

# Семинар №3

## Обработка изображений

### Задание №1

#### Простой детектор границ

Реализация алгоритма:

##### 1. Сглаживание

$$K = \frac{1}{159} \begin{bmatrix} 2 & 4 & 5 & 4 & 2 \\ 4 & 9 & 12 & 9 & 4 \\ 5 & 12 & 15 & 12 & 5 \\ 4 & 9 & 12 & 9 & 4 \\ 2 & 4 & 5 & 4 & 2 \end{bmatrix}$$

##### 2. Поиск градиентов

$$G_x = \begin{bmatrix} -1 & 0 & +1 \\ -2 & 0 & +2 \\ -1 & 0 & +1 \end{bmatrix}$$

$$G_y = \begin{bmatrix} -1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ +1 & +2 & +1 \end{bmatrix}$$

$$G = \sqrt{G_x^2 + G_y^2}$$

##### 3. Пороговая фильтрация

$$G_{lower} < G < G_{upper}$$

Операция свёртки:

$$\left( \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix} \right) =$$

$$= (a * 9) + (b * 8) + (c * 7) + (d * 6) + (e * 5) + (f * 4) + (g * 3) + (h * 2) + (i * 1)$$

Задание:

Реализовать алгоритм обнаружения границ на изображении с использованием GPU(CUDA).  
Для преобразования цветного изображения в массив можно воспользоваться программой `img_to_text.py`

Для визуализации полученного результата можно воспользоваться программой `img_show.py`

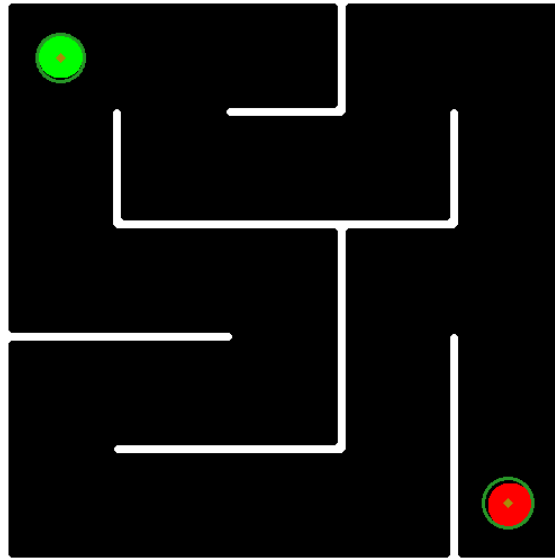
### Задание №2

#### Поиск пути в лабиринте

Реализовать программу поиска пути в лабиринте.

На вход программы поступает изображение лабиринта. Красным маркером отмечено начало пути, зелёным - конец.

Для обнаружения стартовой и конечной точек можно воспользоваться функцией `cv2.HoughCircles` (пример `circles_detection.py`)



В лабиринте могут находиться маркеры синего цвета. Если такие маркеры найдено, то нужно найти путь, содержащий максимальное количество синих маркеров.