

# ПРОГРАММИРОВАНИЕ CUDA C/C++, АНАЛИЗ ИЗОБРАЖЕНИЙ И DEEP LEARNING

Лекция №5

Спасёнов Алексей

### Введение в Машинное обучение



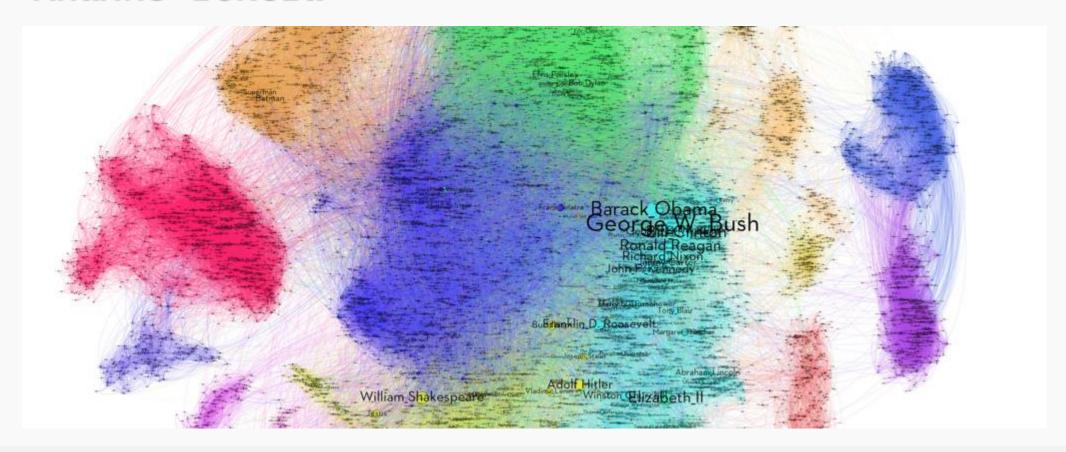
### Кластеризация (обучение без учителя)

- 1. Задача кластеризации
- 2. Алгоритм K-Means
- 3. ЕМ-алгоритм
- 4. Иерархическая кластеризация
- 5. Алгоритм DBSCAN
- 6. Оценка качества

# Примеры задачи кластеризации (1/3)



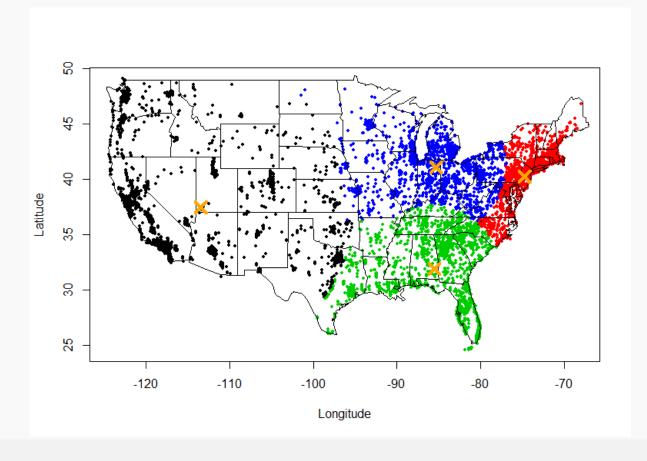
#### Анализ текста



# Примеры задачи кластеризации (2/3)



#### Анализ геоданных



# Задача кластеризации (1/3)



#### Дано:

 $x_i, ..., x_l$  — объекты обучающей выборки X ho — функция расстояния между объектами

#### Задача:

Поиск меток  $y_i, \dots, y_l$ , таких, чтобы объекты с одинаковыми метками были близки по  $\rho$  , а с разными метками существенно различались

# Задача кластеризации (2/3)



#### Цели:

- 1) Упрощение обработки данных за счёт разбиения исходного набора данных на схожие подгруппы
- 2) Уменьшение объёма хранимых данных
- 3) Поиск объектов, не относящихся ни к одному из исследуемых классов
- 4) Построение иерархии множества объектов

# Задача кластеризации (3/3)



#### Проблемы:

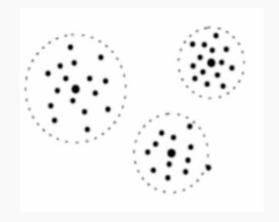
1) Выбор критерия качества кластеризации

- 2) Выбор метода кластеризации
- 3) Выбор числа кластеров, на которые требуется разбить исходное множество объектов
- 4) Выбор функции расстояния  $\rho$  (метрики)

# Конфигурации кластеров (1/4)



#### Кластеры с центром





Расстояние между объектами внутри кластера меньше межкластерного

# Конфигурации кластеров (2/4)



#### Ленточные кластеры

Кластеры с перемычками





# Конфигурации кластеров (3/4)



Присутствие фона



Кластеры с перекрытием



# Конфигурации кластеров (4/4)



### Внутренние особенности



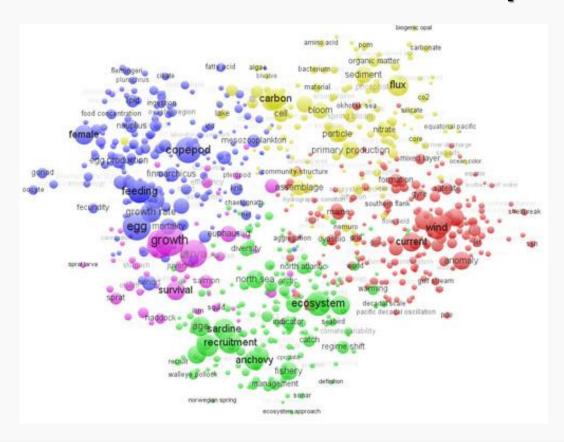
#### Отсутствие кластеров



### Типы кластеризации



### Жёсткая и мягкая кластеризация

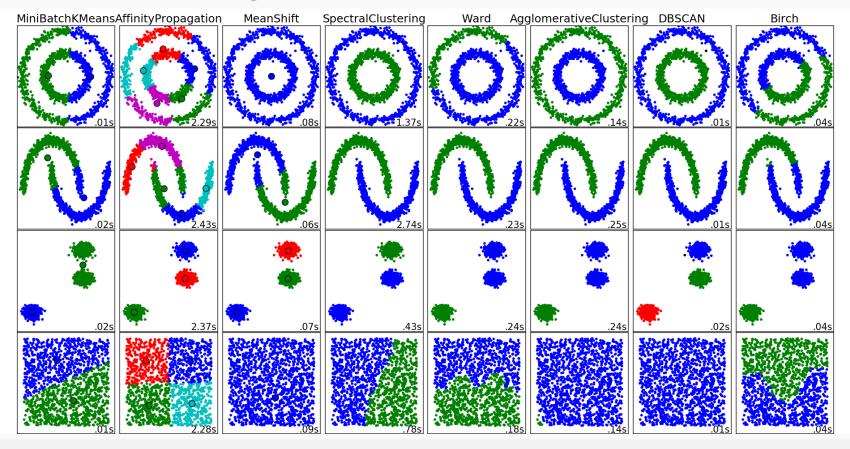


В «мягкой» кластеризации объект можно отнести к нескольким кластерам с разным весом

# Типы кластеризации



#### Алгоритмы кластеризации





#### ЕМ-алгоритм

Имеется выборка  $X^l$ , состоящая из смеси распределений

$$p(x) = \sum_{y=1}^{M} w_y p_y(x), \sum_{y=1}^{M} w_y = 1$$

 $p_{\nu}(x)$  - плотность

 $w_{v}$  - априорная вероятность кластера y



#### ЕМ-алгоритм

$$X = R^n$$
,

Кластеры п-мерные гауссовские:

$$p_y = (2\pi)^{-\frac{n}{2}} (\sigma_{y1} \dots \sigma_{yn})^{-1} \exp\left(-\frac{1}{2}\rho_y^2(x,\mu_y)\right)$$

$$\mu_{y} = (\mu_{y1} ... \mu_{yn})$$
 - центр кластера  $y$ ,

 $\Sigma_y = diag(\sigma_{y_n}^2, ..., \sigma_{y_n}^2)$  – диагональная матрица ковариаций,

$$\rho_y^2(x, x') = \sum_{j=1}^{\infty} \sigma_{yj}^{-1} |f_j(x) - f_j(x')|^2$$



#### ЕМ-алгоритм

Шаг 1: Выбираем начальные приближения для  $w_y, \mu_y, \Sigma_y$ 

Шаг 2: do

War 2.1: E-war (expectation)

$$g_{iy} = P(y|x_i) = \frac{w_y p_y(x_i)}{\sum_{j=1}^{M} w_z p_z(x_i)}, y \in Y, i = 1, ..., l$$

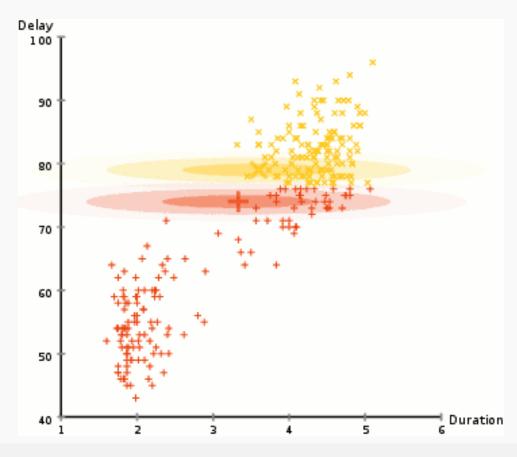
War 2.2: М-шаг (maximization)

$$\begin{split} w_y &= \frac{1}{l} \sum_{i=1}^l g_{iy}, y \in Y \\ \mu_{yj} &= \frac{1}{lw_y} \sum_{i=1}^l g_{iy} f_j(x_i), y \in Y, j = 1, ..., n \\ \sigma_{yj}^2 &= \frac{1}{lw_y} \sum_{i=1}^l g_{iy} (f_j(x_i) - \mu_{yj})^2, y \in Y , j = 1, ..., n \\ y_i &= \arg\max_{y \in Y} g_{iy}, i = 1, ..., l \end{split}$$

while He будут изменяться  $y_i$ 



### ЕМ-алгоритм





#### Алгоритм K-Means

Шаг 1: Выбираем начальные приближения для  $\mu_{\scriptscriptstyle V}$  (положения центров)

Шаг 2: do

Шаг 2.1: Аналог Е-шага

Относим каждый объект  $x_i$  к ближайшему центру:

$$y_i = \arg\min \rho(x_i, \mu_y), y \in Y, i = 1, ..., l$$

Шаг 2.2: Аналог М-шага

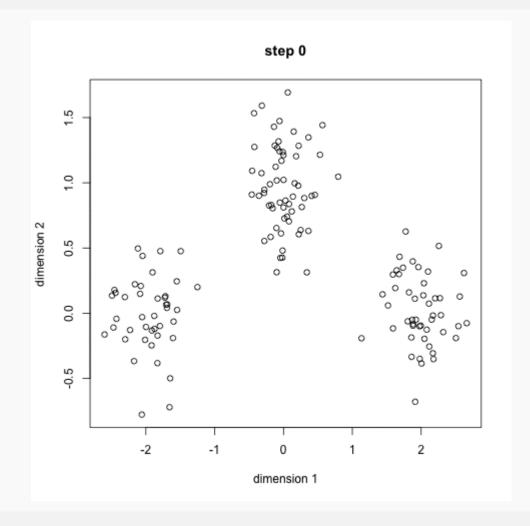
Вычисляем новые положения центров

$$\mu_{y} = \frac{\sum_{i=1}^{l} [y_{i} = y] f_{j}(x_{i})}{\sum_{i=1}^{l} [y_{i} = y]}, y \in Y, j = 1, \dots, n$$

while Не будут изменяться  $y_i$ 



### Алгоритм K-Means





### Алгоритм K-Means

Оптимизируем среднее внутриклассовое расстояние:

$$F = \frac{\sum_{i < j} [y_i = y_j] \rho(x_i, x_j)}{\sum_{i < j} [y_i = y_j]} \to min$$



## Алгоритм K-Means

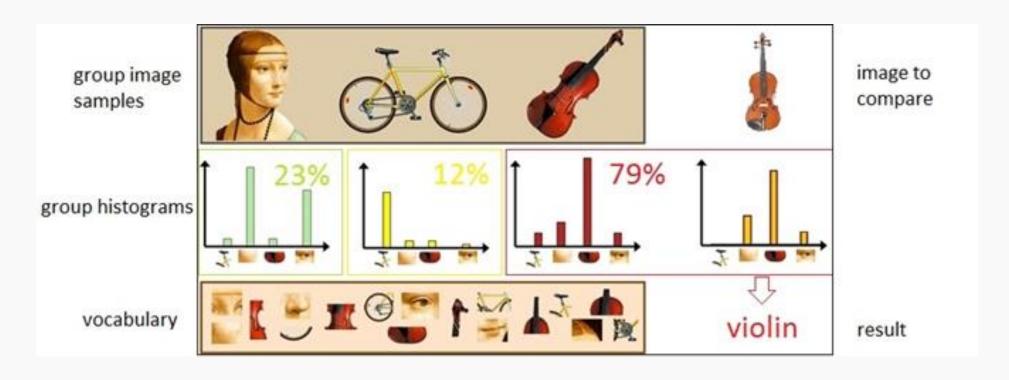


64 цвета (кластера)



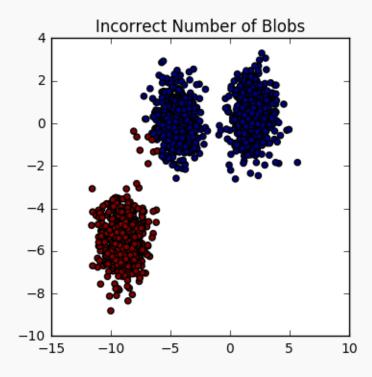


#### Bag of visual words



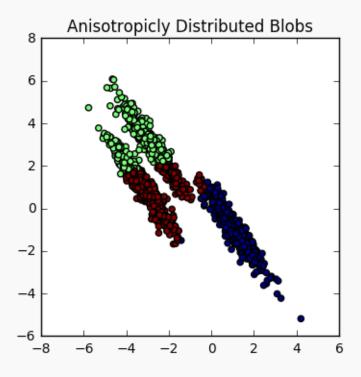


### Алгоритм K-Means



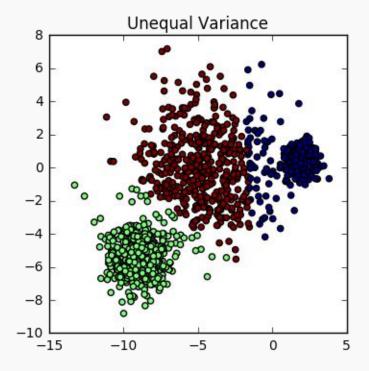


### Алгоритм K-Means



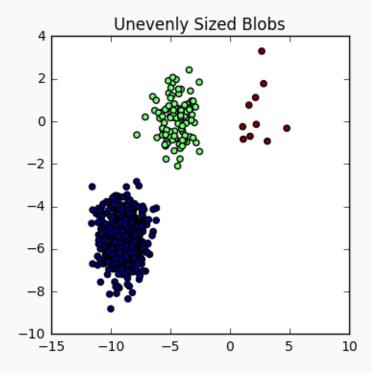


### Алгоритм K-Means





### Алгоритм K-Means





## Модификации K-Means Mini-Batch K-Means

1) Если данных достаточно много, то вычисление расстояний от всех объектов до центов кластеров может занять достаточно много времени

2) Решение: На каждом шаге выбирать из набора данных случайную подвыборку



# Модификации K-Means K-Means++

- 1) Выбор начального приближения центров кластеров значительно влияет на скорость сходимости алгоритма
- 2) Выбираем начальные положения центров на максимальном расстоянии друг от друга
- 3) Решение:
  - 1)Выбираем начальные центры из равномерного распределения на выборке
  - 2) Каждый следующий центр выбираем случайно из оставшихся точек так, чтобы вероятность выбора точки была пропорциональна квадрату расстояний от неё до ближайшего центра

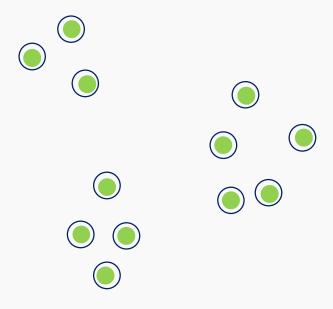


### Иерархическая кластеризация

- 1) Агломеративная
- 2) Дивизионная

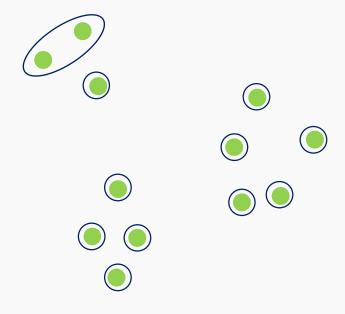


## Агломеративная кластеризация



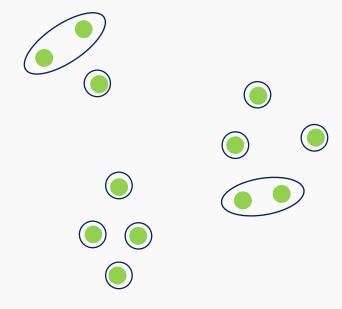


# Агломеративная кластеризация



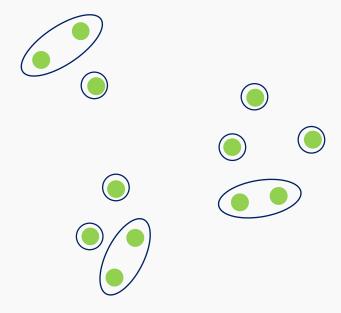


# Агломеративная кластеризация



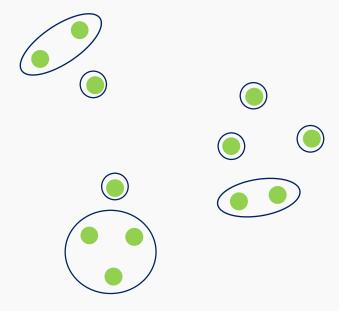


# Агломеративная кластеризация



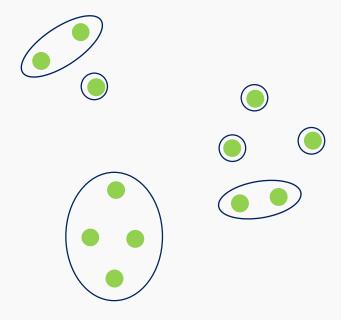


# Агломеративная кластеризация



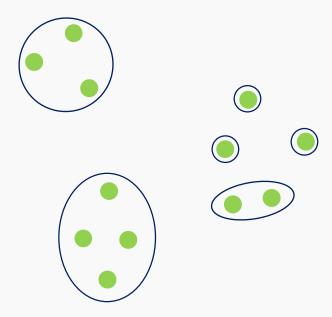


# Агломеративная кластеризация



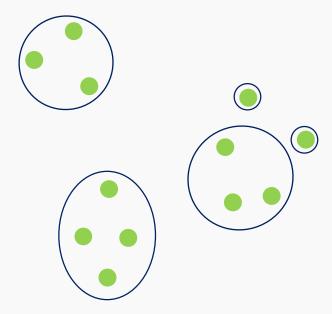


# Агломеративная кластеризация



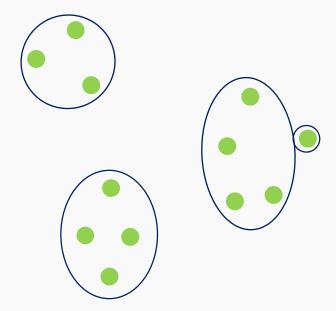


## Агломеративная кластеризация



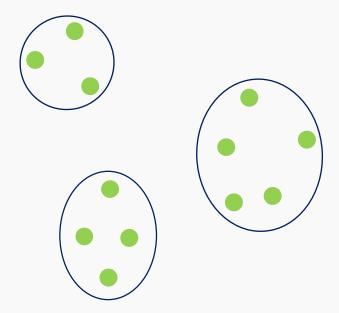


## Агломеративная кластеризация



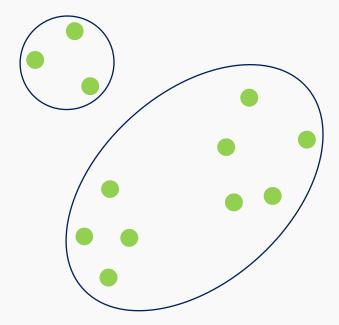


## Агломеративная кластеризация



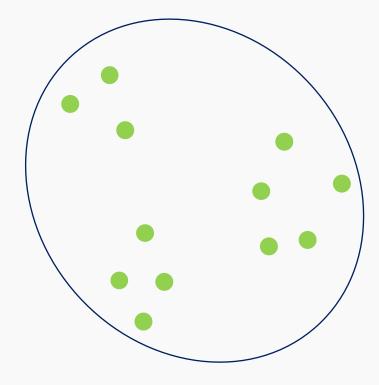


# Агломеративная кластеризация





## Агломеративная кластеризация





### Формула Ланса-Уильямса

$$R(U \cup V, S) = \alpha_U \cdot R(U, S) +$$

$$+ \alpha_V \cdot R(V, S) +$$

$$+ \beta \cdot R(U, V) +$$

$$+ \gamma \cdot |R(U, S) - R(V, S)|,$$

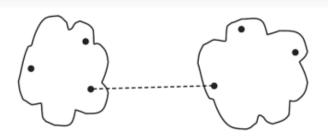
где  $\alpha_U$ ,  $\alpha_V$ ,  $\beta$ ,  $\gamma$  — числовые параметры.



Расстояние ближайшего соседа

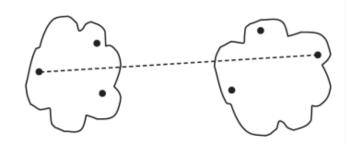
$$R^{6}(W,S) = \min_{w \in W, s \in S} \rho(w,s);$$
  

$$\alpha_{U} = \alpha_{V} = \frac{1}{2}, \quad \beta = 0, \quad \gamma = -\frac{1}{2}.$$



Расстояние дальнего соседа

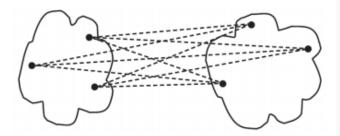
$$R^{\mu}(W,S) = \max_{w \in W, s \in S} \rho(w,s);$$
  
 $\alpha_U = \alpha_V = \frac{1}{2}, \quad \beta = 0, \quad \gamma = \frac{1}{2}.$ 



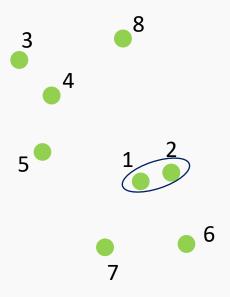
Групповое среднее расстояние

$$R^{r}(W,S) = \frac{1}{|W||S|} \sum_{w \in W} \sum_{s \in S} \rho(w,s);$$
  

$$\alpha_{U} = \frac{|U|}{|W|}, \quad \alpha_{V} = \frac{|V|}{|W|}, \quad \beta = \gamma = 0.$$

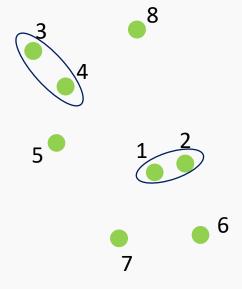






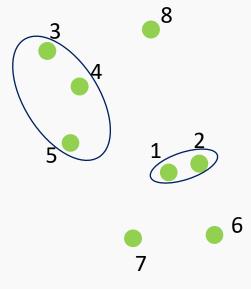






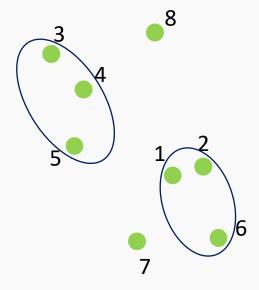


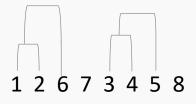




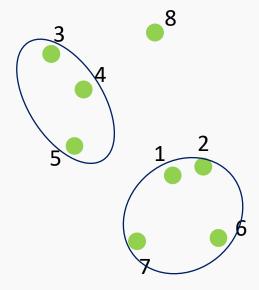


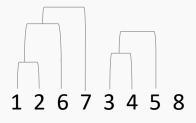




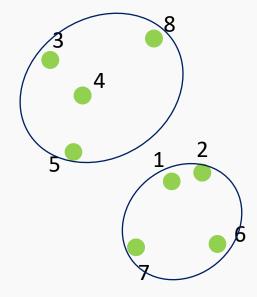


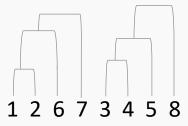




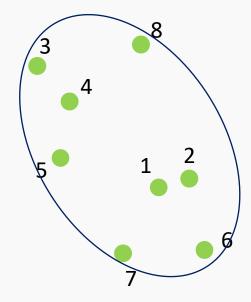


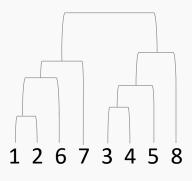






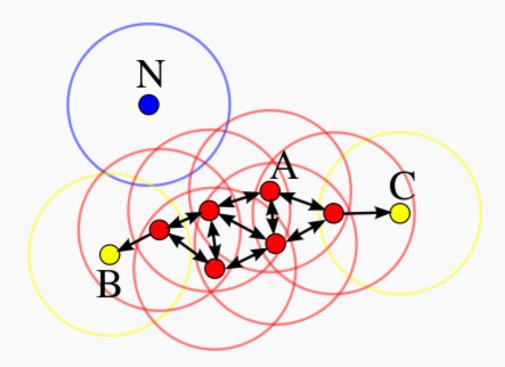








#### Алгоритм DBSCAN



Шаг 1: Помечаем все точки как основные, пограничные или шумовые

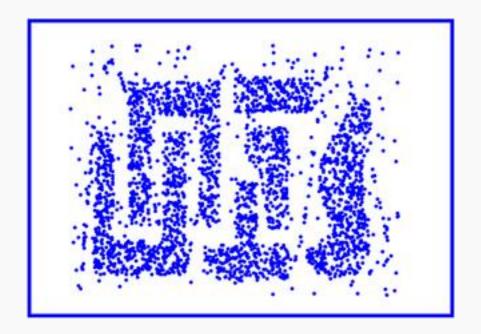
Шаг 2: Отбрасываем точки шума

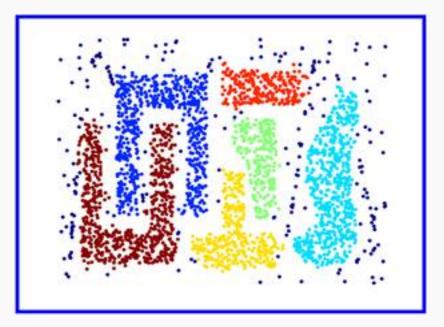
Шаг 3: Соединяем все основные точки, находящиеся на расстоянии Eps друг от друга

Шаг 4: Соединяем каждую группу объединённых точек в отдельный кластер

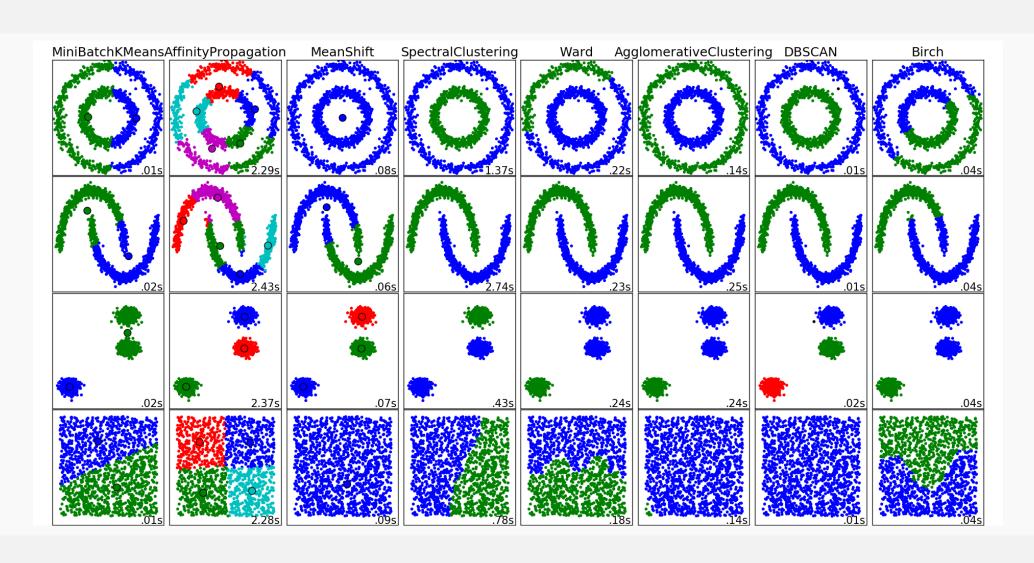


### Алгоритм DBSCAN











### Оценка качества кластеризации

Внутриклассовое расстояние:

$$F = \frac{\sum_{i < j} [y_i = y_j] \rho(x_i, x_j)}{\sum_{i < j} [y_i = y_j]} \to min$$

Межкластерное расстояние:

$$F = \frac{\sum_{i < j} [y_i \neq y_j] \rho(x_i, x_j)}{\sum_{i < j} [y_i \neq y_j]} \to min$$



### Оценка качества кластеризации

Коэффициент силуэта (Silhouette Coefficient)

 $D_{1i}$  - среднее расстояние от объекта i до всех остальных объектов внутри кластера, в котором находится объект i

 $D_{2i}$  - среднее расстояние от объекта i до всех остальных объектов внутри ближайшего кластера, в котором <u>не</u> находится объект i

$$S = \frac{D_{2i} - D_{1i}}{\max(D_{1i}, D_{2i})}$$



### Оценка качества кластеризации

#### labels\_true, labels\_pred

Однородность (Homogeneity) Кластеры состоят из объектов одного класса

homogeneity_score([0, 0, 1, 1], [0, 0, 1, 2])	1.0
homogeneity_score([0, 0, 1, 1], [0, 1, 2, 3])	1.0
homogeneity_score([0, 0, 1, 1], [0, 1, 0, 1])	0.0
homogeneity_score([0, 0, 1, 1], [0, 0, 0, 0])	0.0

Полнота (Completeness)
Объекты из одного класса
принадлежат одному кластеру

completeness_score([0, 0, 1, 1], [0, 0, 0, 0])	1.0
completeness_score([0, 1, 2, 3], [0, 0, 1, 1])	1.0
completeness_score([0, 0, 1, 1], [0, 1, 0, 1])	0.0
completeness_score([0, 0, 0, 0], [0, 1, 2, 3])	0.0

V-мера:  $V = 2 * \frac{H*C}{H+C}$ 

Разметка используется для проверки результата кластеризации



#### Контакты:

a.spasenov@corp.mail.ru
alex\_spasenov (Skype)

Спасибо за внимание!