8.1 Vektorová algebra

Definice

Nechť V je množina libovolných prvků, T libovolné těleso a na množině V jsou definovány operace sčítání a násobení prvkem tělesa T takto:

- 1) $\forall u, v \in V : u + v \in V$
- 2) $\forall k \in T \forall u \in V : k \cdot u \in V$

a dále: 3) u + v = v + u

- 4) (u+v)+t = u + (v+t)
- 5) $\exists o \in V : u + o = u$
- 6) $\exists n \in V : u + n = o$ (n = -u)
- 7) $j \cdot u = u$, když j je jednotkový prvek tělesa T
- 8) $a \cdot (b \cdot u) = (a \cdot b) \cdot u$
- 9) $a \cdot (u + v) = a \cdot u + a \cdot v$
- 10) $(a+b)\cdot u = a\cdot u + b\cdot u$

Pak strukturu $(V,+,\cdot)$ nazýváme vektorovým prostorem nad tělesem T . Prvky množiny V nazýváme vektory.

Příklady vektorových prostorů:

- a) vektorový prostor vázaných vektorů na bod (orientovaných úseček)
- b) vektorový prostor vázaných vektorů na přímku
- c) vektorový prostor volných vektorů
- d) aritmetický vektorová prostor nad tělesem reálných čísel

Definice

$$u_i \in V \land k_i \in R \qquad \sum_{i=1}^l k_i u_i$$
 nazýváme lineární kombinací vektorů

čísla $k_i \in R$ nazýváme koeficienty lineární kombinace a pokud jsou všechny nulové, mluvíme o triviální lineární kombinaci.

Definice

Množinu $W \subset V$ nazveme vektorovým podprostorem vektorového prostoru V, pokud je sama o sobě vektorovým prostorem.

Věta

W je vektorový prostor právě tehdy, když platí vlastnosti 1) a 2). (Ostatní podmínky jsou splněny automaticky.)

Věta

Buď $S \subset V$. Potom její lineární obal $\langle S \rangle$, tj. množina všech lineárních kombinací prvků z množiny S, tvoří podprostor vektorového prostoru V.

Definice

Říkáme, že množina $\langle S \rangle$ je generovaná množinou S a prvky množiny S nazýváme generátory vektorového prostoru.

Definice

Konečnou množinu generátorů nazveme lineárně nezávislou právě tehdy, když nulovému vektoru se rovná pouze a jenom její triviální lineární kombinace. Jinak tvoří množinu generátory (vektory) lineárně závislé.

Věta

- a) Každá (i jednoprvková) množina generátorů obsahující vektor o je lineárně závislá.
- b) Vektory u, v jsou LZ, pokud je jeden násobkem druhého.

Každou konečnou lineárně nezávislou skupinu generátorů vektorového prostoru V nazveme báze. Každé dvě báze téhož vektorového prostoru mají týž počet prvků, který nazýváme dimenze daného vektorového prostoru.

Body a souřadnice

(afinní v prostoru bez metriky, prostor s metrikou)

Kartézské souřadné systémy

- I. souřadnice na přímce
- II. souřadnice v rovině
- III. souřadnice v prostoru
- IV. souřadnice V_n

Souřadnice v n – rozměrném prostoru přestavují uspořádanou n – tici reálných čísel, zapisujeme bod $A = [a_1, a_2, ..., a_n]$, resp. $A[a_1, a_2, ..., a_n]$.

Poznámka

Polární souřadnice, cylindrické souřadnice, sférické souřadnice

Nadále budeme předpokládat kartézské souřadnice a euklidovskou metriku prostoru.

Vzdálenost bodů

Vzdálenost bodů ^{A,B} je rovna
$$|AB| = \sqrt{(a_1 - b_1)^2 + (a_2 - b_2)^2 + ... + (a_n - b_n)^2}$$
.

Střed úsečky

Střed úsečky
$$AB$$
 $\begin{bmatrix} s_1, s_2, ..., s_n \end{bmatrix}$ $s_i = \frac{a_i + b_i}{2}$ $i = 1, 2, ..., n$

Střed úsečky má souřadnice , kde $s_i = \frac{a_i + b_i}{2}$ pro .

Poznámka

Symbolicky lze toto zapsat jako
$$S = \frac{A+B}{2}$$
.

Vektorový prostor volných vektorů

Definice

Nenulový vektor je množina všech orientovaných úseček stejně dlouhých a stejného směru. Nulový vektor je množina všech nulových orientovaných úseček.

Souřadnice vektorů

Je-li vektor u určen orientovanou úsečkou \overrightarrow{AB} lze psát $u = (b_1 - a_1, b_2 - a_2, ..., b_n - a_n) = (u_1, u_2)$ a navíc zřejmě platí u = B - A.

Početní operace s volnými vektory

- geometricky algebraicky (souřadnicově)
- I. sčítání
- doplněním na rovnoběžník (v rovině)

$$u + v = (u_1 + v_1, u_2 + v_2, ..., u_n + v_n)$$

- II. odčítání
 - znamená přičítání vektoru opačného
- III. násobení vektoru reálným číslem
 - využitím stejnolehlosti v rovině
 - $\underline{\qquad \qquad k \cdot u = (ku_1, ku_2, ..., ku_n)}$

Velikost vektoru

Platí: $|u| = u = \sqrt{u_1^2 + u_2^2 + ... + u_n^2}$.

IV. součin dvou vektorů

Skalární součin

Definice

Skalární součin dvou vektorů u, v definujeme jako $u \cdot v = u_1 v_1 + u_2 v_2 + ... + u_n v_n$.

Vlastnosti skalárního součinu

$$1) \qquad u \cdot u = u^2 = |u|^2$$

- 2) $u \cdot v = v \cdot u$
- $(k \cdot u) \cdot v = k \cdot (u \cdot v)$
- 4) $(u+v)\cdot w = u\cdot w + v\cdot w$
- $(u+v)\cdot(x+y)=u\cdot x+u\cdot y+v\cdot x+v\cdot y$
- 6) $(u \pm v)^2 = u^2 \pm 2 \cdot u \cdot v + v^2$
- 7) $u \cdot v = \frac{1}{2} \left(|u|^2 + |v|^2 |u v|^2 \right)$
- 8) $u \cdot v = |u| \cdot |v| \cdot \cos \varphi$

 φ je velikost konvexního úhlu, který svírají orientované úsečky

9)
$$u \cdot v = 0 \Leftrightarrow u \perp v \lor u = o \lor v = o$$

Vektorový součin

Definice

Vektorový součin $u \times v$ dvou vektorů z V_3 .

- a) pokud leží v jedné přímce je $u \times v = o$
- b) pokud neleží v jedné přímce $u \times v = w$, kdy platí:
 - i) $w \perp u \wedge w \perp v$
 - ii) u, v, w tvoří pravotočivou bázi
 - iii) $|w| = |u| \cdot |v| \cdot \sin \varphi$

Vlastnosti vektorového součinu

- 1) |w| je číselně roven obsahu rovnoběžníku vytvářeného vektory u, v
- 2) $u \times v = -v \times u$
- $(k \cdot u) \times v = k \cdot (u \times v)$
- 4) $u \times v = (u_2v_3 u_3v_2, u_3v_1 u_1v_3, u_1v_2 u_2v_1)$

Smíšený součin

Definice

Smíšeným součinem vektorů u, v, w rozumíme $[u, v, w] = (u \times v) \cdot w$

Vlastnosti smíšeného součinu

- Pro objem rovnoběžnostěnu generovaného třemi nekomplanárními vektory platí: V = [u, v.w] tvoří-li u, v, w pravotočivou bázi a V = -[u, v.w] pro levotočivou.
- 2) [u, v, w] = [v, w, u] = [w, u, v]