORTANTE****Operaciones con Arrays.**

En general las operaciones implican el tratamiento de los elementos uno a uno del array.

5.1 Asignación - Inicialización.

La asignación de valores a los elementos de un vector se realiza con la instrucción de asignación. Así:

Sean los vectores *a* y *b* de tipo array real y entero, se pueden inicializar respectivamente:

$a[1:6] \leftarrow \{ I_1, I_2, I_3, \dots, I_6 \}$, con 6 elementos *I* de tipo real
 $b[] \leftarrow \{ I_1, I_2, I_3, I_4, I_5 \}$, con 5 elementos *I* de tipo entero

Se puede realizar las operaciones de asignación:

$a[4] \leftarrow 16.2$ asigna el valor 16.2 al elemento 4 del vector *A*.
 $a[6] \leftarrow 18.5$ asigna el valor 18.5 al elemento 6 del vector *A*.

O También:

$b[1] \leftarrow 33$
 $b[2] \leftarrow B[1] + 16$
 $b[5] \leftarrow B[2] - B[1]$

**IMPORTANTE**

Operaciones de recorrido de un array. Si necesita asignar valores a todos los elementos de un vector de rango amplio, implemente algoritmos con estructuras de control: **repetitivas** o **iterativas** (operaciones de recorrido).

5.2 Acceso secuencial al vector (recorrido).

El acceso a todos los elementos de un vector para lectura/escritura de datos en el, se implementa mediante un proceso denominado *recorrido del vector*, y para ello se usa estructuras repetitivas o bucles (cuyos contadores se usan como subíndices del vector para acceder a sus elementos). El incremento del contador del bucle producirá el tratamiento sucesivo de los elementos del vector.

5.2.1 Lectura / Escritura de datos en arrays.

Las operaciones de entrada / salida de datos en arrays normalmente se efectúan con iteraciones o loops, e incluso estructuras de control selectivas. Estas operaciones se representan mediante las instrucciones:

Operación	Sintaxis	Descripción
Recorrido del vector	leerArray(A) escribirArray(A)	lectura del vector A escritura del vector A
Lectura de un elemento Escritura de un elemento	leer(V[4]) escribir(V[4])	leer el elemento v[4] del vector V escribir el elemento v[4] del vector V

a.) Operación de Lectura: El Algoritmo de entrada de datos en arrays se representa Así.

Sea el vector $a[1:5] = \{ a[i] \}$
La operación de lectura se denota:
 leerArray(a)
Y la asignación de elementos:
 leer(a[i])

(Técnica iterativa: bucle for)

$\left\{ \begin{array}{l} \text{desde(} i \leftarrow 1 \text{ hasta } 5 \text{)hacer} \\ \quad //\text{asignar desde el teclado} \\ \quad \text{leer}(a[i]) \\ \text{fin_desde} \end{array} \right.$

O también
(Técnica iterativa: bucle while)

$\left\{ \begin{array}{l} i \leftarrow 1 \\ \text{mientras(} i \leq 5 \text{)hacer} \\ \quad \text{leer}(a[i]) \\ \quad i \leftarrow i + 1 \text{ //incremento} \\ \text{fin_mientras} \end{array} \right.$

b.) Operación de Escritura: El Algoritmo de salida de datos desde arrays se representa Así.

Sea el vector $b[1:5] = \{ b[i] \}$
La operación de escritura se denota:
 escribirArray(b)
y la escritura de ítems:
 escribir(b[i])

(Técnica iterativa: bucle for)

$\left\{ \begin{array}{l} \text{desde(} i \leftarrow 1 \text{ hasta } 5 \text{)hacer} \\ \quad //\text{escribir elementos} \\ \quad \text{escribir}(b[i]) \\ \text{fin_desde} \end{array} \right.$

O también
(Técnica iterativa: bucle while)

$\left\{ \begin{array}{l} i \leftarrow 1 \\ \text{mientras(} i \leq 5 \text{) hacer} \\ \quad //\text{escribir elementos I} \\ \quad \text{escribir}(b[i]) \\ \quad i \leftarrow i + 1 \text{ //incremento} \\ \text{fin mientras} \end{array} \right.$