

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

七、平面上的等距变换和仿射变换

盛为民

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

- ① 0. 1-1映射和变换
- ② 1. 平面上的等距变换
- ③ 2. 平面上的仿射变换
- ④ 3. 直线上3点的分比
- ⑤ 4. 平面仿射坐标系
- ⑥ 5. 平面上仿射变换的坐标表示

0. 1-1映射和变换

1. 平面上的等距变换
2. 平面上的仿射变换
3. 直线上3点的分比
4. 平面仿射坐标系
5. 平面上仿射变换的坐标表示

1-1映射和变换

1-1映射和1-1变换的定义 设 ϕ 为从一个集合 M 到另一个集合 N 的一个映射, 如果 ϕ 将 M 中任意两个不同的元素映为 N 内不同的元素, 则 ϕ 称为从集合 M 到 N 的一个1-1映射。如果 $M = N$, 则称 ϕ 为集合 M 上的一个变换。这一节和下一节, 我们将分别考虑平面和空间的变换。

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上的等距变换的定义

平面上的等距变换的定义 平面 π 上的一个变换 ϕ , 如果保持任意两点的距离在映射后不变, 则称变换 ϕ 为平面 π 上的等距变换。
记 d 为平面 π 两点间的距离函数, 则

$$d(x, y) = d(\phi(x), \phi(y)),$$

这里 x, y 是平面 π 上任意两个点。

例1 写出平面上点关于过原点的直线 L 的反射公式, 并证明这是一个等距变换。

解 如图, 设 \vec{u} 是垂直于直线 L 的单位向量, 记

$$\vec{u} = (\cos \theta, \sin \theta).$$

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上的等距变换的定义

在平面上任取一点 $M(x, y)$, 记平面上关于直线 L 的反射为 σ , 并记

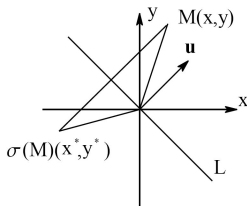
$$\sigma(M) = (x^*, y^*).$$

显然有

$$\overrightarrow{O\sigma(M)} = \overrightarrow{OM} + \overrightarrow{M\sigma(M)}.$$

利用 \vec{u} 是单位向量, 有

$$\begin{aligned}\overrightarrow{M\sigma(M)} &= 2\pi_{\vec{u}} \overrightarrow{OM}(-\vec{u}) \\ &= 2(\overrightarrow{OM} \cdot \vec{u})(-\vec{u}) \\ &= -2(x \cos \theta + y \sin \theta)(\cos \theta, \sin \theta).\end{aligned}$$



- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上的等距变换的定义

由此得

$$x^* = x - 2(x \cos \theta + y \sin \theta) \cos \theta = -x \cos 2\theta - y \sin 2\theta,$$

$$y^* = y - 2(x \cos \theta + y \sin \theta) \sin \theta = -x \sin 2\theta + y \cos 2\theta.$$

这就是所要求的反射公式。

设平面上另有一点 $M'(x', y')$, 经过反射后得到 $\sigma(M')(x'^*, y'^*)$. 显然有

$$(d(M, M'))^2 = (x' - x)^2 + (y' - y)^2.$$

$$(d(\sigma(M), \sigma(M')))^2 = (x'^* - x^*)^2 + (y'^* - y^*)^2.$$

利用反射公式, 容易计算得

$$x'^* - x^* = (x - x') \cos 2\theta + (y - y') \sin 2\theta.$$

$$y'^* - y^* = (x - x') \sin 2\theta - (y - y') \cos 2\theta.$$

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上的等距变换的定义

从而

$$(d(\sigma(M), \sigma(M'))))^2 = \dots = (d(M, M'))^2.$$

σ 是一个等距变换。证毕

满射的定义 一个集合 M 到另一个集合 N 内的映射 ϕ ，如果对于 N 内任一元素 y ，必有 M 内一个元素 x ，使得 $\phi(x) = y$ ，则称映射 ϕ 为到上的，或称为满的。

注意：本节中所述“变换”的定义，没有满射这一条件，因而比一般书上的定义要“弱”。

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上的等距变换的性质

易知平面上等距变换有如下性质:

性质1 平面上等距变换将一条直线映到一条直线上。

性质2 平面上等距变换将两条平行直线映为平行直线。

由此可知平面上的平行四边形在等距变换下变为平行四边形。因而导出向量的映射

$$\phi(\overrightarrow{AB}) = \overrightarrow{\phi(A)\phi(B)}.$$

性质3 平面上等距变换保持向量内积不变。

等距变换实际上保证了向量的长度和夹角都保持不变。

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上的等距变换的性质

定义 如果平面上一个变换 ϕ 满足

$$\phi(\lambda \vec{a} + \mu \vec{b}) = \lambda \phi(\vec{a}) + \mu \phi(\vec{b}),$$

这里 λ, μ 是两个任意实数, \vec{a}, \vec{b} 是平面上任意两个向量, 则 ϕ 称为平面上的一个线性变换。

性质4 平面上等距变换是一个线性变换。

对于平面上的一个等距变换 ϕ , 取平面上一个直角坐标系 $\{O, \vec{e}_1, \vec{e}_2\}$, 这两个彼此正交的单位向量, 在 ϕ 下的像 $\phi(\vec{e}_1) = \vec{e}_1^*, \phi(\vec{e}_2) = \vec{e}_2^*$ 也是彼此正交的单位向量, 因此可以表示为

$$\vec{e}_1^* = a_{11} \vec{e}_1 + a_{12} \vec{e}_2, \vec{e}_2^* = a_{21} \vec{e}_1 + a_{22} \vec{e}_2.$$

其中 $a_{11}, a_{12}, a_{21}, a_{22}$ 全是实数。

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上的等距变换的性质

利用 \vec{e}_1^*, \vec{e}_2^* 彼此正交且是单位向量的性质, 有

$$\vec{e}_1^* \cdot \vec{e}_1^* = 1, \vec{e}_1^* \cdot \vec{e}_2^* = 0, \vec{e}_2^* \cdot \vec{e}_2^* = 1,$$

可以得到

$$a_{11}^2 + a_{12}^2 = 1, a_{11}a_{21} + a_{12}a_{22} = 0, a_{21}^2 + a_{22}^2 = 1.$$

令

$$a_{11} = \cos \theta, a_{12} = \sin \theta, \theta \in [0, 2\pi)$$

我们可以解得

$$\begin{cases} a_{21} = \sin \theta, \\ a_{22} = -\cos \theta, \end{cases} \quad \text{or} \quad \begin{cases} a_{21} = -\sin \theta, \\ a_{22} = \cos \theta. \end{cases}$$

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上的等距变换的性质

从而有

$$\vec{e}_1^* = \cos \theta \vec{e}_1 + \sin \theta \vec{e}_2, \vec{e}_2^* = \sin \theta \vec{e}_1 - \cos \theta \vec{e}_2.$$

或

$$\vec{e}_1^* = \cos \theta \vec{e}_1 + \sin \theta \vec{e}_2, \vec{e}_2^* = -\sin \theta \vec{e}_1 + \cos \theta \vec{e}_2.$$

设

$$\phi(O) = O^*, \overrightarrow{OO^*} = b_1 \vec{e}_1 + b_2 \vec{e}_2.$$

对于平面内任一点 $M(x, y)$, 我们希望找出在等距变换 ϕ 下的像 $\phi(M)$ 在直角坐标系 $\{O, \vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ 中的坐标 (x^*, y^*) 与 (x, y) 的关系式。

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上的等距变换的性质

利用

$$\overrightarrow{O\phi(M)} = \overrightarrow{OO^*} + \overrightarrow{O^*\phi(M)} = \cdots = \overrightarrow{OO^*} + \overrightarrow{\phi(OM)},$$

我们可得

$$\overrightarrow{O\phi(M)} = \overrightarrow{OO^*} + x\overrightarrow{e_1^*} + y\overrightarrow{e_2^*},$$

从而有

$$\begin{cases} x^* = b_1 + x \cos \theta + y \sin \theta, \\ y^* = b_2 + x \sin \theta - y \cos \theta; \end{cases}$$

或者

$$\begin{cases} x^* = b_1 + x \cos \theta + y \sin \theta, \\ y^* = b_2 - x \sin \theta + y \cos \theta. \end{cases}$$

这就是我们要的公式。

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上的仿射变换

平面上仿射变换的定义 平面 π 到 π 的到上的一个变换，如果将任意一条直线到上地映到一条直线上，则这个变换称为平面上的一个仿射变换。

例2 平面上的等距变换是一个仿射变换。（等距变换性质1）

例3 已知 k 是一个非零实数。平面 π 到 π 的到上的映射 ϕ 由下式给定（取直角坐标系 Oxy ）

$$\phi(x, y) = (x, ky), \forall (x, y) \in \pi.$$

对于平面内任一直线 $L: Ax + By + D = 0$ ，记 $x^* = x, y^* = ky$ ，将直线 L 方程两边同乘 k ，得方程： $Akx^* + By^* + kD = 0$ 。这仍然是一条直线的方程，记为 L^* 。对于直线 L^* 上任意一点 (x^*, y^*) ，在直线 L 上有一点 $(x^*, y^*/k)$ ，使得 $\phi(x^*, y^*/k) = (x^*, y^*)$ 。因而变换 ϕ 是一个仿射变换。

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上的仿射变换

例4 $k \neq 0, \phi: \pi \rightarrow \pi, \phi(x, y) = (kx, ky)$ 是仿射变换。

例5 $k \neq 0, \phi: \pi \rightarrow \pi, \phi(x, y) = (x + ky, y)$ 是仿射变换。

由于仿射变换是1-1的，将直线映为直线，因此将平行线映为平行线，将平行四边形映为平行四边形，从而诱导了一个向量的变换

$$\phi(\overrightarrow{AB}) = \overrightarrow{\phi(A)\phi(B)}.$$

定理1 平面上的仿射变换是平面上的线性变换。

证明 第一步

$$\phi(\overrightarrow{a} + \overrightarrow{b}) = \phi(\overrightarrow{a}) + \phi(\overrightarrow{b}).$$

第二步 证明对于任意 $\lambda \in R$ 和任意向量 \overrightarrow{a} ，有

$$\phi(\lambda \overrightarrow{a}) = \lambda \phi(\overrightarrow{a}).$$

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上的仿射变换

为了证明第二步, 需要考虑若 $\vec{a} = \vec{0}$, 等式显然成立, 所以只需考虑 $\vec{a} \neq \vec{0}$ 的时候等式成立。

(1) 利用保持平行性证明: $\phi(\lambda \vec{a}) = \mu \phi(\vec{a})$. 再证明 μ 与向量 \vec{a} 无关, 只与 λ 有关, 由此可令

$$\phi(\lambda \vec{a}) = f(\lambda) \phi(\vec{a}).$$

(2) 证明

$$f(\lambda + \mu) = f(\lambda) + f(\mu),$$

$$f(\lambda\mu) = f(\lambda)f(\mu),$$

$$f(\lambda) \neq 0, \text{ for } \lambda \neq 0.$$

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上的仿射变换

(3)证明

$$f(\lambda) = \lambda.$$

这里需要这样几步:

1) $f(0) = 0$;

2) $f(1) = 1$;

3) $f(m) = m$ for m 是任意正整数;

4) $f(m) = m$ for m 是任意整数;

5) $f(p) = p$ for $p = m/n$ 是任意有理数;

6) $f(\lambda) = \lambda$ for λ 是任意无理数。

定理证毕

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

直线上3点的分比

直线上3点的分比的定义 在一条直线 L 上任取3个不同的点 p, q, r , 这3点的分比 $(p, q, r) = \frac{\overrightarrow{pr}}{\overrightarrow{pq}}$, 等式右边是两个有向线段的比值。如果 q, r 在点 p 的同一侧, 这个比值为正; 如果 q, r 两点分别在 p 点的两侧, 这个比值为负。

性质5 平面上的仿射变换保持共线的3点的分比不变。

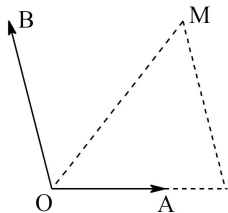
性质6 平面上的仿射变换保持平面图形的面积比。

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面仿射坐标系

如图所示, 在平面上取两个不共线的向量 $\vec{e_1}, \vec{e_2}$,
 设 $\vec{OA} = \vec{e_1}, \vec{OB} = \vec{e_2}$. 对于这平面上任一点 M , 存在两个实数 x, y , 使得

$$\vec{OM} = x\vec{e_1} + y\vec{e_2}.$$



$\{O; \vec{e_1}, \vec{e_2}\}$ 构成一个平面仿射标架 (平面仿射坐标系), (x, y) 称为点 M 在平面仿射坐标系 $\{O; \vec{e_1}, \vec{e_2}\}$ 下的坐标。

平面仿射坐标系与直角坐标系的区别在于向量 $\vec{e_1}, \vec{e_2}$ 不一定是互相垂直的单位向量。

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面仿射坐标系

平面仿射坐标系与直角坐标系的区别与联系，可从下面的例子得到说明。

例6 在平面仿射坐标系 $\{O; \vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ 内，有两点 $A(x_1, y_1), B(x_2, y_2)$. 求直线 AB 的方程，并求线段 AB 的长度 d .

解 容易求得直线 AB 的方程为

$$\frac{x - x_1}{x_2 - x_1} = \frac{y - y_1}{y_2 - y_1}.$$

这与平面直角坐标系中的直线方程完全一样。

由于

$$\overrightarrow{AB} = (x_2 - x_1)\vec{e}_1 + (y_2 - y_1)\vec{e}_2.$$

所以

$$d^2 = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AB}$$

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面仿射坐标系

$$d = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 g_{11} + 2(x_2 - x_1)(y_2 - y_1)g_{12} + (y_2 - y_1)^2 g_{22}}$$

其中

$$g_{11} = \vec{e}_1 \cdot \vec{e}_1, g_{12} = \vec{e}_1 \cdot \vec{e}_2, g_{22} = \vec{e}_2 \cdot \vec{e}_2$$

这个距离公式显然与直角坐标系中的距离公式不同。但当 \vec{e}_1, \vec{e}_2 是两个正交单位向量时, $g_{11} = g_{22} = 1, g_{12} = 0$, 上述公式与直角坐标系中的完全一样。

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上仿射变换的坐标表示

平面仿射坐标系 $\{O; \vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ 内, 任取一点 $M(x, y)$, ϕ 是这平面上的一个仿射变换。我们希望写出点 $\phi(M)$ 在 $\{O; \vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ 中的坐标。记

$$\begin{aligned}\phi(\vec{e}_1) &= a_{11}\vec{e}_1 + a_{12}\vec{e}_2, \\ \phi(\vec{e}_2) &= a_{21}\vec{e}_1 + a_{22}\vec{e}_2,\end{aligned}$$

这里 $a_{ij}, i = 1, 2; j = 1, 2$ 都是实数。

(1) 首先需要说明 $\phi(\vec{e}_1), \phi(\vec{e}_2)$ 不是共线向量。由此可导出

$$a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21} \neq 0.$$

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上仿射变换的坐标表示

(2) 其次利用

$$\begin{aligned}
 \overrightarrow{O\phi(M)} &= \overrightarrow{O\phi(O)} + \overrightarrow{\phi(O)\phi(M)} \\
 &= \overrightarrow{O\phi(O)} + \phi(\overrightarrow{OM}) \\
 &= \overrightarrow{O\phi(O)} + \phi(x\vec{e}_1 + y\vec{e}_2) \\
 &= \overrightarrow{O\phi(O)} + x\phi(\vec{e}_1) + y\phi(\vec{e}_2)
 \end{aligned}$$

记

$$\overrightarrow{O\phi(O)} = b_1\vec{e}_1 + b_2\vec{e}_2$$

并设 $\phi(M)$ 在 $\{O; \vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ 中的坐标为 (x^*, y^*) .

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上仿射变换的坐标表示

容易写出仿射变换的坐标变换公式为

$$\begin{cases} x^* = b_1 + a_{11}x + a_{21}y, \\ y^* = b_2 + a_{12}x + a_{22}y. \end{cases}$$

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上仿射变换的坐标表示

例题 求平面内曲线 $\frac{x^2}{4} + y^2 = 1$ 关于直线 $y = 3x$ 反射后所得新曲线的方程。

解 在原曲线上任取一点 (x^*, y^*) ，它关于直线 $y = 3x$ 反射后的反射点为 (x, y) 。这两点连线与直线 $y = 3x$ 垂直，因此斜率为 $-1/3$ 。这两点连线的中点 $(\frac{x^*+x}{2}, \frac{y^*+y}{2})$ 在直线 $y = 3x$ 上，所以有

$$\begin{cases} y^* - y = -\frac{1}{3}(x^* - x), \\ \frac{y^*+y}{2} = 3\left(\frac{x^*+x}{2}\right) \end{cases}$$

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上仿射变换的坐标表示

由此解得

$$\begin{cases} x^* = \frac{3}{5}y - \frac{4}{5}x, \\ y^* = \frac{3}{5}x + \frac{4}{5}y. \end{cases}$$

代入原方程, 得

$$\frac{13}{25}x^2 + \frac{18}{25}xy + \frac{73}{100}y^2 = 1.$$

这就是反射后曲线的方程。

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上仿射变换的坐标表示

例题 在仿射坐标系 I 中, 仿射变换 f 把直线 $x + y - 1 = 0$ 变为 $2x + y - 2 = 0$, 把直线 $x + 2y = 0$ 变为 $x + y + 1 = 0$, 把点 $(1, 1)$ 变为 $(2, 3)$, 求 f 在 I 中的变换公式。

解 (方法一) 待定系数法: 假设所求变换公式为

$$\begin{cases} x' = a_{11}x + a_{12}y + b_1, \\ y' = a_{21}x + a_{22}y + b_2. \end{cases}$$

由于直线 $2x + y - 2 = 0$ 的原像为 $x + y - 1 = 0$, 从而直线

$$2(a_{11}x + a_{12}y + b_1) + (a_{21}x + a_{22}y + b_2) - 2 = 0$$

就是直线 $x + y - 1 = 0$, 于是

$$(2a_{11} + a_{21}) : (2a_{12} + a_{22}) : (2b_1 + b_2 - 2) = 1 : 1 : (-1). \quad (1)$$

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上仿射变换的坐标表示

类似地, f 把直线 $x + 2y = 0$ 变为 $x + y + 1 = 0$ 可得

$$(a_{11} + a_{21}) : (a_{12} + a_{22}) : (b_1 + b_2 + 1) = 1 : 2 : 0. \quad (2)$$

再由 f 把点 $(1, 1)$ 变为 $(2, 3)$, 得到

$$a_{11} + a_{12} + b_1 = 2, \quad (3)$$

$$a_{21} + a_{22} + b_2 = 3. \quad (4)$$

由上述(1), (2), (3), (4)可解出

$$a_{11} = 3, a_{12} = 1, a_{21} = -1, a_{22} = 3, b_1 = -2, b_2 = 1,$$

于是所要求的变换公式为

$$\begin{cases} x' = 3x + y - 2, \\ y' = -x + 3y + 1. \end{cases}$$

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上仿射变换的坐标表示

这个方法的缺点是计算量大。

(解法二) 把点 (x, y) 经过变换得到的像的坐标 x', y' 看成是 x, y 的函数。直线 $2x + y - 2 = 0$ 的原像是 $x + y - 1 = 0$, 从而 $2x' + y' - 2 = 0$ 和 $x + y - 1 = 0$ 是同一条直线的方程, 因此存在数 s ,

$$2x' + y' - 2 = s(x + y - 1).$$

再由 f 把点 $(1, 1)$ 变为 $(2, 3)$, 用 $x = 1, y = 1, x' = 2, y' = 3$ 代入, 求出 $s = 5$.

- 0. 1-1映射和变换
- 1. 平面上的等距变换
- 2. 平面上的仿射变换
- 3. 直线上3点的分比
- 4. 平面仿射坐标系
- 5. 平面上仿射变换的坐标表示

平面上仿射变换的坐标表示

同理，直线 $x + y + 1 = 0$ 的原像是 $x + 2y = 0$ ，存在数 t ，使得

$$x' + y' + 1 = t(x + 2y).$$

求得 $t = 2$ 。于是可求出变换公式为

$$\begin{cases} x' = 3x + y - 2, \\ y' = -x + 3y + 1. \end{cases}$$